<u>Trabajo Práctico Nº 1:</u> Subrutinas y Pasaje de Parámetros.

Ejercicio 1: Repaso de uso de la pila.

Si el registro SP vale 8000h al comenzar el programa, indicar el valor del registro SP luego de ejecutar cada una de las instrucciones de la tabla, en el orden en que aparecen. Indicar, de la misma forma, los valores de los registros AX y BX.

Instrucción	Valor del registro SP	AX	BX	
mov ax, 5	8000h	5		
mov bx, 3	8000h	5	3	
push ax	7FFCh	5	3	
push bx	7FFAh	5	3	
push ax	7FFEh	5	3	
pop bx	7FFCh	5	3	
pop bx	7FFEh	5	3	
pop ax	8000h	5	3	

Ejercicio 2: Llamadas a subrutinas y la pila.

Si el registro SP vale 8000h al comenzar el programa, indicar el valor del registro SP luego de ejecutar cada instrucción. Considerar que el programa comienza a ejecutarse con el IP en la dirección 2000h, es decir, que la primera instrucción que se ejecuta es la de la línea 5 (push ax). Nota: Las sentencias ORG y END no son instrucciones, sino indicaciones al compilador, por lo tanto no se ejecutan.

Instrucción	Valor del registro SP		
org 3000h			
rutina: mov bx, 3	7FFCh		
ret	7FFEh		
org 2000h			
push ax	7FFEh		
call rutina	7FFCh		
pop bx	8000h		
hlt	8000h		
end	8000h		

Ejercicio 3: Llamadas a subrutinas y dirección de retorno.

(a) Si el registro SP vale 8000h al comenzar el programa, indicar el contenido de la pila luego de ejecutar cada instrucción. Si el contenido es desconocido/basura, indicarlo con el símbolo "?". Considerar que el programa comienza a ejecutarse con el IP en la dirección 2000h, es decir, que la primera instrucción que se ejecuta es la de la línea 5 (call RUT). Se provee la ubicación de las instrucciones en memoria, para poder determinar la dirección de retorno de la rutina. Nota: Las sentencias ORG y END no son instrucciones, sino indicaciones al compilador, por lo tanto no se ejecutan ni tienen ubicación en memoria.

RUT:	org 3000h mov bx, 3	Dirección 3000h	Pila: 2002h; 2006h	
	ret	Dirección 3002h	Pila: 2002h; 2006h	
	org 2000h			
	call RUT	Dirección 2000h	Pila: 2002h	
	add cx, 5	Dirección 2002h	Pila: 2002h	
	call rut	Dirección 2004h	Pila: 2002h; 2006h	
	hlt	Dirección 2006h	Pila: 2002h; 2006h	
	end			

- **(b)** *Explicar detalladamente:*
- (i) Las acciones que tienen lugar al ejecutarse la instrucción CALL RUT.

Al ejecutarse la instrucción CALL RUT, se guarda el valor de la posición de memoria que está en el puntero de instrucción (IP) en la pila (PUSH del IP), se asigna el valor de la posición de memoria correspondiente a la etiqueta RUT al IP y la CPU comienza a ejecutar las instrucciones de la subrutina RUT.

(ii) Las acciones que tienen lugar al ejecutarse la instrucción RET.

La operación que se realiza con la instrucción *ret* es retornar al programa principal a partir de la instrucción siguiente a la instrucción CALL RUT. La CPU sabe a qué dirección de memoria debe retornar desde la subrutina al programa principal porque el puntero de instrucción (IP) se carga con el valor de la posición de memoria guardada en la pila (POP del IP) y, por lo tanto, la ejecución del programa sigue a partir de la instrucción siguiente a la instrucción CALL RUT.

Ejercicio 4: Tipos de pasajes de parámetros.

Indicar con un tilde, para los siguientes ejemplos, si el pasaje del parámetro es por registro o pila, y por valor o referencia.

Código	Registro	Pila	Valor	Referencia
mov ax, 5 call subrutina	X		X	
mov dx, offset A call subrutina	X			X
mov bx, 5 push bx call subrutina pop bx		X	X	
mov cx, offset A push cx call subrutina pop cx		X		X
mov dl, 5 call subrutina	X		X	
call subrutina mov A, dx	X		X	

<u>Ejercicio 5:</u> Cálculo de A+B+C. Pasaje de parámetros a través de registros.

En este ejercicio, programarás tus primeras subrutinas. Las subrutinas recibirán tres parámetros, A, B y C, y realizarán un cálculo muy simple, A+B-C, cuyo resultado deben retornar. Si bien, en general, no tendría sentido escribir una subrutina para una cuenta tan simple que puede implementarse con dos instrucciones, esta simplificación permite concentrarse en los aspectos del pasaje de parámetros.

(a) Escribir un programa que dados los valores etiquetados como A, B y C y almacenados en la memoria de datos, calcule A+B-C y guarde el resultado en la memoria con etiqueta D, sin utilizar subrutinas.

org 1000h A DW 1h B DW 2h C DW 3h D DW ? org 2000h mov ax, A add ax, B sub ax, C mov D, ax hlt end

(b) Escribir un programa como en (a) pero ahora el cálculo y el almacenamiento del resultado debe realizarse en una subrutina llamada calculo, sin recibir ni devolver parámetros, es decir, utilizando A, B, C y D como variables globales. Si bien esta técnica no está recomendada, en este ejercicio, sirve para ver sus diferencias con el uso de parámetros.

org 1000h A DW 1h B DW 2h C DW 3h D DW ?

CALCULO: mov ax, A

org 3000h mov ax, A add ax, B sub ax, C mov D, ax ret

org 2000h

call CALCULO hlt end

(c) Volver a escribir el programa, pero, ahora, con una subrutina que reciba A, B y C por valor a través de los registros AX, BX y CX, calcule AX+BX-CX y devuelva el resultado por valor en el registro DX. El programa principal debe llamar a la subrutina y, luego, guardar el resultado en la memoria con etiqueta D.

> org 1000h A DW 1h B DW 2h C DW 3h DDW?

org 3000h CALCULO: mov dx, ax add dx, bx sub dx, cx ret

> org 2000h mov ax, A mov bx, B mov cx, C call CALCULO mov D, dx hlt end

(d) Si tuviera que realizar el cálculo dos veces con números distintos, por ejemplo, unos guardados en variables A1, B1, C1 y otros guardados en variables A2, B2, C2, ¿podrían reutilizarse las subrutinas del inciso (b) sin modificarse? ¿y las del inciso (c)?

Si tuviera que realizar el cálculo dos veces con números distintos, por ejemplo, unos guardados en variables A1, B1, C1 y otros guardados en variables A2, B2, C2, no podría reutilizar la subrutina del inciso (b) sin modificarla, aunque sí la subrutina del inciso (c).

<u>Ejercicio 6:</u> Multiplicación de números sin signo. Pasaje de parámetros a través de registros.

El simulador no posee una instrucción para multiplicar números. Escribir un programa para multiplicar los números NUM1 y NUM2 y guardar el resultado en la variable RES.

(a) Sin hacer llamados a subrutinas, resolviendo el problema desde el programa principal.

org 1000h NUM1 DB 1 NUM2 DB 2 RES DW ?

org 2000h mov dx, 0 mov al, NUM1 cmp al, 0 jz FIN mov ah, 0 mov cl, NUM2

LAZO: cmp cl, 0

jz FIN add dx, ax dec cl jnz LAZO

FIN: mov RES, dx

hlt end

(b) Llamando a una subrutina MUL para efectuar la operación, pasando los parámetros por valor desde el programa principal a través de registros y devolviendo el resultado a través de un registro por valor.

org 1000h NUM1 DB 1 NUM2 DB 2 RES DW ?

org 3000h

MUL: mov dx, 0

LAZO:

cmp cl, 0 jz FIN

mov ah, 0 add dx, ax

dec cl jnz LAZO FIN: ret

org 2000h mov al, NUM1 mov cl, NUM2 call MUL mov RES, dx hlt end

(c) Llamando a una subrutina MUL, pasando los parámetros por referencia desde el programa principal a través de registros y devolviendo el resultado a través de un registro por valor.

org 1000h NUM1 DW 1 NUM2 DW 2 RES DW ?

org 3000h

MUL: mov dx, 0

mov bx, ax mov ax, [bx] mov bx, cx mov cx, [bx] cmp cx, 0 jz FIN

LAZO: add dx, ax

dec cx jnz LAZO

FIN: ret

org 2000h

mov ax, offset NUM1 mov cx, offset NUM2

call MUL mov RES, dx

hlt end

Ejercicio 7.

El programa de abajo utiliza una subrutina para multiplicar dos números, pasando los parámetros por valor para NUM1 y NUM2 y por referencia (RES), en ambos casos a través de la pila. Analizar su contenido y contestar.

Observaciones:

- Los contenidos de los registros AX, BX, CX y DX antes y después de ejecutarse la subrutina son iguales, dado que, al comienzo, se almacenan en la pila para poder utilizarlos sin perder la información que contenían antes del llamado. Al finalizar la subrutina, los contenidos de estos registros son restablecidos desde la pila.
- El programa sólo puede aplicarse al producto de dos números mayores que cero.

ORG 3000H

MUL: PUSH BX

PUSH CX

PUSH AX

PUSH DX

MOV BX, SP

ADD BX, 12

MOV CX, [BX]

ADD BX, 2

MOVAX, [BX]

SUB BX, 4

MOV BX, [BX]

MOV DX, 0

SUMA: ADD DX, AX

DEC CX

JNZ SUMA

MOV[BX], DX

POP DX

POP AX

POP CX

POP BX

RET

ORG 1000H

NUM1 DW 5H

NUM2 DW 3H

RES DW?

