

SEMINARIO 3 Presentación de la práctica 3 Búsqueda con Adversario-Juegos Conecta-4 BOOM

Inteligencia Artificial

Dpto. Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial ETSI Informática y de Telecomunicación UNIVERSIDAD DE GRANADA Curso 2020/2021



Índice

- 1.Introducción
- 2. Presentación del problema
- 3. Presentación del juego
- 4. Presentación del simulador
- 5. Pasos del desarrollo de la práctica
- 6. Evaluación de la práctica

Índice

1.Introducción

- 2. Presentación del problema
- 3. Presentación del juego
- 4. Presentación del simulador
- 5. Pasos del desarrollo de la práctica
- 6. Evaluación de la práctica

1. Introducción

 El objetivo de esta práctica consiste en la implementación de:

un agente deliberativo que pueda llevar a cabo un comportamiento, inteligente en un entorno de juego el proceso deliberativo estará basado en los algoritmos vistos en clase.

1. Introducción

- Trabajaremos en un entorno de simulación para:
 - poder representar dos agentes que compiten entre sí con el objetivo de ganar al juego CONECTA-4 BOOM.
 - el entorno representa un tablero de juego formado por 7 filas y 7 columnas
- Este simulador es una versión modificada de la aspiradora inteligente basada en los ejemplos del libro Stuart Russell, Peter Norvig, "Inteligencia Artificial: Un enfoque Moderno"
- El simulador ha sido adaptado para la realización de esta práctica.

1. Introducción

Esta práctica cubre los siguientes objetivos docentes:

Conocer la representación de problemas basados en estados (estado inicial, objetivo y espacio de búsqueda) para ser resueltos con técnicas computacionales

Entender que la resolución de problemas en IA implica definir una representación del problema • .y un proceso de búsqueda de la solución

Analizar las características de un problema dado y determinar si es susceptible de ser resuelto emediante técnicas de búsqueda. Decidir en base a criterios racionales la técnica más apropiada para resolverlo y saber aplicarla

Entender el concepto de heurística y analizar las repercusiones en la eficiencia en tiempo y espacio de los algoritmos de búsqueda

Conocer distintas aplicaciones reales de la IA. Explorar y analizar soluciones actuales basadas en técnicas de IA

Conocer las técnicas básicas de búsqueda con adversario (minimax, poda alfa-beta) y su • .relación con los juegos

Ser capaz de implementar cualquiera de estas técnicas en un lenguaje de programación de propósito general

Índice

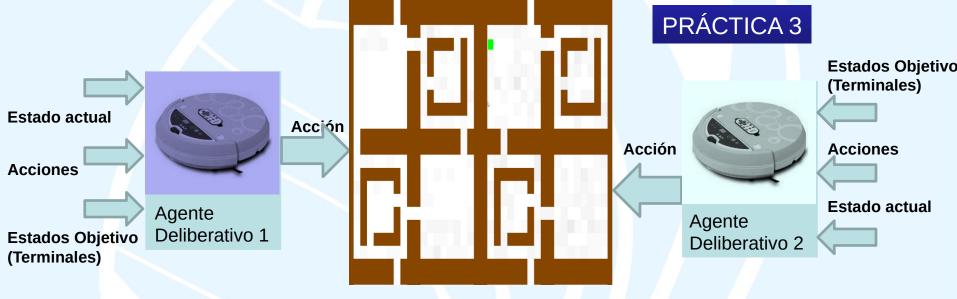
- 1.Introducción
- 2. Presentación del problema
- 3. Presentación del juego
- 4. Presentación del simulador
- 5. Pasos del desarrollo de la práctica
- 6. Evaluación de la práctica

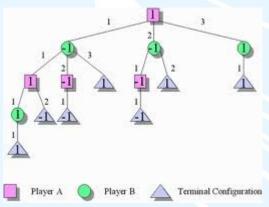
Conecta-4



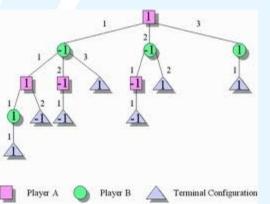








- Entorno multiagente, dos agentes intervienen simultáneamente.
- Las acciones de un agente influyen en la percepción y toma de decisiones del otro.
- Entorno competitivo: los agentes tienen metas contrapuestas



Decisión

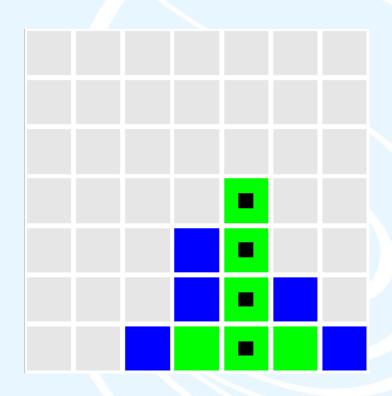
Decisión

Ahora el problema se plantea como:

- Dado un estado de una partida de CONECTA-4 BOOM
 - Determinar la mejor jugada posible con la idea de ganar el juego.
 - Siguiendo para ello un proceso deliberativo, basado en una búsqueda con adversario en un espacio de estados representado por un árbol de juego.

