Clase V: Determinantes Métodos Computacionales



Métodos Computacionales

Clase V: Determinantes

Determinantes

Motivación

Extender la noción de det 2x2:

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} - A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

Determinantes de n x n

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{11}a_{21} & a_{11}a_{22} & a_{11}a_{23} \\ a_{11}a_{31} & a_{11}a_{32} & a_{11}a_{33} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{11}a_{21} & a_{11}a_{22} & a_{11}a_{23} \\ a_{11}a_{31} & a_{11}a_{32} & a_{11}a_{33} \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} & a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \\ 0 & a_{11}a_{32} - a_{12}a_{31} & a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} & a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \\ 0 & a_{11}a_{32} - a_{12}a_{31} & a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} & a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \\ 0 & a_{11}a_{32} - a_{12}a_{31} & a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31} \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} & a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \\ 0 & 0 & a_{11}\Delta \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} & a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \\ 0 & a_{11}a_{32} - a_{12}a_{31} & a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31} \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} & a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \\ 0 & 0 & a_{11}\Delta \end{bmatrix}$$

$$\Delta = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\det A = 1 \det \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} - 5 \det \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + 0 \det \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\det A = 1 \det \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} - 5 \det \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + 0 \det \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$1(0-2) - 5(0-0) + 0(-4-0) = -2$$

Determinantes de n x n

■ Para $n \ge 2$, el **determinante** de una matriz A de $n \times n$ es la suma de n términos de la forma $\pm a_{1j} \det A_{1j}$, con signos + y - alternados, donde las entradas a_{11} , a_{12} , ..., a_{1n} son de la primera fila de A. En símbolos:

$$A = a_{11} \det A_{11} - a_{12} \det A_{12} + \dots + (-1)^{1+n} a_{1n} \det A_{1n}$$
$$= \sum_{j=1}^{n} (-1)^{1+j} a_{1j} \det A_{1j}$$

■ Para $n \ge 2$, el **determinante** de una matriz A de $n \times n$ es la suma de n términos de la forma $\pm a_{1j} \det A_{1j}$, con signos + y - alternados, donde las entradas a_{11} , a_{12} , ..., a_{1n} son de la primera fila de A. En símbolos:

■ Para $n \ge 2$, el **determinante** de una matriz A de $n \times n$ es la suma de n términos de la forma $\pm a_{1j} \det A_{1j}$, con signos + y - alternados, donde las entradas a_{11} , a_{12} , ..., a_{1n} son de la primera fila de A. En símbolos:

$$\det A = a_{11}C_{11} + a_{12}C_{12} + \dots + a_{1n}C_{1n}$$

Desarrollo por cofactores

El determinante de una matriz A de n x n se puede calcular mediante un desarrollo por cofactores a lo largo de cualquier fila o columna. El desarrollo a lo largo de la i-ésima fila utilizando cofactores es:

$$\det A = a_{i1}C_{i1} + a_{i2}C_{i2} + \dots + a_{in}C_{in}$$

El desarrollo por cofactores a lo largo de la j-ésima columna:

$$\det A = a_{1j}C_{1j} + a_{2j}C_{2j} + \dots + a_{nj}C_{nj}$$

Patrón de cofactores:

El signo en el cofactor depende de la posición a_{ij} en la matriz y genera el siguiente patrón:

$$\begin{bmatrix}
 + & - & + & \cdots \\
 - & + & - & \\
 + & - & + & \\
 \vdots & & \ddots
 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\det A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} = a_{31}C_{31} + a_{32}C_{32} + a_{33}C_{33}$$

$$\det A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} = a_{31}C_{31} + a_{32}C_{32} + a_{33}C_{33}$$

$$= (-1)^{3+1}a_{31} \det A_{31} + (-1)^{3+2}a_{32} \det A_{32} + (-1)^{3+3}a_{33} \det A_{33}$$

$$\det A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} = a_{31}C_{31} + a_{32}C_{32} + a_{33}C_{33}$$

$$= (-1)^{3+1}a_{31} \det A_{31} + (-1)^{3+2}a_{32} \det A_{32} + (-1)^{3+3}a_{33} \det A_{33}$$

$$= 0 \begin{vmatrix} 5 & 0 \\ 4 & -1 \end{vmatrix} - (-2) \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & 5 \\ 2 & 4 \end{vmatrix}$$

