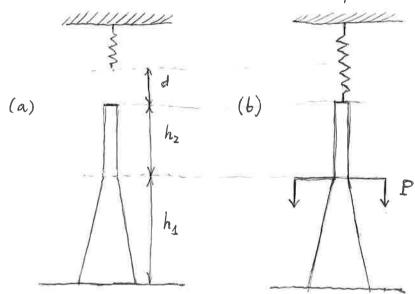
10. Considerem la peça que es mostra a la figura (a) de l'esquerra, feta d'un material amb mòdul d'elasticitat E=20 N/mm². Està encostada al terra i formada per dues parts: la inferior, de 20 mm de longitud amb secció que varia linealment de 4 mm² a 2 mm², i la superior, de 10 mm de longitud i secció constant 2 mm². Damunt sen, i a distància d (mm), hi ha una molla de constant k=1 N/mm fixada pel sen extrem superior.



La pera es deforma mitjaneant les forces que s'hi apliquem quan enganxem la molla a la part superior i carregnem amb 2P N el punt on coincideixen les diferents parts (figura (b) de la dreta). Si suposem que discretitzem la pera amb dos elements finits limeats 1-dimensionals:  $\Omega^2$  per a la part inferior i  $\Omega^2$  per a la part de secció constant superior, i numerem els nodes de manera comecutiva des de la base inferior (on es pren l'origen X=0), es demana,

- a) Les matrius de rigides a elementals associades a cada element.
- b) El sistema acoplat [K] U = F+Q.
- c) La relació que hi ha d'haver entre P i d a fi que el desplasament del mode 2 sigui el doble que el del mode 3.

(Nota: La força produïda per una molla és - Ke on e és l'elongació a que està sotmesa.)

Solució: 
$$E = 20 N/_{mm}^2$$
  
 $\Omega^4$ :  $h_1 = 20 mm$ .  
 $A_1(x) = 4 - \frac{1}{10} (mm^2)$   
 $E_2 = E (ctat) = 20 N/_{mm}^2$   
 $\Omega^2$ :  $h_2 = 10 mm$ .  
 $A_2 = 2 mm^2$   
 $E_2 = E (ctat) = 20 N/_{mm}^2$ 

(Venre ligura 1)

Equació de l'elasticitat: Equació model:

$$-\frac{d}{du}\left(Eb\right)Ab\left(\frac{du}{dx}\right) = f(x)$$

$$-\frac{d}{dx}\left(q_{1}(x)\frac{du}{dx}\right) + q_{0}(x)u = f(x)$$

$$q_{1}(x) = E(x) \cdot A(x) = E \cdot A(x)$$

$$q_{0}(x) \equiv 0$$
unés, en aquest cas  $f(x) \equiv 0$  (no tenim en compta el pes de

A més, en aquest car  $f(x) \equiv 0$  (no tenim en compta el pes del pilar).

(a) Per a la matrin de rigidesa de 52°, K= K1,1 (obviament K1,00): podem fer servir el resultat del problema 1 i la formula per les matrius de vigidesa quam els coeficients són constants tal com les tenim als apunts de teoria. Així, per a a1x) = ax+ & tindrem:

6n: 
$$X_1 = 0$$
,  $X_2 = 20$ ,  $h_1 = X_2 - X_1 = 20 - 0 = 20$ :  
 $Q_1^4(x) = E_1 A_1(x) = Z_0 \left(4 - \frac{x}{10}\right) = 80 - Z_X$ . Per tant  $\alpha = -2$ ,  $\beta = 80$ 

$$K^{1} = -\frac{z}{20} \left( \frac{0+20}{z} \right) \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} + \frac{80}{20} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ -3 & 3 \end{pmatrix}$$

Per  $K^2 = K^{2,1}$  ( $K^{2,2} = 0$ ) utilitzem la formula per a les matrius de rigidesa quan els coeficients sén constants:  $\alpha_1^2 (x) = E_2 A_2 = 70 \cdot 2 = 40$ ,  $h_2 = X_3 - X_2 = 30 - 20 = 10$ 

$$K^2 = \frac{E_2 - A_2}{h_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{40}{10} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -4 \\ -4 & 4 \end{pmatrix}$$

(b) La matrin de connectivitat és  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ . Aleshores el sistema acoplat resulta:

En aquest car (com ja hem dit, no tenim en compta el per de l'estructura), llavors fix) = 0, i Fix = Sxx fay Via dx = O VK, Vi.

