该文构建了IRS辅助的UAV通信系统，其中GU与IRS同时从UAV的射频信号中收集能量。通过联合优化IRS 相移、GU无线资源和UAV飞行轨迹，该文研究了系统吞吐量最大化问题。这项工作是较为新颖的，并且具有研究价值。然而作者仍需要考虑以下存在的问题。

1. 在实际系统当中，能量收集模型一般具有非线性特性。因此请作者讨论所设计的算法是否可以拓展至非线性场景。
2. 本文所构建的系统中，IRS从UAV的射频信号中收集能量用于运行消耗。请作者阐述智能反射面如何收集能量，并且为何不用布线式供电对IRS进行供电？
3. 请作者讨论分析所提出的BCD算法的最优性。
4. UAV通信的一个主要特点就是其有高移动性与可操控性，因此可以通过设计UAV的驻停位置从而解决UAV与GU间存在遮挡的问题。在这种情况下可能不再需要IRS的辅助。请作者进一步讨论系统中部署IRS的意义。