Recuperación de Información Multimedia

Repaso de Estructuras de Datos

CC5213 – Recuperación de Información Multimedia

Departamento de Ciencias de la Computación Universidad de Chile Juan Manuel Barrios – https://juan.cl/mir/ – 2019

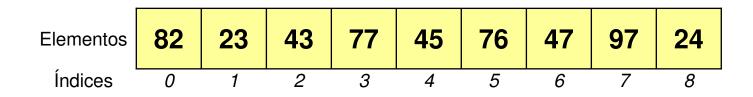


Estructuras de Datos Básicas



Arreglo

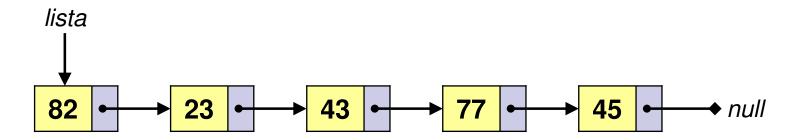
- Secuencia contigua de elementos de un mismo tipo.
- Cada elemento se referencia por su posición (número entero).
- Tamaño fijo (usualmente)
- Permite leer cualquier elemento en tiempo constante (independiente del número de elementos).
- Costo lineal para insertar un elemento en cierta posición (desplazar elementos hacia la derecha).



M

Lista Enlazada (Linked List)

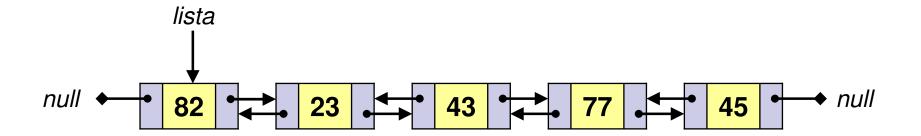
- Serie de objetos (nodos) conectados entre sí secuencialmente por referencias o punteros.
- Cada nodo se compone de un elemento y una referencia al nodo siguiente.
- Costo constante para leer, insertar o eliminar el primer elemento de la lista.
- Acceder un elemento ubicado en la posición i tiene un costo proporcional a i.





Lista Enlazada (Linked List)

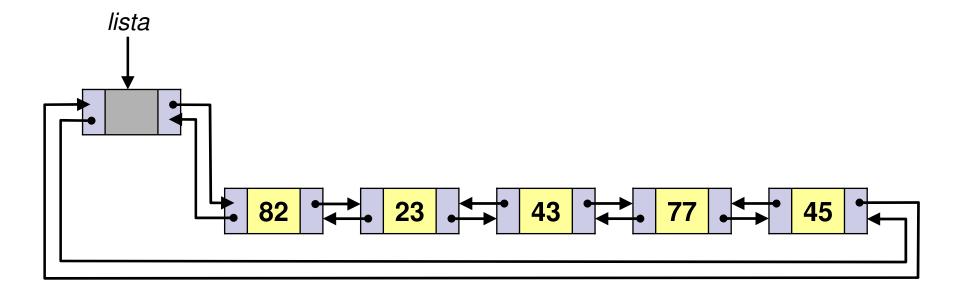
- Lista doblemente enlazada.
 - □ Cada nodo además referencia al nodo anterior.
 - Simplifica modificar la lista en una posición dada.





Lista Enlazada (Linked List)

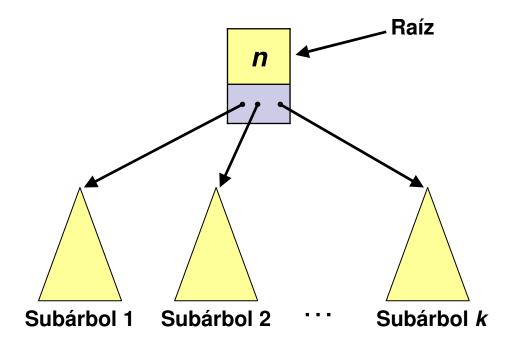
- Lista con cabecera.
 - □ Se utiliza un nodo sin datos para iniciar la lista.
 - □ Simplifica acceder al final de la lista.





Árbol

- Conjunto de valores ordenados jerárquicamente.
- Cada nodo se compone de un elemento y una lista de referencias a sus nodos hijos.
 - □ Árbol k-ario: cada nodo tiene a lo más k hijos.

