

VISIÓN POR COMPUTADOR

DETECCIÓN DE ACCIDENTES AUTOMOVILÍSTICOS POR MEDIO DE VIDEOS DE CCTV

2020

Aplicación de arquitecturas de redes neuronales convolucionales para la clasificación de sucesos de choques en automóviles

Descripción



Proyecto enfocado a la detección de accidentes automovilísticos que puedan presentarse en calles o carreteras.



La detección de accidentes se obtiene a través de videos simulados de CCTV (sistema cerrado de televisión)



Los videos provienen del software de simulación BeamNg y de videos reales de CCTV

El conjunto de datos

- Para la fase de entrenamiento se cuenta con 34 videos para accidente y 34 para no accidente.
- La fase de prueba contiene 25 videos de no accidente y 25 videos de accidente.
- La reducción del conjunto de datos es necesaria para **evitar el desbalance** en los datos.
- ▶ 118 videos en total.

Pretratamiento

- Los videos originales (1280x720 píxeles, 30 fps)se sometieron a un re escalado de 224x224píxeles, 30 fps.
- ▶ Por cada escena de video se seleccionaron segmentos de video que se consideran accidente y en donde no.



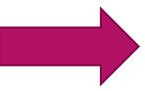


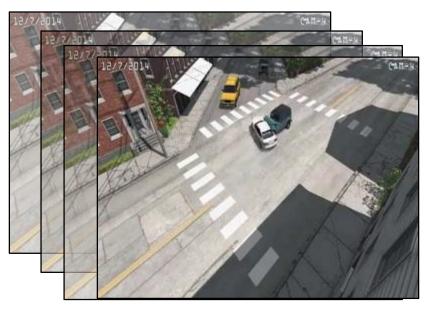
Pretratamiento

Los videos pretratados son procesados como imágenes individuales.



