

Arquitectura de Computadoras 2020

Práctico N° 4: Procesador con pipeline

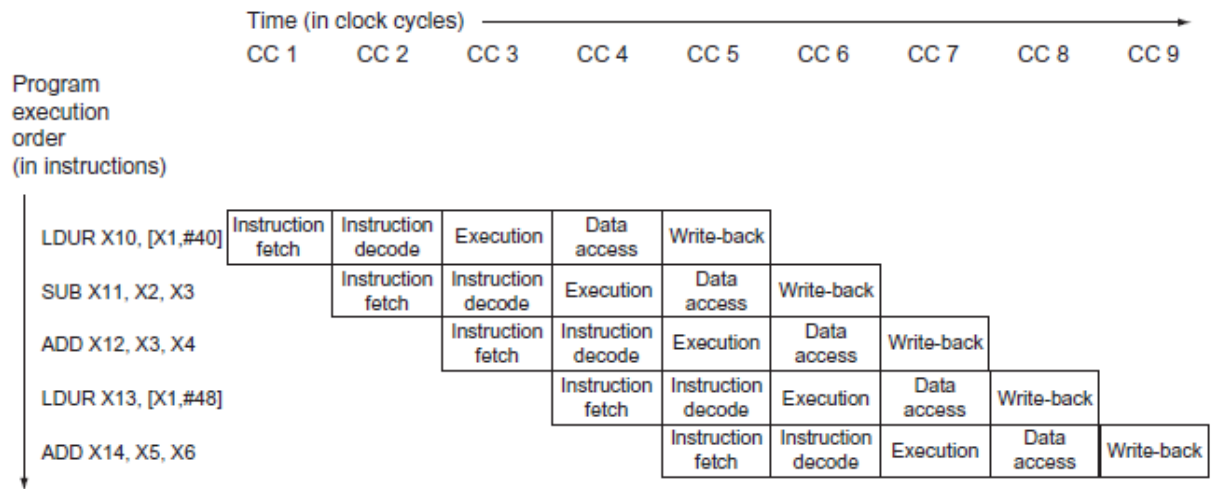


FIGURE 4.43 Traditional multiple-clock-cycle pipeline diagram of five instructions in Figure 4.42.