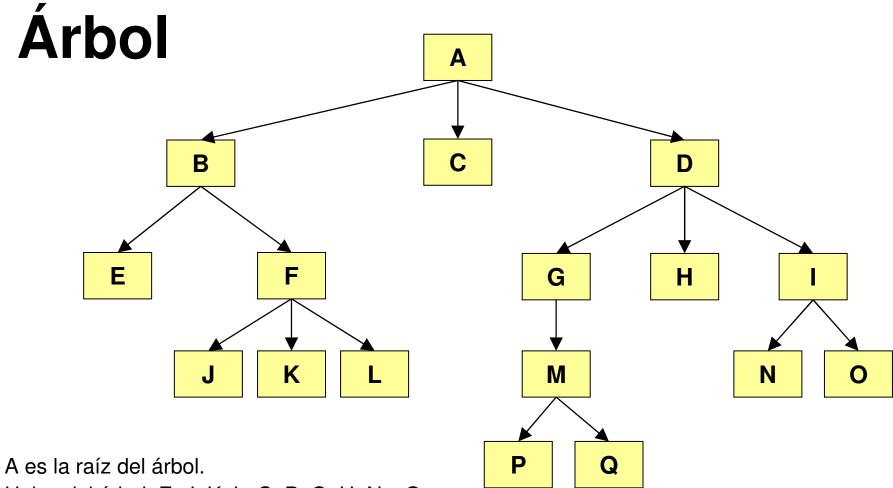




Árbol

- Camino: Secuencia de pasos de un padre hacia sus descendientes.
- En los árboles existe un único camino entre el nodo raíz y cualquier otro nodo del árbol.
- Nodo interno: Nodo con al menos un hijo.
- Nodo externo (hojas): Nodo sin hijos.
- Profundidad de un nodo: Largo del camino entre la raíz y el nodo.
- Altura de un nodo: Largo máximo del camino entre el nodo y todos sus nodos descendientes.



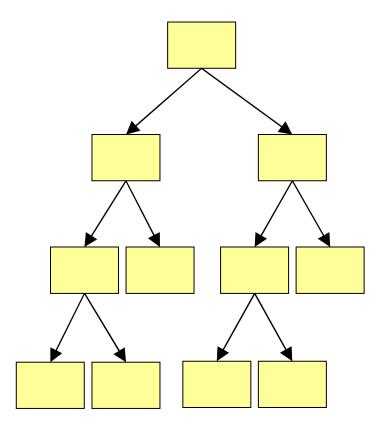


- Hojas del árbol: E, J, K, L, C, P, Q, H, N y O.
- El largo del camino desde A a J es 3.
- L no es descendiente de D (no existe un camino entre D y L)
- La profundidad de C es 1, de F es 2 y de Q es 4.
- La altura del árbol es 4.



Árbol Binario

- Árbol donde cada nodo tiene a lo más dos hijos (izquierdo y derecho)
- Un árbol binario de altura h tiene a lo más 2^h hojas.
- Un árbol binario de t hojas tiene altura h ≥ log₂t.





Tipos de Datos Abstractos (TDA)



Tipos de Datos Abstractos (TDA)

- Modelo de una componente que permite realizar operaciones sobre datos
- Cada operación tiene bien definida su entrada y salida (una "interfaz")
- Se puede implementar con diferentes estructuras de datos, cada una con ventajas y desventajas para las distintas operaciones.
- Ejemplos:
 - □ Cola, Pila, Lista, Cola de Prioridad, Diccionario



TDA: Cola (Queue)

- Lista de elementos donde se insertan elementos la final y se extraen desde el principio (First In, First Out).
- Operaciones:
 - □ Insertar elemento (enqueue)
 - □ Obtener elemento sin eliminarlo (front o peek)
 - □ Eliminar elemento (dequeue)
 - □ Preguntar si esta vacía (isEmpty)



TDA: Pila (Stack)

- Lista de elementos donde sólo se puede extraer el último insertado (Last In, First Out).
- Operaciones:
 - □ Insertar elemento (push)
 - □ Obtener elemento sin eliminarlo (top o peek)
 - □ Eliminar elemento (pop)
 - □ Preguntar si esta vacía (isEmpty)



TDA: Lista (List)

- Contiene secuencias de valores, con posibles repeticiones.
- Operaciones:
 - □ Agregar elemento (al inicio, al final, en posición k)
 - \square Obtener elemento (al inicio, al final, en posición k)
 - \square Eliminar elemento (al inicio, al final, en posición k)
 - □ Buscar posición del elemento x
 - □ Cantidad de elementos en la lista



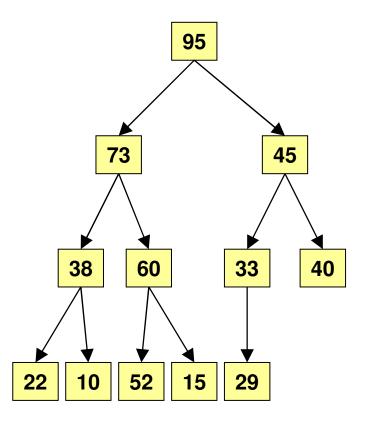
TDA: Cola de Prioridad (Priority Queue)

- Lista donde cada elemento tiene asociado un valor de prioridad y se extraen elementos de mayor a menor prioridad.
- Operaciones:
 - Insertar elemento con su prioridad
 - Obtener elemento de mayor prioridad sin eliminarlo
 - □ Eliminar elemento de mayor prioridad
 - □ Preguntar si esta vacía
- Al momento de creación se puede definir usar orden inverso (extraer elementos con menor prioridad primero).



