

ETロボコン2010

チームID:032

チーム名: ニッペぱん♪

地区: 南関東

地域: 神奈川県厚木市



☆チーム紹介

♪メンバー構成

吉野研究室の学部生4人で構成されています。

♪チーム名の由来

特に“ニッペぱん♪”に意味はありません。

あえて言うなら、変な名前だと目立てるし、覚えてもらえるかなあと思って…(笑)

☆組込み、そしてモデリングの未来へ一言

日本を支える組込み技術はこれからも日本の未来を明るくしてくれるであろう…
しかし!!

組込み開発を迅速に行うためのモデリングがわかりづらく、迅速に開発できないのはいかがなものでしょうか??

よって私たちの結論は… 将来絶滅 (-人-) チーン

と、なってしまうのでさらにわかりやすいモデリングが必要だと思います!!

☆コンテストにかける意気込み、アピール

全国制覇は目標の一つにすぎない!!

ニッペぱん♪の目標は、ETロボコン史に名を残すことです。

南関東地区CS出場チームで合同練習をすることによりお互いに刺激しあうことであってきました!!

これが南関東地区の団結の証です



シーソー上1秒停止をするためにシーソー状態判定装置を作りました!!(マイクロスイッチ以外、全部レゴブロック)

チームの目印はこのマークです



ニッペぱん♪

所属: 神奈川工科大学 吉野研究室

☆ここに注目

♪ ゼロヨンで見せたあのムーンウォーク走行再び!!

♪ シーソー上で1秒以上停止します!!

♪ あれっ??ガレージイン後なぜか転倒!!?

♪ インコースとアウトコースそれぞれすべての難所をクリアし、最速リザルトタイムを叩き出します!!!

♪ 地区大会で失敗したガレージインを100%成功させます!!

♪ シーソー上1秒以上停止理論(モデルシートp.4中央参照)

♪ ムーンウォーク走行の謎!??(モデルシートp.4左上隅参照)

♪ 誰でも検証できる実験方法

(このモデルを読んでくれた方たちが実際に検証できるようにツールなどは使用せずに実験を行いました!!)

☆設計思想

♪ 安定かつ高速な走行!!

全ての難所にチャレンジし、1分以内で90%以上の完走率!!

♪ 奇抜なコース戦略

メンバー全員の頭脳を駆使した多才なコース戦略になっています!!

♪ 誰が見てもわかるモデリング

モデリング未経験の友達にモデルを読んでもらい、理解し難いところを見つけ、それを改善するということを繰り返すことで良いモデルを目指しました!!

☆追加課題への取り組み

♪ 並行性については取り組みませんがその理由はモデルシートp.2で説明します。

♪ オリジナリティはムーンウォーク走行(バック走行)・シーソー上1秒以上停止・シーソー状態判定装置・レーザービーム走行です!!