

# ALGORITMOS SOBRE GRAFOS: BFS, DFS.

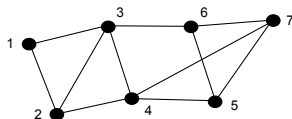
---

Tecnología Digital V: Diseño de Algoritmos

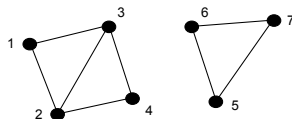
Universidad Torcuato Di Tella

## Definiciones

- Un grafo es **conexo** si **existe un camino entre todo par de vértices**.
- Una **componente conexa** es un subconjunto de vértices conexo, maximal con esta propiedad.
- Un **vértice aislado** es un vértice  $i$  con  $d(i) = 0$  (que conforma una componente conexa de tamaño 1).



Conexo



No conexo

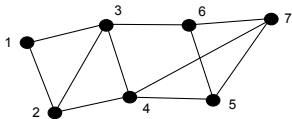
## Preguntas

- Ideas para diseñar un algoritmo que verifique si un grafo es conexo?
- Podremos adaptarlo para obtener las componentes conexas de un grafo?

## Idea intuitiva

Dado un grafo  $G = (V, E)$

1. partimos de un vértice arbitrario  $s \in V$ ;
2. identificamos todos los vecinos que se puede **alcanzar** desde  $s$ ;
3. si  $G$  es conexo existe un camino entre  $s$  y todos los demás vértices;
4. verificamos si los vértices **alcanzables** son todos los vértices (i.e.,  $V$ ).



Recorrer los nodos iterativamente,  
chequeando sus vecinos.

Supongamos que iniciamos con  $s = 1$

- Cómo podemos encontrar **todos** los vértices alcanzables desde 1 de forma sistemática?
- Qué situaciones particulares se pueden dar durante el proceso?

Podemos "descubrir" nodos más  
de una vez. Hay nodos aislados.

# Recorrido de un grafo

---

RECORRIDO( $G = (V, E), s \in V$ )

---

estado = vector( $|V|$ )

**for**  $v \in V$  **do**

    estado[v] = no descubierto

**end for**

estado[s] = descubierto

$L = [s]$   $\triangleright$   $L$  tiene los vertices a procesar

**while**  $L \neq \emptyset$  **do**

    Sea  $v$  el siguiente elemento en  $L$

**for**  $w \in N(v)$  **do**

**if** estado[w] = no descubierto **then**

            estado[w] = descubierto

            Agregar  $w$  a  $L$

**end if**

**end for**

    estado[v] = procesado

    Eliminar a  $v$  de  $L$

**end while**

**return** estado

---

En cada iteración, un vértice puede tener 1 de 3 posibles estados:

- no descubierto: todavía no ha sido visitado por el algoritmo. **No llego**
- descubierto: visitado por ser vecino de otro vértice, pero no procesado. **Llego**
- procesado: sus vecinos han sido descubiertos. **Me paro**

Al terminar el algoritmo, verificamos que estado[v] == procesado  $\forall v \in V$ .

Con este algoritmo, se verifica que el grafo es conexo.

## Representación alterna de grafos: matriz de adyacencia, lista de vecinos

### Algunas propiedades

- En el ciclo **while**,  $L$  contiene solamente vértices  $v \in V$  tales que  $\text{estado}[v] = \text{descubierto}$ .
- Al finalizar el algoritmo,  $\text{estado}[v] \in \{\text{no descubierto}, \text{procesado}\}$ .
- Los vértices  $v \in V$  tales que  $\text{estado}[v] = \text{procesado}$  conforman una componente conexa.

### Preguntas

- Cuántas veces se ejecuta el ciclo **while** exterior en peor caso?
- Cuál es la complejidad de obtener los vecinos de  $v$ ,  $N(v)$ ?

# Recorrido de un grafo: complejidad computacional

Sea  $|V| = n$  y  $|E| = m$ .

---

RECORRIDO( $G = (V, E), s \in V$ )

---

estado = vector( $|V|$ )

**for**  $v \in V$  **do**

▷ Inicialización.

    estado[v] = no descubierto

**end for**

estado[s] = descubierto

$L = [s]$

**while**  $L \neq \emptyset$  **do**

▷ Vértices descubiertos a procesar.

    Sea  $v$  el siguiente elemento en  $L$

▷ Procesamos el siguiente vértice.

**for**  $w \in N(v)$  **do**

        ▷ Descubrimos los vecinos de  $v$ .

**if** estado[w] = no descubierto **then**

            estado[w] = descubierto

            Agregar  $w$  a  $L$

**end if**

**end for**

    estado[v] = procesado

▷ Marcamos  $v$  como procesado.

    Eliminar a  $v$  de  $L$

**end while**

# Recorrido de un grafo: complejidad computacional

Sea  $|V| = n$  y  $|E| = m$ .  $G$  implementado sobre matriz de adyacencia.

---

RECORRIDO( $G = (V, E), s \in V$ )

---

estado = vector( $|V|$ )

**for**  $v \in V$  **do**

▷  $O(n)$ .

    estado[v] = no descubierto

**end for**

estado[s] = descubierto

$L = [s]$

**while**  $L \neq \emptyset$  **do**

▷  $O(n)$ .

    Sea  $v$  el siguiente elemento en  $L$

**for**  $w \in N(v)$  **do**

▷  $O(n)$ .

**if** estado[w] = no descubierto **then**

            estado[w] = descubierto

▷  $O(1)$ .