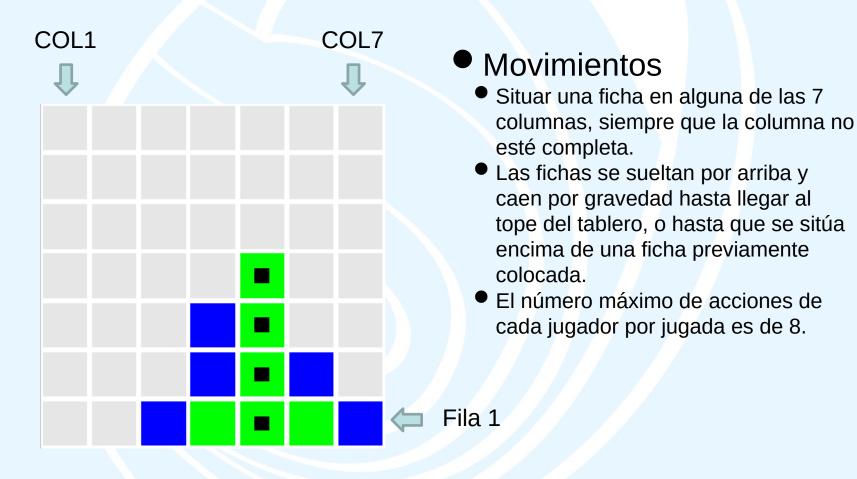
Índice

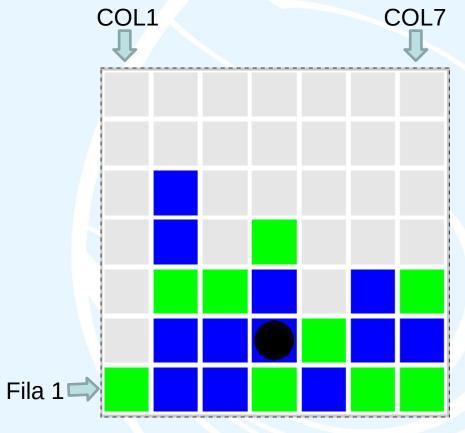
- 1.Introducción
- 2. Presentación del problema
- 3. Presentación del juego
- 4. Presentación del simulador
- 5. Pasos del desarrollo de la práctica
- 6. Evaluación de la práctica



Una posible configuración del juego en el que gana el jugador con fichas verdes.

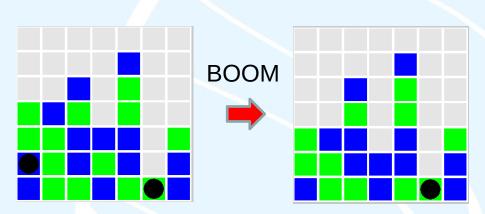
- Juego bipersonal con información completa y suma nula.
- Un tablero 7x7 casillas.
- Los jugadores van poniendo fichas en el tablero con jugadas alternativas.
- Cada jugada implica dos movimientos de un jugador. Excepto para el jugador 1 en la primera jugada.
- Objetivo: conseguir alinear 4 fichas de su color en horizontal, vertical o diagonal.





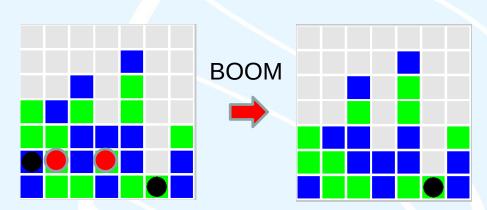
Movimientos

- Cada 4 jugadas aparece una "ficha bomba".
- Tener esta ficha en el tablero implica una acción más (BOOM).
- Cada jugador sólo puede tener una ficha bomba como máximo en el tablero.
- Esta acción de BOOM consume uno de los dos movimientos de la jugada del jugador que la aplica.



Movimientos

- La explosión elimina la fichas que se encuentran en la misma fila, y sólo las del adversario del jugador que explota la bomba (en la imagen se explota la bomba del jugador de fichas azules).
- Los huecos generados por las fichas eliminadas son reemplazados por las fichas que estaban en las filas superiores, simulando una caída por la gravedad.



Movimientos

- La explosión elimina la fichas que se encuentran en la misma fila, y sólo las del adversario del jugador que explota la bomba (en la imagen se explota la bomba del jugador de fichas azules).
- Los huecos generados por las fichas eliminadas son reemplazados por las fichas que estaban en las filas superiores, simulando una caída por la gravedad.

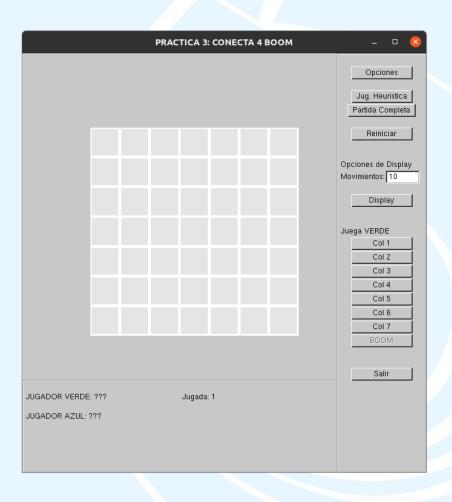
Compilación del simulador • Ejecución del simulador •