$$\det A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} = a_{31}C_{31} + a_{32}C_{32} + a_{33}C_{33}$$

$$= (-1)^{3+1}a_{31} \det A_{31} + (-1)^{3+2}a_{32} \det A_{32} + (-1)^{3+3}a_{33} \det A_{33}$$

$$= 0 \begin{vmatrix} 5 & 0 \\ 4 & -1 \end{vmatrix} - (-2) \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & 5 \\ 2 & 4 \end{vmatrix}$$

$$= 0 + 2(-1) + 0 = -2$$

Calcular el determinante por cofactores:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -7 & 8 & 9 & -6 \\ 0 & 2 & -5 & 7 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

Calcular el determinante por cofactores:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -7 & 8 & 9 & -6 \\ 0 & 2 & -5 & 7 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} \quad \det A = 3 \cdot 2 \cdot (-2) = -12$$

Determinante de una matriz triangular

Si A es una matriz triangular, su determinante es el producto de las entradas sobre la diagonal principal de A.

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -7 & 8 & 9 & -6 \\ 0 & 2 & -5 & 7 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \det A = 3 \cdot 2 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 1 = 24$$

$$\det A = 3 \cdot 2 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 1 = 24$$

Implementaciones

- El cómputo del determinante por cofactores no es eficiente.
- En general, requiere más de n! multiplicaciones.
- Por ejemplo, una matriz de 25 x 25 requiere 25! = 1.5 x 10²⁵ multiplicaciones. Si una computadora ejecuta un billón de multiplicaciones por segundo, tendría que trabajar **más de 500,000 años** para calcular el determinante con este método.

Propiedades

- Si A es una matriz cuadrada:
 - a. Si un múltiplo de una fila de A se suma a otra fila para producir B, entonces det $B = \det A$
 - b. Si dos filas de A se intercambian para producir B, entonces det $B = \det A$
 - c. Si una fila de A se multiplica por k para producir B, entonces det $B = k \det A$

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -2 & 8 & -9 \\ -1 & 7 & 0 \end{vmatrix}$$

Ejemplo:

Clase V: Determinantes

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -2 & 8 & -9 \\ -1 & 7 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & 0 & -5 \\ 0 & 3 & 2 \end{vmatrix}$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -2 & 8 & -9 \\ -1 & 7 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & 0 & -5 \\ 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & -5 \end{vmatrix}$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -2 & 8 & -9 \\ -1 & 7 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & 0 & -5 \\ 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & -5 \end{vmatrix}$$

$$= -(1)(3)(-5) = 15$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & -8 & 6 & 8 \\ 3 & -9 & 5 & 10 \\ -3 & 0 & 1 & -2 \\ 1 & -4 & 0 & 6 \end{vmatrix}$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & -8 & 6 & 8 \\ 3 & -9 & 5 & 10 \\ -3 & 0 & 1 & -2 \\ 1 & -4 & 0 & 6 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 3 & -9 & 5 & 10 \\ -3 & 0 & 1 & -2 \\ 1 & -4 & 0 & 6 \end{vmatrix} = \dots$$

Si *U* es una forma escalonada de *A* que se obtuvo mediante reemplazos e intercambios de fila, si hay *r* intercambios entonces:

$$\det A = (-1)^r \det U$$

Si *U* es una forma escalonada de *A* que se obtuvo mediante reemplazos e intercambios de fila, si hay *r* intercambios entonces:

$$\det A = (-1)^r \det U$$

$$U = \begin{bmatrix} \bullet & * & * & * \\ 0 & \bullet & * & * \\ 0 & 0 & \bullet & * \\ 0 & 0 & 0 & \bullet \end{bmatrix} \qquad U = \begin{bmatrix} \bullet & * & * & * \\ 0 & \bullet & * & * \\ 0 & 0 & 0 & \bullet \\ 0 & 0 & 0 & \bullet \end{bmatrix}$$

$$\det U \neq 0 \qquad \det U = 0$$

Si *U* es una forma escalonada de *A* que se obtuvo mediante reemplazos e intercambios de fila, si hay *r* intercambios entonces:

$$\det A = \begin{cases} (-1)^r \begin{pmatrix} \text{producto de} \\ \text{pivotes en } U \end{pmatrix} & \text{cuando } A \text{ es invertible} \\ 0 & \text{cuando } A \text{ no es invertible} \end{cases}$$