(C) Boundary conditions

Boundary conditions

- Essential B.C.  $U_1=0$  (el pilar està encastat al terra).

Natural B.C.  $Q_z=Q_1^2+Q_2^4=-zP$ ,  $Q_3=Q_z^2=\kappa(d-U_3)=d-U_3^{(*)}$ Figura 2

Sixtema reduit: 
$$\begin{pmatrix} 7 & -4 \\ -4 & 4 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} V_2 \\ V_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2P \\ d-V_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{array}{c} 7V_2 - 4V_3 = -2P \\ -4V_2 + 4V_3 = d-V_3 \Leftrightarrow -4V_2 + 5V_3 = d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k \end{pmatrix}$$

Si volem que el desplaçament del mode 2 signi el doble que el del mode 3, imposem = 20 a (k)

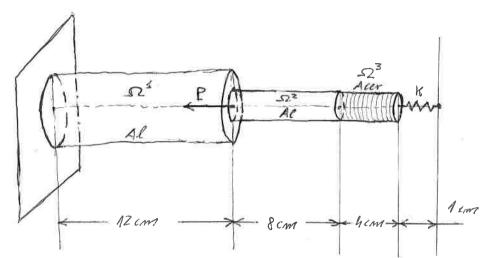
$$10V_3 = -2P \Leftrightarrow 5V_3 = -P$$

$$-8V_3 + 5V_3 = d \Leftrightarrow 3V_3 = -d$$
  $\Rightarrow \frac{P}{d} = \frac{5}{3}$ ;

i la relació buscada resulta: P= 5 d . D

<sup>(\*)</sup> Venre figure 2, on as suposa Uz>0.

## 11. Consideren l'estructura consistent en dos cilindres i una molla.



El cilindre de l'esquerra té longitud 12 cm i diàmetre 4 cm. El cilindre de la dreta té longitud 12 cm i diàmetre 7 cm. Els mòduls de Young son  $E_0 = 10^6 \, \text{N}_{cm}^2$  per a l'alumini i  $E_8 = 3 \times 10^6 \, \text{N}_{cm}^2$  per a l'acer. A més sabem que la constant de recuperació de la molla és  $K = 10^9 \, \text{N}_{cm}$ . Suposem que l'extrem esquevre està fixat i que la condició de contorm que corres pom a l'extrem de la malla és  $EA \, \frac{du}{dx} + Ku = 0$ . Suposem que en l'extrem dvet del cilindre de l'esquerra hi ha una força de 15 N, tal com es mostra a la figura:

- (a) Troben les matrins de rigides a elementals.
- (b) Troben la matrin de rigidesa global i escrivin el sistema global.
- (c) Indiquen les condicions de contorn.
- (d) Troben els desplogaments V1, Vz, V3, Vy.

(a) 
$$H^{3,1} = \frac{E_1 A_1}{h_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{\pi}{3} 10^6 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad H^{2,1} = \frac{E_2 A_2}{h_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{\pi}{8} 10^6 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix},$$

$$H^{3,1} = \frac{E_3 A_3}{h_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{3\pi}{4} 10^6 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Obvioument 
$$K^{1,0} = K^{2,0} = K^{3,0} = 0$$
.  
Llavors:  $K^{1} = \frac{\pi}{24} \cdot 10^{6} \begin{pmatrix} 8 & -8 \\ -8 & 8 \end{pmatrix}$ ,  $K^{2} = \frac{\pi}{24} \cdot 10^{6} \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ -3 & 3 \end{pmatrix}$ ,  $K^{3} = \frac{\pi}{24} \cdot 10^{6} \begin{pmatrix} 18 & -18 \\ -18 & 18 \end{pmatrix}$ 

<sup>(&</sup>amp;) Notem que m.c.m (4,8,3) = 24.

