# Análisis Matemático para Inteligencia Artificial

Martín Errázquin (merrazquin@fi.uba.ar)

Especialización en Inteligencia Artificial

Optimización convexa

# Región Convexa

Un subconjunto  $S \subset \mathbb{R}^n$  es convexo si para cada par de puntos  $x, y \in S, \alpha \in [0, 1]$  se verifica que  $z = \alpha x + (1 - \alpha)y \in S$ .

Obs:  $X_1, X_2$  son dos conjuntos convexos, entonces,

- $X_1 \cap X_2$  es convexo.
- si L es una transformación lineal,  $L(X_1)$  es convexa.











#### Función Convexa

Sea  $M \subset \mathbb{R}^n$ ,  $M \neq \emptyset$  convexo,  $f: M \to \mathbb{R}$ . Entonces se dice que:

• f es convexa en M sii  $\forall x, y \in M, \forall \alpha \in [0,1]$  se verifica que:

$$f(\alpha x + (1 - \alpha)y) \leq \alpha f(x) + (1 - \alpha)f(y)$$

• f es estrictamente convexa en M sii  $\forall x, y \in M, \forall \alpha \in (0,1)$  se verifica que:

$$f(\alpha x + (1 - \alpha)y) < \alpha f(x) + (1 - \alpha)f(y)$$

$$\forall e \in (e_1, k_2)$$

$$f(e) < f(e)$$

**Prop**: Sea  $M \subset \mathbb{R}^n$ ,  $M \neq \emptyset$  abierto convexo,  $f: M \to \mathbb{R}$ ,  $f \in \mathcal{C}^2$ . Entonces, f es convexa en M sii  $\forall x \in M$ ,  $y^T H_f(x) y \geqslant 0$ , para cualquier  $y \in \mathbb{R}^n$ .

### Condición de Slater

Sea el problema

min 
$$f(x_1,...,x_n)$$
  
s.t.  $g_i(x_1,...,x_n) = 0$   
 $h_j(x_1,...,x_n) \le 0$ 

donde las  $f, h_j$  son funciones convexas y las  $g_i$  son funciones afines (lineales o constantes). Si existe un punto  $\vec{x_0}$  estrictamente factible, es decir que  $g_i(\vec{x_0}) = 0, h_i(\vec{x_0}) < 0 \ \forall i,j$  entonces:

- Hay dualidad fuerte: óptimo del dual coincide con óptimo del primal
- 2 Las condiciones KKT son necesarias y suficientes



## Programación Lineal

Un problema de programación lineal es donde tanto la función objetivo como las funciones que definen las restricciones son lineales. La forma general es:

t, g:

# Propiedades de la Programación Lineal



**Definición:** Sea  $S \subset \mathbb{R}^n$  convexo  $S \neq \emptyset$ ,  $\bar{x^*} \in S$  es un punto extremo de S si  $\bar{x^*}$  no puede expresarse como combinación lineal convexa de puntos de S distintos de él.

- Es un problema convexo ya sea de minimización o maximización.
- 2 La solución óptima, si existe, es global.
- 3 Nunca existen óptimos locales que no sean globales.
- Tiene 0, 1 o infinitas soluciones.

Forma estándar: Se busca hallar min  $\bar{c}\bar{x}$ , s.t.  $A\bar{x} = \bar{b}$ ;  $\bar{x} \geqslant 0$ , donde  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , m < n, rg(A) = m.

**Métodos típicos de solución:** Algoritmo Simplex y revised Simplex, Interior Point (IPM).

### Programación cuadrática

En el caso de que la función objetivo sea una cuadrática convexa:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^d} \frac{1}{2} x^T Q x + c^T x$$
 f. cush.

 $s.t. : Ax \leq b$ 

donde  $A \in \mathbb{R}^{m \times d}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ ,  $c \in \mathbb{R}^d$ .

La matriz  $Q \in \mathbb{R}^{d \times d}$  es simétrica y definida positiva, y por lo tanto la función objetivo es convexa. El lagrangiano está dado por:

$$\mathscr{L}(x,\lambda) = \frac{1}{2}x^{T}Qx + c^{T}x + \lambda^{T}(Ax - b)$$

Para obtener  $D(\lambda) = \min_{x} \mathscr{L}(x, \lambda)$  buscamos x aplicando  $\nabla \mathscr{L}(x) = 0$ :

$$\nabla \mathcal{L}(x) = Qx + (c + A^{T}\lambda) = 0 \Rightarrow x = -Q^{-1}(c + A^{T}\lambda)$$

Y sustituyendo obtenemos el objetivo del dual:

$$D(\lambda) = -\frac{1}{2}(c + A^T\lambda) - Q^{-1}(c + A^T\lambda) - \lambda^Tb.$$