ORG 2000H

MOV AX, NUM1

PUSH AX

MOV AX, NUM2

PUSH AX

MOV AX, OFFSET RES

PUSH AX

CALL MUL

POPAX

POP AX POP AX HLT END

(a) ¿Cuál es el modo de direccionamiento de la instrucción MOV AX, [BX]? ¿Qué se copia en el registro AX en este caso?

El modo de direccionamiento de la instrucción MOV AX, [BX] es indirecto por registro y el valor que se copia en el registro AX, en este caso, es 5h.

(b) ¿ Qué función cumple el registro temporal ri que aparece al ejecutarse una instrucción como la anterior?

El registro temporal denominado "ri" cumple la función de guardar, temporalmente, la dirección contenida en BX para, luego, ir a buscar el contenido de la misma.

(c) ¿Qué se guarda en AX al ejecutarse MOV AX, OFFSET RES?

En AX, al ejecutarse MOV AX, OFFSET RES, se guarda la dirección de la variable RES.

(d) ¿Cómo se pasa la variable RES a la pila, por valor o por referencia? ¿Qué ventaja tiene esto?

La variable RES a la pila se pasa por referencia y la ventaja que tiene esto (versus pasarla a la pila por valor) es poder, luego, en la subrutina SUMA, usar direccionamiento indirecto para guardar el resultado en la dirección de la variable RES.

(e) ¿Cómo trabajan las instrucciones PUSH y POP?

Las instrucciones PUSH y POP trabajan para el pasaje de parámetros y para preservar el contenido de los registros.

<u>Ejercicio 8:</u> Subrutinas para realizar operaciones con cadenas de caracteres.

(a) Escribir una subrutina LONGITUD que cuente el número de caracteres de una cadena de caracteres terminada en cero (00h) almacenada en la memoria. La cadena se pasa a la subrutina por referencia vía registro y el resultado se retorna por valor también a través de un registro. Ejemplo: la longitud de 'abcd'00h es 4 (el 00h final no cuenta).

org 1000h

CADENA DB "abcde"

DB 0

RES DW?

org 3000h

LONGITUD: mov dx, 0

LAZO: cmp byte ptr [bx], 0

jz FIN inc dx inc bx jmp LAZO

FIN: ret

org 2000h

mov bx, offset CADENA

call LONGITUD mov RES, dx

hlt end

(b) Escribir una subrutina CONTAR_MIN que cuente el número de letras minúsculas de la 'a' a la 'z' de una cadena de caracteres terminada en cero almacenada en la memoria. La cadena se pasa a la subrutina por referencia vía registro y el resultado se retorna por valor también a través de un registro. Ejemplo: CONTAR_MIN de 'aBcDE1#!' debe retornar 2.

org 1000h

CADENA DB "aBcDe"

DB 0 RES DW ?

org 3000h

CONTAR_MIN: mov dx, 0

LAZO: cmp byte ptr [bx], 0

iz FIN

mov al, [bx] cmp al, 123 jns NO_ES_MIN cmp al, 97

is NO_ES_MIN

inc dx

NO_ES_MIN:

inc bx jmp LAZO

FIN:

ret

org 2000h

mov bx, offset CADENA call CONTAR_MIN

mov RES, dx

hlt end

(c) Escribir la subrutina ES_VOCAL, que determina si un caracter es vocal o no, ya sea mayúscula o minúscula. La rutina debe recibir el caracter por valor vía registro y debe retornar, también vía registro, el valor 0FFh si el carácter es una vocal o 00h en caso contrario. Ejemplos: ES_VOCAL de 'a' o 'A' debe retornar 0FFh y ES_VOCAL de 'b' o de '4' debe retornar 00h.

org 1000h

VOCALES DB 65,69,73,79,85,97,101,105,111,117

CHAR DB "A" RES DB ?

org 3000h

ES_VOCAL: mov ah, 00h

mov cl, offset CHAR - offset VOCALES

mov bx, offset VOCALES

LAZO: cmp al, [bx]

jz VOCAL inc bx dec cl jz FIN

jmp LAZO

VOCAL: mov ah, 0FFh

FIN: ret

org 2000h mov al, CHAR call ES_VOCAL mov RES, ah

hlt end

(d) Usando la subrutina anterior escribir la subrutina CONTAR_VOC, que recibe una cadena terminada en cero por referencia a través de un registro, y devuelve, en un

registro, la cantidad de vocales que tiene esa cadena. Ejemplo: CONTAR_VOC de 'contar1#!' debe retornar 2.

org 1000h

VOCALES DB 65,69,73,79,85,97,101,105,111,117

CADENA DB "AbCdE"

DB 0 RES DB?

org 3000h

push bx ES_VOCAL:

mov ah, 00h

mov cl, offset CADENA - offset VOCALES

mov bx, offset VOCALES

LAZO1: cmp al, [bx]

jz VOCAL

inc bx dec cl jz FIN1 jmp LAZO1

mov ah, 0FFh

VOCAL:

FIN1: pop bx

ret

org 4000h

CONTAR VOC: mov dl, 0 LAZO2:

mov al, [bx] cmp al, 0

jz FIN2

call ES_VOCAL cmp ah, 0FFh

jnz NO_ES_VOCAL

inc dl

NO_ES_VOCAL: inc bx

jmp LAZO2

FIN2: ret

org 2000h

mov bx, OFFSET CADENA

call CONTAR_VOC

mov RES, dl

hlt end

(e) Escribir la subrutina CONTAR_CAR que cuenta la cantidad de veces que aparece un caracter dado en una cadena terminada en cero. El caracter a buscar se debe pasar por valor, mientras que la cadena a analizar por referencia, ambos a través de la pila.

Ejemplo: CONTAR_CAR de 'abbcde!' y 'b' debe retornar 2, mientras que CONTAR CAR de 'abbcde!' y 'z' debe retornar 0.

org 1000h

CADENA DB "AbCdE"

DB 0

CHAR DB "A" RES DB ?

org 3000h

CONTAR_CAR: mov ah, 0

LAZO: cmp byte ptr [bx], 0

jz FIN cmp al, [bx]

jnz NO_ES_IGUAL

inc ah

NO_ES_IGUAL: inc bx

jmp LAZO

FIN: ret

org 2000h mov al, CHAR

mov bx, offset CADENA call CONTAR_CAR

mov RES, ah

hlt end

(f) Escribir la subrutina REEMPLAZAR_CAR que reciba dos caracteres (ORIGINAL y REEMPLAZO) por valor a través de la pila y una cadena terminada en cero también a través de la pila. La subrutina debe reemplazar el caracter ORIGINAL por el caracter REEMPLAZO.

org 1000h

ORIGINAL DB "A" REEMPLAZO DB "E" CADENA DB "AbCdE"

DB 0

org 3000h

REEMPLAZAR_CAR: push ax

push bx mov bx, sp add bx, 8 mov ax, [bx] mov bx, sp add bx, 6 mov bx, [bx]

LAZO: cmp byte ptr [bx], 0

jz FIN

cmp byte ptr [bx], al jnz NO_ES_IGUAL

mov [bx], ah

NO_ES_IGUAL: inc bx

jmp LAZO

FIN: pop bx

pop ax ret

org 2000h

mov al, ORIGINAL mov ah, REEMPLAZO mov cx, offset CADENA

push ax push cx

call REEMPLAZAR_CAR

pop cx pop ax hlt end

Ejercicio 9.

(a) Escribir una subrutina ROTARIZO que haga una rotación hacia la izquierda de los bits de un byte almacenado en la memoria. Dicho byte debe pasarse por valor desde el programa principal a la subrutina a través de registros. No hay valor de retorno, sino que se modifica directamente la memoria. Una rotación a izquierda de un byte se obtiene moviendo cada bit a la izquierda, salvo por el último que se mueve a la primera posición. Por ejemplo, al rotar a la izquierda el byte 10010100, se obtiene 00101001 y, al rotar a la izquierda 01101011, se obtiene 11010110. Para rotar a la izquierda un byte, se puede multiplicar el número por 2 o, lo que es lo mismo, sumarlo a sí mismo. Entonces, la instrucción add ah, ah permite hacer una rotación a izquierda. No obstante, también hay que tener en cuenta que, si el bit más significativo es un 1, el carry debe llevarse al bit menos significativo, es decir, se le debe sumar 1 al resultado de la primera suma.

> org 1000h CADENA DB 10010100b

org 3000h

ROTARIZQ: add al, al

adc al, 0

mov CADENA, al

ret

org 2000h

mov al, CADENA

call ROTARIZQ

hlt

end

(b) Usando la subrutina ROTARIZQ del ejercicio anterior, escribir una subrutina ROTARIZQ_N que realice N rotaciones a la izquierda de un byte. La forma de pasaje de parámetros es la misma, pero se agrega el parámetro N que se recibe por valor y registro. Por ejemplo, al rotar a la izquierda 2 veces el byte 10010100, se obtiene el byte 01010010.

org 1000h

CADENA DB 10010100b

NDB 2

org 3000h

ROTARIZQ: add al, al

adc al, 0

ret

org 4000h

ROTARIZO N: cmp ah, 0

jz FIN

call ROTARIZQ

dec ah

jmp ROTARIZQ_N mov CADENA, al

ret

FIN:

org 2000h

mov al, CADENA

mov ah, N

call ROTARIZQ_N

hlt end

(c) Usando la subrutina ROTARIZQ_N del ejercicio anterior, escribir una subrutina ROTARDER_N que sea similar, pero que realice N rotaciones hacia la derecha. Una rotación a derecha de N posiciones, para un byte con 8 bits, se obtiene rotando a la izquierda 8 - N posiciones. Por ejemplo, al rotar a la derecha 6 veces el byte 10010100, se obtiene el byte 01010010, que es equivalente a la rotación a la izquierda de 2 posiciones del ejemplo anterior.

org 1000h

CADENA DB 10010100b

N DB 2

org 3000h

ROTARIZQ: add al, al

adc al, 0

ret

org 4000h

ROTARIZQ_N: cmp ah, 0

jz FIN

call ROTARIZQ

dec ah

jmp ROTARIZQ_N

FIN: mov CADENA, al

ret

org 5000h

ROTARDER_N: mov cl, 8

sub cl, ah mov ah, cl

call ROTARIZQ_N

ret

org 2000h

mov al, CADENA

mov ah, N

call ROTARDER_N

hlt end

(d) Escribir la subrutina ROTARDER del ejercicio anterior, pero sin usar la subrutina ROTARIZQ. Comparar qué ventajas tiene cada una de las soluciones.

org 1000h

CADENA DB 10010100b

NDB2

org 3000h

DIV: cmp al, 0

jz FIN1 cmp al, 2 jc FIN1 sub al, 2 jc FIN1 inc cl jmp DIV

FIN1: ret

org 4000h

ROTARDER: mov cl, 0

call DIV cmp al, 1 jnz FIN2 add cl, 80h

FIN2: ret

org 5000h

ROTARDER_N: cmp ah, 0

jz FIN3

call ROTARDER

dec ah mov al, cl

jmp ROTARDER_N

FIN3: mov CADENA, cl

ret

org 2000h

mov al, CADENA

mov ah, N

call ROTARDER_N

hlt end

Ejercicio 10: SWAP.