(b) Sixtema global:  

$$\frac{T_{1}}{Z_{4}} = \begin{pmatrix} 8 - 8 & & & \\ -8 & 11 - 3 & & \\ & -3 & 21 - 18 & \\ & & & -18 & 18 \end{pmatrix}$$

$$\frac{U_{1}}{U_{2}} = \begin{pmatrix} Q_{1} = Q_{1}^{1} & & & \\ Q_{2} = Q_{1}^{2} + Q_{2}^{1} & & \\ Q_{3} = Q_{2}^{2} + Q_{1}^{3} & & \\ Q_{4} = Q_{2}^{3} & & \\ Q_{4} = Q_{2}^{3} & & \end{pmatrix}$$
(lb.)

Remarca: la matrin de connectivitat és  $B = \begin{pmatrix} 12 \\ 23 \\ 34 \end{pmatrix}$  i notem que  $F_i^k = 0 \ \forall k, \ \forall i$ ; ja que a l'equació  $f(x) \equiv 0$ .

(c) Boundary londitions (B·(·)

- Essential: 
$$U_1 = 0$$
.

- Natural:  $Q_2 = Q_2^4 + Q_4^2 = -P$ ,  $Q_3 = Q_2^2 + Q_1^3 = 0$ ,  $E_3 A_3 \frac{du}{dx}(x_2^3) + Ku(x_2^3) = 0$ ,  $J'_{OM}$ :

$$Q_3 = Q_2^3 = -KU_4 = -10^9 U_4$$

El sistema (bb) s'escriu doncs com:

$$\frac{17}{24} \cdot 10^{6} \cdot \begin{pmatrix} 8 - 8 \\ -8 \cdot 11 - 3 \\ -3 \cdot 21 - 18 \\ 18 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} U_{1} \\ U_{2} \\ U_{3} \\ U_{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_{1} \\ -P \\ O \\ -10^{9} U_{4} \end{pmatrix}, \text{ que podem escriure com } \hat{R} \cdot \hat{U} = \begin{pmatrix} Q_{1} \\ -P \\ O \\ -10^{9} U_{4} \end{pmatrix},$$

essent: 
$$\vec{K} = \frac{77.10}{24} \cdot \begin{pmatrix} 8 - 8 \\ -8 & 11 - 3 \\ -3 & 21 - 18 \\ -18 & 18 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} O_{3x3} & O_{3x1} \\ O_{1x3} & 10^{9} \end{pmatrix}$$

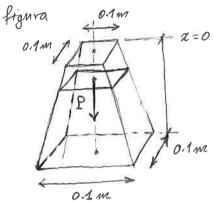
(d) Sistema rednit:

$$\widehat{K}_{r} \begin{pmatrix} U_{2} \\ U_{3} \\ U_{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -P \\ O \\ O \end{pmatrix}, \quad \widehat{K}_{r} = \frac{n10^{6}}{24} \begin{pmatrix} -11 & -3 \\ -3 & 21 & -18 \\ -18 & 18 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} O_{2\times 2} & O_{2\times 1} \\ O_{1\times 2} & 10^{9} \end{pmatrix} \tag{4.44}$$

Solucionant el sistema reduit s'obté:

$$U_1 = 0$$
. (de les condicions de contorn essencials)  
 $U_2 = -1.08406 \times 10^{-5}$  cm.  
 $U_3 = -1.55179 \times 10^{-6}$  cm.  
 $U_4 = -3.64772 \times 10^{-9}$  cm.