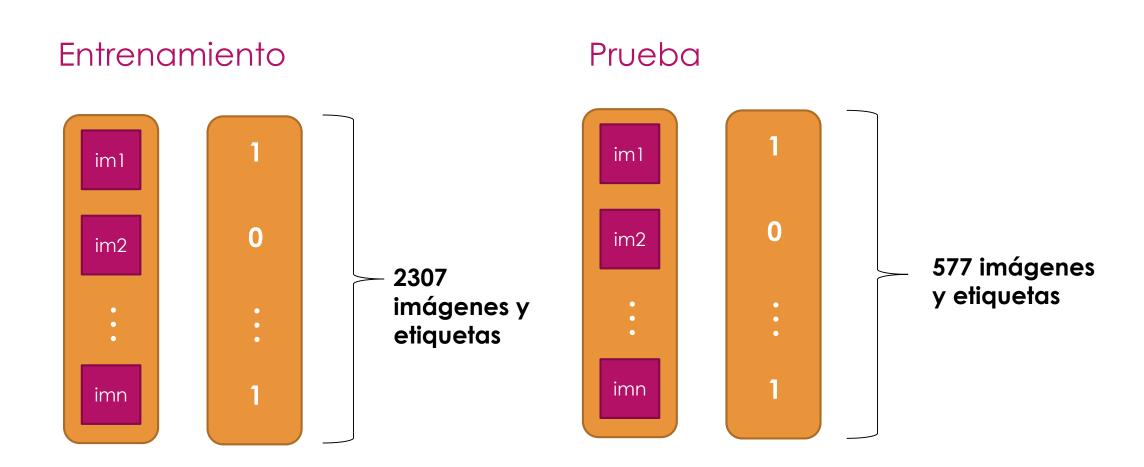




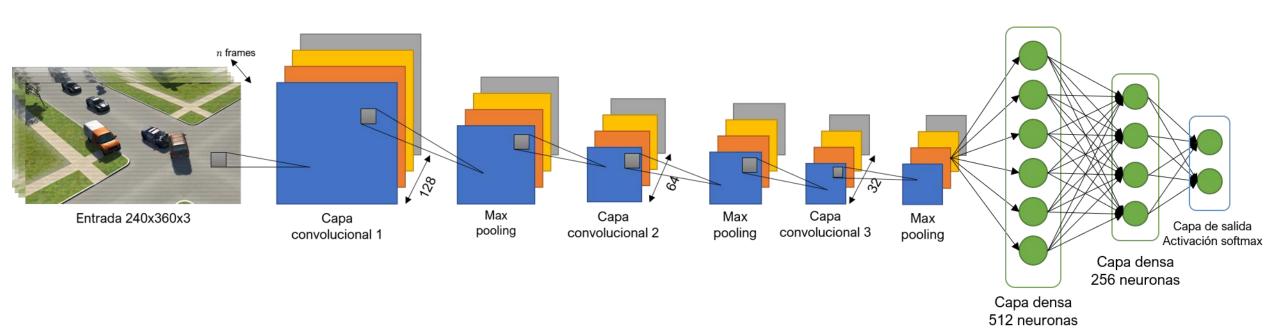


Secuencia de imágenes

Tratamiento

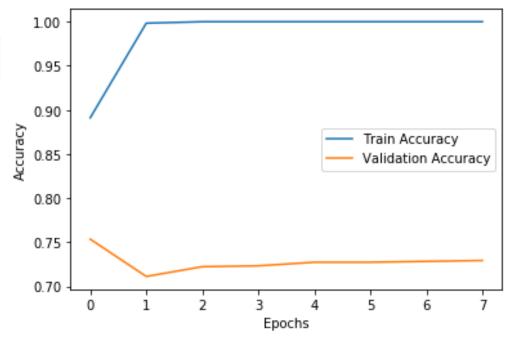


Modelo preliminar



El problema del sobre entrenamiento

<matplotlib.legend.Legend at 0x7f5dbc72ec18>



Modelos pre entrenados con Transfer Learning

- ▶ Uso de modelos VGG16, MobileNetV2, InceptionV3, Resnet, Xception
- Congelamiento de capas
- Adición de 3 capas densas con número de neuronas 512, 256 y 2 respectivamente. Última capa incluye activación softmax.
- Descenso de gradiente estocástico como optimizador (lr = 0.001, momentum = 0.9)

Resultados

Modelo	Precisión entrenamiento	Precisión prueba
VGG16	0.9765	0.4506
MobileNet	1.0	0.4756
Inception	1.0	0.5881
Resnet	1.0	0.5995
Xception	1.0	0.5530

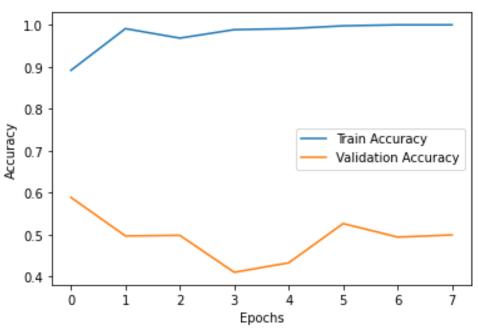
Potenciando el modelo Resnet101V2

- ▶ Descongelamiento de capas iniciales (10).
- Adición de capas densas con número de neuronas de 1024, 512, 256 y 2 respectivamente.
- Activación LeakyReLU ($\alpha = 0.3$)
- Última capa densa activación softmax.
- ightharpoonup Adam como optimizador(lr=0.025)
- ▶ 8 epochs
- ▶ 16 batch size

Resultados

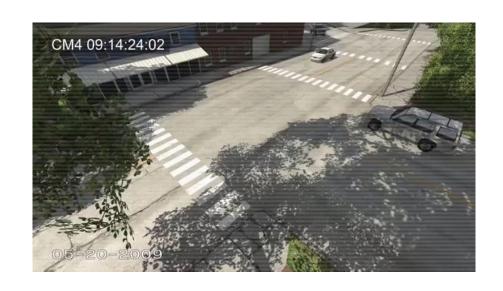
Modelo	Precisión entrenamiento	Precisión prueba
Resnet 101 V2 + Transfer Learning	0.9578	0.6

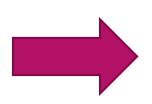
Resultados



historyResnet = modelo_transfer_Resnet.fit(X_train, Y_train, epochs=8, batch_size=16, validation_data=(X_test, Y_test))

Predicciones realizdas







Entrada Salida