Estructura de Datos: Heap

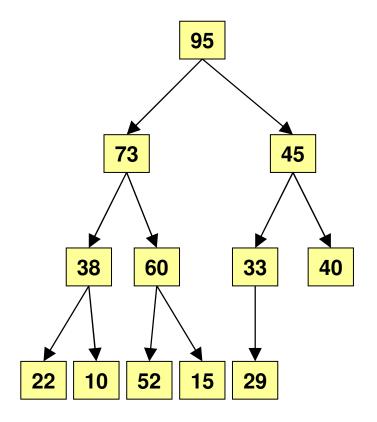
- Permite implementar una Cola de Prioridad.
- Árbol binario que cumple dos propiedades:
 - 1. Cada nodo cumple que su valor es mayor o igual al valor de sus dos nodos hijos (max-heap), o menor o igual a sus dos hijos (min-heap)
 - 2. Todos sus niveles están completos, excepto el último que puede estar parcialmente ocupado de izquierda a derecha.





Heap

- La primera propiedad permite mantener en la raíz el máximo elemento (max-heap) o el mínimo (min-heap).
- Para eliminar la raíz se traslada el valor del último nodo a la raíz y mediante intercambios padre-hijo se corrige la propiedad.
- Para insertar un nuevo elemento se agrega un nodo al final del último nivel y mediante intercambios padre-hijo se corrige la propiedad.



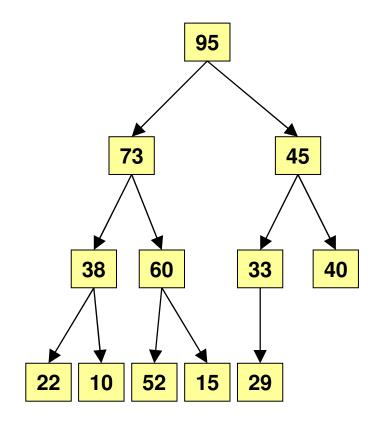


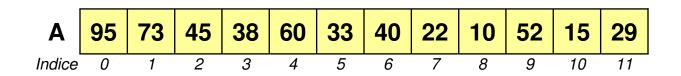
Heap

- La segunda propiedad permite que los nodos del árbol se puedan almacenar en un arreglo.
 - □ Para el nodo A[i]:

Nodo Padre: A[(i-1)/2]

Nodos Hijos: A[2i+1] y A[2i+2]







TDA: Diccionario (Dictionary)

- Permite almacenar elementos y preguntar por la existencia de ellos. No se permiten repeticiones.
- Operaciones:
 - □ Insertar elemento
 - □ Buscar elemento
 - □ Eliminar elemento



TDA: Map

- Similar a un Diccionario, excepto que además del elemento se puede almacenar un valor asociado.
- Se conoce como <u>Map</u> o <u>Associative Array</u> ya que almacena pares (llave-valor).
- Operaciones:
 - □ Insertar llave y su valor asociado
 - □ Buscar llave y retornar su valor asociado
 - □ Eliminar llave y su valor asociado

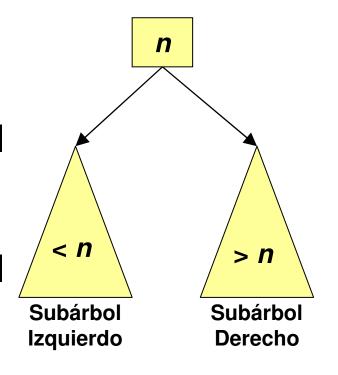


Estructuras de Datos para implementar el TDA Diccionario



Árbol de Búsqueda Binaria (BST)

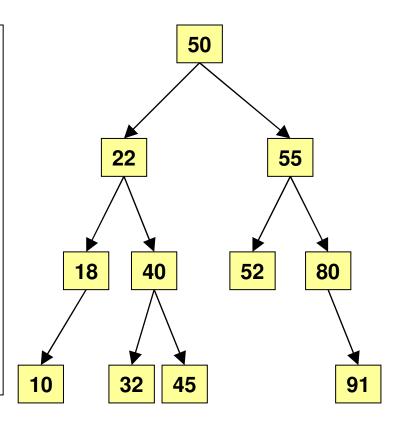
- Permite implementar el TDA Diccionario.
- Árbol binario que cumple que en todos sus nodos:
 - Los elementos en el subárbol izquierdo son menores al nodo.
 - Los elementos en el subárbol derecho son mayores al nodo.