12. Consideren una columna de pi de base rectangular i parets anterior i posterior paral·leles. Prenen l'origen de coordenades X=0 en la "tapa" superior de la columna, es a dir, X=12m correspon a la base, que està fixada a terra. Suposeu que a x=0.4 m hi ha una placa de ferro que exerceix una força, deguda al seu pes, que és P=4.65 N (es menysprea el seu gruix). Vegeu la



El modul de Young del pi és E= 9.10 N/m2. L'area de la secció transversal corresponent al punt x es AG=(1+2/As (m3)) on Ap es l'area a X=0. La força flx) deguda al pes de la propi de la columna corresponent al punt x és f(x) = 53.9 (1+1/2) N/m. Recorden que l'agnació 1 dimensional que modela aquest le nomen és: -dx (E.A(x) du) = f(x), essent u=u(x) el desplaxament del punt X.

- (a) Si es vol resoldre el problema usant elements finits lineals ignals, quin és el nombre untuin délements necessaris? Per que?
- (B) Doneu les matrius de rigidesa clementals (o locals) per a la malla que heu decidit a l'apartat (a).
- (e) Suposen que el vector de carregues globals és F= (11.50, 25.87, F3, 16.53). Calculen F.
- (d) Indiquen les condicions de contorm i/o carregnes que ral imposar i troben el sistema global i d'reduit després d'aplicar els termes de contorn.
- (e) Calulen una aproximació del desplaçament del punt x=0.6 m.

& Solució.

(a) 3 elements de lengitud h=0.4 m perque arxí la carrega puntual Pesta aplicada 22 1 ×4=0.0 al 200 mode (global) del mallat i 3×h=1·2 m=L.

 $\Omega^{2} \qquad P \qquad X_{3} = 0.8$   $\Omega^{3} \qquad X_{3} = 0.8$ 

(B) Fent servir els resultats del problema 1 i les formules per a la matrin de rigidesa quan els coeficients són reals:

 $K' = \frac{EA_0}{h} \begin{pmatrix} 1 - 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} + \frac{EA_0/2}{h} \begin{pmatrix} x_{K} + x_{K+1} \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{EA_0}{h} \begin{bmatrix} 1 + \frac{1}{4} (x_{K} + x_{K+1}) \end{bmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ 9 × = 1.2

Figura 1

K=1,  $\Omega^{1}$ :  $K^{1} = \frac{EA_{0}}{h} \left(1 + \frac{1}{4}(0 + 0.4)\right) \cdot \begin{pmatrix} 1 - 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{EA_{0}}{h} \begin{pmatrix} 1 \cdot 1 & -1 \cdot 1 \\ -1 \cdot 1 & 1 \cdot 1 \end{pmatrix}$  $K=Z, \Omega^2: K^2 = \frac{EA_0}{h} (1+\frac{1}{4}(6.4+0.8)) \cdot (1-1) = \frac{EA_0}{h} (1.3-1.3)$ 

K=3,  $\Omega^3$ :  $K^3 = \frac{EA_0}{h} \left(1 + \frac{1}{4} \left(0.8 + 1.2\right)\right) \cdot \left(\frac{1}{-1} \cdot \frac{1}{1}\right) = \frac{EA_0}{h} \left(\frac{1.5}{-1.5} \cdot \frac{1.5}{1.5}\right)$ 

(c)  $F_1 = F_1^4 = 11.50$ ,  $F_2 = F_2^1 + F_4^2 = 25.87$ ,  $F_3 = F_2^2 + F_4^3$ ,  $F_4 = F_2^3 = 16.53$ 

Sabem que:

$$\psi_{1}^{K}(x) + \psi_{2}^{K}(x) = \frac{x - x_{k+1}}{x_{k} - x_{k+1}} + \frac{x - x_{k}}{x_{k+1} - x_{k}} = \frac{1}{h_{K}} \left( -x + x_{k+1} + x - x_{k} \right) = \frac{x_{k+1} - x_{k}}{h_{K}} = 1.$$

