## Formule e Teoremi utili

## Probabilità

## Distribuzione della trasformata

Sia  $f_X(x)$  e y = g(x).

- Se g crescente:  $F_Y(y) = F_X(g^{-1}(y))$
- Se g decrescente:  $F_Y(y) = 1 F_X(g^{-1}(y))$
- Se  $g^{-1}$  derivabile:  $f_Y(y) = f_X(g^{-1}(y))|\dot{g}^{-1}(y)|$

#### Varianza

$$Var[X] = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2$$

## Marginali, Congiunte e Condizionate

$$f_{x,y} = f_{x|y} f_y$$
$$f_x = \int f_{x,y} dy$$

#### Media e Varianza Condizionati

$$\begin{split} \mathbb{E}[X] &= \mathbb{E}[\mathbb{E}[X|Y]] \\ Var[X] &= \mathbb{E}[Var[X|Y]] + Var[\mathbb{E}[X|Y]] \end{split}$$

## Legge Forte Grandi Numeri

Sia 
$$X_1, \ldots, X_n$$
 iid con  $\mu, \sigma^2$ , allora:  $\bar{X}_n \stackrel{q.c.}{\to} \mu$ 

## Teorema centrale del limite

Sia 
$$X_1, \ldots, X_n$$
 iid con  $\mu, \sigma^2$ , allora:  $\sqrt{n}(\bar{X}_n - \mu) \stackrel{L}{\longrightarrow} N(0, \sigma^2)$ 

## Metodo delta

Sia  $X_1, \ldots, X_n$  iid con  $\mu, \sigma^2$ , tali che:  $\sqrt{n}(\bar{X}_n - \mu) \stackrel{L}{\to} N(0, \sigma^2)$ Prendiamo una funzione g(x) e un certo  $\theta$ :

- Se  $g'(\theta) \neq 0$ :  $\sqrt{n}(g(\bar{X}_n) - g(\mu)) \xrightarrow{L} N(0, \sigma^2 g'(\mu)^2)$
- Se Se  $g'(\theta) = 0$ :  $\sqrt{n}(g(\bar{X}_n) - g(\mu)) \xrightarrow{L} \frac{\sigma^2}{2} g''(\mu) \chi^2(1)$

## Statistiche sufficienti

#### Definizione

Una statistica T è sufficiente per  $\theta$  se:  $f(\vec{x}|T=t) \perp \!\!\! \perp \!\!\! \mid \theta \quad \forall t$ 

#### Teorema di Fattorizzazione

Data la congiunta  $f(\vec{x}, \theta), T(x)$  è suff se:  $f(\vec{x}, \theta) = h(\vec{x})g(T(x), \theta)$ Questo vale anche per trasformazioni **biunivoche** di T

## Famiglia Esponenziale

Se ho una distribuzione della FE:  $f(\vec{x}, \theta) = h(\vec{x})c(\theta) \exp\left\{\sum_{i=1}^k w_i(\theta)t_i(x)\right\}$  Allora  $T = (\sum_j t_1(X_j), \dots, \sum_j t_k(X_j))$  è sufficiente

# Statistiche sufficienti e minimali

## Definizione

Una statistica sufficiente T viene detta minimale se tutte le altre statistiche sufficienti sono funzioni di essa.

## Lehmann-Scheffè sulla minimalità

Sia  $f(\vec{x}, \theta)$  e T stat suff. T è minimale se:  $\frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(\vec{y}, \theta)} = K \text{ con } K \text{ costante in } \theta \iff T(x) = T(y)$ 

## Statistiche complete

#### Definizione

Sia T(x) una statistica e  $f(t,\theta)$  la sua legge. Diciamo T(x) completa se:

$$\mathbb{E}_{\theta}[g(T)] = 0 \,\forall \theta \implies \mathbb{P}(g(T) = 0) = 1$$