Imprimir un ABB

```
class Nodo {
   int valor;
   Nodo izquierda, derecha;
}
void imprimir() {
   imprimirRecursivo(raiz);
}
void imprimirRecursivo(Nodo nodo) {
   if (nodo == null)
        return;
   imprimirRecursivo(nodo.izquierda);
   print(nodo.valor);
   imprimirRecursivo(nodo.derecha);
}
```



M

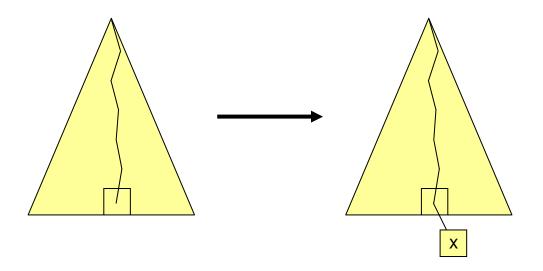
Buscar en un ABB

```
class Nodo {
    int valor;
    Nodo izquierda, derecha;
boolean buscar(int valorBuscado) {
    return buscarRecursivo(raiz, valorBuscado);
boolean buscarRecursivo(Nodo nodo, int valorBuscado) {
    if (nodo == null) {
        return false;
    } else if (nodo.valor == valorBuscado) {
        return true;
    } else if (valorBuscado < nodo.valor) {</pre>
        return buscarRecursivo(nodo.izquierda, valorBuscado);
    } else {
        return buscarRecursivo(nodo.derecha, valorBuscado);
```



Insertar en un ABB

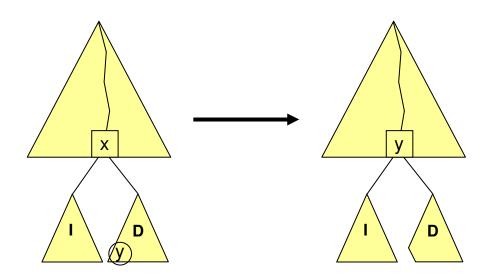
Buscar el valor x en el árbol hasta llegar a una hoja (x no existe), insertar x como hijo de esa hoja





Eliminar en un ABB

- Buscar el nodo **x** que contiene el valor:
 - □ Si **x** no tiene hijos se elimina (padre de **x** referencia a *null*)
 - ☐ Si **x** tiene un hijo, el padre de **x** referencia al nodo hijo de **x**
 - □ Si x tiene dos hijos se busca en el subárbol derecho el nodo mínimo y, se elimina el nodo y (no puede tener dos hijos), se reemplaza el valor en x por el valor en y





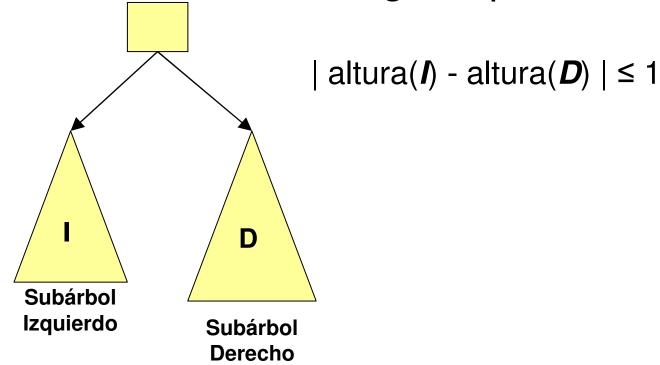
Árboles Balanceados

- Mantienen reducida la altura del árbol para que las operaciones de búsqueda tengan costo logarítmico, incluso en el peor caso
- Ejemplos:
 - □ Árbol AVL
 - □Árbol 2-3
 - □ Árbol B
 - ☐ Árbol Digital (Trie)



Árbol AVL

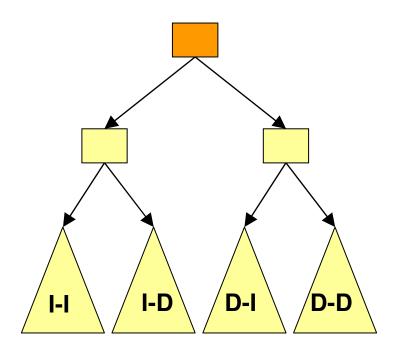
 Condición: En todo nodo del árbol se cumple que la diferencia de altura de sus dos subárboles es menor o igual que 1