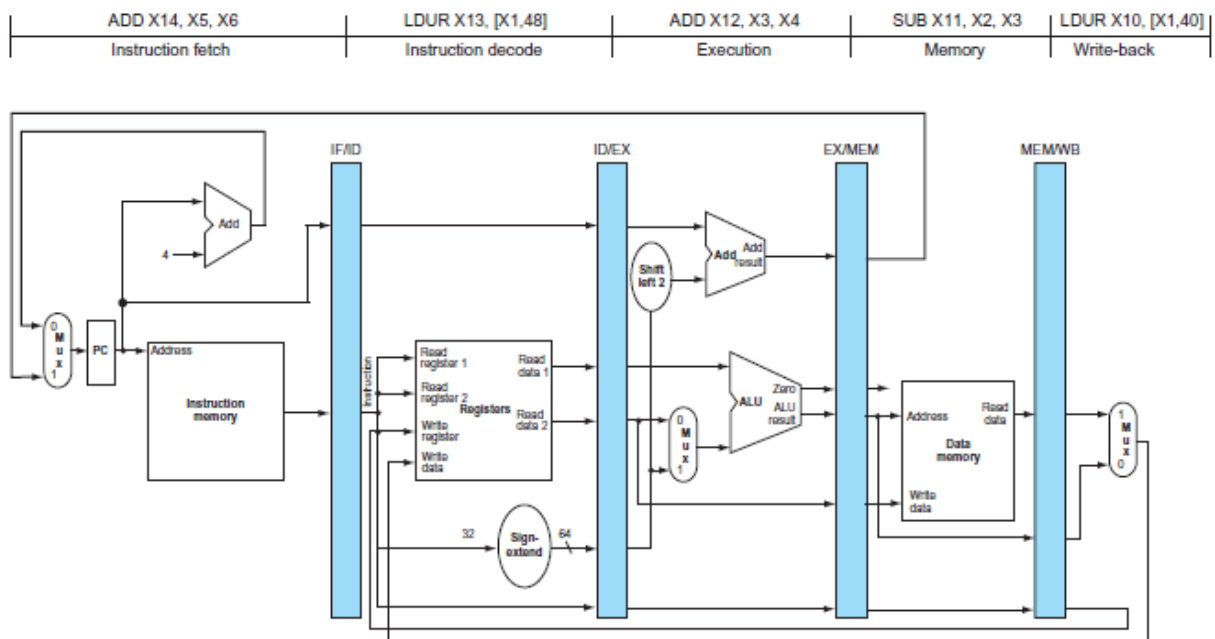
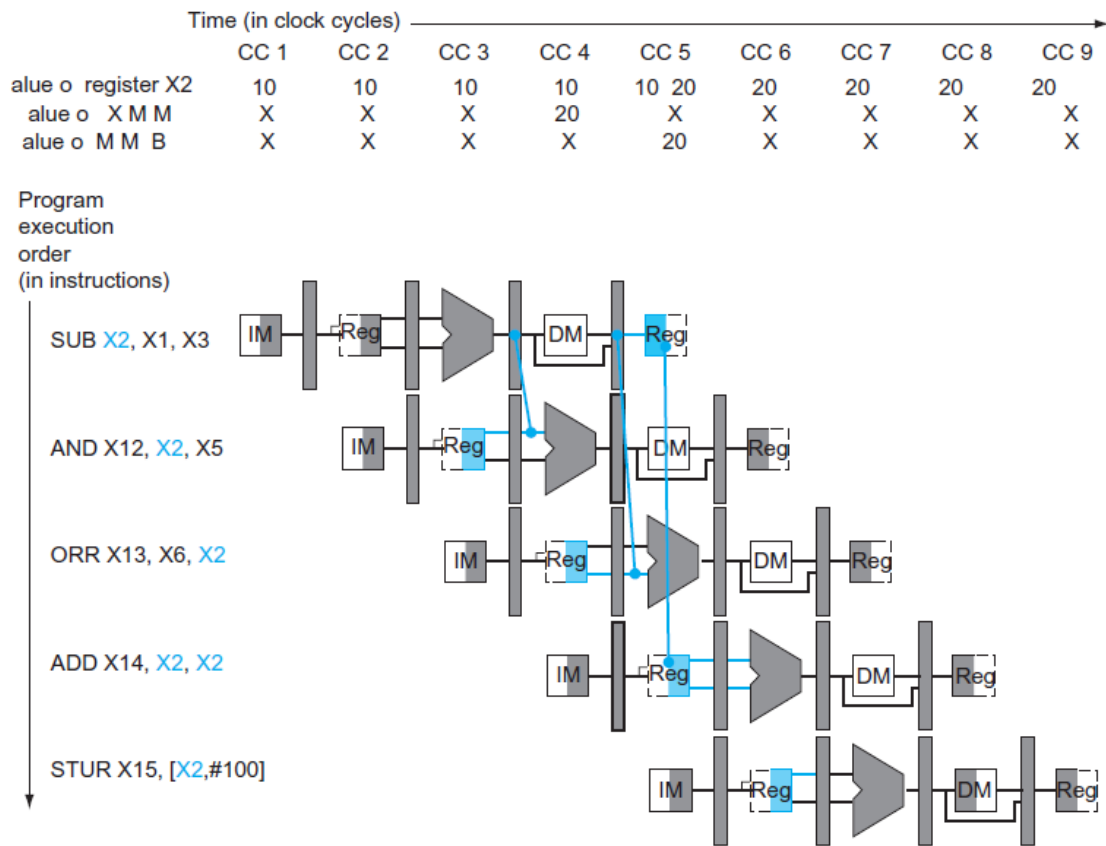
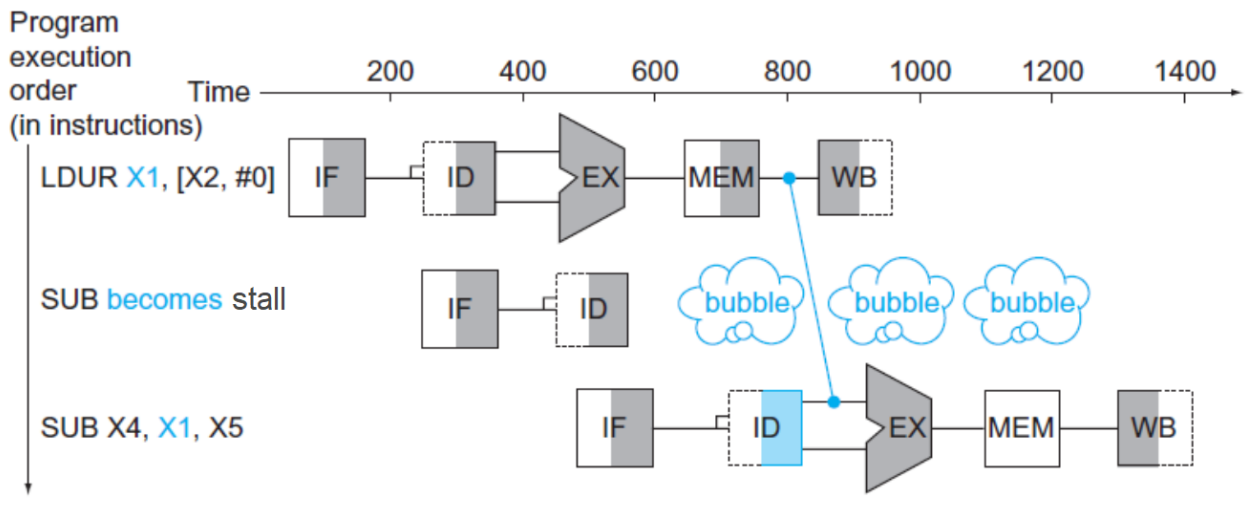


