

Modelo de Reconocimiento Automático de Señales de Tránsito Vehicular mediante Aprendizaje Profundo de Redes Neuronales Convolucionales

Josué Gastón Távara Idrogo jtavara@unitru.edu.pe

Universidad Nacional de Trujillo Facultad de Ciencias Físicas y Matemáticas Escuela Académico
Profesional de Informática

Defensa de tesis 15/12/2018



Resumen

Esta investigación pretende contribuir en la industria automotriz, específicamente en los campos de construcción de vehículos autónomos y de los sistemas avanzados de asistencia al conductor, iniciando con la adquisición de imágenes, luego para el pre-procesamiento, se implementará algoritmos de realce de contraste, reducción de ruido, rotación y proyecciones de escalamiento con la finalidad de aumentar el conjunto de datos y poder ejecutar el aprendizaje profundo a través de arquitecturas de redes neuronales convolucionales. Se realizaron diferentes diseños de arquitecturas convolucionales y se escogió el que obtuvo los mejores indicadores/resultados.

Palabras claves: aprendizaje profundo, redes neuronales convolucionales, procesamiento de imágenes.



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Introducción

- Al conducir en carreteras congestionadas, a veces es difícil mantener los ojos en todas partes a la vez, comprobando el camino por delante, el tráfico venidero, lo que está detrás de usted, tratar de mantener la velocidad permitida; es por ello, que existen mecanismos destinados a reglamentar el tránsito, advertir o informar a los usuarios mediante palabras, sonidos o símbolos determinados.



Introducción

- Al conducir en carreteras congestionadas, a veces es difícil mantener los ojos en todas partes a la vez, comprobando el camino por delante, el tráfico venidero, lo que está detrás de usted, tratar de mantener la velocidad permitida; es por ello, que existen mecanismos destinados a reglamentar el tránsito, advertir o informar a los usuarios mediante palabras, sonidos o símbolos determinados.
- La policía de tránsito o las **señalizaciones vehiculares** que según sea el caso, en todos los países regulan el tránsito e informan al usuario sobre direcciones, rutas, destinos, así como dificultades existentes en las carreteras y previenen cualquier peligro que podría presentarse en la circulación vehicular.



Introducción

- La inseguridad vial es un problema de interés mundial, según el último informe de la OMS (Organización Mundial de la salud) anualmente cerca de 1,3 millones de personas mueren alrededor del mundo y entre 20 y 50 millones padecen traumatismos no mortales,(OMS, 2017). Son distintas las causas que conllevan a este problema, de las cuales las principales pueden ser la falta de concientización y educación vial.



Introducción

- El Perú y la capital Lima se encuentran respectivamente en la lista de peores países y ciudades para conducir en America Latina, según el Índice Global de Satisfacción del Conductor (Waze, 2016), lo cual se ve reflejado en que los últimos años se ha incrementado el índice de mortandad originados por los accidentes de tránsito siendo las principales causas de los mismos el exceso de velocidad, estado de ebriedad del conductor y sobretodo el desacato a las señales de tránsito, todas ellas de responsabilidad directa del conductor del vehículo motorizado,(SUTRAN, 2014).



Introducción

- El Perú y la capital Lima se encuentran respectivamente en la lista de peores países y ciudades para conducir en America Latina, según el Índice Global de Satisfacción del Conductor (Waze, 2016), lo cual se ve reflejado en que los últimos años se ha incrementado el índice de mortandad originados por los accidentes de tránsito siendo las principales causas de los mismos el exceso de velocidad, estado de ebriedad del conductor y sobretudo el desacato a las señales de tránsito, todas ellas de responsabilidad directa del conductor del vehículo motorizado, (SUTRAN, 2014).
- Es por ello que trabajar en obtener vehículos más seguros es un factor fundamental para prevenir de alguna forma los accidentes de tránsito o reducir la probabilidad de que estos sean producidos, (OMS, 2017).



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación**
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Motivación

- Para contribuir con lo antes mencionado, se han venido planteando formas que permitan la asistencia en el reconocimiento de señales de tránsito, la cual es un problema de clasificación multicategórica que comúnmente presenta desigualdades en las frecuencias de aparición de las categorías. Además, las señales de tránsito muestran una amplia gama de variaciones entre las clases en términos de color, forma, subconjuntos de clases que son muy similares entre sí y la presencia de símbolos, leyendas o texto. A esto es sumado, las grandes variaciones en las apariencias visuales debido a cambios de iluminación, oclusiones parciales, rotaciones, condiciones meteorológicas, escalamiento, etc.



