#### **Protocolos**

- MVTO multiversion timestamp ordering
- MV2PL multiversion two-phase locking
  - 2V2PL two version two-phase locking
- ROMV Read Only Multiversion



# Multiversion Timestamp Ordering

Cada versión de un elemento de datos lleva un timestamp  $ts(t_i)$  de la transacción  $t_i$  que fue la que creo la versión.

- Una operación  $r_i(x)$  se transforma en una operación multiversión  $r_i(w_k)$  donde  $w_k$  es la versión de x que tiene el timestamp mas grande menor o igual que  $ts(t_i)$  y que fue escrita por  $t_k, k \neq i$
- 2 Una operación  $w_i(x)$  se procesa de la siguiente manera
  - Si una operación  $r_j(x_k)$  tal que  $ts(t_k) < ts(t_i) < ts(t_j)$  ya existe en el schedule entonces  $w_i(x)$  es rechada y  $t_i$  es abortada. Se produce un write too late.
  - $\blacksquare$  en otro caso  $w_i(x)$  se transforma en  $w_i(x_i)$  y es ejecutada.
- **1** Un commit  $c_i$  se retrasa hasta que los commit  $c_j$  de todas las transacciones  $t_j$  que han escrito nuevas versiones de los elementos de datos leídos por  $t_i$  hayan sido ejecutados.

## Ejemplo MVTO

 $r_1(x); \, r_2(x); \, w_2(x); \, r_3(x); \, r_2(y); \, r_4(x); \, r_3(Z); \, w_4(X); \, w_2(y); \, r_5(y); \, r_4(y); \, r_5(z); \, r_1(y); \, w_4(y)$ 

## Ejemplo MVTO

 $r_1(x)$ ;  $r_2(x)$ ;  $w_2(x)$ ;  $r_3(x)$ ;  $r_2(y)$ ;  $r_4(x)$ ;  $r_3(Z)$ ;  $w_4(X)$ ;  $w_2(y)$ ;  $r_5(y)$ ;  $r_4(y)$ ;  $r_5(z)$ ;  $r_1(y)$ ;  $w_4(y)$  $t_5$   $r_5(y_2)$   $r_5(z_0)$ 

# Multiversion two-phase Locking



El MV2PL es un protocolo basado el locking usando *strong strict two-phase locking* o **2PL riguroso**.

- versiones commiteadas, que han sido escritas por transacciones que ya están commiteadas,
- versión actual es la versión commiteada de ese elemento de datos escrita por la última transacción commiteada;
- versiones no commiteadas, que son todas las versiones restantes (creadas por transacciones que todavía están activas).

# Multiversion two-phase Locking

- 1 Si el paso no es el final dentro de una transacción:
  - ① Una lectura r(x) se ejecuta de inmediato, asignándole la versión actual del elemento de datos solicitado, es decir, la versión commiteada más recientemente (pero no cualquier otra, previamente commiteada), o asignándole una versión no commiteada de x
  - Un escritura w(x) se ejecuta solamente cuando la transacción que ha escrito x por última vez finalizo, es decir no hay otra versión no commiteada de x. O sea se libero el lock de escritura sobre x
- ② Si es el paso final de la transacción  $t_i$ , esta se retrasa hasta que commitean las siguientes transacciones
  - $oldsymbol{0}$  todas aquellas transacciones  $t_j$  que hayan leído la versión actual de un elemento de datos escrito por  $t_i$
  - 2 Todas aquellas  $t_i$  de las que  $t_i$  ha leído algún elemento.

# Ejemplo MV2PL

$$s = r_1(x)w_1(x)r_2(x)w_2(y)r_1(y)w_2(x)c_2w_1(y)c_1$$

- 1.  $r_1(x)$  is assigned to  $x_0$  and is executed:  $r_1(x_0)$
- 2.  $w_1(x)$  is executed since no other transaction is still active:  $w_1(x_1)$
- 3. let  $r_2(x)$  be assigned to  $x_1$  and executed:  $r_2(x_1)$
- 4.  $w_2(y)$  is executed:  $w_2(y_2)$
- 5. let  $r_1(y)$  be assigned to  $y_0$  and executed:  $r_1(y_0)$
- 6. if  $w_2(x)$  were not the final step of  $t_2$ , it would be delayed since  $t_1$  is still active and has written  $x_1$ . However, as it is the final step of  $t_2$ , the final-step rules need to be applied. It turns out that  $t_2$  nonetheless has to wait for the following reason:
  - (a)  $t_1$  has read the current version of data item y ( $y_0$ ), and  $t_2$  overwrites this version,
  - (b)  $t_2$  has read  $x_1$  from  $t_1$ .
- 7.  $w_1(y)$ , the final step of  $t_1$ , is executed since
  - (a)  $t_2$  has not read a current version of a data item written by  $t_1$  (current versions are  $x_0, y_0$ ).
  - (b)  $t_1$  has not read a version written by  $t_2$ .  $w_1(y_1)$
- 8. finally,  $w_2(x)$  can be executed:  $w_2(x_2)$



## 2V2PL protocol

El protocolo 2V2PL (bloqueo de dos versiones) mantiene como máximo dos versiones de cualquier elemento de datos en cada momento.