            Agregar  $w$  a  $L$

▷  $O(1)$ .

**end if**

**end for**

    estado[v] = procesado

▷  $O(1)$ .

    Eliminar a  $v$  de  $L$

**end while**

# Recorrido de un grafo: complejidad computacional

Sea  $|V| = n$  y  $|E| = m$ .  $G$  implementado sobre [lista de vecinos](#).

---

RECORRIDO( $G = (V, E), s \in V$ )

---

estado = vector( $|V|$ )

**for**  $v \in V$  **do**

▷  $O(n)$ .

    estado[ $v$ ] = no descubierto

**end for**

estado[ $s$ ] = descubierto

$L = [s]$

**while**  $L \neq \emptyset$  **do**

▷  $O(n)$ .

    Sea  $v$  el siguiente elemento en  $L$

**for**  $w \in N(v)$  **do**

        ▷ Obtener  $N(v)$  es  $O(1)$ . Recorrerla,  $O(d(v))$ .

**if** estado[ $w$ ] = no descubierto **then**

            estado[ $w$ ] = descubierto

        ▷  $O(1)$ .

            Agregar  $w$  a  $L$

        ▷  $O(1)$ .

**end if**

**end for**

    estado[ $v$ ] = procesado

▷  $O(1)$ .

    Eliminar a  $v$  de  $L$

**end while**



## Matriz de adyacencia

- Obtener los vecinos:  $O(n)$
- Recorrer la lista de vecinos de  $v$ :  $O(d(v))$
- Descubrir / procesar todos los vértices:  $O(n^2)$
- Algoritmo completo:  
 $O(n) + O(n^2) = O(n^2)$

## Lista de vecinos

- Obtener los vecinos:  $O(1)$
- Recorrer la lista de vecinos de  $v$ :  $O(d(v))$
- Descubrir / procesar todos los vértices:  $\sum_{v \in V} d(v)$
- Algoritmo completo:  
 $O(n) + O(\sum_{v \in V} d(v)) = ?$   
 $n < m \Rightarrow O(m)$

## Handshaking Lemma

Sea  $G = (V, E)$  un grafo con  $m = |E|$  la cantidad de aristas. Entonces,

$$\sum_{v \in V} d(v) = 2m$$

Resumiendo:

1.  $O(n^2)$  si el grafo está implementado sobre una matriz de adyacencia.
2.  $O(m)$  si el grafo está implementado sobre listas de vecinos.

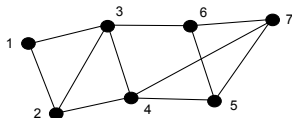
Es habitual escribir la complejidad de algoritmos sobre grafos en función de  $n = |V|$  y  $m = |E|$ .

1. En general,  $m = O(n^2)$ , con lo cual el peor caso es el mismo para ambas implementaciones.
2. Si  $m = O(n)$ , decimos que el grafo es **poco denso** y entonces conviene la segunda implementación.

*Ejemplo: sabemos que cada vértice está conectado con a lo sumo  $k$  vecinos, con  $k$  acotado.*

## Ejercicio (6, guía 2)

Cómo re-usamos `RECORRIDO( $G, s$ )` para obtener todas las componentes conexas de un grafo?



- $\text{BFS}(G,v)$ : Si la lista  $L$  se implementa con una **cola (queue)**, entonces el algoritmo recorre el grafo **a lo ancho** y se lo llama (*breadth-first search*).
- $\text{DFS}(G,v)$ : Si la lista  $L$  se implementa con una **pila (stack)**, entonces el algoritmo recorre el grafo **en profundidad** y se lo llama (*depth-first search*).

## Pregunta

Si quisiéramos calcular la distancia de un vértice  $v$  a otro  $w$ , que esquema nos convendría usar?

# Recorrido de un grafo: complejidad computacional

---

BFS( $G = (V, E), s \in V$ )

---

estado = vector( $|V|$ ), **dist** = vector( $|V|$ )

**for**  $v \in V$  **do**

    estado[ $v$ ] = no descubierto

**dist**[ $v$ ] =  $\infty$

**end for**

estado[ $s$ ] = descubierto, **dist**[ $s$ ] = 0

$L = \text{QUEUE}()$ , Agregar  $s$  a  $L$ .

**while**  $L \neq \emptyset$  **do**

    Sea  $v$  el siguiente elemento en  $L$

**for**  $w \in N(v)$  **do**

**if** estado[ $w$ ] = no descubierto **then**

            estado[ $w$ ] = descubierto

**dist**[ $w$ ] = **dist**[ $v$ ] + 1

            Agregar  $w$  a  $L$

**end if**

**end for**

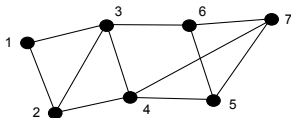
    estado[ $v$ ] = procesado

    Eliminar a  $v$  de  $L$

**end while**

**return** estado, **dist**

---



- $\text{BFS}(G,v)$ : Si la lista  $L$  se implementa con una **cola (queue)**, entonces el algoritmo **recorre el grafo a lo ancho** y se lo llama (*breadth-first search*). Recorre los **vértices en orden** de distancia creciente desde  $s$ .
- $\text{DFS}(G,v)$ : Si la lista  $L$  se implementa con una **pila (stack)**, entonces el algoritmo **recorre el grafo en profundidad** y se lo llama (*depth-first search*). **Entre recorrer izquierda o derecha primero es lo mismo**. Encuentra primero el **vértice más lejano a  $s$  en cada camino** antes de recorrer otros caminos.