

#### WYKŁAD 1:

1. Projekcje kartograficzne - która to która:  
Generalnie to co na *lab 1*.
2. Mapa - > podaj cechy tego układu
3. Przechodzenie między układami
4. Rodzaje odwzorowań
5. Co to geoida
6. EPSG - co to jest (rozwińcie skrót to nie odpowiedź :)
7. Transformacja afiniczna (+ pytanie podane na wykładzie)
  - a. znać równanie na pamięć
  - b. interpretacja abcd..

#### WYKŁAD 2:

1. Komponenty mapy - co rozróżnia zwykły obraz od mapy
  - a. chodzi chyba o te rzeczy jak zooming, panning, wielowartość
2. Geocoding - co to
3. Skoro są mapy google, to po co zbiera się dane na innych portalach; dlaczego nie można korzystać np. przy geodezji z google maps
  - a. m.in. bo mapy google nie zapewniają wystarczającej dokładności, mapy wektorowe nie pokrywają się z tymi satelitarnymi
4. Różnica pomiędzy znacznikami *camera* i *lookat*
  - a. camera jest dokładniejsza w definiowaniu, ale uciążliwa, lookat jest prostsze w definiowaniu
  - b. camera ustawia się w kontekście obserwatora, w lookat w kontekście obiektu obserwowanego
5. Wzory też chyba będą, szczególnie ten pseudo mediacośćam co google używa
6. Podstawowy znacznik w kml
  - a. point
  - b. zawiera nazwa, koordynaty (układ GCS), opis - w opisie można używać html (przy użyciu cdata albo bez)

Wykład ostatni

WYKŁAD 1

WYKŁAD 2