- Supongamos que t<sub>i</sub> escribe el elemento de datos x, pero aún no está comiteado, las dos versiones de x son su imagen anterior y su imagen posterior.
- Tan pronto como t<sub>i</sub> se comitea, la imagen anterior puede ser eliminada ya que la nueva versión de x ahora es estable, y las versiones antiguas ya no son necesarias ni se mantienen.

En 2V2PL las operaciones de lectura están restringidas a leer solo las versiones actuales, es decir, la última versión comiteada



## 2V2PL protocol - Locks

- rl read lock: que se establece antes de una operación de lectura r(x) respecto de la versión actual de x
- wl write lock; que se establece antes de una operación de escritura w(x) para escribir una versión no commiteada de x.
- cl commit o certify lock:se establece un cl(x) antes de la ejecución del paso final de una transacción en cada elemento de datos x que esta transacción ha escrito.



#### 2V2PL

Las operaciones de unlock deben obedecer al protocolo 2PL. La matriz de compatibilidad es la siguiente

	rl(x)	wl(x)	cl(x)
rl(x)	+	+	_
WI(x)	+	_	_
cl(x)	_	_	_

## **Ejercicio**

Suponga el siguiente schedule que se quiere ejecutar sobre un motor que soporta **2V2PL**.

$$r_1(x); w_2(y); r_1(y); w_1(x); c_1; r_3(y); r_3(z); w_3(z); w_2(x); c_2; w_4(z); c_4; c_3$$

# **?** 2V2PL

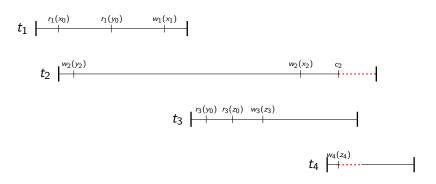
Indicar que ocurre en cada paso y en que lugar las operaciones deben ser demoradas. Escriba el *schedule* final indicando *locks y unlocks*.

## Solución

$$r_1(x)$$
;  $w_2(y)$ ;  $r_1(y)$ ;  $w_1(x)$ ;  $c_1$ ;  $r_3(y)$ ;  $r_3(z)$ ;  $w_3(z)$ ;  $w_2(x)$ ;  $c_2$ ;  $w_4(z)$ ;  $c_4$ ;  $c_3$ 

### Solución

$$r_1(x)$$
;  $w_2(y)$ ;  $r_1(y)$ ;  $w_1(x)$ ;  $c_1$ ;  $r_3(y)$ ;  $r_3(z)$ ;  $w_3(z)$ ;  $w_2(x)$ ;  $c_2$ ;  $w_4(z)$ ;  $c_4$ ;  $c_3$ 

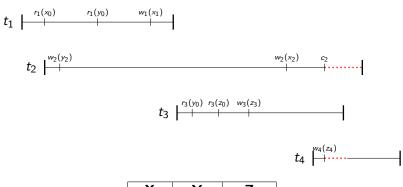


## Soluçión

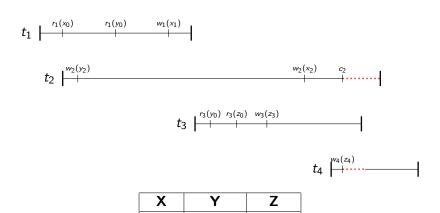
## Soluçión

$$r_1(x); w_2(y); r_1(y); w_1(x); c_1; r_3(y); r_3(z); w_3(z); w_2(x); c_2; w_4(z); c_4; c_3$$
 $t_1 \vdash \begin{matrix} r_1(x_0) & r_1(y_0) & w_1(x_1) \\ & & & \end{matrix}$ 
 $t_2 \vdash \begin{matrix} w_2(y_2) & & & & & \\ & & & & \end{matrix}$ 
 $t_3 \vdash \begin{matrix} r_3(y_0) & r_3(z_0) & w_3(z_3) \\ & & & & \end{matrix}$ 
 $t_4 \vdash \begin{matrix} w_4(z_4) & & & \\ & & & \end{matrix}$ 

$$rl_1(x); r_1(x_0); wl_2(y); wl_2(y_2); rl_1(y); r_1(y_0); wl_1(x); wl_1(x_1); cl_1(x), ul_1;$$
 $c_1; rl_3(y); r_3(y_0); rl_3(z); r_3(z_0); wl_3(z); w_3(z_3); wl_2(x); wl_2(x_2);$ 
 $cl_2(x); cl_3(z); ul_3; c_3; cl_2(y); ul_2; c_2; wl_2(z_4); cl_2(z); ul_4; c_4$ 