$$f_{K} = x_{k+1} - x_{K}$$

$$f' = 1, 2, 3.$$

$$F_{\underline{1}}^{k} + F_{\underline{2}}^{k} = \int_{X_{k}}^{X_{k+1}} \psi_{\underline{1}}^{k}(x) dx + \int_{X_{k}}^{X_{k+1}} \psi_{\underline{2}}^{k}(x) dx = \int_{X_{k}}^{X_{k}} \psi_{\underline{2}}^{k}(x) d$$

i aleshores:

$$F_{7} + F_{7} + F_{3} + F_{4} = F_{4}^{1} + F_{2}^{1} + F_{4}^{2} + F_{4}^{2} + F_{4}^{2} + F_{2}^{3} + F_{3}^{3}$$

$$= \int_{\chi_{4}}^{\chi_{2}} f(x) dx + \int_{\chi_{2}}^{\chi_{3}} f(x) dx + \int_{\chi_{3}}^{\chi_{4}} f(x) dx = \int_{\chi_{4}}^{\chi_{5}} f(x) dx = 53.9 \int_{\chi_{5}}^{\chi_{5}} f(x) dx =$$

(d) B.C.
-Essencials:  $V_4 = 0$  (la columna està fixada a terra)
-Naturals:  $Q_1 = Q_1^4 = 0$ ,  $Q_2 = Q_2^4 + Q_1^2 = P = 4.65 N$ ,  $Q_3 = Q_2^2 + Q_1^3 = 0$ 

0.184 Sistema global: notem que la matrin de connectivitat és 
$$B = \begin{pmatrix} 12 \\ 23 \\ 34 \end{pmatrix}$$
; per tant:

$$\frac{EA_0}{h} \begin{pmatrix} 1.1 & -1.1 \\ -1.1 & 2.4 & -1.3 \\ -1.5 & 1.5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \\ U_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_1 = Q_1^4 = 0 \\ Q_2 = Q_2^1 + Q_1^2 = P \\ Q_3 = Q_2^2 + Q_1^3 = 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} F_1 = F_1^4 = 14.50 \\ F_2 = F_2^4 + F_1^2 = 25.87 \\ F_3 = F_2^2 + F_1^3 = 30.184 \end{pmatrix}$$

$$\frac{G_1 Q_1 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_2^2}{h} \times \frac{G_2^2}{h} \times \frac{G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_1 Q_2 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_2^2}{h} \times \frac{G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_1 Q_2 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_2^2}{h} \times \frac{G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_1 Q_2 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_2 \times G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_2 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_1 Q_2 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_2 \times G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_2 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_2^2}{h} \times \frac{G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3^2}{h} \times \frac{G_3 \times G_3^2}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h} = 0$$

$$\frac{G_3 \times G_3 \times G_3}{h} \times \frac{G_3 \times G_3}{h}$$

 $\frac{EA_0}{h} = \frac{9 \times 10^9 \times 10^2}{0.4} = \frac{9 \times 10^8}{4} = 2.25 \times 10^8$ 

Sistema Veduit:  $2.25 \times 10^{8} \times \begin{pmatrix} 1.1 & -1.1 \\ -1.1 & 2.4 & -1.3 \\ -7.3 & 2.8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} U_{1} \\ U_{2} \\ U_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4.65 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 11.50 \\ 25.87 \\ 30.184 \end{pmatrix}$ 

Solutió:  $U_1 = 4.04061 \times 10^{-7} \text{ m}$ ,  $U_2 = 3.57596 \times 10^{-7} \text{ m}$ ,  $U_3 = 2.13938 \times 10^{-7} \text{ m}$ ,

U4 = 0 m (de les condicions de contern essarcials)

Finalment, calculem l'aproximació del desplaçament del punt x=0.6 m.  $(x=0.6 \in \Omega^2)$ :

$$M(0.6) \approx \widetilde{U} = U_{1}^{2} V_{1}^{2}(0.6) + U_{2}^{2} V_{2}^{2}(0.6) = U_{2} V_{1}^{2}(0.6) + U_{3} V_{2}^{2}(0.6)$$

