# Übungsblatt 3

### Aufgabe 3.1

Seien A, B Matrizen mit passenden Dimensionen. Berechne relative Konditionszahlen für die folgenden Probleme:

a. 
$$f(A) = A + B$$
,

b. 
$$f(A) = AB$$
,

c. 
$$f(A) = A^{-1}B$$
.

Für welche A, B sind die Probleme schlecht konditioniert?

#### Aufgabe 3.2

Sei A eine Matrix und  $E=\{\widetilde{A}\colon \|\widetilde{A}-A\|\leq \delta\|A\|\}$  die Menge der bezüglich der Toleranz  $\delta$  nicht zu unterscheidenden Inputs. Wir nennen dann A numerisch singulär bezüglich  $\delta$ , wenn  $\kappa(A)\delta\geq 1$ . Sei nun  $\varepsilon>0$  eine Zahl mit  $\varepsilon\leq \delta$ .

a. Zeige, dass die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & \varepsilon \end{pmatrix}$$

numerisch singulär ist.

- b. Finde eine Zahl  $\varepsilon$ , sodass A gegenüber der Maschinengenauigkeit singulär ist. Überprüfe, was in R passiert, wenn wir Ax = 1 durch solve (A, b) lösen wollen.
- c. Sei nun  $b = (2, \varepsilon)$ . Was passiert, wenn wir das Problem Ax = b durch solve (A, b) lösen wollen? Können wir A und b so manipulieren, dass R die richtige Lösung ausspuckt?

## Aufgabe 3.3

Seien  $M \in \mathbb{R}^{500 \times 500}$  und  $B \in \mathbb{R}^{500 \times k}$  Matrizen mit unabhängigen, normalverteilten Einträgen. Dann ist  $A = MM^{\top}$  (fast sicher) eine SPD-Matrix.

```
set.seed(5)
M <- matrix(rnorm(500 * 500), 500, 500)
A <- M %*% t(M)
B <- rnorm(500)</pre>
```

```
c(
    all(A == t(A)), # A ist symmetrisch
    min(eigen(A)$values) > 0 # A ist positiv definit
)
```

#### [1] TRUE TRUE

- a. Schreibe eine Funktion  $spd_solve(A, B)$ , welche die Cholesky-Faktorisierung von A verwendet um  $A^{-1}B$  zu berechnen. Die Funktionen chol(), forwardsolve() und backsolve() sollten dabei nützlich sein.
- b. Vergleiche die Laufzeit von solve(A, B) und spd\_solve(A, B) für k=1.
- c. Wie skalieren die Laufzeiten für k=1,10,100? Wie lässt sich das Beobachtete erklären?