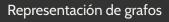
## REPRESENTACIÓN DE GRAFOS

Tecnología Digital V: Diseño de Algoritmos Universidad Torcuato Di Tella





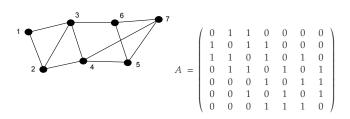
Nos interesa programar algoritmos que trabajen sobre grafos. Para esto, debemos representar adecuadamente grafos (cómo lo hacemos?).

1

Nos interesa programar algoritmos que trabajen sobre grafos. Para esto, debemos representar adecuadamente grafos (cómo lo hacemos?).

#### Definición

La matriz de adyacencia de un grafo G es una matriz  $A=(a_{ij})\in\mathbb{R}^{|V|\times |V|}$  tal que  $a_{ij}=1$  si  $ij\in E$  y  $a_{ij}=0$  en caso contrario.



2

```
class Grafo
   public:
   Grafo(int n);
   ~Grafo();
   void agregarArista(int i, int j);
   void eliminarArista(int i, int j);
   bool existeArista(int i, int j);
   private:
   int _vertices;
   bool** _adj;
```

```
// Constructor
Grafo::Grafo(int n)
   _vertices = n;
   _adj = new bool*[n];
   for (int i=0; i < n; ++i)
       _adj[i] = new bool[n];
   for (int i=0; i < n; ++i)
      for (int j=0; j < n; ++j)
                                Inicializar toda la diagonal en cero
         _adj[i][j] = false;
// Destructor
Grafo::~Grafo()
   for (int i=o; i<_vertices; ++i)
      delete [] _adj[i];
   delete [] _adj;
```

Entender bien esto! No se entiende un porongo

```
// Agrega una arista
void Grafo::agregarArista(int i, int j)
                                         Se modifica la matriz.
   adj[i][j] = adj[j][i] = true;
                                         se ponen los valores en verdadero corresp.
// Elimina una arista
void Grafo::eliminarArista(int i, int j)
   adi[i][i] = adi[i][i] = false; Lo mismo que arriba, sólo que se pone en cero.
// Consulta por arista
bool Grafo::existeArista(int i, int j)
   return _adj[i][j];
```

Espacio que necesitamos: n x n = n^2

- Ventajas de esta representación:
  - 1. Agregar una arista: O(1).
  - 2. Eliminar una arista: O(1).
  - 3. Consultar si existe arista: O(1).
- Desventajas de esta representación:
  - 1. Agregar un vértice:  $O(n^2)$ . Añadir una columna y una fila
  - 2. Eliminar un vértice:  $O(n^2)$ .
  - 3. Obtener todos los vecinos de un vértice: O(n). Se cuentan todos los unos en una columna o fila

Eliminar es más problemático que agregar, porque agregar al principio, al medio o al final no cambia la estructura del grafo.

#### Definición.

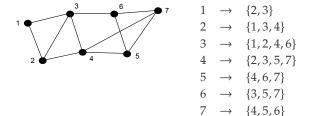
La matriz de incidencia de un grafo G es una matriz  $M=(m_{ij}) \in \mathbb{R}^{|V|\times |E|}$  tal que  $m_{ie}=1$  si el vértice i es uno de los extremos de la arista e, y  $m_{ie}=0$  en caso contrario.

 $\bigcirc$  En nuestro ejemplo,  $E = \{12, 13, 23, 24, 34, 36, 45, 47, 56, 57, 67\}.$ 

### Pregunta

¿Es una representación conveniente?

 Una tercera opción es por medio de listas/conjuntos de vecinos asociados con cada vértice:



```
class Grafo
   private:
   vector < set < int > > _vecinos;
// Constructor
Grafo::Grafo(int n)
   for (int i=0; i< n; ++i)
      _vecinos.push_back(set<int>());
```

```
// Agrega una arista
void Grafo::agregarArista(int i, int j)
   _vecinos.at(i).insert(j);
   _vecinos.at(j).insert(i);
// Elimina una arista
void Grafo::eliminarArista(int i, int j)
  _vecinos.at(i).erase(j);
   _vecinos.at(j).erase(i);
// Consulta por arista
bool Grafo::existeArista(int i, int j)
   return _vecinos.at(i).find(j) != _vecinos.at(i).end();
```

- O Ventajas de esta representación:
  - 1. Obtener todos los vecinos de un vértice: O(1).
  - 2. Agregar un vértice: O(n) en el peor caso, O(1) amortizado.
- O Desventajas de esta representación:
  - 1. Agregar una arista:  $O(\log n)$  (depende de la implementación de set).
  - 2. Eliminar una arista:  $O(\log n)$ .
  - 3. Consultar si existe arista:  $O(\log n)$ .
  - 4. Eliminar un vértice:  $O(n^2)$ .

Si sacás un vértice, ponele 3, necesitás cambiarles el nombre para que siga siendo consistente el grafo.

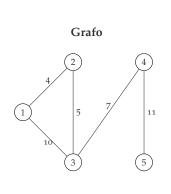
# Representación de grafos: Comparación

Operación	Matriz de adyacencia	Conjunto de Vecinos
Complejidad espacial	$O(n^2)$	O( E )
Agregar vértice	$O(n^2)$	O(n)/O(1) amortizado
Eliminar vértice	$O(n^2)$	$O(n^2)$
Agregar arista	O(1)	$O(\log n)$
Eliminar arista	O(1)	$O(\log n)$
Consultar arista	O(1)	$O(\log n)$
Obtener vecinos	O(n)	O(1)

## Representación de grafos pesados

### Pregunta

¿Cómo representamos el grafo si cada arista tiene un peso asociado?



### Matriz de adyacencia

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 10 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 5 & 0 & 0 \\ 10 & 5 & 0 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 & 11 \\ 0 & 0 & 0 & 11 & 0 \end{bmatrix}$$

#### Lista de vecinos

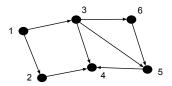
$$\begin{array}{lll} 1 & \to & \{\{2 \to 4\}, \{3 \to 10\}\} \\ 2 & \to & \{\{1 \to 4\}, \{3 \to 5\}\} \\ 3 & \to & \{\{1 \to 10\}, \{2 \to 5\}, \{4 \to 7\}\} \\ 4 & \to & \{\{3 \to 7\}, \{5 \to 11\}\} \\ 5 & \to & \{\{4 \to 11\}\} \end{array}$$

## Grafos dirigidos

### Definición

Un grafo dirigido (o digrafo) es un par D = (N, A) tal que ...

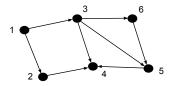
- 1. *N* es un conjunto finito (llamado el conjunto de nodos de *D*), y
- 2.  $A \subseteq \{(i, j) \in V \times V : i \neq j\}$  es un conjunto de pares ordenados, llamados arcos.



 A diferencia de los grafos (no dirigidos), ahora las aristas son pares ordenados.

14

### **Definiciones**



 Diferenciamos entre el grado de entrada y el grado de salida de cada nodo.

1. 
$$d^-(i) = |N^-(i)| = |\{j \in N : (j, i) \in A\}|.$$

2. 
$$d^+(i) = |N^+(i)| = |\{j \in N : (i, j) \in A\}|.$$

 Un camino entre dos nodos es una secuencia de arcos entre ellos, respetando el sentido de los arcos.

### Pregunta

¿Cómo representamos un grafo dirigido?