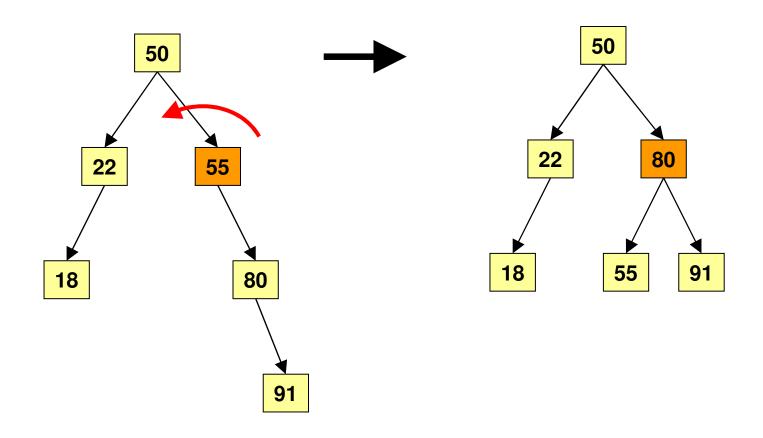
Árbol AVL

- Cuando un nodo deja de cumplir la propiedad se puede corregir por medio de "rotaciones" de los nodos
- Se debe determinar el subsubárbol más largo (el que causa el problema):
 - □ Si es **I-I** o **D-D** (por afuera) hacer rotación simple
 - □ Si es I-D o D-I (por adentro) hacer rotación doble



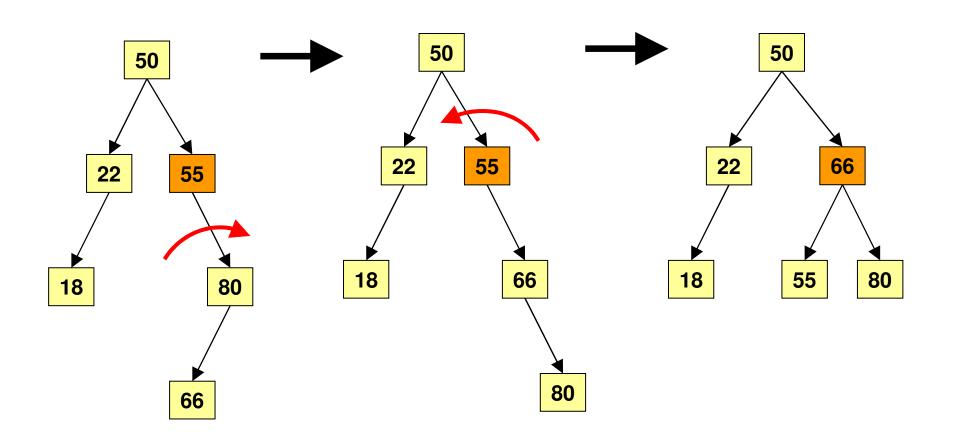


Ejemplo Rotación Simple



M

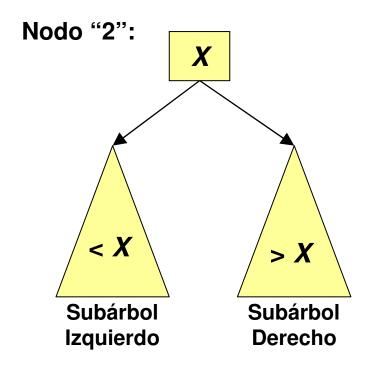
Ejemplo Rotación Doble

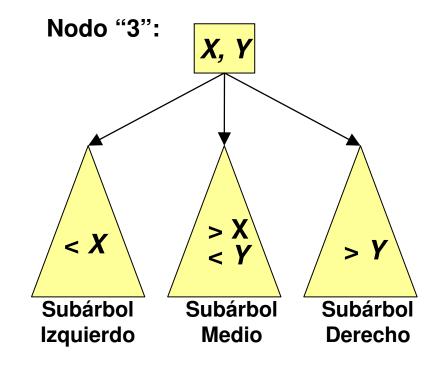




Árbol 2-3

- El árbol puede contener dos tipos de nodos:
 - □ Nodos de 2 hijos y un valor (un nodo binario)
 - □ Nodos de 3 hijos y dos valores