3.1. Compilación del Simulador

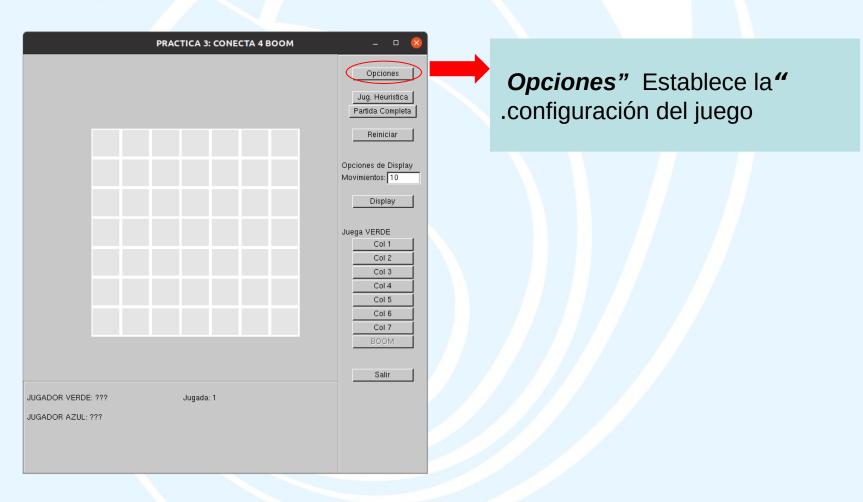
Nota: Los usuarios de Windows deben usar el entorno de programación CodeBlocks 17.12. No es compatible con versiones más modernas.

- 1.Cread la carpeta.
- 2.Descargad el software en la versión windows o linux desde la plataforma docente PRADO.
- 3.Descomprimid el fichero.
 - En el caso de linux, instalar la librerías necesarias, y hacer "make" y ejecutar.
 - En el caso de windows, tomar el fichero conecta4boom.cbp, compilar y ejecutar.

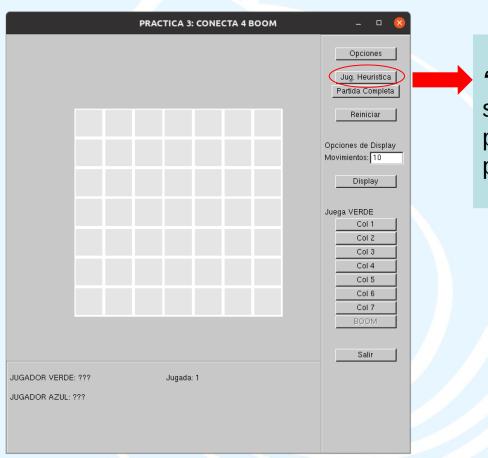
3.2. Ejecución del Simulador



3.2. Ejecución del Simulador

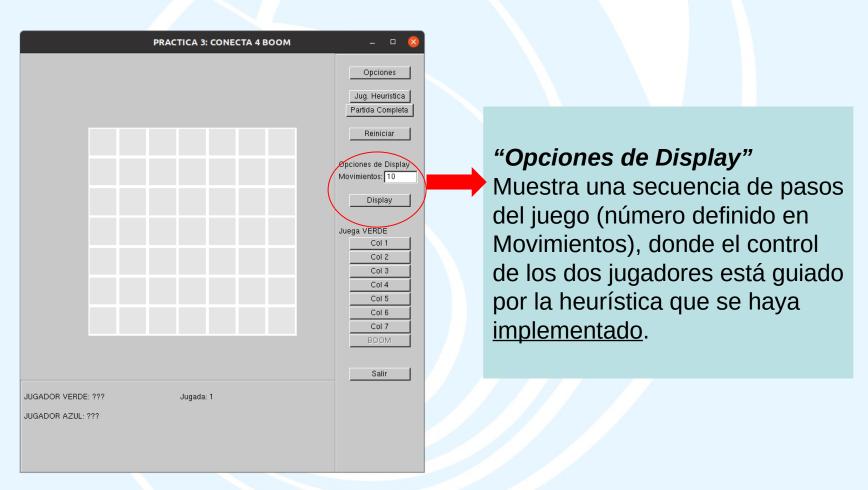


3.2. Ejecución del Simulador

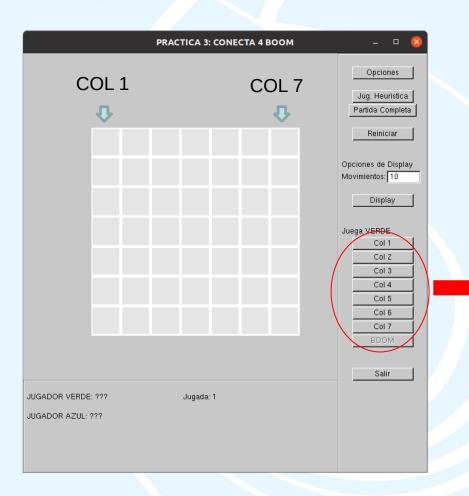


"Jug. Heuristica" Pide que la siguiente jugada se obtenga a partir de la heurística definida por el estudiante.