Di solito usiamo la derivata rispetto a  $\theta$ :

$$\frac{d}{d\theta} \mathbb{E}_{\theta}[g(T)] = 0$$

$$= h'(\theta) \mathbb{E}_{\theta}[g(T)] + h(\theta)g(t)f_{T}(t,\theta) \Big|_{\theta}^{b}$$

#### Teorema di Bahadur

Se T è una statistica sufficiente e completa  $\implies$  minima

## Famiglia Esponenziale

Sia

Allora 
$$T = (\sum_{j} t_1(X_j), \dots, \sum_{j} t_k(X_j))$$
 è sufficiente ed è completa se il codominio di  $w_1, \dots, w_k : \Theta \to \mathbb{R}^k$  contiene un aperto di  $\mathbb{R}^k$ 

## Stimatori Puntuali

#### Metodo dei Momenti

$$\begin{cases} m_1 = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^n X_i = \mathbb{E}[X] \\ \vdots \\ m_k = \mathbb{E}[X^k] \end{cases}$$

I momenti saranno funzione di  $\theta$ , risolvo il sistema lineare e trovo  $\hat{\theta}_{Mom}$ 

Il risultato potrebbe non appartenere a  $\Theta$ 

## Metodo della Verosomiglianza

Massimizzo la congiunta:

$$\hat{\theta}_{MLE} = \operatorname*{arg\,sup}_{\theta \in \Theta} L(\theta, \vec{x})$$

Con  $L(\theta, \vec{x}) = f(\vec{x}, \theta)$ , dà sempre valori ammissibili. Di solito usiamo:  $\frac{\partial L(\theta, \vec{x})}{\partial \theta} = 0$ 

#### Proprietà

#### Invarianza

L'MLE per  $\tau(\theta)$  è  $\tau(\hat{\theta}_{MLE})$  per qualsiasi funzione  $\tau$ 

## Scarto quadratico media

#### **Definizione**

$$MSE[T] = \mathbb{E}_{\theta}[(T - \theta)^2]$$

#### Bias

$$Bias[T] = \mathbb{E}_{\theta}[T] - \theta$$

## Scomposizione

$$MSE[t] = Var_{\theta}[T] + Bias[T]^2$$

## Stimatore non distorto

Uno stimatore T è non distorto se:

#### **UMVUE**

#### Definizione

Uno stimatore T è UMVUE se:

- è non distorto:  $\mathbb{E}[T] = \theta$
- $Var[T] \le Var[T^*] \quad \forall T^* \text{ non distorto}$

Inoltre l'UMVUE è unico.

## Disuguaglianza di Cramer-Rao

Siano  $f(\vec{x}, \theta)$  legge congiunta e T stimatore che soddisfi:

- $\frac{d}{d\theta} \mathbb{E}_{\theta}[T(X)] = \int \frac{\partial}{\partial \theta} [T(x) f_X(x, \theta)] dx$
- $Var_{\theta}[T] < \infty$

Allora:

$$Var_{\theta}(T) \ge \frac{\left(\frac{d}{d\theta} \mathbb{E}_{\theta}[T(X)]\right)^{2}}{\mathbb{E}\left[\left(\frac{\partial}{\partial \theta} \ln f_{X}(x, \theta)\right)^{2}\right]} = \frac{\left(\frac{d}{d\theta} \mathbb{E}_{\theta}[T(X)]\right)^{2}}{I_{n}(\theta)}$$

Se alle ipotesi iniziali aggiungiamo:  $\frac{d}{d\theta}\mathbb{E}[\frac{\partial}{\partial\theta}f_X(x,\theta)] = \int \frac{\partial^2}{\partial\theta^2}f_X(x,\theta)dx \text{ allora}$   $I_n = -\mathbb{E}[\frac{\partial^2}{\partial\theta^2}\ln f_X(x,\theta)]$ 

## Informazione di Fisher

 $I_n(\theta) = \mathbb{E}\left[\left(\frac{\partial}{\partial \theta} \ln f_X(x,\theta)\right)^2\right]$  Inoltre se iid:  $I_n = nI_1(\theta)$  Inoltre se viene rispettato