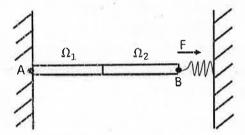
$$= U_{2} \frac{0.6 - 0.8}{0.4 - 0.8} + U_{3} \frac{0.6 - 0.4}{0.8 - 0.4} = \frac{1}{2} (U_{2} + U_{3}) = \frac{5.71534}{2} \times 10^{-7} = \frac{7}{2.85767} \times 10^{-7}$$

## MÈTODES NUMÈRICS: Ex-Parcial

(a) Q1-2018-19

## Name and surnames:

(1) We consider a piece of cross sectional area 3 cm<sup>2</sup> and length 20 cm clamped at x=0 (point A) and with a spring attached (initially at rest) at the other end, x=20 cm (point B), as it is shown in the figure. The Young modulus of the material of the piece is given by  $E(x)=6x+10 \text{ N/cm}^2$  and the constant of the spring is  $k_s=12 \text{ N/cm}$ .



Assuming that we apply a longitudinal force F = 12 N on point B, in the direction of increasing x, and using a mesh of two linear elements (each one of length 10 cm) to discretize the piece, compute:

$\psi_1^2(x) =$	$2 - \frac{x}{10}$
$[K^1]$ and $[K^2]$ :	$[K^{1}] = \begin{pmatrix} 12 & -12 \\ -12 & 12 \end{pmatrix},  [K^{2}] = \begin{pmatrix} 30 & -30 \\ -30 & 30 \end{pmatrix}$
Assembled system:	$\begin{pmatrix} 12 & -12 & 0 \\ -12 & 42 & -30 \\ 0 & -30 & 30 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \\ U_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_1 \\ Q_2 \\ Q_3 \end{pmatrix}$
Boundary conditions:	$U_1 = 0$ , $Q_2 = 0$ , $Q_3 = F - k_s U_3 = 12 - 12U_3$
Displacement of nodes 2 and 3:	$U_2 = 5/12 \text{ cm},  U_3 = 7/12 \text{ cm}$

1 Solució.

A 
$$\frac{1}{2}$$
  $\frac{2}{4}$   $\frac{1}{2}$   $\frac{$ 

hr = Xx+1-Xx, K=1,2

Funcions de forma:

$$\Psi_{1}^{k}(x) = \frac{x - x_{2}^{k}}{x_{1}^{k} - x_{2}^{k}} = \frac{x - x_{k+1}}{x_{k} - x_{k+1}} = -\frac{1}{h_{k}}(x - x_{k+1})$$

$$\Psi_{2}^{k}(x) = \frac{x - x_{1}^{k}}{x_{2}^{k} - x_{k}^{k}} = \frac{x - x_{k}}{x_{k+1} - x_{k}} = \frac{1}{h_{k}}(x - x_{k})$$

$$\frac{d\Psi_{2}^{k}(x)}{dx} = \frac{d\Psi_{2}^{k}(x)}{dx} = \frac{1}{h_{k}}(x - x_{k})$$

$$\frac{d\Psi_{2}^{k}(x)}{dx} = \frac{1}{h_{k}}(x - x_{k})$$

(i) Llavors, per 
$$\alpha$$
  $k=2$ :  $\psi_{4}^{2}(x) = \frac{x-x_{3}}{x_{2}-x_{3}} = -\frac{1}{10}(x-20) = z-\frac{x}{10}$   $\frac{d\psi_{i}^{k}}{dx} = (-1)\frac{1}{h_{k}}, i=1,2$ .