3.2. Ejecución del Simulador



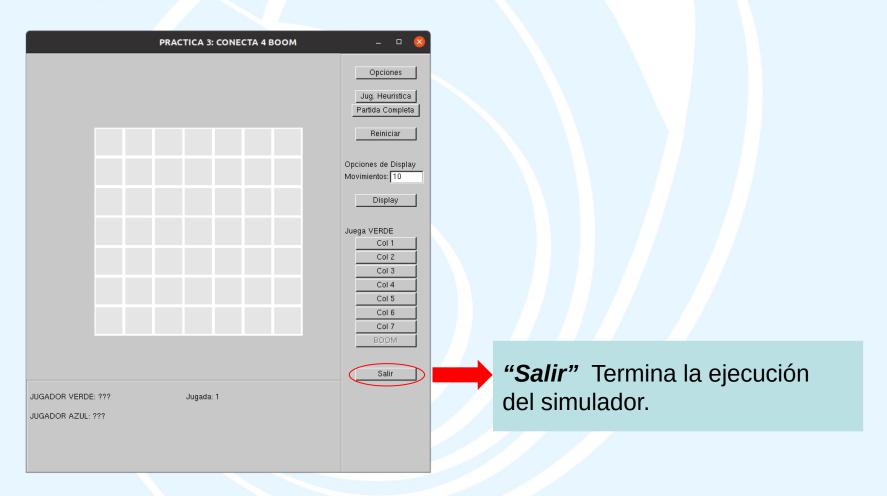
3.2. Ejecución del Simulador



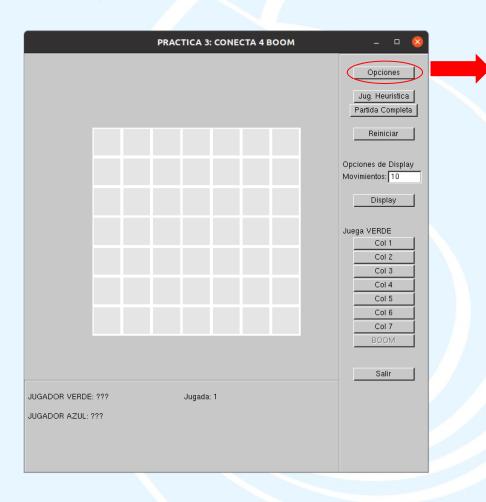
Controles del usuario humano: Cuando juega el jugador humano ha de pulsar uno de estos botones indicando en qué columna quiere realizar su movimiento.

La "COL 1" es la columna más a a la izquierda, "COL 7" la columna más a la derecha.

3.2. Ejecución del Simulador

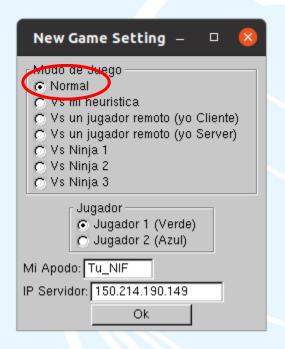


3.2. Ejecución del Simulador



Pulsando en Opciones, entramos en las distintas configuraciones del juego

3.2. Ejecución del Simulador

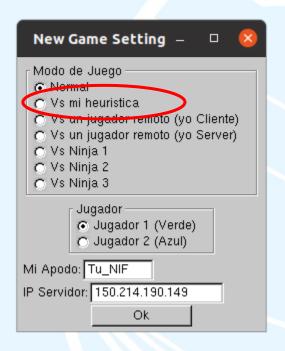


Modos de Juego

En este modo, todos los botones de la ventana principal están activos, y es el modo de juego por defecto.

Permite la máxima flexibilidad, y se usa para testear que tanto la heurística como el algoritmo de juego están bien implementados.

3.2. Ejecución del Simulador

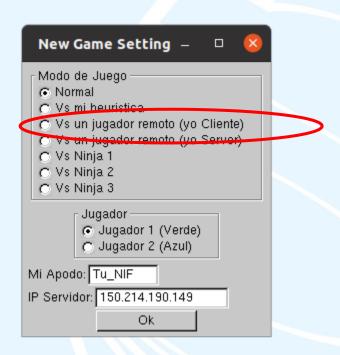


Modos de Juego

En este modo, un jugador humano juega una partida contra la heurística implementada. El jugador no seleccionado juega el rol de jugador automático con esa heurística.

El jugador humano sólo puede usar los botones de selección de jugada cuando esté en su turno de jugar.

3.2. Ejecución del Simulador



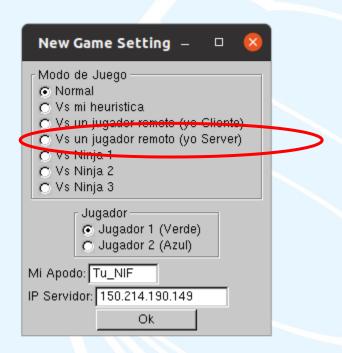
Modos de Juego

Este es un modo de juego en red entre dos compañeros.

En P Servidor se debe colocar la dirección IP del simulador que hace el papel de servidor.

Dos jugadores en modo "Yo Cliente" pueden usar este modo para jugar entre ellos si colocan la dirección IP que aparece por defecto (150.214.190.149)

3.2. Ejecución del Simulador



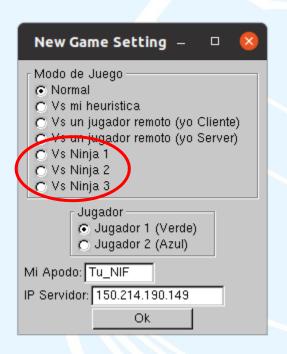
Modos de Juego

Este es un modo de juego en red entre dos compañeros.

En P Servidor se debe colocar la dirección IP del simulador que hace el papel de servidor.

Dos jugadores pueden usar este modo para jugar entre ellos si uno de los jugadores está en modo "Yo Server", el otro está en modo "Yo Cliente" y éste último coloca la IP del primero.