FIGURE 4.44 The single-clock-cycle diagram corresponding to clock cycle 5 of the pipeline in Figures 4.42 and 4.43. As you can see, a single-clock-cycle figure is a vertical slice through a multiple-clock-cycle diagram.

Data Hazards: Forwarding

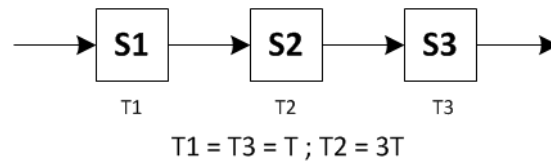



Data Hazards: Forwarding stall



Ejercicio 1:

En un microprocesador con tres etapas de pipeline: $S_1 \rightarrow S_2 \rightarrow S_3$, con tiempos de ejecución $T_1 = T_3 = T$ y $T_2 = 3T$.



- a) ¿Cuál de los tres segmentos o etapas causa la congestión? (el cuello de botella). 
- b) Asumiendo que el segmento problemático se puede dividir en dos etapas consecutivas, ninguna de ellas con duración menor que T , ¿cuál sería la mejor partición posible? ¿Cuál sería el período de *clock* resultante para este nuevo pipeline de 4 etapas?
- c) Asumiendo que el segmento problemático se puede dividir en varias etapas consecutivas de duración T , ¿cuál es el período de *clock* del microprocesador? ¿Cuál es el tiempo de ejecución entre instrucciones?

Ejercicio 2:

Asumiendo que las etapas de un procesador ARM tienen las siguientes latencias:

IF	ID	EX	MEM	WB
30ns	10ns	9ns	40ns	20ns

- a) ¿Cuánto tiempo se requiere en un microprocesador sin pipeline para completar la ejecución de la instrucción de mayor latencia, es decir, la latencia del procesador completo?
- b) Si se requiere ejecutar esa instrucción en un microprocesador con pipeline, ¿a qué velocidad debería trabajar el *clock*?
- c) ¿Cuál es el tiempo de ejecución de una instrucción en un microprocesador con pipeline? ¿Cada cuanto se ejecuta una nueva instrucción en este procesador?
- d) Si un microprocesador con pipeline ejecuta 3 instrucciones consecutivas ¿cuál es la ganancia de velocidad de un procesador con pipeline respecto de uno sin pipeline? ¿Y si se ejecutan 1000 instrucciones consecutivas?