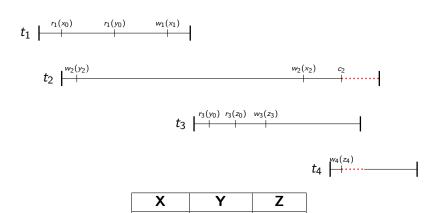


*y*0

*y*2

 $z_0$ 

 $x_0$ 



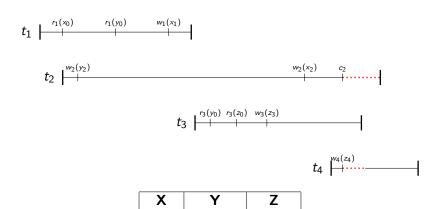
 $x_1$ 

*y*0

 $x_0$ 

 $z_0$ 

*y*<sub>2</sub>

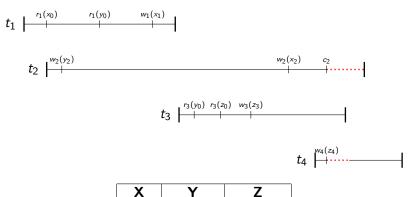


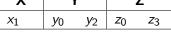
*y*0

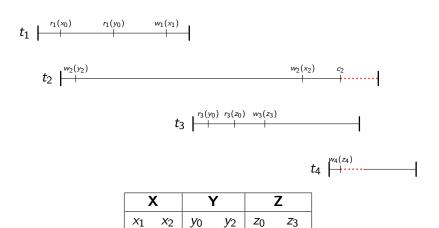
*y*2

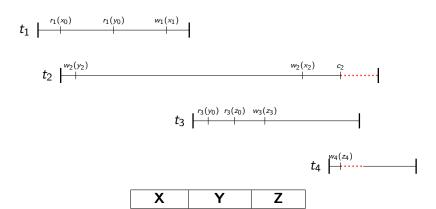
 $z_0$ 

 $x_1$ 









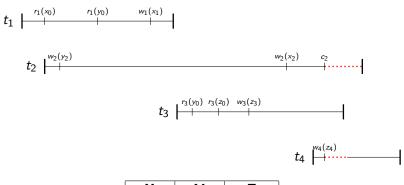
*X*2

*y*<sub>0</sub>

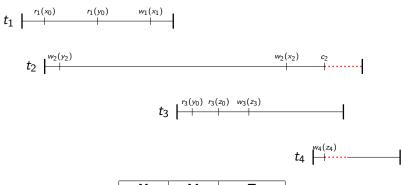
*y*<sub>2</sub>

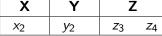
**Z**3

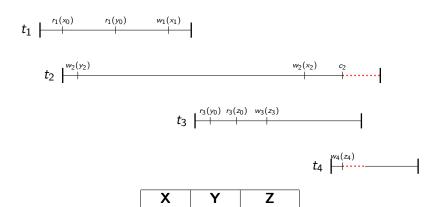
 $x_1$ 



X	Y	Z
<i>x</i> <sub>2</sub>	<i>y</i> <sub>2</sub>	<i>Z</i> 3



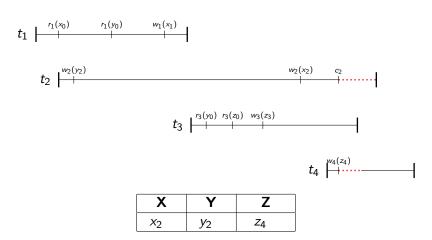




*y*<sub>2</sub>

**Z**4

 $X_2$ 



Orden serial equivalente: t1; t3; t2; t4



## Read Only Multiversión



#### **ROMV**

ROMV es un protocolo híbrido simple que tiene como objetivo reconciliar la simplicidad del (S)2PL convencional o de TimeStamp simple con los beneficios de rendimiento del versionado



Las transacciones de sólo lectura deben ser marcadas como tales al comenzar.

## Read Only Multiversión

- Las transacciones de actualización están sujetas al protocolo convencional 2PL. A diferencia del entorno de monoversión convencional, cada paso de escritura crea una nueva versión en lugar de sobrescribir; cada versión tiene asignado el timestamp de su transacción que corresponde al tiempo de commit de la transacción.
- Las transacciones Read Only siguen un protocolo similar al MVTO. El timestamp asignado es el de comienzo de la transacción Las transacciones de solo lectura siempre acceden a la versión con el timestamp mas alto que es menor que el timestamp de la transacción,

Multiversión Introducción Protocolos Multiversión

Tanto 2PL como 2V2PL (y por lo tanto MV2PL) **no evitan** deadlocks



## Bibliografía



Gerhard Weikum and Gottfried Vossen. 2001. *Transactional Information Systems: Theory, Algorithms, and the Practice of Concurrency Control and Recovery.* Morgan Kaufmann Publishers Inc., San Francisco, CA, USA.