3.2. Ejecución del Simulador



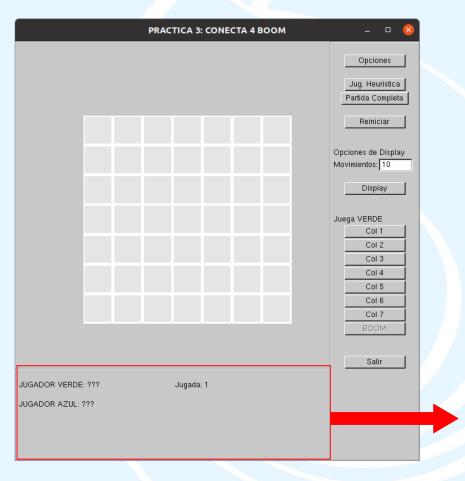
Modos de Juego

Este es el modo especial de juego en red.

Cuando se elige una de estas opciones, se juega contra uno de los tres jugadores automáticos externos predefinidos para esta práctica.

Debe ser usado para comprobar el comportamiento de la heurística desarrollada.

3.2. Ejecución del Simulador



• Información sobre la la evolución del juego, indicando los últimos movimientos de cada jugador, y en la fase final, quién termina ganando.

Índice

- 1.Introducción
- 2. Presentación del Problema
- 3. Presentación del Juego
- 4. Presentación del Simulador
- 5. Pasos del desarrollo de la práctica
- 6. Método de evaluación de la práctica

4. Pasos del desarrollo de la práctica

- 1. Descripción de la clase *Environment*
 - Extensión de clase Environment
- 2. Descripción de la clase *Player*.
 - Nueva clase que implementa la idea de la anterior clase ComportamientoJugador

4. Pasos del desarrollo de la práctica 4.1. Descripción de la clase **Environment**

```
114 private:
115
116
            // Tamano del mapa (Siempre el numero de filas (X) es igual al numero de columnas (Y)
117
118
119
            // Matriz que codifica el tablero
120
            char **maze :
121
122
            // Indica la ocupacion de cada columna
123
            char *tope_;
125
            // Ultimas acciones realizadas por los jugadores.
126
            int last_action1_, last_action2_;
127
128
            // Jugador al que le toca realizar el siguiente movimiento
129
            int jugador activo;
130
131
            // Cantidad de casillas que aun quedan libres.
132
            int casillas_libres_;
133
134
            // Posibilidad de explotar una ficha
135
            bool explosion[3]:
136
137
            // Numero de jugada
138
            int n_jugada;
139
140
            // Numero de movimiento
141
            int n_movimiento:
143
            // Cada cuanto se puede poner una bomba
            int n veces;
             0
                  0 0
                           0
```

La matriz del tablero se representa en el sentido tradicional, pero se invierte cuando lo representa el simulador Un estado queda definido por:

- Una matriz 7x7 (maze_)
- Un vector de tamaño 7 que indica el nivel de ocupación de cada columna (tope_)
- Las dos últimas acciones realizadas por cada jugador.
- El jugador que está en disposición de hacer el siguiente movimiento.
- Número de casillas libres del tablero.
- Si en el tablero hay o no una ficha bomba.
- Ordinal de la jugada
- Ordinal de movimiento
- Cada cuanto una ficha bomba.
 En este caso fijado a 4.

4. Pasos del desarrollo de la práctica 4.1. Descripción de la clase **Environment**

```
52
         / Este metodo genera todas las situaciones resultantes de aplicar todas las acciones sobre el tablero actual para el
        // jugador que le toca jugar. Cada nuevo tablero se almacena en V. un vector de objetos de esta misma clase. El metodo
        // devuelve el tamano de ese vector, es decir, el numero de movimientos posibles.
       int GenerateAllMoves(Environment *V) const:
       // Este metodo genera el siguiente movimiento que se puede realizar el jugador al que le toca jugar sobre el tablero actual
       // devolviendolo como un objeto de esta misma clase. El parametro "act" indica cual fue el ultimo movimiento que se realizo
       // sobre el tablero. Este metodo asume el siguiente orden en la aplicación de las acciones: 0 PUT 1, 1 PUT 2, ...,
       // 6 PUT7. Si no hay un siguiente movimiento, el metodo devuelve como tablero el actual
       // La primera vez que se invoca en un nuevo estado se le pasa como argumento en act el valor -1
       Environment GenerateNextMove(int &act) const:
       // Devuelve numero de acciones que puede realizar el jugador al que le toca jugar sobre el tablero. "VecAct" es un vector de
       // datos logicos que indican si una determinada accion es aplicable o no. Cada componente del vector esta asociada con una
       // accion. Asi, la [0] indica si PUT 1 es aplicable, [1] si lo es PUT2, y asi sucesivamente
    int possible actions(bool *VecAct) const.
     // Indica la ultima accion que se aplico para llegar a la situación actual del tablero. El entero que se devuelve es el
    int Last Action(int jug) const
74
    // Expresa en una cadena de caracteres un dato del tipo enumerado "ActionType" que se pasa como argumento
    string ActionStr(ActionType action);
    // Devuelve el jugador al que le toca jugar, siendo 1 el jugador Verde y 2 el jugador Azul.
    int JugadorActivo(){return jugador_activo_;}
     // Indica el nivel de ocupacion de una determinada columna
     int Get Ocupacion Columna (int columna) const (return tope [columna];)
    // Devuelve el numero de casillas libres que quedan en el tablero
    int Get_Casillas_Libres() const {return casillas_libres_;}
    // Devuelve lo que hay en el tablero en la fila "row" columna "col": 0 vacia, 1 jugador1, 2 jugador2.
    char See_Casilla(int row, int col) const {return maze_[row][col];}
    // Devuelve verdadero cuando el juego ha terminado
       bool JuegoTerminado()const;
       // Cuando el juego esta terminado devuelve quien ha ganado: 0 Empate, 1 Gana Jugador 1, 2 Gana Jugador 2
       int RevisarTablero() const:
```

int GenerateAllMoves(Environment *V)