$$\text{Ganancia de velocidad} = \frac{\text{Tiempo de ejecución sin pipeline}}{\text{Tiempo de ejecución con pipeline}}$$

Ejercicio 3:

Asumiendo que las etapas individuales del pipeline de dos procesadores ARM distintos tienen las siguientes latencias:

Caso	IF	ID	EX	MEM	WB	Unidad
1	300	400	350	500	100	ps
2	200	150	120	190	140	ps

- a) ¿Cuál es el ciclo de *clock* para la versión con y sin pipeline para cada caso?
- b) ¿Cuál es la latencia de la instrucción **LDUR** para ambos, considerando las versiones de procesador con y sin pipeline?
- c) Si se pudiera partir una etapa del pipeline en dos nuevas etapas, cada una con la mitad de la latencia de la etapa original, ¿Que etapa elegiría y cuál será el nuevo ciclo de *clock*?

Ejercicio 4:

Dados los siguientes fragmentos de código de instrucciones LEGv8:

A	B	C
1> SUB X6, X1, X3 2> SUB X7, X6, X5	1> ADDI X10, X1, #8 2> LDUR X3, [X10, #0] 3> SUB X3, X2, X10	1> LDUR X1, [X10, #0] 2> LDUR X2, [X10, #8] 3> ADD X3, X1, X2 4> STUR X3, [X10, #24] 5> LDUR X4, [X10, #16] 6> ADD X5, X1, X4 7> STUR X5, [X10, #32]

- a) Analizar en el código las dependencias de datos. En cada caso indicar: los números de las instrucciones involucradas y el operando en conflicto.
- b) Mostrar el orden de ejecución de las instrucciones y determinar cuales generan *data hazards*. En cada caso indicar en qué etapa se genera el hazard.
- b) Mostrar el orden de ejecución de las instrucciones utilizando un procesador con *forwarding stall*.
- c) Reescribir la sección de código alterando el orden de las instrucciones para evitar *stalls* innecesarios. Mostrar el nuevo orden de ejecución.
- d) ¿Cuántos ciclos toma la ejecución del código en cada caso?

Ejercicio 5:

Dados los siguientes fragmentos de código de instrucciones LEGv8:

A	B
1> LDUR X1, [X2, #80] 2> ADD X2, X3, X3 3> ADD X1, X1, X2 4> STUR X1, [X2, #40]	1> ADD X1, X2, X3 2> STUR X2, [X1, #0] 3> LDUR X1, [X2, #8] 4> ADD X2, X2, X1

- a) Mostrar el orden de ejecución de las instrucciones utilizando un procesador con *stall*.
- b) Mostrar el orden de ejecución de las instrucciones utilizando un procesador con *forwarding stall*.
- c) Agregar instrucciones **nop** a las secuencias 'A' y 'B' para asegurar la correcta ejecución en un procesador sin soporte de *forwarding stall*. Mostrar gráficamente el orden de ejecución del programa en el pipeline.

d) Considerando un clock de 1GHz, calcular el tiempo de ejecución de ambos programas para los tres casos anteriores.

Ejercicio 6:

Dado el siguiente fragmento de código de instrucciones LEGv8:

```
1>      SUB X3, X1, X2
2>      CBZ X3, skip
3>      ADD X4, X3, XZR
4>      ORR X7, X1, X2
5>      AND X1, X6, X2
6>      STUR X5, [X2, #40]
7> skip: ADD X5, X3, XZR
```

a) Analizar en el código las dependencias de datos y de control, determinar cuales generan *hazards*. En cada caso indicar: los números de las instrucciones involucradas, en qué etapa se encuentra c/u, el operando en conflicto y el tipo de hazard.

b) Mostrar el orden de ejecución de las instrucciones utilizando un procesador con *forwarding stall* suponiendo que $X1 \neq X2$. ¿Cuál es la penalidad por el hazard de control?

c) Mostrar el orden de ejecución de las instrucciones utilizando un procesador con *forwarding stall* suponiendo que $X1 = X2$. ¿Cuál es la penalidad por el hazard de control?