Escribir una subrutina SWAP que intercambie dos datos de 16 bits almacenados en memoria. Los parámetros deben ser pasados por referencia desde el programa principal a través de la pila. Para hacer este ejercicio, tener en cuenta que los parámetros que se pasan por la pila son las direcciones de memoria, por lo tanto, para acceder a los datos a intercambiar se requieren accesos indirectos, además de los que ya se deben realizar para acceder a los parámetros de la pila.

```
org 1000h
             NUM1 DW 1234h
             NUM2 DW 5678h
             org 3000h
SWAP:
             push ax
             push bx
             push cx
             push dx
             mov bx, sp
             add bx, 10
             mov bx, [bx]
             mov cx, [bx]
             mov bx, sp
             add bx, 12
             mov bx, [bx]
             mov dx, [bx]
             mov bx, sp
             add bx, 10
             mov bx, [bx]
             mov [bx], dx
             mov bx, sp
             add bx, 12
             mov bx, [bx]
             mov [bx], cx
             pop dx
             pop cx
             pop bx
             pop ax
             ret
             org 2000h
             mov ax, offset NUM1
             mov cx, offset NUM2
             push ax
             push cx
             call SWAP
             pop cx
             pop ax
```

hlt

end

Ejercicio 11: Subrutinas de cálculo.

(a) Escribir la subrutina DIV que calcule el resultado de la división entre 2 números positivos. Dichos números deben pasarse por valor desde el programa principal a la subrutina a través de la pila. El resultado debe devolverse también a través de la pila por valor.

org 1000h NUM1 DB 10 NUM2 DB 5 RES DB? org 3000h DIV: push ax push bx push cx mov cx, 0 mov bx, sp add bx, 10 mov ax, [bx] LAZO: sub al, ah js FIN inc cx jmp LAZO FIN: mov bx, sp add bx, 8 mov bx, [bx] mov [bx], cx pop cx pop bx pop ax ret org 2000h mov al, NUM1 mov ah, NUM2 mov cx, offset RES push ax push cx call DIV pop cx pop ax hlt end

(b) Escribir la subrutina RESTO que calcule el resto de la división entre 2 números positivos. Dichos números deben pasarse por valor desde el programa principal a la

Juan Menduiña

subrutina a través de registros. El resultado debe devolverse también a través de un registro por valor.

org 1000h NUM1 DB 10 NUM2 DB 5

org 3000h

RESTO: mov cl, 0

mov ch, 0 cmp ah, 0 jz FIN cmp al, 0 jz FIN

DIV: sub al, ah

js RES inc cl jmp DIV

RES: add al, ah

mov ch, al

FIN: ret

org 2000h mov al, NUM1 mov ah, NUM2 call RESTO

hlt end

(c) Escribir un programa que calcule la suma de dos números de 32 bits almacenados en la memoria sin hacer llamados a subrutinas, resolviendo el problema desde el programa principal.

org 1000h NUM1 DW 1,2 NUM2 DW 3,4 SUMA DW ?,? DIR3 DW ?

org 2000h mov ax, offset NUM1 + 2 mov cx, offset NUM2 + 2 mov DIR3, offset SUMA + 2 mov bx, ax mov dx, [bx] mov bx, cx add dx, [bx]

```
pushf
mov bx, DIR3
mov [bx], dx
sub ax, 2
sub cx, 2
sub DIR3, 2
mov bx, ax
mov dx, [bx]
mov bx, cx
popf
adc dx, [bx]
mov bx, DIR3
mov [bx], dx
hlt
end
```

(d) Escribir un programa que calcule la suma de dos números de 32 bits almacenados en la memoria llamando a una subrutina SUM32, que reciba los parámetros de entrada por referencia a través de la pila y devuelva el resultado también por referencia a través de la pila.

org 1000h NUM1 DW 1,2 NUM2 DW 3,4 SUMA DW ?,?

SUM32:

org 3000h push ax push bx push cx

mov bx, sp add bx, 12 mov bx, [bx] mov ax, [bx]

mov bx, sp add bx, 10 mov bx, [bx] mov cx, [bx]

add ax, cx pushf

mov bx, sp add bx, 10 mov bx, [bx] mov [bx], ax mov bx, sp add bx, 14 mov bx, [bx] sub bx, 2 mov ax, [bx]

mov bx, sp add bx, 12 mov bx, [bx] sub bx, 2 mov cx, [bx]

popf adc ax, cx

mov bx, sp add bx, 8 mov bx, [bx] sub bx, 2 mov [bx], ax

FIN: pop cx pop bx pop ax

ret

org 2000h

mov ax, offset NUM1 + 2 mov cx, offset NUM2 + 2

mov dx, offset SUMA + 2

push ax push cx push dx call SUM32 pop dx

pop cx pop ax hlt end

Ejercicio 12.

Analizar el funcionamiento de la siguiente subrutina y su programa principal:

ORG 3000H

MUL: CMP AX, 0

JZ FIN

ADD CX, AX

DECAX

CALL MUL

FIN: RET

ORG 2000H

MOV CX, 0

MOVAX, 3

CALL MUL

HLT

END

(a) ¿Qué hace la subrutina?

La subrutina suma en CX todos los números comprendidos entre 0 y el valor del registro AX (3).

(b) ¿Cuál será el valor final de CX?

El valor final de CX será 6.

(c) Dibujar las posiciones de memoria de la pila, anotando qué valores va tomando.

SP		call MUL	call MUL	call MUL	call MUL	ret	ret	ret	ret
7FF8h					0E	0E	0E	0E	0E
7FF9h					30	30	30	30	30
7FFAh				0E	0E	0E	0E	0E	0E
7FFBh				30	30	30	30	30	30
7FFCh			0E	0E	0E	0E	0E	0E	0E
7FFDh			30	30	30	30	30	30	30
7FFEh		0B	0B	0B	0B	0B	0B	$\overline{^{0}}$ B	0B
7FFFh		20	20	20	20	20	20	20	20
8000h	<mark>?</mark>	?	?	?	?	?	?	?	<mark>?</mark>

(d) ¿Cuál será la limitación para determinar el valor más grande que se le puede pasar a la subrutina a través de AX?

Para determinar el valor más grande que se le puede pasar a la subrutina a través de AX, se debe calcular el mínimo valor entre 255 (número que corresponde con que la suma entre 0 y ese valor sea igual a 32.767) y el tamaño de la pila (en bits) dividido 16.

Trabajo Práctico N° 2: Interrupciones.

Ejercicio 1: Escritura de datos en la pantalla de comandos.

Implementar un programa en el lenguaje Assembler del simulador MSX88 que muestre, en la pantalla de comandos, un mensaje previamente almacenado en memoria de datos, aplicando la interrupción por software INT 7.

```
org 1000h
MSJ DB "ARQUITECTURA DE COMPUTADORAS - "
DB "FACULTAD DE INFORMÁTICA - "
DB 55h
DB 4Eh
DB 4Ch
DB 50h
FIN DB ?

org 2000h
mov bx, offset MSJ
mov al, offset FIN - offset MSJ
int 7
int 0
end
```

Ejercicio 2.

Escribir un programa que muestre, en pantalla, todos los caracteres disponibles en el simulador MSX88, comenzando con el caracter cuyo código es el número 01h.

org 1000h CHAR DW 01h

org 2000h mov al, 1

mov bx, offset CHAR

LAZO: int 7

inc CHAR

cmp CHAR, 256

jnz LAZO int 0 end

Ejercicio 3.

Escribir un programa que muestre, en pantalla, las letras del abecedario, sin espacios, intercalando mayúsculas y minúsculas (AaBB...), sin incluir texto en la memoria de datos del programa. Tener en cuenta que el código de "A" es 41h, el de "a" es 61h y que el resto de los códigos son correlativos según el abecedario.

org 1000h MAY DB 41h MIN DB 61h

org 2000h

mov bx, offset MAY

mov al, 2

LAZO:

int 7 inc MAY

inc MIN cmp MAY, 5Bh

jnz LAZO

int 0 end

Ejercicio 4: Lectura de datos desde el teclado.

Escribir un programa que solicite el ingreso de un número (de un dígito) por teclado e, inmediatamente, lo muestre en la pantalla de comandos, haciendo uso de las interrupciones por software INT 6 e INT 7.

```
org 1000h
MSJ DB "INGRESAR UN NÚMERO (de un dígito): "
FIN DB ?
NUM DB ?
org 2000h
mov bx, offset MSJ
mov al, offset FIN - offset MSJ
int 7
mov bx, offset NUM
int 6
mov al, 1
int 7
mov cl, NUM
int 0
end
```

Responder brevemente:

(a) Con referencia a la interrupción INT 7, ¿qué se almacena en los registros BX y AL?