- Es la función utilizada para generar todos los estados sucesores correspondientes a los movimientos que puede llevar a cabo el jugador activo en el estado actual.
- Devuelve un array V de n posiciones, donde n puede ser 1, 2, ..., 8 dependiendo del número de posibles acciones que puede realizar el jugador en ese momento.
- Cada posición de V es un nodo del espacio de búsqueda de tipo Environment que incluye la nueva configuración del tablero para cada movimiento válido dado.

4. Pasos del desarrollo de la práctica 4.1. Descripción de la clase **Environment**

```
// Este metodo genera todas las situaciones resultantes de aplicar todas las acciones sobre el tablero actual para el
       // jugador que le toca jugar. Cada nuevo tablero se almacena en V. un vector de objetos de esta misma clase. El metodo
       // devuelve el tamano de ese vector, es decir, el numero de movimientos posibles.
       int GenerateAllMoves(Environment *V) const:
57
        // Este metodo genera el siguiente movimiento que se puede realizar el jugador al que le toca jugar sobre el tablero actual
        // devolviendolo como un objeto de esta misma clase. El parametro "act" indica cual fue el ultimo movimiento que se realizo
        // sobre el tablero. Este metodo asume el siguiente orden en la aplicación de las acciones: 0 PUT 1, 1 PUT 2, ...,
       // 6 PUT7. Si no hay un siguiente movimiento, el metodo devuelve como tablero el actual
       // La primera vez que se invoca en un nuevo estado se le pasa como argumento en act el valor -1
       Environment GenerateNextMove(int &act) const:
       // Devuelve numero de acciones que puede realizar el jugador al que le toca jugar sobre el tablero. "VecAct" es un vector de
       // datos logicos que indican si una determinada accion es aplicable o no. Cada componente del vector esta asociada con una
       // accion. Asi, la [0] indica si PUT 1 es aplicable, [1] si lo es PUT2, y asi sucesivamente
     int possible actions(bool *VecAct) const.
     // Indica la ultima accion que se aplico para llegar a la situación actual del tablero. El entero que se devuelve es el
    // ordinal de la acción.
    int Last Action (intiug) const.
74
     // Expresa en una cadena de caracteres un dato del tipo enumerado "ActionType" que se pasa como argumento
     string ActionStr(ActionType action);
    // Devuelve el jugador al que le toca jugar, siendo 1 el jugador Verde y 2 el jugador Azul.
    int JugadorActivo(){return jugador_activo_;}
    // Indica el nivel de ocupacion de una determinada columna
     int Get Ocupacion Columna (int columna) const (return tope [columna];)
    // Devuelve el numero de casillas libres que quedan en el tablero
    int Get_Casillas_Libres() const {return casillas_libres_;}
    // Devuelve lo que hay en el tablero en la fila "row" columna "col": 0 vacia, 1 jugador1, 2 jugador2.
    char See_Casilla(int row, int col) const {return maze_[row][col];}
    // Devuelve verdadero cuando el juego ha terminado.
       bool JuegoTerminado()const;
       // Cuando el juego esta terminado devuelve quien ha ganado: 0 Empate, 1 Gana Jugador 1, 2 Gana Jugador 2
       int RevisarTablero() const:
```

Environment GenerateNextMove(int &act)

- Esta función genera el siguiente sucesor del estado actual, donde act, indica el último operador aplicado.
- El valor de act se actualiza dentro de la función indicando que operador se ha aplicado (0: PUT1, ..., 6: PUT7, 7: BOOM)
- La primera vez que se invoca, act debe tomar el valor -1.
- Si no hay más descendientes, act toma un valor >=8 y la función devuelve el estado actual.

4. Pasos del desarrollo de la práctica 4.1. Descripción de la clase **Environment**

```
// Este metodo genera todas las situaciones resultantes de aplicar todas las acciones sobre el tablero actual para el
       // jugador que le toca jugar. Cada nuevo tablero se almacena en V. un vector de objetos de esta misma clase. El metodo
       // devuelve el tamano de ese vector, es decir, el numero de movimientos posibles.
       int GenerateAllMoves(Environment *V) const:
       // Este metodo genera el siguiente movimiento que se puede realizar el jugador al que le toca jugar sobre el tablero actual
       // devolviendolo como un objeto de esta misma clase. El parametro "act" indica cual fue el ultimo movimiento que se realizo
       // sobre el tablero. Este metodo asume el siguiente orden en la aplicación de las acciones: 0 PUT 1, 1 PUT 2, ...,
       // 6 PUT7. Si no hay un siguiente movimiento, el metodo devuelve como tablero el actual
       // La primera vez que se invoca en un nuevo estado se le pasa como argumento en act el valor -1.
      Environment GenerateNextMove(int &act) const
63
64
       // Devuelve numero de acciones que puede realizar el jugador al que le toca jugar sobre el tablero. "VecAct" es un vector de
      // datos logicos que indican si una determinada accion es aplicable o no. Cada componente del vector esta asociada con una
      // accion. Asi, la [0] indica si PUT 1 es aplicable, [1] si lo es PUT2, y asi sucesivamente
     int possible actions(bool *VecAct) const:
     // Indica la ultima accion que se aplico para llegar a la situación actual del tablero. El entero que se devuelve es el
    // ordinal de la acción.
    int Last Action (intiug) const.
74
     // Expresa en una cadena de caracteres un dato del tipo enumerado "ActionType" que se pasa como argumento
     string ActionStr(ActionType action);
     // Devuelve el jugador al que le toca jugar, siendo 1 el jugador Verde y 2 el jugador Azul.
     int JugadorActivo(){return jugador_activo_.;}
     // Indica el nivel de ocupacion de una determinada columna
     int Get Ocupacion Columna (int columna) const (return tope [columna];)
    // Devuelve el numero de casillas libres que quedan en el tablero
    int Get_Casillas_Libres() const {return casillas_libres_;}
    // Devuelve lo que hay en el tablero en la fila "row" columna "col": 0 vacia, 1 jugador1, 2 jugador2.
    char See_Casilla(int row, int col) const {return maze_[row][col];}
    // Devuelve verdadero cuando el juego ha terminado.
       bool JuegoTerminado()const;
       // Cuando el juego esta terminado devuelve quien ha ganado: 0 Empate, 1 Gana Jugador 1, 2 Gana Jugador 2
       int RevisarTablero() const:
```