Si *U* es una forma escalonada de *A* que se obtuvo mediante reemplazos e intercambios de fila, si hay *r* intercambios entonces:

$$\det A = \begin{cases} (-1)^r \begin{pmatrix} \text{producto de} \\ \text{pivotes en } U \end{pmatrix} & \text{cuando } A \text{ es invertible} \\ 0 & \text{cuando } A \text{ no es invertible} \end{cases}$$

Una matriz cuadrada A es invertible si y sólo si $\det A \neq 0$

Calcular:

$$\det A = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 & -5 \\ 0 & 5 & -3 & 6 \\ -6 & 7 & -7 & 4 \\ -5 & -8 & 0 & 9 \end{vmatrix}$$

Calcular:

$$\det A = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 & 5 \\ 0 & 5 & -3 & 6 \\ -6 & 7 & -7 & -4 \\ -5 & -8 & 0 & 9 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 & 5 \\ 0 & 5 & -3 & 6 \\ 0 & 5 & -3 & 6 \\ -5 & -8 & 0 & 9 \end{vmatrix} = 0$$

Calcular:

$$\det A = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & 5 & -7 & 3 \\ 0 & 3 & 6 & 2 \\ -2 & -5 & 4 & -2 \end{vmatrix}$$

Otras propiedades

- Si A es una matriz de $n \times n$, entonces det $A^{T} = \det A$
 - Es posible realizar **operaciones sobre las columnas** de una matriz en forma análoga a las operaciones por fila.
- Si A y B son matrices de $n \times n$, entonces $(\det AB) = (\det A)(\det B)$
 - Esto solo vale **para la multiplicación**, no para la suma ni otras operaciones.

Clase V: Determinantes

Sea A una matriz invertible de $n \times n$, para cualquier **b** en \mathbb{R}^n , la única solución x de $Ax = \mathbf{b}$ tiene entradas dadas por:

$$x_i = \frac{\det A_i(\mathbf{b})}{\det A}, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$A_i(\mathbf{b}) = [\mathbf{a}_1 \quad \cdots \quad \mathbf{b}_{\mathbf{column}} \quad \mathbf{a}_n]$$

Resolver:

$$3x_1 - 2x_2 = 6$$
$$-5x_1 + 4x_2 = 8$$

Resolver:

$$3x_1 - 2x_2 = 6$$

$$-5x_1 + 4x_2 = 8$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ -5 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A_1(\mathbf{b}) = \begin{bmatrix} 6 & -2 \\ 8 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A_2(\mathbf{b}) = \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ -5 & 8 \end{bmatrix}$$



Resolver:

$$3x_1 - 2x_2 = 6$$
$$-5x_1 + 4x_2 = 8$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ -5 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A_{1}(\mathbf{b}) = \begin{bmatrix} 6 & -2 \\ 8 & 4 \end{bmatrix}$$

$$x_{1} = \frac{\det A_{1}(\mathbf{b})}{\det A} = \frac{24 + 16}{2} = 20$$

$$A_{2}(\mathbf{b}) = \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ -5 & 8 \end{bmatrix}$$

$$x_{2} = \frac{\det A_{2}(\mathbf{b})}{\det A} = \frac{24 + 30}{2} = 27$$

Una fórmula para A⁻¹

La regla de Cramer nos permite deducir una fórmula general para la inversa de una matriz A de $n \times n$

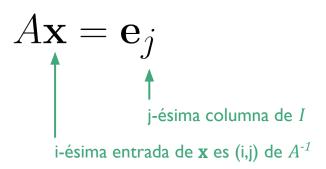
Una fórmula para A⁻¹

- La regla de Cramer nos permite deducir una fórmula general para la inversa de una matriz A de $n \times n$
- La j-ésima columna de A^{-1} es un vector **x** que satisface:

$$A\mathbf{x} = \mathbf{e}_j$$

Una fórmula para A⁻¹

- La regla de Cramer nos permite deducir una fórmula general para la inversa de una matriz A de $n \times n$
- La j-ésima columna de A^{-1} es un vector **x** que satisface:



Una fórmula para A-1

- La regla de Cramer nos permite deducir una fórmula general para la inversa de una matriz A de $n \times n$
- La j-ésima columna de A^{-1} es un vector **x** que satisface:

$$A\mathbf{x} = \mathbf{e}_j$$

Por regla de Cramer:

$$\{\text{entrada } (i,j) \text{ de } A^{-1}\} = x_i = \frac{\det A_i(\mathbf{e}_j)}{\det A}$$

Una fórmula para A^{-1}

Por regla de Cramer:

$$\{\text{entrada } (i,j) \text{ de } A^{-1}\} = x_i = \frac{\det A_i(\mathbf{e}_j)}{\det A}$$

■ Desarrollando por cofactores el determinante A_i :

$$\det A_{i}(\mathbf{e}_{j}) = (-1)^{i+j} \det A_{ji} = C_{ji}$$

Una fórmula para A-1

Finalmente:

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} C_{11} & C_{21} & \dots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \dots & C_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{1n} & C_{2n} & \dots & C_{nn} \end{bmatrix}$$

Una fórmula para A^{-1}

Finalmente:

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} C_{11} & C_{21} & \dots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \dots & C_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{1n} & C_{2n} & \dots & C_{nn} \end{bmatrix}$$

Matriz Adjunta

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$C_{11} = + \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = -2, \quad C_{12} = -\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 3, \quad C_{13} = + \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 5$$

$$C_{21} = -\begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = 14, \quad C_{22} = + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = -7, \quad C_{23} = -\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = -7$$

$$C_{31} = + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 4, \quad C_{32} = -\begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1, \quad C_{33} = + \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -3$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$C_{11} = + \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = -2, \quad C_{12} = - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 3, \quad C_{13} = + \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 5$$

$$C_{21} = - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = 14, \quad C_{22} = + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = -7, \quad C_{23} = - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = -7$$

$$C_{31} = + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 4, \quad C_{32} = - \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1, \quad C_{33} = + \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -3$$

$$adj A = \begin{bmatrix} -2 & 14 & 4 \\ 3 & -7 & 1 \\ 5 & -7 & 3 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$C_{11} = + \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = -2, \quad C_{12} = - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 3, \quad C_{13} = + \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 5$$

$$C_{21} = - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = 14, \quad C_{22} = + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = -7, \quad C_{23} = - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = -7$$

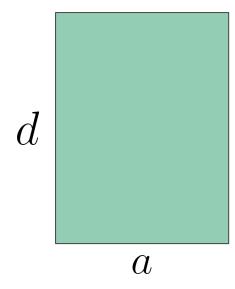
$$C_{31} = + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 4, \quad C_{32} = - \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1, \quad C_{33} = + \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -3$$

$$(\operatorname{adj} A)A = \begin{bmatrix} -2 & 14 & 4 \\ 3 & -7 & 1 \\ 5 & -7 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 & 0 & 0 \\ 0 & 14 & 0 \\ 0 & 0 & 14 \end{bmatrix} = 14I$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{14} \begin{bmatrix} -2 & 14 & 4 \\ 3 & -7 & 1 \\ 5 & -7 & -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/7 & 1 & 2/7 \\ 3/14 & -1/2 & 1/14 \\ 5/14 & -1/2 & -3/14 \end{bmatrix}$$

