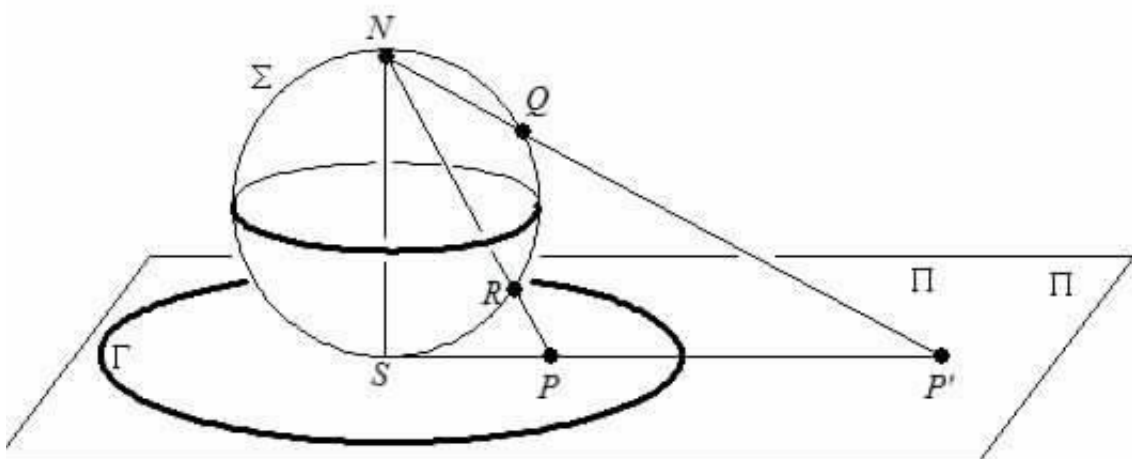


# GEOMETRÍA COMPUTACIONAL

## DEFORMACIÓN DE VARIEDADES DIFERENCIALES



LUCAS DE TORRE

## Índice

<b>1. Introducción</b>	<b>2</b>
<b>2. Material</b>	<b>2</b>
<b>3. Resultados</b>	<b>3</b>
<b>4. Conclusiones</b>	<b>3</b>
<b>5. Anexo A: Código</b>	<b>4</b>

## 1. Introducción

Dada  $S_1^2$  (2-esfera de radio unitario), buscamos estimar y representar una malla con 25 valores de latitud y 50 valores de longitud para, después, estimar y representar la imagen de la proyección estereográfica  $\Pi : S_1^2 \setminus e_3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ . Finalmente, diseñaremos una curva sobre  $S_1^2$  para comprobar cómo se deforma al proyectarla sobre  $\mathbb{R}^2$ .

Por otro lado, obtendremos una animación (de al menos 15 fotogramas) de la familia paramétrica:

$$f_t : S_1^2 \setminus e_3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad (1)$$

$$p = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \rightarrow \frac{1}{(1-t) + |-1-z|t} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ (-1)t + z(1-t) \end{pmatrix} \quad (2)$$

## 2. Material

Partiendo de la plantilla proporcionada, para obtener la malla únicamente debemos cambiar las coordenadas polares ( $u$  y  $v$ ) para que tomen los 25 valores de latitud y los 50 de longitud (con  $u \in [0, \pi)$  y  $v \in [0, 2\pi)$ ), y después las transformaremos a coordenadas cartesianas. Después definimos la curva sobre  $S_1^2$  variando de manera mínima la de la plantilla:

$$\begin{aligned} t &\in (0, 1] \\ x(t) &= |t| \sin(107 \frac{t}{2}) \\ y(t) &= |t| \cos(107 \frac{t}{2}) \\ z(t) &= \sqrt{1 - x^2 - y^2} \end{aligned}$$

Ahora, después de definir la malla y la curva, las dibujamos con el comando *plot*. Por último, mediante la función *proj* proporcionada en la plantilla, estimamos la proyección estereográfica de la esfera y de nuestra curva para finalmente representarlas gráficamente.