void possible_actions(bool *VecAct)

- Devuelve los posibles movimientos válidos (o acciones) que puede realizar el jugador activo en un estado concreto.
- VecAct es un array de 8 valores booleanos. Cada act[i], 0<= i <= 7, representa si se puede llevar a cabo, respectivamente, la acción COL1, ..., COL7, BOOM.

4. Pasos del desarrollo de la práctica4.2. Descripción de la clase *Player*

```
#ifndef PLAYER H
        #define PLAYER H
        #include "environment.h"
      class Player{
            public:
              Player(int jug);
 9
              Environment::ActionType Think();
              void Perceive (const Environment &env);
10
11
12
               int jugador ;
13
              Environment actual
14
15
        #endif
16
```

Contiene dos variables privadas

jugador_ (un entero representando el número de jugador, que puede ser 1 (el jugador verde) o 2 (el jugador azul) y
 actual_ (variable tipo Environment que representa el estado actual del tablero

para un jugador dado).

4.2. Descripción de la clase *Player*

```
#ifndef PLAYER H
        #define PLAYER H
        #include "environment.h"
 6
      class Player{
             public:
               Player(int jug);
 9
               Environment::ActionType Think();
10
               void Perceive (const Environment &env)
11
12
               int jugador ;
13
               Environment actual ;
14
15
         #endif
16
```

- Contiene tres métodos:
- Player(int jug)
 - Asigna a jugador_ el valor jug
- Think(),
 - que implementa el proceso de decisión del jugador para escoger la mejor jugada y devuelve una acción (clase Environment::ActionType) que representa el movimiento decidido por el jugador.
 - Perceive(const Environment & env),
 - que implementa el proceso de percepción del estado actual del tablero de juego.

4.2. Descripción de la clase Player

```
#ifndef PLAYER H
        #define PLAYER H
        #include "environment.h"
     - class Player{
              Player(int jug);
 9
              Environment::ActionType Think();
10
              void Perceive (const Environment &env)
11
              int jugador ;
13
              Environment actual ;
14
15
        #endif
16
```

IMPORTANTE:

- La implementación del MINIMAX o la Poda ALFA-BETA debe ser invocado dentro del método Think()
- Todos los recursos necesarios para poder implementar un proceso de búsqueda con adversario se suministran fundamentalmente en la clase Environment.
- Podrán definirse los métodos que el alumno estime oportunos, pero tendrán que estar implementados en el fichero Player.cpp.

4.2. Descripción de la clase Player

```
83 // Invoca el siguiente movimiento del jugador
84 Environment::ActionType Player::Think(){
85 const int PROFUNDIDAD_MINIMAX = 6; // Umbral maximo de profundidad para el metodo MiniMax
     const int PROFUNDIDAD ALFABETA = 8; // Umbral maximo de profundidad para la poda Alfa Beta
     Environment::ActionType accion; // acción que se va a devolver
     bool aplicables [7]; // Vector bool usado para obtener las acciones que son aplicables en el estado actual. La interpretacion es
                // aplicables[0]==true si PUT1 es aplicable
                // aplicables[1]==true si PUT2 es aplicable
                // aplicables[2]==true si PUT3 es aplicable
                // aplicables[3]==true si PUT4 es aplicable
                // aplicables[5]==true si PUT6 es aplicable
                // aplicables[6]==true si PUT7 es aplicable
     double valor; // Almacena el valor con el que se etiqueta el estado tras el proceso de busqueda.
     double alpha, beta; // Cotas de la poda AlfaBeta
     int n_act; //Acciones posibles en el estado actual
     n_act = actual_possible_actions(aplicables); // Obtengo las acciones aplicables al estado actual en "aplicables"
     int opciones[10]:
    // Muestra por la consola las acciones aplicable para el jugador activo
     cout (\( '' Acciones aplicables '';
     (jugador_==1) ? cout << "Verde: " : cout << "Azul: ";
     for (int t=0; t<7; t++)
      if (aplicables[t])
        cout << " " << actual_.ActionStr(static_cast< Environment::ActionType > (t) );
15 cout << endl;
```

En la versión que se pasa:

 El método Think() implementa un jugador de Conecta-4 Boom aleatorio.