(ii) Per a calcular [K1] i [K2] podriem for servir els resultats del problema 1 (com vam for a la resolució del problema 10, per exemple). Aquí però favem aquests calculs explícitament:

$$\frac{1}{h_{ij}^{N,1}} = \int_{X_{i}^{K}}^{X_{i}^{K}} \frac{dy_{i}^{K}}{dx} \cdot \frac{dy_{i}^{K}}{dx$$

<sup>(\*)</sup> i la formula pera P1,1 quan asw=clut, que tenim als Pdf's de teoria.

$$K_{ij}^{t,1} = \frac{(-1)^{i+j}}{10} \left[ 9(10+0) + 30 \right] = (-1)^{i+j} 12, (i,j=1,2); d'om: K^{1,1} = \binom{12-12}{12}.$$

$$k_1 = x_2 + x_1 = 10 \ (x_2 = 10, x_1 = 0).$$

\* per a 
$$K = 2$$
:

 $K_{ij}^{2,1} = \frac{(-1)^{i+j}}{10} \left[ 9(20+10) + 30 \right] = (-1)^{i+j} 30, (i,j=1,2); d'om: K^{2,1} = \begin{pmatrix} 30 & -30 \\ -30 & 30 \end{pmatrix}$ 
 $h_{z=x-x_{z}=10} \left( x_{z}=20, x_{z}=10 \right).$ 

D'altra banda: K=0, K=0. Notem que l'equació de l'elasticitat és - & (EG)AG) du)=f(x) i l'equació model és - dx (a, 1x) dx) + g(x) u = f(x). Comparant: 9, W = E(x) A(x), g(x) = 0. Per tant, Kij = Sxx agas Yiko Yiko dx = O Vij, Vk. Em agnest cas, a més, fas=O. Aleshores, també: Fik = Sxx y linda

D'agnesta manera:  $K^{1} = K^{1,1} + K^{1,0} = \begin{pmatrix} 12 - 12 \\ -12 + 2 \end{pmatrix}$ ,  $K^{2} = K^{2,1} + K^{2,0} = \begin{pmatrix} 30 - 30 \\ -30 & 30 \end{pmatrix}$ .

(iii) La matriu de connectivitat és,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ , amb la qual cosa, acoplant les matrius de rigides a locals  $R^4$  i  $K^2$  s'obté, per a la matriu de rigides a global,  $R^4$ :

$$H = \begin{pmatrix} 12 & -12 \\ -12 & 47 & -30 \\ -30 & 30 \end{pmatrix}, i \text{ per al sistema acoplat: } \begin{pmatrix} 12 & -12 \\ -12 & 42 & -30 \\ -30 & 30 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_1 = Q_1^4 \\ Q_2 = Q_1^2 + Q_2^1 \\ Q_3 = Q_2^2 \end{pmatrix}$$

(iv) Boundary conditions (B·C·)

- Essential (sobre les variables primaries, les Vs): U1=0

- Natural (" " secundâries, les Q's);  $Q_z = Q_1^2 + Q_2^1 = 0$ ,  $Q_3 = Q_2^2 = F - K_3 U_3$ 

Remarca. Notem que —a diferència del problema 10 — aqui la molla està 'initially at rest' (inicialment relaxada). Por tant, la força de reacció de la molla estarà dirigida cap a l'esquerra si l'3>0, o cap a la dreta si U3<0. Aleshores, la força de recuperació de la molla actuant sobre el mode (global) 3 s'escriurà com: FR = -KU3. Aixi, la força pumtual total que actua sobre el mode global 3 serà Q=F-K, Vz.

(V) Sistema reduct: 
$$\binom{42-30}{-30\ 30}\binom{V_2}{V_3} = \binom{0}{|z-|2|V_3} \Leftrightarrow \binom{42V_2-30V_3}{-30V_2+30V_3} = 0 \Leftrightarrow 7V_2-5V_3=0 \\ -30V_2+30V_3=|z-|2|V_3 \Leftrightarrow -5V_2+7U_3=2 \end{cases}$$
Solució:  $V_3 = \frac{7}{5}V_2$ ,  $-5V_2 + \frac{49}{5}V_2 = \frac{24}{5}V_2 = 2 \Leftrightarrow V_2 = \frac{5}{12}$ ,  $V_3 = \frac{7}{5}$ ,  $V_2 = \frac{7}{5}$ ,  $V_2 = \frac{7}{5}$ ,  $V_3 = \frac{7}{5}$ .