## Lehmann-Scheffè per UMVUE

Siano T non distorto e W sufficiente e completa (e minima). Allora:  $M = \mathbb{E}_{\theta}[T|W]$  è UMVUE. E analogamente per una funzione di  $\theta$ 

## UMVUE per $\phi(\theta)$

Sia T sufficiente e completa e  $\phi(T)$ , allora  $\phi(T)$  è UMVUE per  $\mathbb{E}_{\theta}[\phi(T)]$ 

## UMVUE per Famiglia Esponenziale

Se  $X_1, \ldots, X_n \in EF$  e:  $f(\vec{x}, \theta) = h(\vec{x})c(\theta) \exp \{w_1(\theta)t_1(x)\}$  Tale che  $\exists \frac{d}{d\theta}w(\theta) \neq 0$  e continua  $\forall \theta$ . Allora:  $T(X) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} T_1(X_j)$  è UMVUE per  $\mathbb{E}_{\theta}[T_1(X)]$ 

E raggiunge il limite di C-R che vale:  $Var(T) = \frac{Var(T_1)}{n}$ 

## Test d'Ipotesi

## Regione Critica

 $R = \{\vec{x} \in \mathbb{R}^k | \text{ rifiuto } H_0\}$ Di solito si basa su una statistica.

#### Rapporto di Verosimiglianza

 $R = \{\vec{x} | \lambda(x) \le c\} \text{ con } c \in [0, 1]$ 

$$\lambda(x) = \frac{\sup_{\Theta_0} L(\theta, x)}{\sup_{\Theta} L(\theta, x)}$$

#### Funzione potenza

$$\beta(\theta) = \mathbb{P}_{\theta}(x \in R)$$

## Dimensione

 $\alpha = \sup_{\Theta_0} \beta(\theta)$ 

#### Livello

 $\alpha \ge \sup_{\Theta_0} \beta(\theta)$ 

#### **UMP**

Un test di una classe C è UMP se:  $\beta(\theta) \ge \beta'(\theta) \quad \forall \theta \in \Theta_0^c \quad \forall \beta' \in C$ 

## Lemma di Neymann-Perason

Sia  $H_0: \theta = \theta_0$   $H_1: \theta = \theta_1$  Allora se uso:

1. 
$$R = \{x | f(x, \theta_1) > k f(x, \theta_0)\}, k > 0$$

$$2. \ \alpha = \mathbb{P}_{\theta_0}(x \in R)$$

Allora:

- a Qualsiasi test che soddisfi queste due è UMP di livello  $\alpha$ .
- b Se esiste un test UMP del punto a con  $k \geq 0$  allora: Ogni UMP di livello  $\alpha$  è anche di dimensione  $\alpha$  e soddisfa la 1 tranne che per un insieme di misura nulla.

**Nota:** questo si applica anche per le distribuzioni, basta usare:

$$R = \{x | f_1(x, \theta) > k f_0(x, \theta)\}$$

## Monotone Likelihood Ratio

Sia una famiglia di leggi  $g(x,\theta)$   $\theta \in \Theta$ , la diciamo LRT se per  $\theta_2 > \theta_1$   $\frac{g(t,\theta_2)}{g(t,\theta_1)}$  è monotona in t (non-crescente o non-decrescente)

#### Teorema di Karlin-Rubin

Sia  $H_0: \theta \leq \theta_0$   $H_1: \theta > \theta_1$ , T statistica sufficiente con MLR non-decrescente. Allora:

 $\forall t_0$  il test con  $R = \{T > t_0\}$  è UMP di livello  $\alpha = \mathbb{P}_{\theta_0}(T > t_0)$ 

#### Estensione di Karlin-Rubin

- $H_0: \theta \leq \theta_0$   $H_1: \theta > \theta_1$ 
  - Non-decrescente:  $R = \{T > t_0\}$
  - Non-crescente:  $R = \{-T > t_0\}$
- $H_0: \theta \geq \theta_0$   $H_1: \theta < \theta_1$ 
  - Non-decrescente:  $R = \{T < t_0\}$
  - Non-crescente:  $R = \{-T < t_0\}$