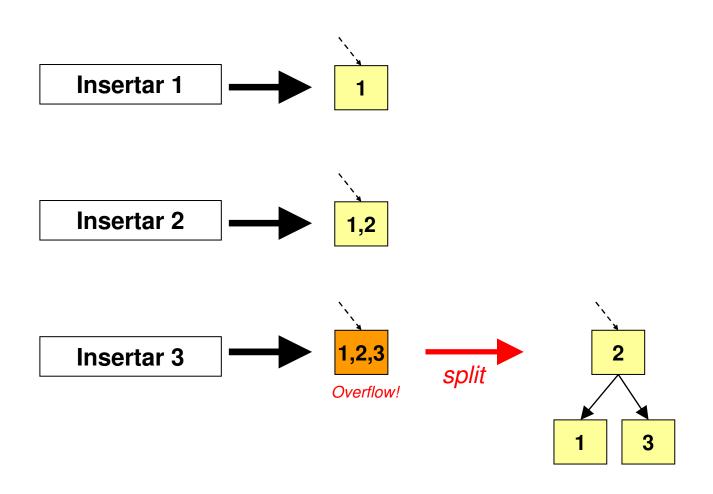


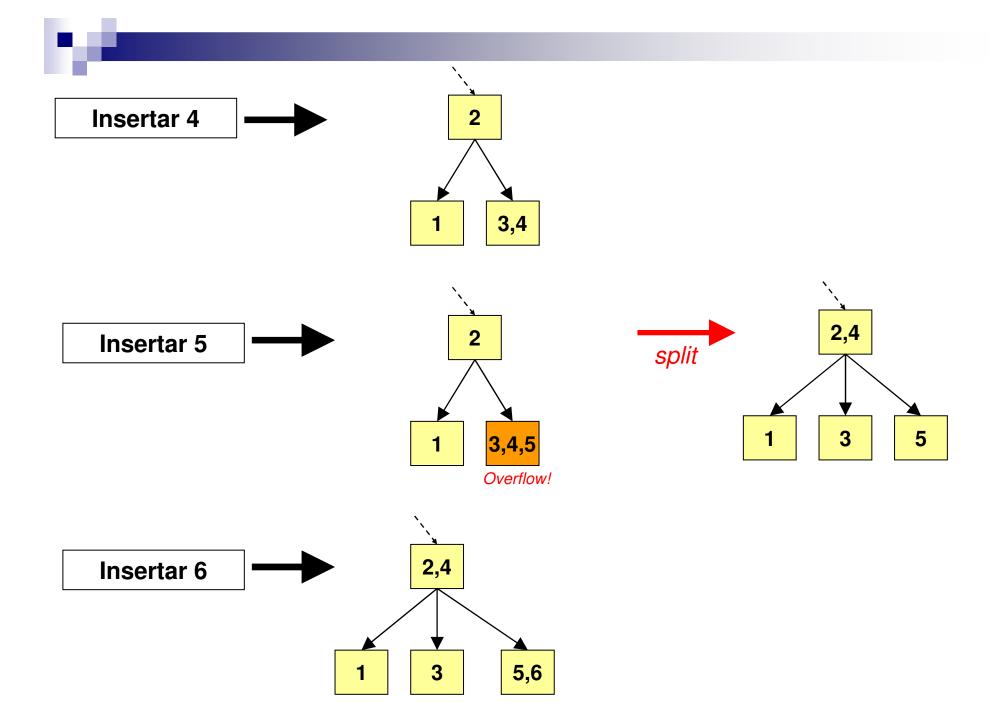
Inserción en Árbol 2-3

- Para insertar un valor X, primero hacer una búsqueda del elemento. Si se encuentra, no hay que hacer nada
- Si no se encuentra se agrega el elemento al último nodo visitado n (hoja):
 - \square Si *n* es nodo "2", se agrega *X* y ahora es nodo "3"
 - \square Si *n* es nodo "3", se agrega *X* y ocurre un *overflow*
 - Un split divide n en un nodo "2" con el menor valor, otro nodo "2" con el mayor valor y el valor central C sube un nivel y se agrega al nodo padre
 - Si el nodo padre es "2", se agrega C y ahora es nodo "3"
 - Si el nodo padre es "3", se agrega C y hace overflow, se continúa el split recursivamente hasta posiblemente crear un nuevo nodo raíz

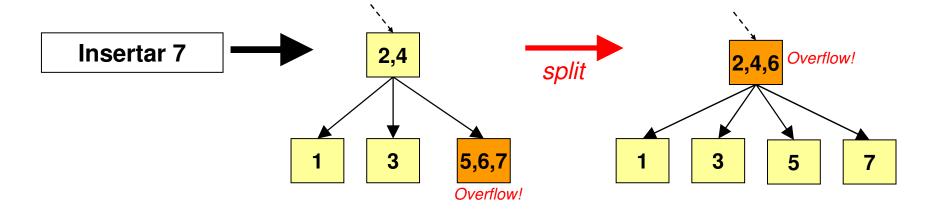
M

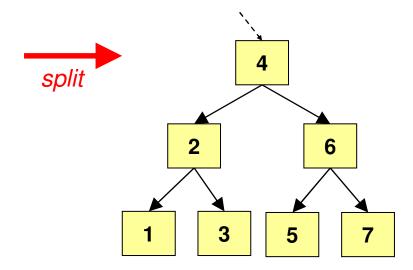
Inserción en Árbol 2-3













Árbol 2-3

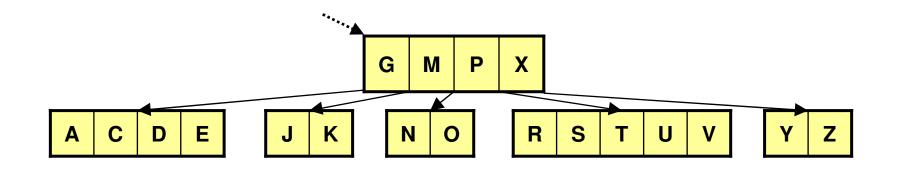
- El árbol 2-3 es perfectamente balanceado
 - Para cada nodo todos sus subárboles tienen la misma altura
 - Todos los caminos desde la raíz a alguna hoja tienen el mismo largo
- Los costos de búsqueda, inserción y eliminación tienen un costo logarítmico