Ejercicio 7:

Para el siguiente fragmento de código de instrucciones LEGv8 que se ejecuta en un procesador con forwarding stall:

```
1>      SUB X3, X1, X2
2>      ORR X8, X5, X6
3> L:    LDUR X0, [X3, #0]
4>      ADD X3, X3, X8
5>      CBNZ X0, L
6>      ADD X8, X0, X3
```



a) Analizar en el código las dependencias de datos y de control, determinar cuales generarían *hazards* y mediante qué técnica se evita. En cada caso indicar: los números de las instrucciones involucradas, el operando en conflicto y el tipo de hazard.

b) Mostrar el orden de ejecución y los recursos utilizados por las instrucciones para el segmento de código dado, suponiendo que CBNZ no se toma.

c) Mostrar el orden de ejecución y los recursos utilizados por las instrucciones para el segmento de código dado, suponiendo que CBNZ se toma una vez.

Ejercicio 8:

En la siguiente secuencia de código los registros X6 y X7 han sido inicializados con los valores 0 y 8N respectivamente.

```

loop:
    1> LDUR X2, [X6, #40]
    2> LDUR X3, [X6, #48]
    3> ADD X2, X2, X3
    4> STUR X2, [X6, #40]
    5> ADDI X6, X6, #8
    6> CMP X6, X7
    7> B.NE loop
    ...

```

a) Determinar qué técnica de predicción de salto (no dinámica) generará la menor cantidad de demoras por flush instructions si $N > 1$.

b) Analizar la ejecución del código considerando que el resultado y la dirección del salto se determinan en la etapa de decodificación (ID) y se aplican en la etapa de ejecución (EX) y que no hay hazards de datos (Figura 4.61 de "Computer organization and design - ARM edition" Patterson & Hennessy).

Ejercicio 9:

Asumiendo que la distribución de instrucciones dinámicas se divide en las siguientes categorías:

R-Type	CBZ/CBNZ	B	LDUR	STUR
40%	25%	5%	25%	5%

y las siguientes precisiones en los métodos de predicción de salto:

Always-Taken	Always-Not-Taken	2-Bit
45%	55%	85%

Considerando que el resultado y la dirección del salto se determinan en la etapa de decodificación (ID) y se aplican en la etapa de ejecución (EX) y que no hay hazards de datos.

a) ¿Cuántos CPI (Ciclos por instrucción) extras se producen debido a los fallos de predicción del método *Always-Taken*?

b) ¿Cuántos CPI (Ciclos por instrucción) extras se producen debido a los fallos de predicción del método *Always-Not-Taken*?

c) ¿Cuántos CPI (Ciclos por instrucción) extras se producen debido a los fallos de predicción del método *2-Bit*?

Ejercicio 10:

Asumiendo que los saltos condicionales son perfectamente predichos (elimina el riesgo de *hazard* de control), si se tiene una única unidad de memoria para instrucciones y datos, existe un riesgo estructural cada vez que se necesita leer una instrucción en el mismo ciclo en que otra instrucción accede a un dato.

Dados el siguiente fragmento de código de instrucciones LEGv8:

```
1> STUR X16, [X6, #12]
2> LDUR X16, [X6, #8]
3> SUB X7, X5, X4
4> CBZ X7, Label
5> ADD X5, X1, X4
6> SUB X5, X15, X4
```

Label:

a) Asumiendo *forwarding stall* (el cual solo elimina los hazards de datos), mostrar gráficamente el orden de ejecución del programa en el pipeline. Identificar dónde se generan los *Hazards estructurales*.

b) Anteriormente, se vio que los riesgos de datos se pueden eliminar agregando instrucciones **nop** en el código. ¿Se puede hacer lo mismo con este hazard? ¿Por qué?