En los registros BX y AL, se almacena la dirección de memoria del caracter inicial de MSJ y el tamaño del mensaje, respectivamente.

(b) Con referencia a la interrupción INT 6, ¿qué se almacena en BX?

En BX, se almacena la dirección de memoria de NUM.

(c) En el programa anterior, ¿qué hace la segunda interrupción INT 7? ¿qué queda almacenado en el registro CL?

La segunda interrupción INT 7 lo que hace es imprimir el número (de un dígito) que se ingresó por teclado. Lo que queda almacenado en registro CL es el código ASCII correspondiente al número (como caracter) ingresado por teclado.

Ejercicio 5.

Modificar el programa anterior agregando una subrutina llamada ES_NUM que verifique si el caracter ingresado es, realmente, un número. De no serlo, el programa debe mostrar el mensaje "CARACTER NO VÁLIDO". La subrutina debe recibir el código del caracter por referencia desde el programa principal y debe devolver, vía registro, el valor 0FFh, en caso de tratarse de un número, o el valor 00h, en caso contrario. Tener en cuenta que el código del "0" es 30h y el del "9" es 39h.

org 1000h MSJ1 DB "INGRESAR UN NÚMERO (de un dígito): " FIN1 DB ? MSJ2 DB "CARACTER NO VÁLIDO" FIN2 DB ? NUM DB ?

org 3000h

ES_NUM: mov ah, 0FFh

cmp byte ptr [bx], 30h

js ERROR

cmp byte ptr [bx], 3Ah

jns ERROR jmp FIN

ERROR: mov ah, 00h

mov bx, offset MSJ2

mov al, offset FIN2 - offset MSJ2

int 7

FIN: ret

org 2000h

mov bx, offset MSJ1

mov al, offset FIN1 - offset MSJ1

int 7

mov bx, offset NUM

int 6

call ES NUM

mov al, 1

int 7

int 0

end

Ejercicio 6.

Escribir un programa que solicite el ingreso de un número (de un dígito) por teclado y muestre, en pantalla, dicho número expresado en letras. Luego, que solicite el ingreso de otro y así sucesivamente. Se debe finalizar la ejecución al ingresarse, en dos vueltas consecutivas, el número cero.

```
org 1000h
           CERO DB "CERO"
           DB "UNO "
           DB "DOS"
           DB "TRES"
           DB "CUATRO"
           DB "CINCO"
           DB "SEIS"
           DB "SIETE"
           DB "OCHO"
           DB "NUEVE"
           MSJ DB "INGRESAR UN NÚMERO (de un dígito): "
           FIN DB?
           NUM DB?
           org 2000h
           mov cl, 0
OTRO:
           mov bx, offset MSJ
           mov al, offset FIN - offset MSJ
           int 7
           mov bx, offset NUM
           int 6
           cmp NUM, 30h
           jnz NO_CERO
           inc cl
           jmp SEGUIR
NO_CERO:
           mov cl, 0
SEGUIR:
           mov bx, offset CERO
           mov al, 6
LAZO:
           cmp NUM, 30h
           jz IMPRIME
           add bx, 6
           dec NUM
           jmp LAZO
IMPRIMIR:
           int 7
           cmp cl, 2
           inz OTRO
           int 0
           end
```

Ejercicio 7.

Escribir un programa que efectúe la suma de dos números (de un dígito cada uno) ingresados por teclado y muestre el resultado en la pantalla de comandos. Recordar que el código de cada caracter ingresado no coincide con el número que representa y que el resultado puede necesitar ser expresado con 2 dígitos.

```
org 1000h
            MSJ1 DB "INGRESAR UN NÚMERO (de un dígito): "
            FIN1 DB?
            MSJ2 DB 10, "INGRESAR OTRO NÚMERO (de un dígito): "
            FIN2 DB?
            MSJ3 DB 10, "RESULTADO DE LA SUMA DE AMBOS NÚMEROS
      INGRESADOS: "
            RES_D DB "0"
            RES UDB?
            FIN3 DB?
            NUM1 DB?
            NUM2 DB?
            org 2000h
            mov bx, offset MSJ1
            mov al, offset FIN1 - offset MSJ1
            int 7
            mov bx, offset NUM1
            int 6
            mov al, 1
            int 7
            mov bx, offset MSJ2
            mov al, offset FIN2 - offset MSJ2
            int 7
            mov bx, offset NUM2
            int 6
            mov al, 1
            int 7
            mov al, NUM1
            sub al, 30h
            add al, NUM2
            cmp al, 3Ah
            is UNIDAD
            sub al, 10
            inc RES_D
            mov RES U, al
UNIDAD:
            mov bx, offset MSJ3
            mov al, offset FIN3 - offset MSJ3
            int 7
            int 0
            end
```

Ejercicio 8.

FIN:

Escribir un programa que efectúe la resta de dos números (de un dígito cada uno) ingresados por teclado y muestre el resultado en la pantalla de comandos. Antes de visualizarlo, el programa debe verificar si el resultado es positivo o negativo y anteponer, al valor, el signo correspondiente.

```
org 1000h
             MSJ1 DB "NUM1: "
             FIN1 DB?
             MSJ2 DB 10, "NUM2: "
             FIN2 DB?
             MSJ3 DB 10, "RESTA:"
             SIGNO DB "+"
             RES DB?
             FIN3 DB?
             NUM1 DB?
             NUM2 DB?
             org 2000h
             mov bx, offset MSJ1
             mov al, offset FIN1 - offset MSJ1
             int 7
             mov bx, offset NUM1
             int 6
             mov al, 1
             int 7
             mov bx, offset MSJ2
             mov al, offset FIN2 - offset MSJ2
             int 7
             mov bx, offset NUM2
             int 6
             mov al, 1
             int 7
             mov al, NUM1
             mov ah, NUM2
             cmp al, ah
             js NEGATIVO
             sub al, ah
             mov RES, al
             jmp FIN
NEGATIVO: sub ah, al
             mov RES, ah
             add RES, 30h
             mov bx, offset MSJ3
             mov al, offset FIN3 - offset MSJ3
             int 7
             int 0
             end
```

Ejercicio 9.

Escribir un programa que aguarde el ingreso de una clave de cuatro caracteres por teclado sin visualizarla en pantalla. En caso de coincidir con una clave predefinida (y guardada en memoria), que muestre el mensaje "Acceso permitido", caso contrario el mensaje "Acceso denegado".

org 1000h

CLAVE PRE DB "1234"

MSJ1 DB "INGRESAR UNA CLAVE (de cuatro caracteres): "

FIN1 DB?

MSJ2 DB 10, "ACCESO PERMITIDO"

FIN2 DB?

MSJ3 DB 10, "ACCESO DENEGADO"

FIN3 DB?

CLAVE DB ?,?,?,?

org 2000h

mov bx, offset MSJ1

mov al, offset FIN1 - offset MSJ1

int 7

mov bx, offset CLAVE

mov ah, 4

LAZO1: int 6

mov al, 1 int 7

inc bx dec ah cmp ah, 0 jnz LAZO1

mov al, CLAVE mov cx, 0

LAZO2: mov bx, offset CLAVE_PRE

add bx, cx mov dl, [bx]

mov bx, offset CLAVE

add bx, cx mov dh, [bx] cmp dl, dh

jnz DENEGADO

inc cx cmp cx, 4 jnz LAZO2

mov bx, offset MSJ2

mov al, offset FIN2 - offset MSJ2

int 7

jmp FIN

DENEGADO: mov bx, offset MSJ3

mov al, offset FIN3 - offset MSJ3

Licenciatura en Informática UNLP - Arquitectura de Computadoras | 10

Juan Menduiña

FIN: int 7 int 0 end

Ejercicio 10: Interrupción por hardware (Tecla F10).

Escribir un programa que, mientras ejecuta un lazo infinito, cuente el número de veces que se presiona la tecla F10 y acumule este valor en el registro DX.

PIC EQU 20H EOI EQU 20H N_F10 EQU 10

ORG 40

IP_F10 DW RUT_F10

ORG 3000H

RUT_F10:

PUSHAX

INC DX

MOV AL, EOI

OUT EOI, AL

POPAX

IRET

ORG 2000H

CLI

MOV AL, 0FEH

OUT PIC+1, AL

MOVAL, N F10

OUT PIC+4, AL

MOV DX, 0

STI

LAZO:

JMP LAZO

END

Explicar detalladamente:

(a) La función de los registros del PIC: ISR, IRR, IMR, INTO-INT7, EOI. Indicar la dirección de cada uno.

La función de los registros del PIC es:

- ISR (23h): Indicar la interrupciones en ejecución.
- IRR (22h): Indicar la interrupciones pedidas.
- IMR (21h): Indicar la interrupciones habilitadas.
- INT0-INT7 (24h-31h): Indicar el ID de interrupción de cada dispositivo.
- EOI (20h): Indicar la finalización de la interrupción.
- (b) Cuáles de estos registros son programables y cómo trabaja la instrucción OUT.

De estos registros, son programables el IMR, INTO-INT7 y el EOI. La instrucción OUT trabaja moviendo contenido del registro AL al PIC.

(c) Qué hacen y para qué se usan las instrucciones CLI y STI.

Las instrucciones CLI y STI se usan para deshabilitar y habilitar interrupciones, respectivamente.

Ejercicio 11.

Escribir un programa que permita seleccionar una letra del abecedario al azar. El código de la letra debe generarse en un registro que incremente su valor desde el código de A hasta el de Z continuamente. La letra debe quedar seleccionada al presionarse la tecla F10 y debe mostrarse, de inmediato, en la pantalla de comandos.

EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT0 EQU 24h N_F10 EQU 10

org 40

IP_F10 DW RUT_F10

org 1000h LETRA DB?

org 3000h

RUT_F10: push a

push ax push bx inc cl

mov LETRA, ah

mov bx, offset LETRA

mov al, 1 int 7

mov al, EOI out EOI, al

pop bx pop ax iret

org 4000h

ABCDE: mov ah, 65 LAZO: cmp cl, 1

cmp cl, 1 jz FIN inc ah

cmp ah, 90 jnz LAZO jmp ABCDE

FIN: ret

org 2000h

cli

mov al, 0FEh out IMR, al mov al, N_F10 out INT0, al mov cl, 0

Juan Menduiña

sti call ABCDE int 0 end

Ejercicio 12: Interrupción por hardware (Timer).

Implementar, a través de un programa, un reloj segundero que muestre, en pantalla, los segundos transcurridos (00-59 seg.) desde el inicio de la ejecución.

> TIMER EQU 10H PIC EQU 20H EOI EQU 20H N_CLK EQU 10

ORG 40

IP_CLK DW RUT_CLK

ORG 1000H SEG DB 30H *DB 30H* FIN DB?

ORG 3000H

RUT_CLK: PUSH AX

INC SEG+1

CMP SEG+1, 3AH

JNZ RESET

MOV SEG+1, 30H

INC SEG

CMP SEG, 36H JNZ RESET MOV SEG, 30H

RESET: INT 7

MOVAL, 0 OUT TIMER, AL MOV AL, EOI OUT PIC, AL POP AX **IRET**

ORG 2000H

CLI

MOV AL, 0FDH *OUT PIC+1, AL* MOVAL, N CLK *OUT PIC+5, AL MOV AL, 10 OUT TIMER+1, AL*

MOVAL, 0 OUT TIMER, AL

MOV BX, OFFSET SEG

MOV AL, OFFSET FIN - OFFSET SEG

STI

JMP LAZO LAZO:

END

Explicar detalladamente:

(a) Cómo funciona el TIMER y cuándo emite una interrupción a la CPU.

El Timer es otro dispositivo de ES como el F10. Se utiliza como un reloj despertador para la CPU. Se configura para contar una cantidad determinada de segundos y, cuando finaliza la cuenta, emite una interrupción. El Timer tiene dos registros, CONT (registro contador) y COMP (registro de comparación), con direcciones de la memoria de ES 10h y 11h, respectivamente.

(b) La función que cumplen sus registros, la dirección de cada uno y cómo se programan.

La función de los registros del Timer es:

- CONT (10h): Se incrementa, automáticamente, una vez por segundo, para contar tiempo transcurrido.
- COMP (11h): Contiene el tiempo límite del Timer. Cuando CONT vale igual que COMP, se dispara la interrupción.

Ejercicio 13.

Modificar el programa anterior para que también cuente minutos (00:00-59:59), pero que actualize la visualización en pantalla cada 10 segundos.

CONT EQU 10h COMP EQU 11h EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT1 EQU 25h N_CLK EQU 10

org 40 IP_CLK DW RUT_CLK

org 1000h MIN_D DB 30h MIN_U DB 30h, 58 SEG_D DB 30h SEG_U DB 30h, 32 FIN DB ?

org 3000h

RUT_CLK:

push ax inc SEG_D cmp SEG_D, 36h jnz IMPRIMIR mov SEG_D, 30h inc MIN_U cmp MIN_U, 3Ah jnz IMPRIMIR mov MIN_U, 30h inc MIN_D cmp MIN_D, 36h

jnz IMPRIMIR mov MIN_D, 30h IMPRIMIR: int 7

mov al, 0 out CONT, al mov al, EOI out EOI, al pop ax iret

org 2000h cli mov al, 0FDh out IMR, al mov al, N_CLK

Juan Menduiña

out INT1, al
mov al, 0
out CONT, al
mov al, 10
out COMP, al
mov bx, offset MIN_D
mov al, offset FIN - offset MIN_D
sti
LAZO: jmp LAZO
int 0
end

Ejercicio 14.

Implementar un reloj similar al utilizado en los partidos de básquet, que arranque y detenga su marcha al presionar sucesivas veces la tecla F10 y que finalice el conteo al alcanzar los 30 segundos.

> CONT EQU 10h COMP EQU 11h EOI EQU 20h IMR EQU 21h INTO EQU 24h INT1 EQU 25h N_CLK EQU 10 N_F10 EQU 20

org 40 IP_CLK DW RUT_CLK

org 80 IP_F10 DW RUT_F10

org 1000h SEG_D DB 30h SEG U DB 30h, 32 FIN DB?

org 3000h push ax

inc SEG_U

cmp SEG_U, 3Ah inz IMPRIMIR mov SEG_U, 30h inc SEG_D cmp SEG_D, 33h

inz IMPRIMIR mov cl, 1 mov al, 0FFh out IMR, al

IMPRIMIR: int 7

RUT_CLK:

mov al, 0 out CONT, al mov al, EOI out EOI, al pop ax iret

org 4000h RUT_F10: push ax

in al, IMR

```
xor al, 00000010b
out IMR, al
mov al, EOI
out EOI, al
pop ax
iret
org 2000h
cli
mov al, 0FCh
out IMR, al
mov al, N_F10
out INTO, al
mov al, N_CLK
out INT1, al
mov al, 0
out CONT, al
mov al, 10
out COMP, al
mov bx, offset SEG_D
mov al, offset FIN - offset SEG_D
mov cl, 0
sti
cmp cl, 0
jz LAZO
int 0
end
```

LAZO:

Ejercicio 15.

Escribir un programa que implemente un conteo regresivo a partir de un valor ingresado desde el teclado. El conteo debe comenzar al presionarse la tecla F10. El tiempo transcurrido debe mostrarse en pantalla, actualizándose el valor cada segundo.

CONT EQU 10h COMP EQU 11h EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT0 EQU 24h INT1 EQU 25h N_CLK EQU 10 N_F10 EQU 20

org 40

IP_CLK DW RUT_CLK

org 80

IP_F10 DW RUT_F10

org 1000h NUM DB ?, 32 FIN NUM DB ?

org 3000h

RUT_CLK: push ax

int 7

dec cl

cmp cl, 30h jns SEGUIR mov al, 0FFh out IMR, al jmp FIN

SEGUIR: mov NUM, cl

mov al, 0

out CONT, al

FIN: mov al, EOI

out EOI, al pop ax iret

org 4000h

RUT_F10: push ax

in al, IMR

xor al, 00000010b

out IMR, al mov al, EOI out EOI, al

```
pop ax
iret
org 2000h
cli
mov al, 0FEh
out IMR, al
mov al, N_F10
out INTO, al
mov al, N_CLK
out INT1, al
mov al, 0
out CONT, al
mov al, 10
out COMP, al
mov bx, offset NUM
int 6
mov bx, offset NUM
mov al, offset FIN_NUM - offset NUM
mov cl, NUM
sti
cmp cl, 30h
jns LAZO
int 0
```

LAZO:

end

Trabajo Práctico N° 3: Entrada/Salida.

Ejercicio 1: Uso de las luces y las llaves a través del PIO.

Ejecutar los programas con el simulador VonSim utilizando los dispositivos "Llaves y Luces" que conectan las llaves al puerto PA del PIO y a las luces al puerto PB.

(a) Escribir un programa que encienda las luces con el patrón 11000011, o sea sólo las primeras y las últimas dos luces deben prenderse y el resto deben apagarse.

PB EQU 31h CB EQU 33h

org 1000h PATRON DB 11000011b

org 2000h mov al, 0 out CB, al mov al, PATRON out PB, al int 0 end

(b) Escribir un programa que verifique si la llave de más a la izquierda está prendida. Si es así, mostrar en pantalla el mensaje "Llave prendida" y, de lo contrario, mostrar "Llave apagada". Sólo importa el valor de la llave de más a la izquierda (bit más significativo). Recordar que las llaves se manejan con las teclas 0-7.

PA EQU 30h CA EQU 32h

org 1000h MSJ1 DB "Llave prendida" FIN1 DB ? MSJ2 DB "Llave apagada" FIN2 DB ?

org 2000h mov al, 0FFh out CA, al in al, PA and al, 80h cmp al, 0 jz APAGADA

Juan Menduiña

mov bx, offset MSJ1

mov al, offset FIN1 - offset MSJ1

jmp FIN

APAGADA: mov bx, offset MSJ2

mov al, offset FIN2 - offset MSJ2

FIN: int 7

int 0 end

(c) Escribir un programa que permita encender y apagar las luces mediante las llaves. El programa no deberá terminar nunca y, continuamente, revisar el estado de las llaves y actualizar, de forma consecuente, el estado de las luces. La actualización se realiza, simplemente, prendiendo la luz i si la llave i correspondiente está encendida (valor 1) y apagándola en caso contrario. Por ejemplo, si sólo la primera llave está encendida, entonces, sólo la primera luz se debe quedar encendida.

PA EQU 30h PB EQU 31h CA EQU 32h CB EQU 33h

org 2000h mov al, 0FFh out CA, al mov al, 0 out CB, al in al, PA

POLL:

out PB, al jmp POLL int 0 end

(d) Escribir un programa que implemente un encendido y apagado sincronizado de las luces. Un contador, que inicializa en cero, se incrementa en uno una vez por segundo. Por cada incremento, se muestra a través de las luces, prendiendo sólo aquellas luces donde el valor de las llaves es 1. Entonces, primero, se enciende sólo la luz de más a la derecha, correspondiente al patrón 00000001. Luego, se continúa con los patrones 00000010, 00000011 y así sucesivamente. El programa termina al llegar al patrón 11111111.

