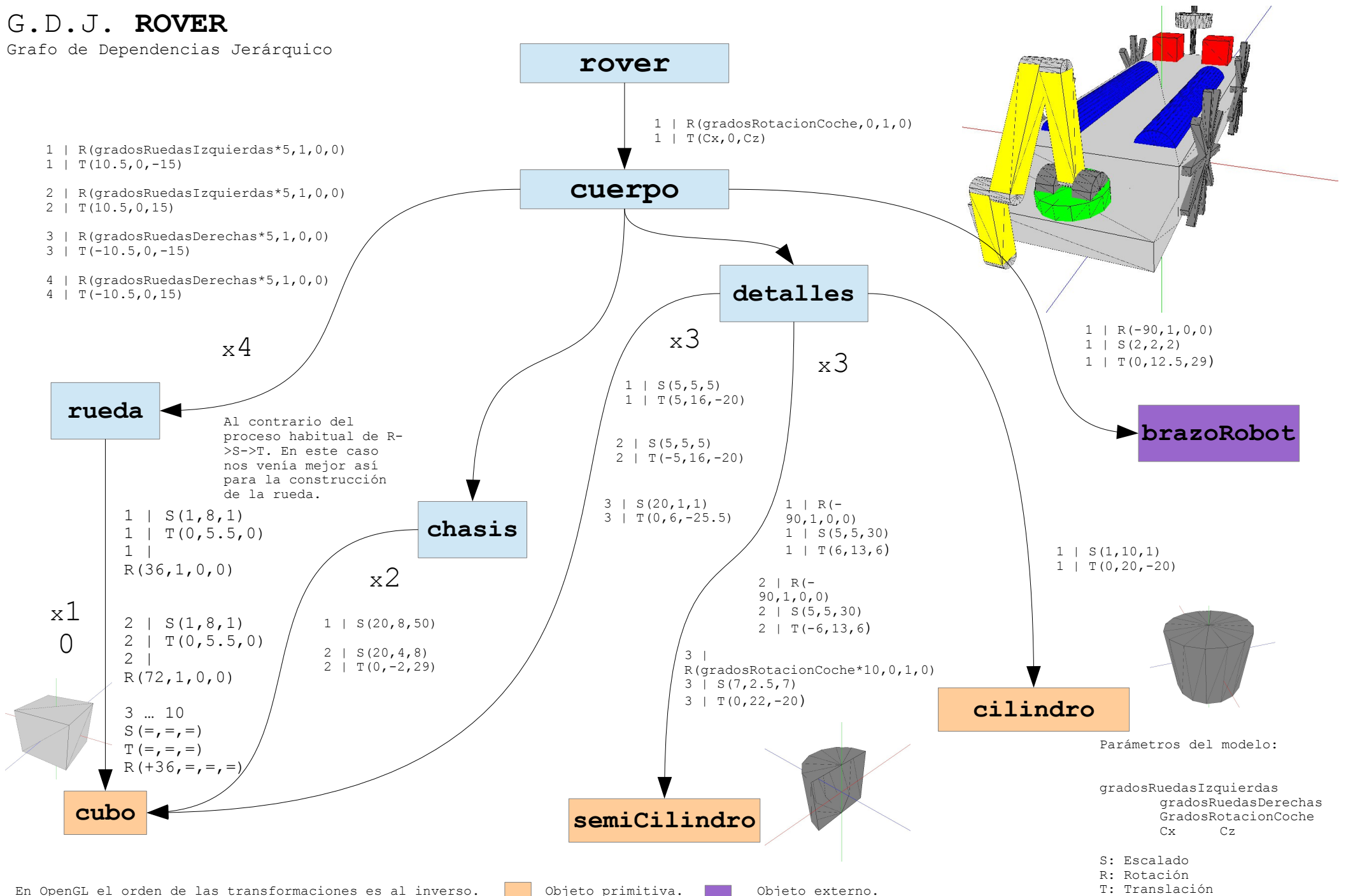


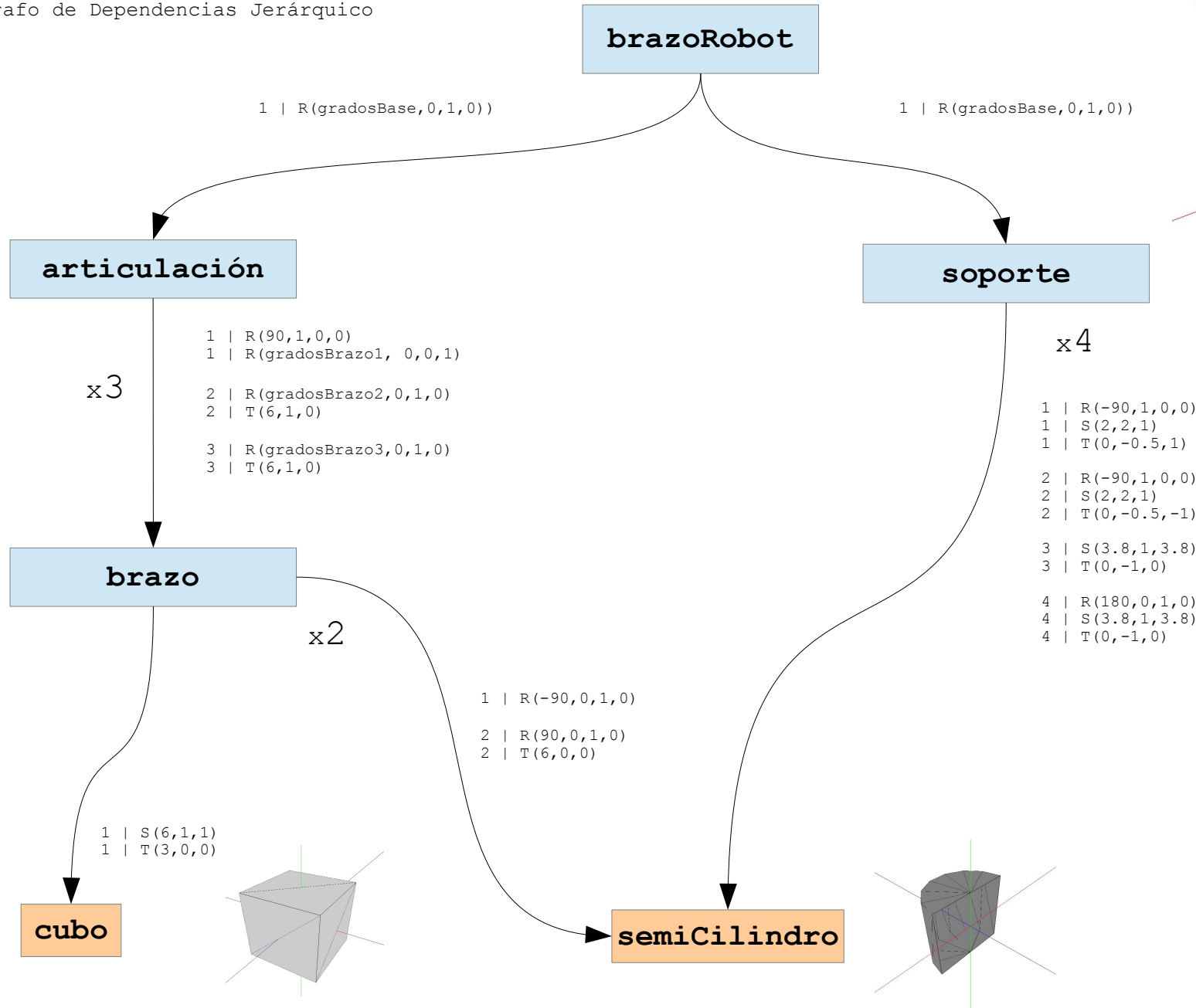
# G.D.J. ROVER

Grafo de Dependencias Jerárquico



# G.D.J. brazoRobot

Grafo de Dependencias Jerárquico



Parámetros del modelo:

gradosBase  
gradosBrazo1  
gradosBrazo2  
gradosBrazo3

S: Escalado  
R: Rotación  
T: Translación

En OpenGL el orden de las transformaciones es al inverso.

Objeto primitiva.