MAUSCOPE

MAUSCOPEMicroscopía Moderna

Juan Barbosa

Departamento de Física Universidad de los Andes



CONTENIDOS

1	Microcontrolador	1
2	Mauscope pv	3

CAPÍTULO 1

MICROCONTROLADOR

El microcontrolador tiene las siguientes tareas:

- 1. Control de los motores.
- 2. Intensidad lumnica*.
- 3. Deteccin por reflexin laser**.

El microcontrolador usado corresponde con el ATMEGA328-p. Comunicación por protocolo UART:

Valor	Descripcin
A	Canal X
В	Canal Y
C	Canal Z

Valor	Descripcin
0	Derecha
1	Izquierda
2	Pasos: 1
3	Pasos: 64
4	Pasos: 128
5	Pasos: 192
6	Pasos: 256
7	Pasos: 320
8	Pasos: 384
9	Pasos: 448
A	Pasos: 512

CAPÍTULO 2

MAUSCOPE.PY