CONT EQU 10h COMP EQU 11h EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT1 EQU 25h PB EQU 31h CB EQU 33h N_CLK EQU 10

org 40

IP_CLK DW RUT_CLK

org 3000h

RUT_CLK: push ax

mov ax, cx out PB, ax inc cx

cmp cx, 256 jnz SEGUIR mov al, 0FFh out IMR, al jmp FIN

SEGUIR: mov al, 0

out CONT, al

FIN: mov al, EOI

out EOI, al pop ax iret

org 2000h

cli

mov al, 0FDH out IMR, al mov al, N_CLK out INT1, al mov al, 0 out CONT, al mov al, 10 out COMP, al mov al, 0

out CB, al mov cx, 0

sti

LAZO: cmp cx, 256

jnz LAZO int 0 end

(e) Escribir un programa que encienda una luz a la vez, de las ocho conectadas al puerto paralelo del microprocesador a través de la PIO, en el siguiente orden de bits: 0-1-2-3-4-5-6-7-6-5-4-3-2-1-0-1-2-3-4-5-6-7-6-5-4-3-2-1-0-1-..., es decir, 00000001, 00000010, 00000100, etc. Cada luz, debe estar encendida durante un segundo. El programa nunca termina.

Opción 1:

PB EQU 31h CB EQU 33h

org 1000h

PATRON DB 0,1,2,4,8,16,32,64,128

org 2000h

mov bx, offset PATRON

mov al, 0 out CB, al inc bx

CRECER:

mov al, [bx] out PB, al

cmp byte ptr [bx], 128

jnz CRECER

DECRECER: dec bx

mov al, [bx] out PB, al

cmp byte ptr [bx], 1 jnz DECRECER jmp CRECER

int 0 end

Opción 2:

CONT EQU 10h COMP EQU 11h EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT1 EQU 25h PB EQU 31h CB EQU 33h N_CLK EQU 10

org 40

IP_CLK DW RUT_CLK

org 1000h

PATRON DB 0,1,2,4,8,16,32,64,128

org 3000h

RUT_CLK: push ax

mov al, 0 out CONT, al mov al, EOI out EOI, al pop ax

```
iret
             org 2000h
             cli
             mov al, 0FDh
             out IMR, al
             mov al, N_CLK
             out INT1, al
             mov al, 0
             out CONT, al
             mov al, 10
             out COMP, al
             mov al, 0
             out CB, al
             mov bx, offset PATRON
             sti
CRECER:
             cli
             inc bx
             mov al, [bx]
             out PB, al
             sti
             cmp byte ptr [bx], 128
             jnz CRECER
DECRECER: cli
             dec bx
             mov al, [bx]
             out PB, al
             sti
             cmp byte ptr [bx], 1
             jnz DECRECER
```

jmp CRECER

int 0 end

Ejercicio 2: Uso de la impresora a través del PIO.

Ejecutar los programas configurando el simulador VonSim con los dispositivos "Impresora (PIO)". En esta configuración, el puerto de datos de la impresora se conecta al puerto PB del PIO y los bits de busy y strobe de la misma se conectan a los bits 0 y 1, respectivamente, del puerto PA. Presionar F5 para mostrar la salida en papel. El papel se puede blanquear ingresando el comando BI.

(a) Escribir un programa para imprimir la letra "A" utilizando la impresora a través de la PIO.

> PA EQU 30h PB EQU 31h CA EQU 32h CB EQU 33h

org 1000h CHAR DB "A"

org 3000h

PIO: push ax

mov al, 1

out CA, al

mov al, 0

out CB, al

pop ax

ret

org 4000h

STROBE0: push ax

in al, PA

and al, 11111101b

out PA, al pop ax

ret

org 5000h

STROBE1: push ax

in al, PA

or al, 00000010b

out PA, al pop ax ret

org 6000h

POLL: push ax

in al, PA and al, 1 inz POLL

```
pop ax
ret
org 2000h
call PIO
call STROBE0
call POLL
mov al, CHAR
out PB, al
call STROBE1
nop
nop
nop
nop
nop
int 0
end
```

and al, 11111101b

out PA, al pop ax ret

(b) Escribir un programa para imprimir el mensaje "ORGANIZACIÓN Y ARQUITECTURA DE COMPUTADORAS" utilizando la impresora a través de la PIO.

```
PA EQU 30h
           PB EQU 31h
           CA EOU 32h
           CB EQU 33h
           org 1000h
                         "ORGANIZACIÓN Y
           MSJ
                  DB
                                                 ARQUITECTURA
                                                                    DE
     COMPUTADORAS"
           FIN DB?
           org 3000h
PIO:
           push ax
           mov al, 1
           out CA, al
           mov al, 0
           out CB, al
           pop ax
           ret
           org 4000h
STROBE0:
           push ax
           in al, PA
```

org 5000h

STROBE1: push ax

in al, PA

or al, 00000010b

out PA, al pop ax ret

org 6000h

POLL: push ax

in al, PA and al, 1 jnz POLL

pop ax ret

org 2000h call PIO

call STROBE0

mov bx, offset MSJ

mov cl, offset FIN - offset MSJ

LAZO: call POLL

mov al, [bx] out PB, al call STROBE1 call STROBE0

inc bx dec cl jnz LAZO int 0 end

(c) Escribir un programa que solicita el ingreso de cinco caracteres por teclado y los envía, de a uno por vez, a la impresora a través de la PIO a medida que se van ingresando. No es necesario mostrar los caracteres en la pantalla.

PA EQU 30h

PB EQU 31h

CA EQU 32h

CB EQU 33h

org 1000h CHAR DB ? CHARS DB 5

org 3000h

PIO: push ax

mov al, 1

out CA, al mov al, 0 out CB, al pop ax ret

org 4000h

STROBE0: p

push ax in al, PA

and al, 11111101b

out PA, al pop ax ret

org 5000h

STROBE1:

push ax in al, PA

or al, 00000010b

out PA, al pop ax ret

org 6000h

POLL:

push ax in al, PA and al, 1 jnz POLL pop ax ret

org 2000h call PIO

call STROBE0

mov bx, offset CHAR

mov cl, CHARS

LAZO:

int 6
call POLL
mov al, [bx]
out PB, al
call STROBE1
call STROBE0

dec cl jnz LAZO int 0 end

(d) Escribir un programa que solicite ingresar caracteres por teclado y que, recién al presionar la tecla F10, los envíe a la impresora a través de la PIO. No es necesario mostrar los caracteres en la pantalla.

EOI EQU 20h IMR EQUI 21h INT0 EQU 24h PA EQU 30h PB EQU 31h CA EQU 32h CB EQU 33h N_F10 EQU 10

org 40

ID_F10 DW RUT_F10

org 1000h

CADENA DB?

org 3000h

RUT_F10:

push ax mov ch, 1 mov al, 0FFh out IMR, al mov al, EOI out EOI, al pop ax iret

PIO:

push ax mov al, 1 out CA, al mov al, 0 out CB, al pop ax ret

org 4000h

org 4500h

STROBE0:

push ax in al, PA

and al, 11111101b

out PA, al pop ax ret

org 5000h

STROBE1:

push ax in al, PA

or al, 00000010b

out PA, al pop ax ret

org 5500h POLL: push ax

in al, PA and al, 1 jnz POLL pop ax ret

org 6000h

PIC: push ax

mov al, 0FEh out IMR, al mov al, N_F10 out INT0, al pop ax ret

org 2000h

cli

call PIO

call STROBE0

call PIC

sti

mov bx, offset CADENA

mov cl, 0 mov ch, 0

LAZO1: int 6

inc bx inc cl cmp ch, 1 jnz LAZO1

mov bx, offset CADENA

LAZO2: call POLL

mov al, [bx] out PB, al call STROBE1 call STROBE0

inc bx dec cl jnz LAZO2

int 0 end

Ejercicio 3: Uso de la impresora a través del HAND-SHAKE.

Ejecutar los programas configurando el simulador VonSim con los dispositivos "Impresora (Handshake)".

(a) Escribir un programa que imprima "INGENIERÍA E INFORMÁTICA" en la impresora a través del HAND-SHAKE. La comunicación se establece por consulta de estado (polling). ¿Qué diferencias se encuentran con el Ejercicio 2b?

```
estado equ 41h

org 1000h

MSJ DB "INGENIERÍA E INFORMÁTICA"

FIN DB ?

org 2000h

mov bx, offset MSJ

mov cl, offset FIN - offset MSJ
```

POLL:

in al, ESTADO
and al, 1
jnz POLL
mov al, [bx]
out DATO, al
inc bx
dec cl
jnz POLL
int 0

end

DATO EOU 40h

Las diferencias que se encuentran con el Ejercicio 2b son que no es necesario configurar el PIO ni tampoco es necesario configurar las señales de strobe.

(b) ¿Cuál es la ventaja en utilizar el HAND-SHAKE con respecto al PIO para comunicarse con la impresora? Sacando eso de lado, ¿qué ventajas tiene el PIO, en general, con respecto al HAND-SHAKE?

La ventaja en utilizar el HAND-SHAKE con respecto al PIO para comunicarse con la impresora es que manda señal de strobe automáticamente. Sacando eso de lado, las ventajas que tiene el PIO, en general, con respecto al HAND-SHAKE, es que sirve para comunicarse con otros dispositivos.

(c) Escribir un programa que imprime "UNIVERSIDAD NACIONAL DE LA PLATA" en la impresora a través del HAND-SHAKE. La comunicación se establece por interrupciones emitidas desde el HAND-SHAKE cada vez que la impresora se desocupa.

EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT2 EQU 26h DATO EQU 40h ESTADO EQU 41h N_HSK EQU 10

org 40

IP_HSK DW RUT_HSK

org 1000h

MSJ DB "UNIVERSIDAD NACIONAL DE LA PLATA"

FIN_MSJ DB?

org 3000h

RUT_HSK: push ax

mov al, [bx]

out DATO, al

inc bx

dec cl

cmp cl, 0

jnz FIN

mov al, 0FFh

out IMR, al

in al, ESTADO

and al, 0111111b

out ESTADO, al

out LSTADO

FIN: mov al, EOI

out EOI, al

pop ax

iret

org 2000h

cli

mov al, 0FBh

out IMR, al

mov al, N_HSK

out INT2, al

in al, ESTADO

or al, 10000000b

out ESTADO, al

mov bx, offset MSJ

mov cl, offset FIN_MSJ - offset MSJ

sti

LAZO: cmp cl, 0

jnz LAZO

int 0

end

(d) Escribir un programa que solicite el ingreso de cinco caracteres por teclado y los almacene en memoria. Una vez ingresados, que los envíe a la impresora a través del HAND-SHAKE, en primer lugar tal cual fueron ingresados y, a continuación, en sentido inverso. Utilizar el HAND-SHAKE en modo consulta de estado. ¿Qué diferencias se encuentran con el Ejercicio 2c?

DATO EQU 40h ESTADO EQU 41h

org 1000h CHARS DB 5

CADENA DB ?,?,?,?,?

FIN DB?

org 2000h

mov bx, offset CADENA

mov cl, CHARS

LAZO: int 6

inc bx dec cl cmp cl, 0 jnz LAZO

mov bx, offset CADENA

mov cl, offset FIN - offset CADENA

POLL1: in al, ESTADO

and al, 1 jnz POLL1 mov al, [bx] out DATO, al

inc bx dec cl jnz POLL1

mov bx, offset CADENA+4

mov cl, offset FIN - offset CADENA

POLL2: in al, ESTADO

and al, 1 jnz POLL2 mov al, [bx] out DATO, al dec bx

dec bx dec cl jnz POLL2 int 0 end

Las diferencias que se encuentran con el Ejercicio 2c son que los cinco caracteres son enviados a la impresora todos a la vez y no de a uno por vez.

(e) *Idem* (d), *pero*, *ahora*, *utilizar el HAND-SHAKE en modo interrupciones*.

EOI EQU 20h IMR EQU 21h INT2 EQU 26h DATO EQU 40h ESTADO EQU 41h N_HSK EQU 10

org 40

IP_HSK DW RUT_HSK

org 1000h

CADENA DB ?,?,?,?,? FIN_CADENA DB ?

org 3000h

RUT_HSK: push ax

mov al, [bx] out DATO, al

dec ch cmp ch, 6 js DESC inc bx

jmp SEGUIR

DESC: cmp ch, 5

jz SEGUIR

dec bx

SEGUIR: dec cl

cmp cl, 0 inz FIN

mov al, 0FFh out IMR, al in al, ESTADO and al, 0111111b out ESTADO, al

FIN: mov al, EOI

out EOI, al pop ax iret

org 2000h

cli

mov al, 0FBh out IMR, al mov al, N_HSK out INT2, al in al, ESTADO or al, 10000000b out ESTADO, al

mov bx, offset CADENA

mov cl, offset FIN_CADENA - offset CADENA

LAZO1: int 6

inc bx dec cl cmp cl, 0 jnz LAZO1

mov bx, offset CADENA

mov cl, 10 mov ch, 10 sti

LAZO2:

cmp cl, 0 jnz LAZO2

int 0 end

<u>Ejercicio 4:</u> Uso de la impresora a través del dispositivo USART por consulta de estado.

Ejecutar utilizando el simulador MSX88 (versión antigua del VonSim) en configuración P1 C4 y utilizar el comando PI que corresponda en cada caso (ver uso de Comando PI en el simulador).

- (a) Escribir un programa que imprima el carácter "A" en la impresora a través de la USART usando el protocolo DTR. La comunicación es por consulta de estado.
- **(b)** Escribir un programa que imprima la cadena "USART DTR POLLING" en la impresora a través de la USART usando el protocolo DTR. La comunicación es por consulta de estado.
- (c) Escribir un programa que imprima la cadena "USART XON/XOFF POLLING" en la impresora a través de la USART usando el protocolo XON/XOFF realizando la comunicación entre CPU y USART por consulta de estado.

Ejercicio 5: DMA (Transferencia de datos memoria-memoria).

Programa que copia una cadena de caracteres almacenada a partir de la dirección 1000H en otra parte de la memoria, utilizando el CDMA en modo de transferencia por bloque. La cadena original se debe mostrar en la pantalla de comandos antes de la transferencia. Una vez finalizada, se debe visualizar en la pantalla la cadena copiada para verificar el resultado de la operación. Ejecutar el programa en la configuración P1 C3.

(a) Analizar, minuciosamente, cada línea del programa anterior.
(b) Explicar qué función cumple cada registro del CDMA e indicar su dirección.
(c) Describir el significado de los bits del registro CTRL.
(d) ¿Qué diferencia hay entre transferencia de datos por bloque y bajo demanda?
(e) ¿Cómo se le indica al CDMA desde el programa que debe arrancar la transferenció de datos?
(f) ¿Qué le indica el CDMA a la CPU a través de la línea hrq? ¿Qué significa la respuesta que le envía la CPU a través de la línea hlda?

(g) Explicar, detalladamente, cada paso de la operación de transferencia de un byte desde una celda a otra de la memoria. Verificar que, en esta operación, intervienen el bus de direcciones, el bus de datos y las líneas mrd y mwr.
(h) ¿Qué sucede con los registros RF, CONT y RD del CDMA después de transferido un byte?
(i) ¿Qué evento hace que el CDMA emita una interrupción y a través de qué línea de control lo hace?
(j) ¿Cómo se configura el PIC para atender la interrupción del CDMA?
(k) ¿Qué hace la rutina de interrupción del CDMA del programa anterior?

Ejercicio 6: DMA (Transferencia de datos memoria-periférico).

Programa que transfiere	datos desde l	la memoria	hacia la	impresora	sin interv	ención de
la CPU, utilizando el CI	DMA en modo	de transfer	encia ba	jo demando	ı.	

(a) Analizar, minuciosamente, cada línea del programa anterior.
(b) $\cite{l}Q$ ué debe suceder para que el HAND-SHAKE emita una interrupción al CDMA?
(c) ¿Cómo demanda el periférico, en este caso el HAND-SHAKE, la transferencia de datos desde memoria? ¿A través de qué líneas se comunican con el CDMA ante cada pedido?
(d) Explicar, detalladamente, cada paso de la operación de transferencia de un byte desde una celda de memoria hacia el HAND-SHAKE y la impresora.
(e) ¿Qué evento hace que el CDMA emita una interrupción al PIC?
(f) ¿Cuándo finaliza la ejecución del LAZO?

Ejercicio 7: Configuración del CDMA.

Indicar cómo configurar el registro Control del CDMA para las siguientes transferencias:

- (a) Transferencia Memoria \rightarrow Memoria, por robo de ciclo.
- **(b)** Transferencia Periférico → Memoria, por ráfagas.
- (c) Transferencia Memoria \rightarrow Periférico, por robo de ciclo.

<u>Trabajo Práctico Nº 4:</u> Segmentación de Cauce en Procesador RISC.

Ejercicio 1.

Muchas instrucciones comunes en procesadores con arquitectura RISC no forman parte del repertorio de instrucciones del MIPS64, pero pueden implementarse haciendo uso de una única instrucción. Evaluar las siguientes instrucciones, indicar qué tarea realizan y cuál sería su equivalente en lenguaje Assembly del x86.

(a) dadd r1, r2, r0.

La tarea que realiza esta instrucción es sumar r2 y r0 (0) y guardar el resultado en r1. Su equivalente en lenguaje Assembly del x86 es *mov r1*, *r2*.

(b) *daddi r3*, *r0*, *5*.

La tarea que realiza esta instrucción es sumar r0 (0) y 5 y guardar el resultado en r3. Su equivalente en lenguaje Assembly del x86 es *mov r3*, 5.

(c) dsub r4, r4, r4.

La tarea que realiza esta instrucción es restar r4 menos r4 y guardar el resultado en r4. Su equivalente en lenguaje Assembly del x86 es *mov r4*, 0.

(**d**) daddi r5, r5, -1.

La tarea que realiza esta instrucción es sumar r5 más -1 y guardar el resultado en r5. Su equivalente en lenguaje Assembly del x86 es *dec r5*.

(e) *xori r6, r6, 0xfffffffffffff*.

La tarea que realiza esta instrucción es hacer un XOR entre r6 y ffffffffffffff y guardar el resultado en r6. Su equivalente en lenguaje Assembly del x86 es *XOR r6*, *0FFFFh*.

Ejercicio 2.

El siguiente programa intercambia el contenido de dos palabras de la memoria de datos, etiquetadas A y B.

```
.data
A: .word 1
B: .word 2

.code
ld r1, A(r0)
ld r2, B(r0)
sd r2, A(r0)
sd r1, B(r0)
halt
```

- (a) Ejecutar en el simulador con la opción Configure/Enable Forwarding deshabilitada. Analizar paso a paso su funcionamiento, examinar las distintas ventanas que se muestran en el simulador y responder:
- ¿Qué instrucción está generando atascos (stalls) en el cauce (o pipeline) y por qué?
- ¿Qué tipo de 'stall' es el que aparece?
- ¿Cuál es el promedio de Ciclos Por Instrucción (CPI) en la ejecución de este programa bajo esta configuración?

La instrucción que está generando atascos (*stalls*) en el cauce (o *pipeline*) es sd r2, A(r0) (en su etapa ID) porque necesita que la instrucción ld r2, B(r0) finalice su etapa WB.

El tipo de 'stall' que aparece es RAW (Read After Write).

El promedio de Ciclos Por Instrucción (CPI) en la ejecución de este programa bajo esta configuración es 2,2.

