Trabajo Práctico Nº 7: Parámetros de Entrada/Salida.

Ejercicio 1.

Escribir un programa que le permita al robot informar la cantidad total de flores y la cantidad total de papeles que hay en toda la ciudad. Para hacerlo, utilizar un proceso que recorra una calle cuyo número recibe como parámetro y devuelva la información correspondiente.

```
programa TP7_E1
procesos
 proceso contar flores (ES flores : numero)
 comenzar
  mientras (HayFlorEnLaEsquina)
   tomarFlor
   flores := flores + 1
 proceso contar_papeles (ES papeles : numero)
 comenzar
  mientras (HayPapelEnLaEsquina)
   tomarPapel
   papeles := papeles + 1
 proceso recorrer calle (E calle : numero ; ES flores : numero ; ES papeles : numero)
 comenzar
  Pos (1,calle)
  repetir 99
   contar_flores(flores)
   contar_papeles(papeles)
   mover
  contar flores(flores)
  contar_papeles(papeles)
 fin
areas
 ciudad : AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
 variables
  ca, tot flores, tot papeles: numero
 comenzar
  ca := 1
  tot_flores := 0
  tot_papeles := 0
  derecha
  repetir 100
   recorrer_calle(ca,tot_flores,tot_papeles)
   ca := ca + 1
```

```
Informar (tot_flores,tot_papeles)
fin
variables
R-info: robot1
comenzar
AsignarArea(R-info,ciudad)
Iniciar(R-info,1,1)
fin
```

Ejercicio 2.

El robot debe limpiar de flores las calles impares de la siguiente forma: toda flor que se encuentre en una calle impar debe ser trasladada a la calle par siguiente sobre la misma avenida. Por ejemplo, si en (4,1) hay una flor, debe llevarse a (4,2). Al terminar el recorrido, debe informar la cantidad total de flores que trasladó.

Recorriendo por calle:

```
programa TP7_E2
procesos
 proceso tomar_flores (ES flores_esq : numero)
 comenzar
  mientras (HayFlorEnLaEsquina)
   tomarFlor
   flores_esq := flores_esq + 1
 proceso trasladar_flores (E flores_esq : numero ; ES flores : numero)
 comenzar
  Pos (PosAv,PosCa+1)
  repetir flores_esq
   depositarFlor
  Pos (PosAv,PosCa - 1)
  flores := flores + flores esq
 proceso recorrer_calle_impar (ES flores : numero)
 variables
  tot_flores_esq: numero
 comenzar
  repetir 99
   tot_flores_esq := 0
   tomar_flores(tot_flores_esq)
   si (tot flores esq > 0)
    trasladar_flores(tot_flores_esq,flores)
   mover
  tot flores esq := 0
  tomar_flores(tot_flores_esq)
  si (tot_flores_esq > 0)
   trasladar_flores(tot_flores_esq,flores)
 fin
areas
 ciudad : AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
 variables
  tot_flores: numero
 comenzar
  tot flores := 0
  derecha
```

```
repetir 49
   recorrer_calle_impar(tot_flores)
   Pos (1,PosCa+2)
  recorrer_calle_impar(tot_flores)
  Informar (tot_flores)
 fin
variables
 R-info: robot1
comenzar
 AsignarArea(R-info,ciudad)
 Iniciar(R-info,1,1)
fin
Recorriendo por avenida:
programa TP7_E2
procesos
 proceso tomar_flores (ES flores_esq : numero)
 comenzar
  mientras (HayFlorEnLaEsquina)
   tomarFlor
   flores_esq := flores_esq + 1
 proceso trasladar_flores (E flores_esq : numero ; ES flores : numero)
 comenzar
  Pos (PosAv,PosCa+1)
  repetir flores esq
   depositarFlor
  flores := flores + flores_esq
  Pos (PosAv,PosCa - 1)
 proceso recorrer_avenida (ES flores : numero)
 variables
  tot_flores_esq: numero
 comenzar
  repetir 49
   tot flores esq := 0
   tomar_flores(tot_flores_esq)
   si (tot flores esq > 0)
    trasladar_flores(tot_flores_esq,flores)
   Pos (PosAv,PosCa+2)
  tot flores esq := 0
  tomar_flores(tot_flores_esq)
  si (tot_flores_esq > 0)
   trasladar_flores(tot_flores_esq,flores)
 fin
 ciudad : AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
```

```
variables
  tot_flores : numero
 comenzar
  tot_flores := 0
  repetir 99
   recorrer_avenida(tot_flores)
   Pos (PosAv+1,1)
  recorrer_avenida(tot_flores)
  Informar (tot_flores)
 fin
variables
 R-info: robot1
comenzar
AsignarArea(R-info,ciudad)
Iniciar(R-info,1,1)
fin
```

Ejercicio 3.

