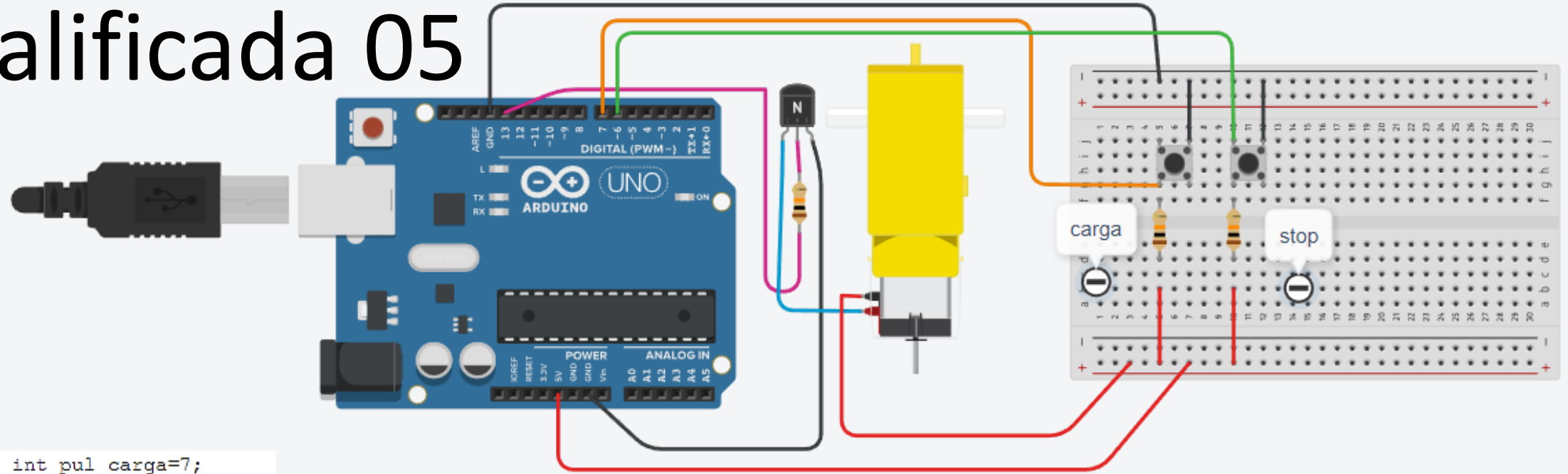


Nombres y apellidos: \_\_\_\_\_

Grado y Sección: \_\_\_\_\_

# Práctica calificada 05



NOTA: Solo se debe conectar del Arduino a otro dispositivo con un máximo de 20 mA (miliAmperios)

```
1 const int pul_carga=7;
2 const int pul_stop=6;
3 const int motor=13;
4 bool activacion=0;
5
6 void setup()
7 {
8   pinMode (pul_carga, INPUT);
9   pinMode (pul_stop, INPUT);
10  pinMode (motor, OUTPUT);
11 }
```

```
12 void loop ()
13 {
14   if(digitalRead(pul_carga)==LOW)
15   {
16     delay(300);
17     activacion=1;
18   }
19 }
```

```
20
21 if(digitalRead(pul_stop)==LOW)
22 {
23   delay(300);
24   activacion=0;
25 }
26
```

```
26
27
28 if(activacion==1)
29 {
30   digitalWrite(motor, HIGH);
31 }
32 else
33   digitalWrite(motor, LOW);
34 }
```