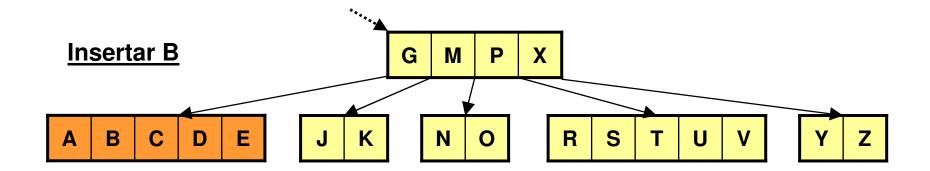


Árbol B

- Cada nodo puede tener una cantidad máxima de p elementos ordenados (orden p)
 - □ Generalización del árbol 2-3 (donde p=3)
 - \square El split crea dos nodos cada uno con p/2 elementos y rebalsa un elemento al padre.
 - \square El tamaño de p se fija según un tamaño de página de disco.
- Árbol B*: Aumenta el nivel de ocupación mínimo. Mueve elementos entre nodos hermanos. El split agrupa dos nodos completos y crea tres, para lograr una ocupación mínima de 66%.
- Árbol B+: Los datos sólo se guardan en las hojas. Los nodos internos sólo contienen separadores para la búsqueda.

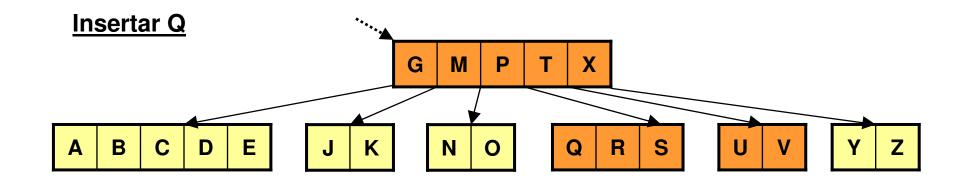






Insertar Q...

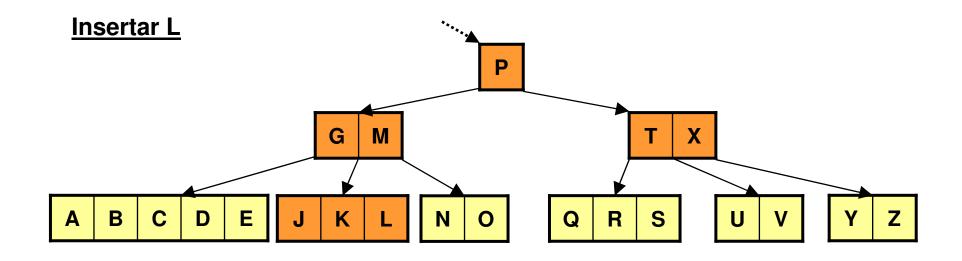




- Al agregar Q se obtiene un nodo QRSTUV que hace overflow
- Se hace split en dos nodos QRS y UV y el elemento T se agrega al padre

Insertar L...





 Variante: Para evitar volver hasta la raiz con splits encadenados, mientras está bajando si se encuentra con un nodo completo dividirlo de inmediato



Insertar F C G M T X A B D E F J K L N O Q R S U V Y Z

 Se obtiene un nodo ABCDEF que se divide en dos y C es el elemento que se agrega al padre

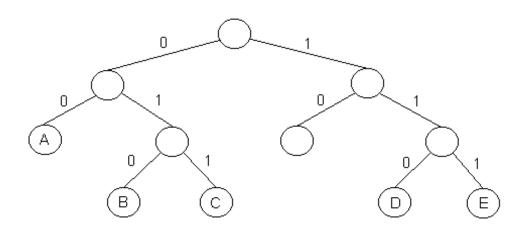


Árbol Digital (Trie)

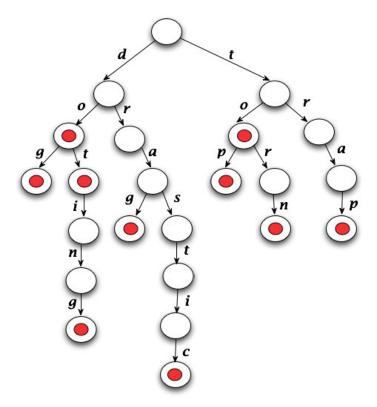
- Árbol digital o Árbol de prefijos o Trie
- Los elementos se representan como secuencias de símbolos
 - □ Strings son secuencias de caracteres: "hola" = h, o, l, a
 - □ Números enteros son secuencias de bits: 14 = 1, 1, 1, 0
- Todas las secuencias de símbolos se guardan en un único árbol compartiendo prefijos comunes
- Las secuencias corresponden a los caminos desde la raíz a cada nodo
- Cada nodo marca si su secuencia es válida o no
- Variante: Comprimir caminos, representando cadenas de símbolos (Árbol Patricia)