Por otro lado, buscamos una animación de la familia paramétrica dada por (1) y (2), la cual transforma la esfera unidad en el plano  $z = -1$ . Para ello, primero escribimos una función (que llamamos *proj2*) para, dados  $t$  y  $z$ , realizar la transformación de  $f_t$

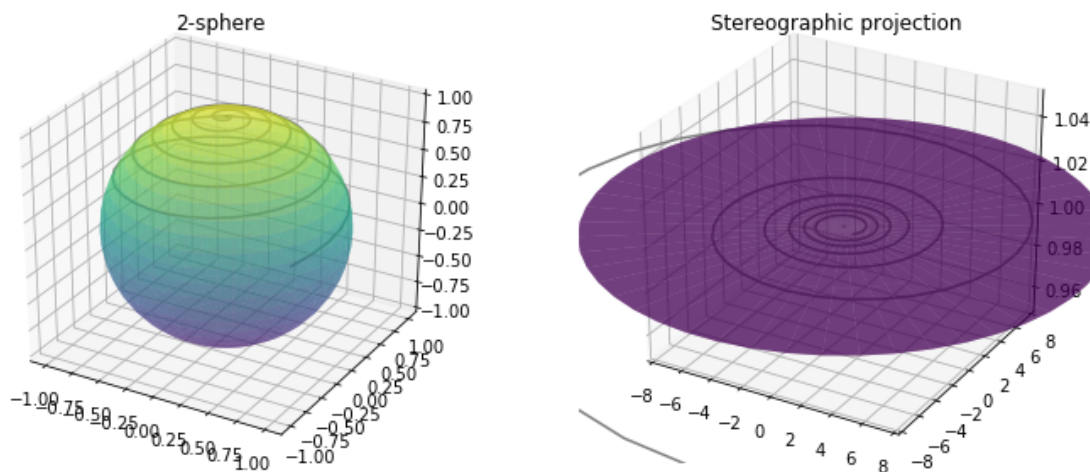
para  $x$  e  $y$  (la de  $z$  la hacemos directamente):

$$\begin{aligned}x(t) &= \text{proj2}(x, z, t) \\ y(t) &= \text{proj2}(y, z, t) \\ z(t) &= -1 * t + z * (1 - t)\end{aligned}$$

Después, utilizamos la función *animation.FuncAnimation* con 20 intervalos (más de 15), para, mediante el uso de la función proporcionada *animate*, hacer la representación gráfica de  $f_t$  sobre la esfera para 20 valores de  $t$  equiespaciados en  $[0,1]$  y, con esas representaciones gráficas, realizar la animación.

### 3. Resultados

La malla que hemos definido la podemos visualizar en las imágenes de debajo. La curva que hemos diseñado es la mencionada al comienzo del apartado anterior (la definida por  $t$ ,  $x(t)$ ,  $y(t)$  y  $z(t)$ ). Podemos ver la esfera y la curva sin proyectar a la izquierda y proyectadas a la derecha.



La animación dada por la familia paramétrica definida por (1) y (2) la podemos encontrar en el archivo *animacion.gif*

### 4. Conclusiones

Resulta muy interesante lo bien que se observa como, en función de cuánto se acerca una curva al polo norte de la esfera, la proyección de la curva “se aleja” de la propia esfera inicial.

## 5. Anexo A: Código

```
1 # -*- coding: utf-8 -*-
2 """
3 Created on Tue Mar 10 18:58:33 2020
4 @author: Jorge Sainero y Lucas de Torre
5 """
6
7 #from mpl_toolkits import mplot3d
8
9 import os
10 import numpy as np
11 import matplotlib.pyplot as plt
12 from mpl_toolkits.mplot3d import axes3d
13
14 os.getcwd()
15
16
17 """
18 Ejemplo1
19
20 fig = plt.figure()
21 ax = plt.axes(projection='3d')
22 X, Y, Z = axes3d.get_test_data(0.05)
23 cset = ax.contour(X, Y, Z, 16, extend3d=True)
24 ax.clabel(cset, fontsize=9, inline=1)
25 plt.show()
26
27
28 Ejemplo2
29
30 def g(x, y):
31     return np.sqrt(1-x ** 2 - y ** 2)
32 x = np.linspace(-1, 1, 30)
33 y = np.linspace(-1, 1, 30)
34 X, Y = np.meshgrid(x, y)
35 Z = g(X, Y)
36 fig = plt.figure()
37 ax = plt.axes(projection='3d')
38 ax.contour3D(X, Y, Z, 10, cmap='binary')
39 ax.contour3D(X, Y, -1*Z, 10, cmap='binary')
40 ax.set_xlabel('x')
41 ax.set_ylabel('y')
42 ax.set_zlabel('z')
43
44
45 Ejemplo3
46
47 fig = plt.figure()
```

```

48 ax = plt.axes(projection='3d')
49 t2 = np.linspace(1, 0, 100)
50 x2 = t2 * np.sin(20 * t2)
51 y2 = t2 * np.cos(20 * t2)
52 z2 = np.sqrt(1-x2**2-y2**2)
53 c2 = x2 + y2
54 ax.scatter(x2, y2, z2, c=c2)
55 ax.plot(x2, y2, z2, '-b')
56 2-sphere
57 """
58
59 u = np.linspace(0, np.pi, 25)
60 v = np.linspace(0, 2 * np.pi, 50)
61
62 #Cambiamos de coordenadas polares a cartesianas
63 x = np.outer(np.sin(u), np.sin(v))
64 y = np.outer(np.sin(u), np.cos(v))
65 z = np.outer(np.cos(u), np.ones_like(v))
66
67 #Definimos una curva en la superficie de la esfera
68 t2 = np.linspace(0.001, 1, 200)
69 x2 = abs(t2) * np.sin(107 * t2/2)
70 y2 = abs(t2) * np.cos(107 * t2/2)
71 z2 = np.sqrt(1-x2**2-y2**2)
72
73 z0 = -1
74 def proj(x,z,z0=1,alpha=1):
75     z0 = z*0+z0
76     eps = 1e-16
77     x_trans = x/(abs(z0-z)**alpha+eps)
78     return(x_trans)
79     #N tese que a adimos un psilon para evitar dividir entre
80     0!!
81
82
83 def apartado1():
84     print("Apartado 1:\n")
85     global x,y,z,t2,x2,y2,z2
86
87
88     """
89     2-esfera y su proyecci n estereogr fica
90     """
91
92     fig = plt.figure(figsize=(12,12))
93     fig.subplots_adjust(hspace=0.4, wspace=0.2)
94
95     ax = fig.add_subplot(2, 2, 1, projection='3d')