Motivación

- Para contribuir con lo antes mencionado, se han venido planteando formas que permitan la asistencia en el reconocimiento de señales de tránsito, la cual es un problema de clasificación multicategórica que comúnmente presenta desigualdades en las frecuencias de aparición de las categorías. Además, las señales de tránsito muestran una amplia gama de variaciones entre las clases en términos de color, forma, subconjuntos de clases que son muy similares entre sí y la presencia de símbolos, leyendas o texto. A esto es sumado, las grandes variaciones en las apariencias visuales debido a cambios de iluminación, oclusiones parciales, rotaciones, condiciones meteorológicas, escalamiento, etc.
- Todo esto representa un reto para el reconocedor/clasificador de señales de tránsito vehicular y es por ello que se han venido realizando diversas investigaciones, donde esta forma parte de una de ellas.



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema**
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Formulación del problema

En este trabajo, se propone discutir el modelo de redes neuronales convolucionales basado en el problema del reconocimiento de imágenes para responder a la siguiente pregunta:

¿Cómo se puede reconocer de manera automática señales de tránsito vehicular?



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación**
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Importancia de la investigación

- La



Importancia de la investigación

- La
- El escenario ... en la tabla 1.1.



Tabla: Estimativa en los programas de colecta selectiva formal (2008)

Residuos	Residuos colectados(t/día)	Residuos reciclados(t/año)
Metales	5 293	9 817
Papeles	23 997	3 827
Plástico	24 847	962
Vidrio	4 388	489

Fuente: MMA (2011).



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación**
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Contribución de la investigación

- La



Contribución de la investigación

- La
- El



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico**
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Marco teórico

- **Optimización combinatoria:**



Marco teórico

- **Optimización combinatoria:**



Marco teórico

- **Optimización combinatoria:**



Marco teórico

- **Optimización combinatoria:**



Marco teórico

- **Optimización combinatoria:**



- **Complejidad computacional:**



- **Complejidad computacional:**



- **Complejidad computacional:**



- **Complejidad computacional:**



- **Complejidad computacional:**



- **Metaheurísticas:**



- **Metaheurísticas:**

- ▶ Algoritmos genéticos:



- **Metaheurísticas:**

- ▶ Algoritmos genéticos:
- ▶ Busca Tabú:



- **Metaheurísticas:**

- ▶ Algoritmos genéticos:
- ▶ Busca Tabú:
- ▶ Simulated annealing:



- **Metaheurísticas:**

- ▶ Algoritmos genéticos:
- ▶ Busca Tabú:
- ▶ Simulated annealing:
- ▶ Ant colony:



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis**
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Propuesta o tema central de la tesis



Propuesta o tema central de la tesis



Propuesta o tema central de la tesis



Propuesta o tema central de la tesis



Propuesta o tema central de la tesis



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis**
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas



Resultados de la tesis

Al culminar con la investigación se llegaron a resultados interesantes del punto de vista tanto teórico como computacional. ...

- **Teóricos:**



Resultados de la tesis

Al culminar con la investigación se llegaron a resultados interesantes del punto de vista tanto teórico como computacional. ...

- **Teóricos:**



Resultados de la tesis

Al culminar con la investigación se llegaron a resultados interesantes del punto de vista tanto teórico como computacional. ...

- **Teóricos:**



- **Computacionales:**



- **Computacionales:**



- **Computacionales:**



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales**
- 10 Referencias bibliograficas



Consideraciones finales

- **Conclusiones:**



Consideraciones finales

- **Conclusiones:**



Consideraciones finales

- **Conclusiones:**



- **Trabajos futuros:**



- **Trabajos futuros:**



- **Trabajos futuros:**



Modelo De Reconocimiento Automático De Señales De Tránsito Vehicular Mediante Aprendizaje Profundo De Redes Neuronales Convolucionales

- 1 Introducción
- 2 Motivación
- 3 Formulación del problema
- 4 Importancia de la investigación
- 5 Contribución de la investigación
- 6 Marco teórico
- 7 Propuesta o tema central de la tesis
- 8 Resultados de la tesis
- 9 Consideraciones finales
- 10 Referencias bibliograficas**



Referencias bibliograficas

MMA (2011). *Plano Nacional de Resíduos Sólidos (PNRS)*. Ministério do Meio Ambiente.

OMS (2017). 10 datos sobre la seguridad vial en el mundo. <http://www.who.int/features/factfiles/roadsafety/es/>.

SUTRAN (2014). Texto unico ordenado del reglamento nacional de transito - codigo de transito.

Waze (2016). Las mejores y peores ciudades para conducir en américa latina, según waze. <http://cnnespanol.cnn.com/2016/09/15/las-mejores-y-peores-ciudades>.