## Stime intervallari

## Definzione

E' una coppia di statistiche L(x), U(X) con  $L(X) \leq U(X)$ 

## Probabilità di copertura

 $\mathbb{P}_{\theta}(\theta \in [L; U])$ 

#### Livello di Confidenza

 $\alpha = \inf_{\Theta} \mathbb{P}_{\theta}(\theta \in [L; U])$ 

#### Metodi di Costruzione

## Inversione di test d'ipotesi

Sia  $\forall \theta_0 \in \Theta$  sia  $A(\theta_0) = R^C$  la regione d'accettazione di un test semplice di livello  $\alpha$ . Definiamo:  $IC(X) = \{\theta | x \in A(\theta)\}$ 

#### Metodo della quantità pivotale

Definiamo una v.a. una quantità pivot  $Q(x,\theta)$  se la sua distribuzione non dipende da  $\theta$ . Cerchiamo a e b tali che:

$$\mathbb{P}(a \le Q \le b) = 1 - \alpha \in C = \{\theta | a \le Q \le b\}$$

#### Unimodalità

Una v.a.  $X, f_X(x)$  è unimodale se  $\exists x*$  tale che:

 $f_X(x)$  è crescente se  $x \le x*$  e decrescente se  $x \ge x*$  cioè è fatta come una gaussiana.

#### Teorema lunghezza minima

Sia  $f_X$  unimodale, se lintervallo [a, b] soddisfa:

- $\mathbb{P}(a \le x \le b) = \int_a^b f_X(x) dx = 1 \alpha$
- $f_X(a) = f_X(b) \ge 0$
- $a \le x* \le b \text{ con } x* \text{ moda}$

Allora [a,b] è l'intervallo minimo tra quelli che soddisfano la 1.

Quindi:

- Se IC dipende direttamente da (b-a) applico.
- In caso negativo minimizzo come segue:
  - 1. Penso a b come funzione di a, b = b(a)

- 2. Derivo il vincolo: f(b(a))b'(a) f(a) = 0 e trovo b'(a)
- 3. Derivo la lunghezza rispetto ad a e sostituisco b'
- 4. Trovo se minimizzare o massimizzare a, scelgo b di conseguenza e sostituisco nel vincolo per ottenere a, fai attenzione al codominio di Q.

## Statistica Asintotica

## Consistenza

Diremo una succesione di stimatori  $W_n$  consistente per  $\theta$  se:

 $\forall \epsilon > 0 \quad \lim_{n \to \infty} \mathbb{P}[|W_n - \theta| > \epsilon] = 1$  Nota:

Se  $W_n \xrightarrow{L} \theta$  e  $\theta$  costante  $\implies W_n \xrightarrow{P} \theta$ 

## Consistenza in MSE

Se  $MSE[W_n] \to 0$ , cioè:  $\lim_{n\to\infty} \mathbb{E}[W_n] = \theta$   $\lim_{n\to\infty} Var[W_n] = 0$ 

## Efficienza asintotica MLE

Sia  $\hat{\theta}_{MLE}$  e  $f_X$  soddisfa Cramer-Rao:  $\sqrt{n}[\tau(\hat{\theta}_{MLE}) - \tau(\theta)] \xrightarrow{L} N(0, v(\theta))$  con  $v(\theta) = \frac{[\tau'(\theta)]^2}{I_1(\theta)}$ 

## Efficienza Relativa Asintotica

Due successioni di stimatori:  $\sqrt{n}[W_n - \tau(\theta)] \xrightarrow{L} N(0, \sigma_W^2)$   $\sqrt{n}[V_n - \tau(\theta)] \xrightarrow{L} N(0, \sigma_V^2)$  Allora definiamo l'ARE come:  $ARE(V_n, W_n) = \frac{\sigma_W^2}{\sigma_V^2}, \text{ cerchiamo il più piccolo.}$