Escribir un programa para que el robot recorra la avenida 9 depositando en cada esquina lo que haga falta para que la cantidad de flores supere en 1 a la cantidad de papeles. Si no tiene en su bolsa lo necesario para hacerlo, debe detener recorrido. Al finalizar, debe informar la cantidad de esquinas que pudo completar adecuadamente. Si el recorrido quedo incompleto, debe retornar a (9,1).

```
programa TP7_E3
procesos
 proceso contar_flores (ES flores : numero)
 comenzar
  mientras (HayFlorEnLaEsquina)
   tomarFlor
   flores := flores + 1
 fin
 proceso contar_papeles (ES papeles : numero)
 comenzar
  mientras (HayPapelEnLaEsquina)
   tomarPapel
   papeles := papeles +1
  repetir papeles
   depositarPapel
 fin
 proceso comparar_flores_papeles (E flores: numero; E papeles: numero; ES diferencia
: numero)
 comenzar
  diferencia := flores - papeles
 proceso depositar_flores (E flores : numero ; E diferencia : numero ; ES esquinas :
numero; ES termino: boolean)
 variables
  conteo: numero
 comenzar
  conteo := 0
  si (diferencia = 1)
   repetir flores
     depositarFlor
   esquinas := esquinas + 1
  si (diferencia > 1)
   repetir (flores - (diferencia - 1))
    depositarFlor
   esquinas := esquinas + 1
  si (diferencia < 1)
   repetir (flores + (1 - diferencia))
     si (HayFlorEnLaBolsa)
      depositarFlor
      conteo := conteo + 1
   si (conteo = (flores + (1 - diferencia)))
```

```
esquinas := esquinas + 1
   sino
     termino := V
 fin
 proceso recorrer_avenida (ES esquinas : numero ; ES termino : boolean)
 variables
  tot flores, tot papeles, tot diferencia: numero
 comenzar
  mientras ((termino = F) & (PosCa < 100))
   tot_flores := 0
   tot_papeles := 0
   tot diferencia := 0
   contar_flores(tot_flores)
   contar_papeles(tot_papeles)
   comparar flores papeles(tot flores,tot papeles,tot diferencia)
   depositar_flores(tot_flores,tot_diferencia,esquinas,termino)
   si (termino = F)
     mover
  si (PosCa = 100)
   tot_flores := 0
   tot_papeles := 0
   tot diferencia := 0
   contar_flores(tot_flores)
   contar_papeles(tot_papeles)
   comparar_flores_papeles(tot_flores,tot_papeles,tot_diferencia)
   depositar_flores(tot_flores,tot_diferencia,esquinas,termino)
 fin
areas
 ciudad : AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
 variables
  tot_esquinas: numero
  tot termino: boolean
 comenzar
  tot_esquinas := 0
  tot termino := F
  Pos (9,1)
  recorrer_avenida(tot_esquinas,tot_termino)
  si (tot_termino = V)
   Pos (9,1)
  Informar (tot_esquinas)
 fin
variables
 R-info: robot1
comenzar
 AsignarArea(R-info,ciudad)
 Iniciar(R-info,1,1)
fin
```

Ejercicio 4.