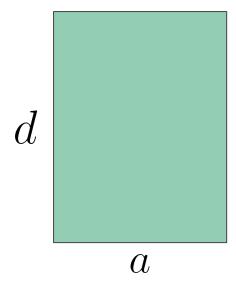
Área de un paralelogramo



Clase V: Determinantes

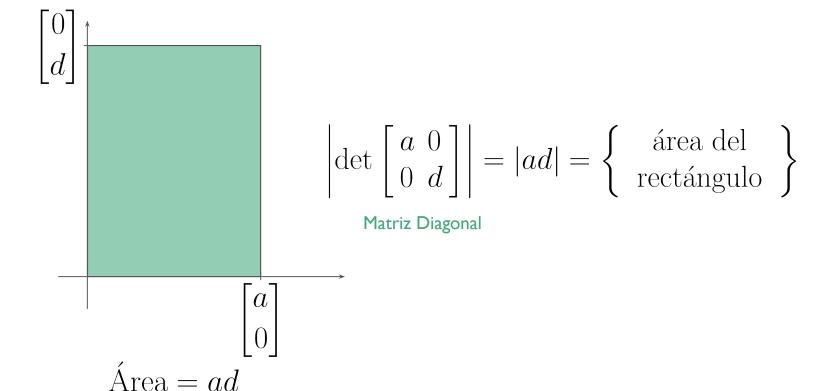
Métodos Computacionales

Área de un paralelogramo



Clase V: Determinantes Métodos Computacionales

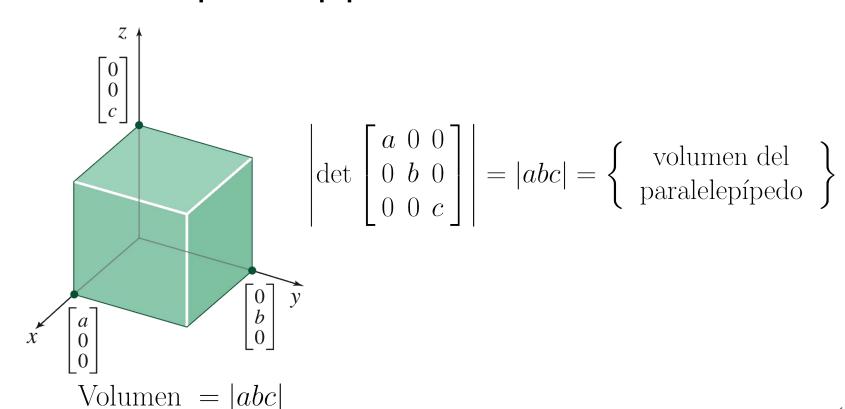
Área de un paralelogramo



Clase V: Determinantes

Métodos Computacionales

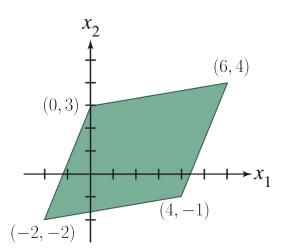
Volumen de un paralelepípedo



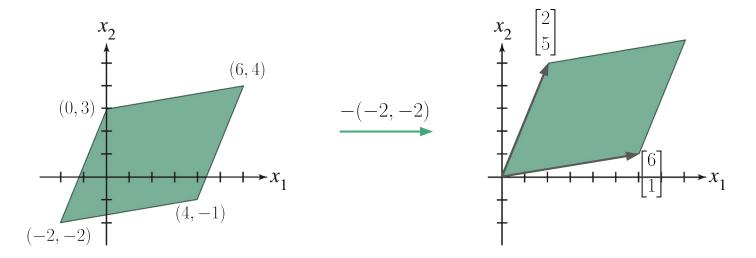
Calcular el área del paralelogramo definido por los puntos:

$$(-2,-2)$$
, $(0,3)$, $(4,-1)$ y $(6,4)$

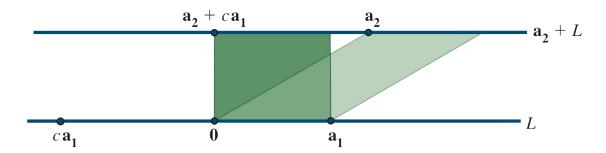
Calcular el área del paralelogramo definido por los puntos:
 (-2,-2), (0,3), (4,-1) y (6,4)



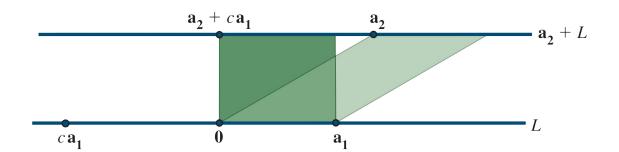
Calcular el área del paralelogramo definido por los puntos:
 (-2,-2), (0,3), (4,-1) y (6,4)



■ Dados \mathbf{a}_1 y \mathbf{a}_2 , vectores diferentes de cero, entonces para cualquier c, el área del paralelogramo definido por \mathbf{a}_1 y \mathbf{a}_2 es igual al área del paralelogramo determinado por \mathbf{a}_1 y \mathbf{a}_2 + c \mathbf{a}_1