```

```

96     ax.plot_surface(x, y, z, rstride=1, cstride=1, alpha=0.5,
97                     cmap='viridis', edgecolor='none')
98     ax.plot(x2, y2, z2, '-b', c="gray")
99     ax.set_title('2-sphere');
100     ax = fig.add_subplot(2, 2, 2, projection='3d')
101     ax.set_xlim3d(-8,8)
102     ax.set_ylim3d(-8,8)
103     ax.plot_surface(proj(x,z), proj(y,z), z*0+1, rstride=1, cstride
104                     =1, alpha=0.5,
105                     cmap='viridis', edgecolor='none')
106     ax.plot(proj(x2,z2), proj(y2,z2), 1, '-b', c="gray")
107     ax.set_title('Stereographic projection');
108
109     plt.show()
110     plt.close(fig)
111
112 def proj2(x,z,t,z0=-1,alpha=1):
113     z0 = z*0+z0
114     eps = 1e-16
115     x_trans = x/((1-t)+t*(abs(z0-z)**alpha+eps))
116     return(x_trans)
117     #N tese que a adimos un psilon para evitar dividir entre
118     0!!
119
120
121 from matplotlib import animation
122     #from mpl_toolkits.mplot3d.axes3d import Axes3D
123
124 def animate(t):
125     xt = proj2(x,z,t)
126     yt = proj2(y,z,t)
127     zt = -1*t + z*(1-t)
128     x2t = proj2(x2,z2,t)
129     y2t = proj2(y2,z2,t)
130     z2t = -1*t + z2*(1-t)
131
132     ax = plt.axes(projection='3d')
133     ax.set_zlim3d(-1,1)
134     ax.plot_surface(xt, yt, zt, rstride=1, cstride=1, alpha=0.5,
135                     cmap='viridis', edgecolor='none')
136     ax.plot(x2t,y2t, z2t, '-b', c="gray")
137     return ax,
138
139 def init():
140     return animate(0),
141
142

```

```
143 def apartado2():
144     print("Apartado 2:\n")
145     global x,y,z,t2,x2,y2,z2,z0
146
147     t = 0.1
148
149
150     xt = proj2(x,z,t)
151     yt = proj2(y,z,t)
152     zt = -1*t + z*(1-t)
153     x2t = proj2(x2,z2,t)
154     y2t = proj2(y2,z2,t)
155     z2t = -1*t + z2*(1-t)
156
157     fig = plt.figure(figsize=(6,6))
158     ax = plt.axes(projection='3d')
159
160
161     ax.set_xlim3d(-1,1)
162     ax.set_ylim3d(-1,1)
163     ax.plot_surface(xt, yt, zt, rstride=1, cstride=1,alpha=0.5,
164                    cmap='viridis', edgecolor='none')
165     ax.plot(x2t,y2t, z2t, '-b',c="gray")
166
167     plt.show()
168     plt.close(fig)
169
170     """
171     HACEMOS LA ANIMACION
172     """
173
174
175
176     animate(np.arange(0, 1,0.1)[1])
177     plt.show()
178
179
180     fig = plt.figure(figsize=(12,12))
181     ani = animation.FuncAnimation(fig, animate, np.arange(0,1,0.05)
182     , init_func=init,
183     interval=20)
184     ani.save("animacion.gif", fps = 5)
185
186 apartado1()
187 apartado2()
```