Programar al robot para que recorra las calles de la ciudad. Por cada calle, determinar si debe depositar una flor o un papel en cada esquina, dependiendo si el total de flores de la calle es mayor o igual que el total de papeles (deposita una flor por cada esquina) o si el total de flores es menor al total de papeles (deposita un papel por cada esquina). Al terminar el recorrido de todas las calles, debe informar cuántas de las calles fueron completadas con flores.

```
programa TP7_E4
procesos
 proceso contar_flores (ES flores : numero)
 comenzar
  mientras (HayFlorEnLaEsquina)
   tomarFlor
   flores := flores + 1
 proceso contar_papeles (ES papeles : numero)
 comenzar
  mientras (HayPapelEnLaEsquina)
   tomarPapel
   papeles = papeles + 1
 proceso recorrer calle (ES calles : numero)
 variables
  tot_flores, tot_papeles, esquinas : numero
 comenzar
  tot flores := 0
  tot_papeles := 0
  esquinas := 0
  repetir 99
   contar_flores(tot_flores)
   contar_papeles(tot_papeles)
   mover
  contar_flores(tot_flores)
  contar papeles(tot papeles)
  Pos (1,PosCa)
  si (tot_flores >= tot_papeles)
   mientras (HayFlorEnLaBolsa & (PosCa < 100))
    depositarFlor
    mover
    esquinas = esquinas + 1
   si (HayFlorEnLaBolsa)
    depositarFlor
    esquinas := esquinas + 1
   mientras (HayPapelEnLaBolsa & (PosCa < 100))
    depositarPapel
    mover
```

```
si (HayPapelEnLaBolsa)
    depositarPapel
  si (esquinas = 100)
    calles := calles + 1
 fin
areas
 ciudad : AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
 variables
  tot_calles : numero
 comenzar
  tot_calles := 0
  derecha
  repetir 99
   recorrer_calle(tot_calles)
   Pos (1,PosCa+1)
  recorrer_calle(tot_calles)
  Informar (tot_calles)
 fin
variables
 R-info: robot1
comenzar
 AsignarArea(R-info,ciudad)
 Iniciar(R-info,1,1)
fin
```

Ejercicio 5.

Escribir un programa que le permita al robot recorrer las calles impares de la ciudad. Cada calle debe recorrerse sólo hasta encontrar una esquina con alguna flor o algún papel o ambos, que seguro existe. Al finalizar cada calle, debe informar cuántos pasos se ha dado hasta encontrar la esquina.

```
programa TP7_E5
procesos
 proceso recorrer_calle_impar
 variables
  pasos: numero
 comenzar
  pasos := 0
  mientras (~ (HayFlorEnLaEsquina | HayPapelEnLaEsquina))
   pasos := PosAv - 1
  Informar (pasos)
 fin
 ciudad : AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
 comenzar
  derecha
  repetir 49
   recorrer_calle_impar
   Pos (1,PosCa+2)
  recorrer_calle_impar
 fin
variables
 R-info: robot1
comenzar
 AsignarArea(R-info,ciudad)
Iniciar(R-info,1,1)
fin
```

Ejercicio 6.

Escribir un programa que le permita al robot recorrer cuadrados hasta encontrar un cuadrado con, exactamente, 3 flores y 2 papeles (seguro existe). El primer cuadrado es de lado 99 y los siguientes van decrementando en uno el tamaño del lado (98, 97 y así sucesivamente).

```
programa TP7_E6
procesos
 proceso contar_flores (ES flores : numero)
  mientras (HayFlorEnLaEsquina)
   tomarFlor
   flores := flores + 1
 proceso contar_papeles (ES papeles : numero)
 comenzar
  mientras (HayPapelEnLaEsquina)
   tomarPapel
   papeles := papeles + 1
 proceso cuadrado (E lado: numero; ES flores: numero; ES papeles: numero)
 comenzar
  repetir 4
   repetir lado
    contar_flores(flores)
    contar_papeles(papeles)
    mover
   derecha
 fin
areas
 ciudad: AreaC(1,1,100,100)
robots
 robot robot1
 variables
  tot_flores, tot_papeles, lado: numero
 comenzar
  tot_flores := 0
  tot_papeles := 0
  lado := 99
  mientras (\sim ((tot_flores = 3) & (tot_papeles = 2)))
   cuadrado(lado,tot_flores,tot_papeles)
   si (\sim ((tot\_flores = 3) & (tot\_papeles = 2)))
    lado := lado - 1
 fin
variables
 R-info: robot1
comenzar
 AsignarArea(R-info,ciudad)
```

Iniciar(R-info,1,1) fin