4.2. Descripción de la clase Player

```
118 //----- COMENTAR Desde aqui
119 cout ⟨⟨ "\wn\wt";
120 int n_opciones=0.
121 JuegoAleatorio(aplicables, opciones, n_opciones);
123 if (n_act==0){
       (jugador_==1) ? cout << "Verde: " : cout << "Azul: ";
      cout ⟨⟨ " No puede realizar ninguna accion!!!₩n";
       //accion = Environment::actIDLE;
127 }
128 else if (n act==1){
        (jugador_==1) ? cout << "Verde: " : cout << "Azul: ";
          cout << " Solo se puede realizar la accion
            << actual _ActionStr(static_cast< Environment::ActionType > (opciones[0]) ) << endl;</pre>
132
          accion = static_cast( Environment::ActionType > (opciones[0]);
133
134
        else { // Hay que elegir entre varias posibles acciones
136
          int aleatorio = rand()%n_opciones;
          cout (\langle "-\rangle" \langle \text{actual_.ActionStr(static_cast} \text{Environment..ActionType} \text{(opciones[aleatorio]) ) \langle \text{endl};
137
          accion = static_cast (Environment::ActionType > (opciones[aleatorio]);
138
139
140
                        COMENTAR Hasta agui
142
143
                       - AOUI EMPIEZA LA PARTE A REALIZAR POR EL ALUMNO
145
147 // Opcion: Poda AlfaBeta
148 // NOTA: La parametrizacion es solo orientativa
149 // valor = Poda_AlfaBeta(actual_, jugador_, 0, PROFUNDIDAD_ALFABETA, accion, alpha, beta):
150 //cout << "Valor MiniMax: " << valor << " Accion: " << actual_.ActionStr(accion) << endl:
151
152 return accion:
153 }
```

En la versión que se pasa:

- El método Think() implementa un jugador de Conecta-4 Boom aleatorio.
- Esa parte se debe comentar tal como se indica en el código fuente, cuando se implemente el minimax.

- Y se descomenta esta parte de aquí.
- La parametrización que se propone es sólo orientativa.

4.2. Descripción de la clase Player

```
23 double Puntuacion(int jugador, const Environment &estado){
24 double suma=0:
25
26
    for (int i=0; i<7; i++)
     for (int j=0; j<7; j++){
28
      if (estado.See_Casilla(i,j)==jugador){
        if (i<3)
30
          suma += i;
31
         else
32
           suma += (6-j);
33
34
35
36
     return suma;
37 }
38
39
40 // Funcion de valoración para testear Poda Alfabeta
41 double ValoracionTest(const Environment &estado, int jugador){
42 int ganador = estado.RevisarTablero();
44 if (ganador==jugador)
     return 99999999.0; // Gana el jugador que pide la valoracion
     else if (ganador!=0)
         return -99999999.0: // Pierde el jugador que pide la valoración
     else if (estado.Get_Casillas_Libres()==0)
49
         return 0; // Hay un empate global y se ha rellenado completamente el tablero
50
51
        return Puntuacion(jugador, estado);
52 }
53
54
55
56 // Funcion heuristica (ESTA ES LA QUE TENEIS QUE MODIFICAR)
57 double Valoracion(const Environment &estado, int jugador){
58 }
```

En la versión que se pasa:

- Hay dos funciones definidas en player.cpp que deben mantenerse en la versión que se entregue.
- Estas funciones son:
 - ValoracionTest
 - Puntuacion

Estas funciones se definen para verificar si el alumno ha implementado correctamente el algoritmo.

 Aparece un prototipo orientativo donde el alumno debe implementar su heurística llamada "Valoracion".

Índice

- 1.Introducción
- 2. Presentación del Problema
- 3. Presentación del Juego
- 4. Presentación del Simulador
- 5. Pasos del desarrollo de la práctica
- 6. Evaluación de la práctica

- 1.¿Qué hay que entregar?
- 2.¿Qué debe contener la memoria de la práctica?
- 3.¿Cómo se evalúa la práctica?
- 4.¿Dónde y cuándo se entrega?

¿Qué hay que entregar?

No ficheros ejecutables

Un único archivo comprimido **zip** llamado "**practica3.zip**" que NO contenga carpetas en su interior, con 3 archivos:

- La memoria de la práctica (en formato pdf)
- Los archivos "player.cpp" y "player.h" donde se encuentra implementado el método pedido y la heurística diseñada para el juego CONECTA-4 BOOM.

¿Qué debe contener la memoria de la práctica?

Debe ilustrar el esfuerzo realizado por el alumno para la realización del trabajo.

Como orientación, indicar heurísticas probadas previas a la versión definitiva, y el motivo de su no consideración.

Documento 5 páginas máximo

¿Cómo se evalúa?

Se tendrán en cuenta dos aspectos:

- 1.El documento de la memoria de la práctica
 - se evalúa de 0 a 4 puntos.
- 2. Evaluación de la eficacia:
 - La eficacia del algoritmo se evaluará de 0 a 6 puntos y consistirá en ir enfrentando al agente con los 3 ninjas (como primer y como segundo jugador, 6 partidas en total). Cada victoria sumará un punto a la calificación.

NOTA FINAL = memoria+eficacia

- ¿Dónde y cuándo se entrega?
- Se entrega en la plataforma docente PRADO
- La fecha límite de entrega será:
 Miércoles 9 de Junio antes de las 23:00 horas