

c) El conjunto $V = \{x^2 + 1, x + 2\}$ genera a P_2 ?



R: el conjunto V no genera a P_2 , ya que solo hay 2 vectores en dicho conjunto. Para que un conjunto pueda generar a P_2 necesitamos 3 vectores L.I. ~~X~~

$P_2 \rightarrow$ polinomios de grado igual o menor que 2
 $\dim P_2 = 3$

Buse \rightarrow conjunto de vectores que cumplen
 \rightarrow I.L.,
 \rightarrow genera a todo V

6.1 Bases ortonormales y proyecciones en \mathbb{R}^n



ITESO, Universidad
Jesuita de Guadalajara

En \mathbb{R}^n se vio que n vectores linealmente independientes constituyen una base. La base canónica $E = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ es la de mayor uso. Estos vectores tienen dos propiedades:

i) $e_i \cdot e_j = 0$ si $i \neq j$

ii) $e_i \cdot e_i = 1$

D Definición 6.1.1

Conjunto ortonormal en \mathbb{R}^n

Se dice que un conjunto de vectores $S = \{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ en \mathbb{R}^n es un **conjunto ortonormal** si

ortogonalidad
normalidad

$$\begin{aligned} \rightarrow u_i \cdot u_j &= 0 & \text{si } i \neq j \\ \rightarrow u_i \cdot u_i &= 1 \end{aligned}$$

$$(6.1.1)$$

$$(6.1.2)$$

Si sólo se satisface la ecuación (6.1.1) se dice que el conjunto es **ortogonal**.

$$u \perp v \rightarrow u \cdot v = 0$$

$$|u| = 1 \rightarrow |u|^2 = u \cdot u$$

Ⓔ Verificar si la sig. base de \mathbb{R}^3 es ortonormal o no.

$$B = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

✓ ortogonalidad:

$$u_1 \cdot u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = 0$$

$$u_1 \cdot u_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 0$$

$$u_2 \cdot u_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 0$$

✓ normalidad:

$$u_1 \cdot u_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = 1$$

$$u_2 \cdot u_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = 1$$

$$u_3 \cdot u_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 1$$

∴ la base dada sí califica como una B.O. de \mathbb{R}^3 .

De hecho, siempre se cumple que:

Teorema:

Si S es un **conjunto ortogonal** de vectores diferentes de cero, entonces S es **linealmente independiente**.

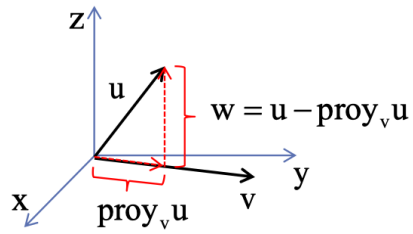
¿Cómo obtener una **base ortonormal** de una que no lo es?

Recuerdan que de dos vectores **u** y **v**, obteníamos un vector ortogonal a **v** por medio de

$$w = u - \frac{u \cdot v}{|v|^2} v$$

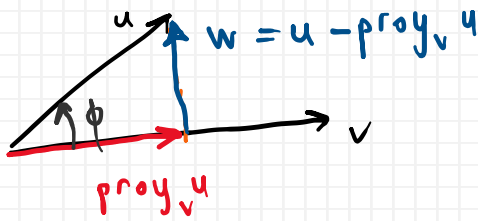
donde

$$\text{proy}_v u = \frac{u \cdot v}{|v|^2} v$$



Ese principio usaremos en el **Proceso de Ortonormalización de Gram-Schmidt**.

$u \cdot v \rightarrow$ u punto v
 $|v| \rightarrow$ magnitud de v



$\text{proy}_v u \rightarrow$ proyección de u sobre v

$$\text{proy}_v u = \frac{u \cdot v}{|v|^2} v$$

$v \perp w$
 $\text{proy}_v u \perp w$
 $\text{proy}_v u \parallel v$

Fórmula de ángulo entre vectores | trigonometría
 $\cos \phi = \frac{u \cdot v}{|u||v|}$ | $\cos \phi = \frac{\text{c.a.}}{\text{hip}} = \frac{|\text{proy}_v u|}{|u|}$

Igualando nos queda

$$\frac{|\text{proy}_v u|}{|u|} = \frac{u \cdot v}{|u||v|}$$

$$|\text{proy}_v u| = \frac{u \cdot v}{|v|} \rightarrow \text{proy}_v u = \frac{u \cdot v}{|v|^2} v$$

4.2 Proceso de Ortonormalización de Gram-Schmidt



Sea H un sub-espacio de dimensión m de \mathbb{R}^n , y sea $S = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ una base de H . Entonces, podemos construir una base ortonormal como:

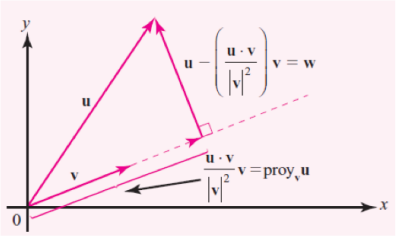
Paso 1: Elección del primer vector unitario.

$$\boxed{u_1 = \frac{v_1}{|v_1|}} \longrightarrow u_1 \cdot u_1 = \frac{v_1}{|v_1|} \cdot \frac{v_1}{|v_1|} = \frac{|v_1|^2}{|v_1|^2} = 1$$

