

チームID:032

チーム名： ニッぺぱん

所属： 神奈川工科大学 吉野研究室

## ☆チーム紹介

### ♪ メンバー構成

吉野研究室の学部生4人で構成されています。

### ♪ チーム名の由来

特に“こっぺぱん”に意味はありません。

あえて言うなら、変な名前だと目立てるし、覚えてもらえるかなあと思って…(笑)

## ☆組込み、そしてモデリングの未来へ一言

日本を支える組込み技術はこれからも日本の未来を明るくしてくれるであろう…

**しかし!!**

組込み開発を迅速に行うためのモデリングがわかりづらく、迅速に開発できないのはいかかなものでしょうか??

よって私たちの結論は… 将来絶滅 (-人-)チーン

と、になってしまうのでさらにわかりやすいモデリングが必要だと思います!!

## ☆コンテストにかける意気込み、アピール

### 全国制覇は目標の一つにすぎない……

こっぺぱん♪の目標は、ETロボコン史に名を残すことです。

南関東地区CS出場チームで合同練習をすることによりお互いに刺激しあうことでレベルを高めあってきました!!

これが南関東地区の団結の証です



シーソー上1秒停止をするためにシーソー状態判定装置を作りました!! (マイクロスイッチ以外、全部レゴブロック)

チームの目印はこのマークです



## ☆ここに注目

♪ ゼロヨンで見せたあのムーンウォーク 走行再び!!

♪ シーソー上で1秒以上 停止します!!

♪ あれ??ガレージイン後なぜか転倒!!?

♪ インコースとアウトコースそれぞれすべての難所をクリアし、最速リザルトタイムを叩き出します!!!

♪ 地区大会で失敗したガレージインを100%成功させます!!

♪ シーソー上1秒以上 停止理論 (モデルシートp.4中央参照)

♪ ムーンウォーク 走行の謎!? (モデルシートp.4左上隅参照)

♪ 誰でも検証できる実験方法

(このモデルを読んでくれた方たちが実際に検証できるようにツールなどは使用せずに実験を行いました!!)

## ☆設計思想

♪ 安定かつ高速な走行!!

全ての難所にチャレンジし、1分以内で90%以上の完走率!!

♪ 奇抜なコース戦略

メンバー全員の頭脳を駆使した多様なコース戦略になっています!!

♪ 誰が見てもわかるモデリング

モデリング未経験の友達にモデルを読んでもらい、理解し難いところを見つけ、それを改善するということを繰り返すことで良いモデルを目指しました!!

## ☆追加課題への取り組み

♪ 並行性については取り組みませんがその理由はモデルシートp.2で説明します。

♪ オリジナリティはムーンウォーク 走行 (バック走行)・シーソー上1秒以上 停止・シーソー状態判定装置・レーザービーム 走行です!!