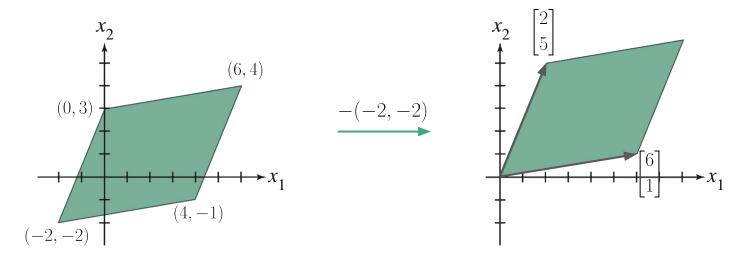
Dados \mathbf{a}_1 y \mathbf{a}_2 , vectores diferentes de cero, entonces para cualquier c, el área del paralelogramo definido por \mathbf{a}_1 y \mathbf{a}_2 es igual al área del paralelogramo determinado por \mathbf{a}_1 y \mathbf{a}_2 + c \mathbf{a}_1



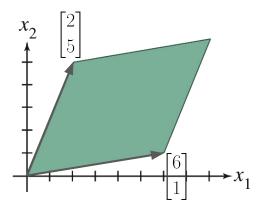
$$\begin{bmatrix} \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 + c & \mathbf{a}_1 \end{bmatrix}$$

Calcular el área del paralelogramo definido por los puntos:
 (-2,-2), (0,3), (4,-1) y (6,4)



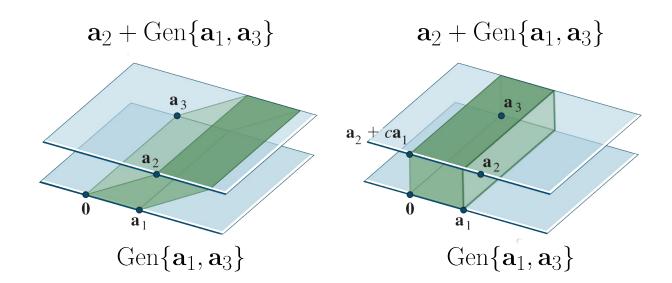
Calcular el área del paralelogramo definido por los puntos:
 (-2,-2), (0,3), (4,-1) y (6,4)



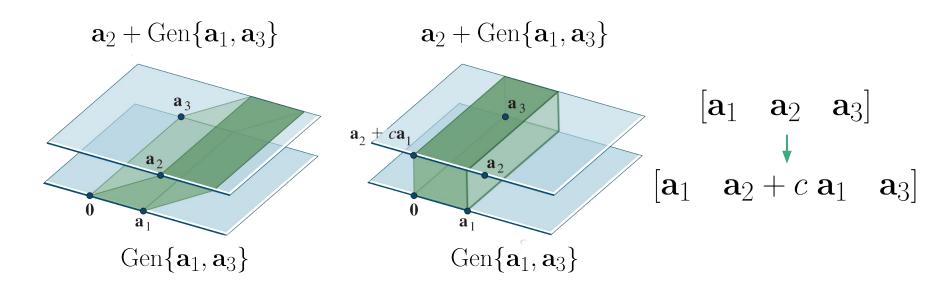
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 5 & 1 \end{bmatrix}$$
$$|\det A| = |-28| = 28$$

Área del paralelogramo

La misma noción se puede generalizar a paralelepípedos:



La misma noción se puede generalizar a paralelepípedos:



 El valor absoluto del determinante de una matriz de una transformación lineal nos proporciona información sobre cómo la transformación afecta las áreas (en 2D) o los volúmenes (en 3D)

■ Definimos $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ como una transformación lineal determinada por una matriz A de 2×2 . Si S es un paralelogramo en \mathbb{R}^2 , entonces:

$$\{ \text{área de } T(S) = | \det A| \cdot \{ \text{área de } S \} \}$$

■ Definimos $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ como una transformación lineal determinada por una matriz A de 2×2 . Si S es un paralelogramo en \mathbb{R}^2 , entonces:

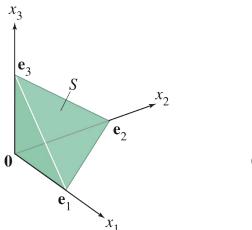
$$\{ \text{área de } T(S) = |\text{det } A| \cdot \{ \text{área de } S \} \}$$