Paso 2: Elección de un segundo vector ortogonal a u_1

$$w = u - \frac{u \cdot v}{|v|^2} v \quad \Rightarrow \quad v'_2 = v_2 - \frac{v_2 \cdot u_1}{|u_1|^2} u_1 \quad \xrightarrow{|u_1|=1}$$

$$\boxed{v'_2 = v_2 - (v_2 \cdot u_1) u_1}$$



Paso 3: Elección de un segundo vector unitario

$$\boxed{u_2 = \frac{v'_2}{|v'_2|}}$$

Paso 4: Continuación del proceso

$v'_3 = v_3 - (v_3 \cdot u_1) u_1 - (v_3 \cdot u_2) u_2$	\longrightarrow	$u_3 = \frac{v'_3}{ v'_3 }$
$v'_4 = v_4 - (v_4 \cdot u_1) u_1 - (v_4 \cdot u_2) u_2 - (v_4 \cdot u_3) u_3$	\longrightarrow	$u_4 = \frac{v'_4}{ v'_4 }$
\vdots		
$v'_m = v_m - (v_m \cdot u_1) u_1 - (v_m \cdot u_2) u_2 - \dots - (v_m \cdot u_{m-1}) u_{m-1}$	\longrightarrow	$u_m = \frac{v'_m}{ v'_m }$

Entonces, $\{u_1, u_2, \dots, u_m\}$ es un conjunto de **vectores ortonormales**.

Pero, por el teorema visto anteriormente sabemos que $\{u_1, u_2, \dots, u_m\}$ son linealmente independiente (ya que son ortogonales) entonces

$\{u_1, u_2, \dots, u_m\}$ es una base ortonormal de H

4.2 Proceso de Ortonormalización de Gram-Schmidt

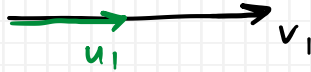


ITESO, Universidad
Jesuita de Guadalajara

Sea H un sub-espacio de dimensión m de \mathbb{R}^n , y sea $S = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ una base de H . Entonces, podemos construir una base ortonormal como:

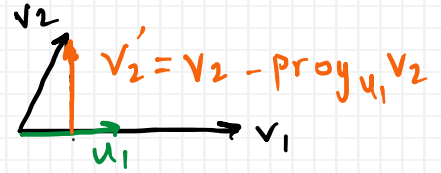
Paso 1.- elección del primer vector unitario

$$u_1 = \frac{v_1}{|v_1|}$$



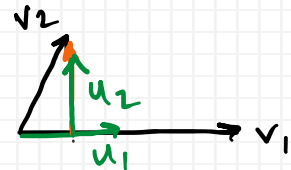
Paso 2.- elección del segundo vector que sea ortogonal a u_1

$$\begin{aligned} v_2' &= v_2 - \text{proy}_{u_1} v_2 \\ &= v_2 - \frac{v_2 \cdot u_1}{|u_1|^2} u_1 \\ &= v_2 - (v_2 \cdot u_1) u_1 \end{aligned}$$



Paso 3.- elección del segundo vector unitario

$$u_2 = \frac{v_2'}{|v_2'|}$$



Paso 4.- elección del tercer vector, que sea ortogonal a u_1 y u_2

$$v_3' = v_3 - (v_3 \cdot u_1) u_1 - (v_3 \cdot u_2) u_2$$

Paso 5.- elección del tercer vector unitario

$$u_3 = \frac{v_3'}{|v_3'|}$$

⋮

$$v_m' = v_m - (v_m \cdot u_1) u_1 - (v_m \cdot u_2) u_2 - \dots - (v_m \cdot u_{m-1}) u_{m-1}$$

$$u_m = \frac{v_m'}{|v_m'|}$$

La B.O. es

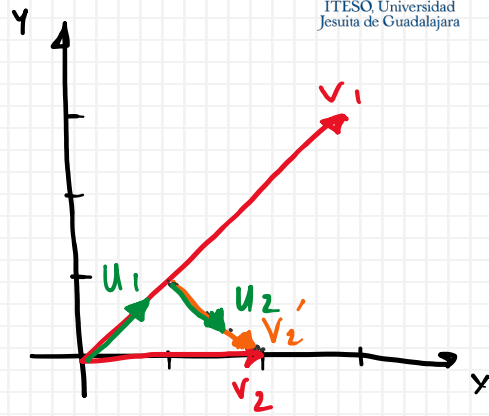
$$\{u_1, u_2, \dots, u_m\}$$

⑤ Construya una B.O. iniciando con la base $\left\{ \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$



ITESO, Universidad Jesuita de Guadalajara

Se puede ver claramente que la base dada no es una B.O., por tanto, aplicaremos el P.O.S.



Paso 1.- elección del 1º vector unitario

$$u_1 = \frac{v_1}{|v_1|} = \frac{1}{|v_1|} v_1 = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

$$|v_1| = \sqrt{3^2 + 3^2} = 3\sqrt{2}$$

Paso 2.- elección del 2º vector que es ortogonal a u_1

$$\begin{aligned} v_2' &= v_2 - (v_2 \cdot u_1)u_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} - \left(\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \right) \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} - \frac{2}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Paso 3.- elección del 2º vector unitario.

$$u_2 = \frac{v_2'}{|v_2'|} = \frac{1}{|v_2'|} v_2' = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

$$|v_2'| = \sqrt{1^2 + (-1)^2} = \sqrt{2}$$

Conclusión: la B.O. para \mathbb{R}^2 obtenida a partir de la base dada, aplicando el P.O.S., es:

$$B.O. = \left\{ u_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, u_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \right\}$$

comprobación:

✓ ortogonalidad

$$u_1 \cdot u_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = 0$$

✓ normalidad

$$u_1 \cdot u_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = 1$$

$$u_2 \cdot u_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = 1$$