

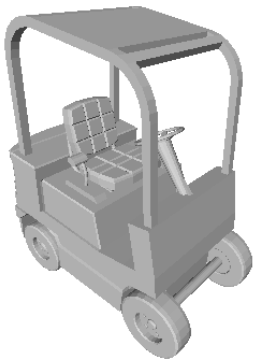
$$T_1 = (1, 0, 3.2)$$

$$R_a = \text{Rotación eje X } (1, 0, 0)$$

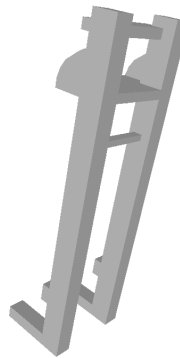
$$T_a = \text{Traslación eje Y } (0, 1, 0)$$

$$R_b = \text{Rotación eje Z } (0, 0, 1)$$

C - Cuerpo



M - Mástil



H -Horquillas