Árbol Digital (Trie)



A = 00100 B = 01000 C = 01111 D = 11000 E = 11101





Árbol Digital (Trie)

- Para strings una opción es usar un árbol de 26 hijos por nodo (o hasta 256 hijos si se usa un byte como símbolo)
 - ☐ Muy baja ocupación de los nodos
 - Una lista enlazada de hijos evita tener un array fijo por nodo, pero hace más lento avanzar por el árbol
- Opción 1: Reducir el tamaño del alfabeto: representar bytes como pares de 4 bits (nodos con 16 hijos aunque caminos con el doble de largo)
- Opción 2: Calcular un nuevo alfabeto: Huffman Codes obtiene una representación binaria de cada símbolo según su probabilidad de aparición, generando cadenas más cortas para los más probables (ej: a=10, x=110101)

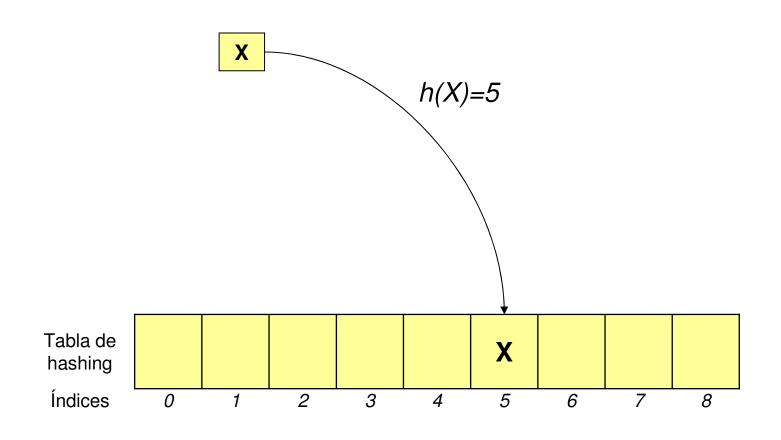


Hashing

- Guardar todos los valores en un arreglo de tamaño fijo m predefinido
- Definir una función h (función de hash) que para cada elemento X calcula un valor h(X) como un entero entre 0 y m-1
- El valor h(X) es la posición donde almacenar X en la tabla
- Propiedades deseadas para h:
 - □ Debe depender de todo el contenido de X
 - Debe retornar valores uniformemente distribuidos entre 0 y m-1 (función pseudoaleatoria)



Hashing



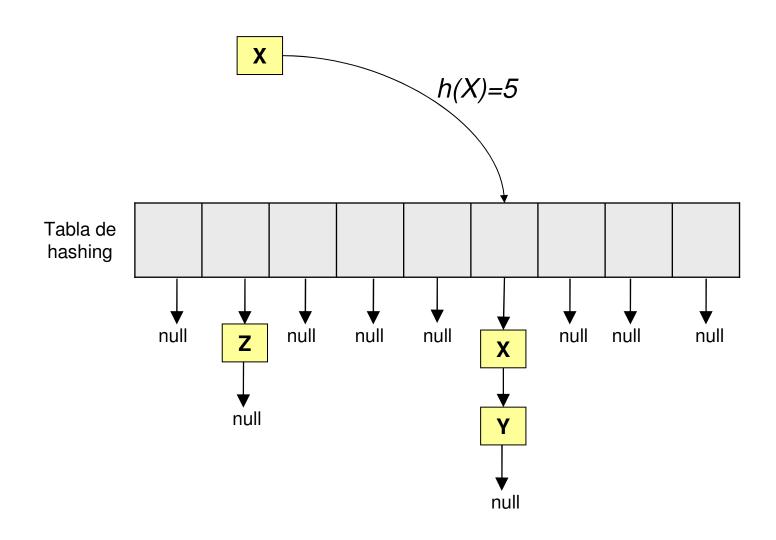


Hashing

- Cuando X≠Y pero h(X)=h(Y) se dice que ocurre una colisión
 - Encadenamiento: La tabla de hashing es un arreglo de listas enlazadas con todos los elementos asignados a la misma ubicación
 - Factor de carga: cantidad de elementos / tamaño de la tabla de hashing
 - □ Direccionamiento abierto: No usar espacio extra, si no que intentar con otra función de hash (por ejemplo, con h(X)+1)



Encadenamiento





Material de Estudio

Introduction to Algorithms 3rd edition.

Cormen et al. 2009.

- □ Cap 6 (heaps)
- □ Cap 10 (queue, tree)
- □ Cap 11 (hashtable)
- □ Cap 12 (BST)
- □ Cap 18 (B-Tree)
- Material del curso CC3001-Algoritmos y Estructuras de Datos
 - □ https://users.dcc.uchile.cl/~bebustos/apuntes/cc3001/