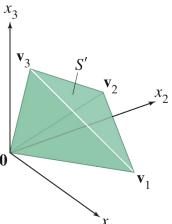
- = 1, la transformación preserva áreas
- > 1, la transformación amplía las áreas
- < 1, la transformación reduce las áreas
- = 0, la transformación colapsa las áreas

■ Definimos $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ como una transformación lineal determinada por una matriz A de 3×3 . Si S es un paralelepípedo en \mathbb{R}^3 , entonces:

$$\{ \text{volumen de } T(S) = |\det A| \cdot \{ \text{volumen de } S \} \}$$

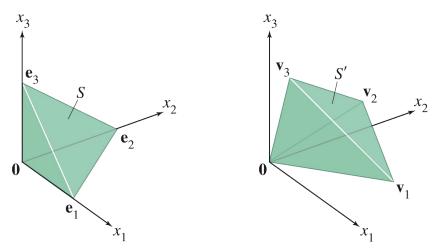
- \blacksquare Describir una transformación lineal que mapee S sobre S'
- Encontrar una fórmula para el volumen del tetraedro S' considerando que: {volumen de S} = $(1/3) \cdot \{\text{área de la base}\} \cdot \{\text{altura}\}$





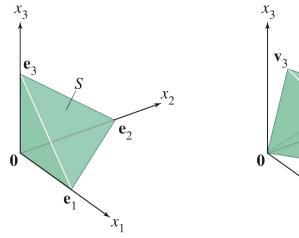
Clase V: Determinantes Métodos Computacionales

Transformaciones lineales y determinantes



$$T(\mathbf{e}_1) = \mathbf{v}_1$$
 $T(\mathbf{e}_2) = \mathbf{v}_2$ $T(\mathbf{e}_3) = \mathbf{v}_3$

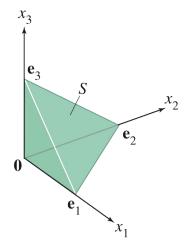
$$A = \begin{bmatrix} T(\mathbf{e}_1) & T(\mathbf{e}_2) & T(\mathbf{e}_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \mathbf{v}_3 \end{bmatrix}$$

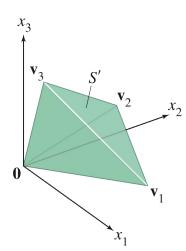


$$T(\mathbf{e}_1) = \mathbf{v}_1$$
 $T(\mathbf{e}_2) = \mathbf{v}_2$ $T(\mathbf{e}_3) = \mathbf{v}_3$

$$A = \begin{bmatrix} T(\mathbf{e}_1) & T(\mathbf{e}_2) & T(\mathbf{e}_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \mathbf{v}_3 \end{bmatrix}$$

• Área de la base de *S*: (1/2)(1)(1) = 1/2

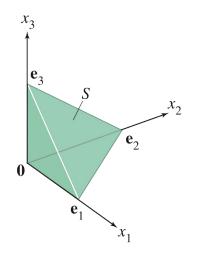


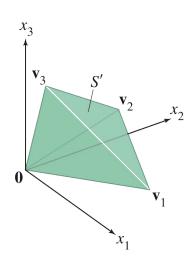


$$T(\mathbf{e}_1) = \mathbf{v}_1$$
 $T(\mathbf{e}_2) = \mathbf{v}_2$ $T(\mathbf{e}_3) = \mathbf{v}_3$

$$A = \begin{bmatrix} T(\mathbf{e}_1) & T(\mathbf{e}_2) & T(\mathbf{e}_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \mathbf{v}_3 \end{bmatrix}$$

- Área de la base de *S*: (1/2)(1)(1) = 1/2
- Volumen de *S*: (1/3)(1/2)(1) = 1/6





$$T(\mathbf{e}_1) = \mathbf{v}_1$$
 $T(\mathbf{e}_2) = \mathbf{v}_2$ $T(\mathbf{e}_3) = \mathbf{v}_3$

$$A = \begin{bmatrix} T(\mathbf{e}_1) & T(\mathbf{e}_2) & T(\mathbf{e}_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \mathbf{v}_3 \end{bmatrix}$$

- Área de la base de *S*: (1/2)(1)(1) = 1/2
- Volumen de *S*: (1/3)(1/2)(1) = 1/6
 - Volumen de S': $= |\det A| \{\text{volumen } S\}$ $= |\det A|(1/6)$