- **(b)** Una forma de solucionar los atascos por dependencia de datos es utilizando el Adelantamiento de Operandos o Forwarding. Ejecutar, nuevamente, el programa anterior con la opción Enable Forwarding habilitada y responder:
- ¿Por qué no se presenta ningún atasco en este caso? Explicar la mejora.
- ¿Qué indica el color de los registros en la ventana Register durante la ejecución?
- ¿Cuál es el promedio de Ciclos Por Instrucción (CPI) en este caso? Comparar con el anterior.

En este caso, no se presenta ningún atasco porque el dato contenido en el registro R2 podrá ser leído por la instrucción sd r2, A(r0) (en su etapa MEM) cuando la instrucción ld r2, B(r0) se encuentra finalizando su etapa MEM, es decir, la instrucción sd r2, A(r0) (en su etapa ID) no tiene que esperar a que la instrucción ld r2, B(r0) finalice su etapa WB, por lo que no aparecen atascos del tipo RAW.

El color de los registros en la ventana Register durante la ejecución indica que el dato (registro R1) está disponible en etapa MEM para adelantamiento. Además, los registros pueden tener color rojo, indicando que el resultado está disponible en EX y puede ser adelantado. Si el color es gris, el valor no está disponible en este ciclo para adelantamiento.

El promedio de Ciclos Por Instrucción (CPI) en la ejecución de este programa, bajo esta configuración, es 1,8, menor que el anterior.

Ejercicio 3.

Analizar el siguiente programa con el simulador MIPS64:

```
.data
A: .word 1
B: .word 3

.code
ld r1, A(r0)
ld r2, B(r0)
LOOP: dsll r1, r1, 1
daddi r2, r2, -1
bnez r2, LOOP
halt
```

(a) Ejecutar el programa con Forwarding habilitado y responder:

- ¿Por qué se presentan atascos tipo RAW?
- Branch Taken es otro tipo de atasco que aparece. ¿Qué significa? ¿Por qué se produce?
- ¿Cuántos CPI tiene la ejecución de este programa? Tomar nota del número de ciclos, cantidad de instrucciones y CPI.

Se presentan atascos tipo RAW porque la instrucción *bnez r2*, *loop* necesita, en su etapa ID, del contenido del registro R2, que está siendo utilizado por la instrucción *daddi r2*, *r2*, *-1* (en su etapa EX).

Branch Taken significa que se produjo una incorrecta ejecución de la instrucción siguiente a una instrucción condicional y se produce porque la condición a evaluar tarda algunos ciclos en ser ejecutada, mientras que, durante esos ciclos, siguen entrando nuevas instrucciones al pipeline. Luego de evaluada la condición, si la instrucción posterior a ésta que se ejecutó no es la que debía ser ejecutada, su ejecución se trunca y se ejecuta la que está en el lugar de memoria indicada por la etiqueta en la instrucción condicional.

La ejecución de este programa tiene 1,75 CPI (21 ciclos y 12 instrucciones).

(b) *Ejecutar*, *ahora*, *el programa deshabilitando el Forwarding* y *responder*:

- ¿Qué instrucciones generan los atascos tipo RAW y por qué? ¿En qué etapa del cauce se produce el atasco en cada caso y durante cuántos ciclos?
- Los Branch Taken Stalls se siguen generando. ¿Qué cantidad de ciclos dura este atasco en cada vuelta del lazo "loop"? Comparar con la ejecución con Forwarding y explicar la diferencia.
- ¿Cuántos CPI tiene la ejecución del programa en este caso? Comparar número de ciclos, cantidad de instrucciones y CPI con el caso con Forwarding.

Las instrucciones que generan los atascos tipo RAW son $dsll\ r1$, r1, l (en su etapa ID) y $bnez\ r2$, loop (en su etapa ID). La primera porque necesita que la instrucción $ld\ r1$, A(r0) finalice su etapa WB y la segunda porque necesita que la instrucción $daddi\ r2$, r2, -l finalice su etapa WB. En el primer caso, el atasco se produce durante 1 ciclo y, en el segundo caso, durante 2 ciclos.

La cantidad de ciclos que dura el atasco *Branch Taken Stalls* en cada vuelta del lazo "*loop*" es 2. La diferencia con la ejecución con *Forwarding* se debe a que, en ese caso, el dato contenido en el registro R2 podrá ser leído por la instrucción *bnez r2*, *loop* (en su etapa ID) cuando la instrucción *daddi r2*, *r2*, *-1* se encuentra finalizando su etapa MEM y no su etapa WB (como sucede sin *Forwarding*).

En este caso, la ejecución del programa tiene 2,083 CPI (25 ciclos y 12 instrucciones).

(c) Reordenar las instrucciones para que la cantidad de RAW sea "0" en la ejecución del programa (Forwarding habilitado).

.data
A: .word 1
B: .word 3

.code
ld r2, B(r0)
ld r1, A(r0)
LOOP: daddi r2, r2, -1

dsll r1, r1, 1 bnez r2, LOOP halt

(d) Modificar el programa para que almacene, en un arreglo en memoria de datos, los contenidos parciales del registro r1. ¿Qué significado tienen los elementos de la tabla que se genera?

.data
A: .word 1
B: .word 3
C: .word 0, 0, 0

.code ld r2, B(r0) ld r1, A(r0) daddi r3, r0, 0 sd r1, C(r3)

LOOP: sd r1, C(r3) dsll r1, r1, 1 daddi r2, r2, -1 daddi r3, r3, 8 bnez r2, LOOP halt

Los elementos de la tabla que se genera hacen referencia al número decimal que representa R1 previo a cada uno de los tres corrimientos hacia la izquierda.

Ejercicio 4.

Dado el siguiente programa:

.data

TABLA: .word 20, 1, 14, 3, 2, 58, 18, 7, 12, 11

NUM: .word 7 LONG: .word 10

.code

ld r1, LONG(r0) ld r2, NUM(r0) dadd r3, r0, r0 dadd r10, r0, r0

LOOP: ld r4, TABLA(r3)

beq r4, r2, LISTO daddi r1, r1, -1 daddi r3, r3, 8 bnez r1, LOOP

j FIN

LISTO: daddi r10, r0, 1

FIN: halt

(a) Ejecutar en simulador con Forwarding habilitado. ¿Qué tarea realiza? ¿Cuál es el resultado y dónde queda indicado?

La tarea que realiza este programa es buscar el número 7 en la tabla con 10 números y, al encontrarlo, poner el valor 1 en el registro R10.

(b) Re-ejecutar el programa con la opción Configure/Enable Branch Target Buffer habilitada. Explicar la ventaja de usar este método y cómo trabaja.

La ventaja de utilizar la opción *Branch Target Buffer* es reducir a 4 los atascos tipo BTS (*Branch Taken Stall*). Esta opción carga la dirección del último salto. Es un algoritmo de predicción para cargar la próxima instrucción. Si nunca se ejecutó, carga la siguiente instrucción, sino carga instrucción de la tabla, la cual se actualiza cuando sucede un atasco tipo BTS. Tener en cuenta que esta opción es útil cuando aumenta la cantidad de iteraciones de un lazo.

(c) Confeccionar una tabla que compare número de ciclos, CPI, RAWs y Branch Taken Stalls para los dos casos anteriores.

Licenciatura en Informática UNLP - Arquitectura de Computadoras | 8 Juan Menduiña

	Inciso (a)	Inciso (b)
Número de ciclos	71	67
CPI	1,651	1,558
RAWs	16	16
Branch Taken Stalls	8	4

Ejercicio 5.

El siguiente programa multiplica por 2 los elementos de un arreglo llamado datos y genera un nuevo arreglo llamado res. Ejecutar el programa en el simulador winmips64 con la opción Delay Slot habilitada.

.data *CANT*: .word 8 .word 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 DATOS: word 0 RES: .code*dadd* r1, r0, r0 *ld r2*, *CANT*(*r0*) LOOP: *ld r3, DATOS(r1)* daddi r2, r2, -1 dsll r3, r3, 1 sd r3, res(r1)daddi r1, r1, 8 bnez, r2, LOOP nop halt

(a) ¿ Qué efecto tiene habilitar la opción Delay Slot (salto retardado)?

El efecto que tiene habilitar la opción *Delay Slot* (salto retardado) es saltar un ciclo después, por lo que ejecuta siempre la instrucción siguiente al salto y hay 0 atascos tipo BTS siempre.

(b) ¿Con qué fin se incluye la instrucción NOP? ¿Qué sucedería si no estuviera?

La instrucción NOP se incluye con el fin de no modificar el funcionamiento del programa, como solución simple al *Delay Slot*. Si no estuviera, el programa finalizaría a causa del HLT.

- (c) Tomar nota de la cantidad de ciclos, la cantidad de instrucciones y los CPI luego de ejecutar el programa.
- (d) Modificar el programa para aprovechar el "Delay Slot" ejecutando una instrucción útil. Simular y comparar número de ciclos, instrucciones y CPI obtenidos con los de la versión anterior.

.data

CANT: .word 8

DATOS: .word 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8

RES: .word 0

.code

dadd r1, r0, r0

ld r2, CANT(r0)

LOOP: ld r3, DATOS(r1)

daddi r2, r2, -1 dsll r3, r3, 1 sd r3, RES(r1) bnez r2, LOOP daddi r1, r1, 8

	Inciso (a)	Inciso (d)
Número de ciclos	63	55
Instrucciones	59	51
CPI	1,068	1,078

Ejercicio 6.

Escribir un programa que lea tres números enteros A, B y C de la memoria de datos y determine cuántos de ellos son iguales entre sí (0, 2 o 3). El resultado debe quedar almacenado en la dirección de memoria D.

.data A: .word 1 B: .word 2 C: .word 3 D: .word 0.code ld r1, A(r0)ld r2, B(r0)ld r3, C(r0) dadd r4, r0, r0 bne r1, r2, NOIGUAL1 daddi r4, r4, 1 NOIGUAL1: bne r1, r3, NOIGUAL2 daddi r4, r4, 1 j fin2 NOIGUAL2: bnez r4, FIN2 bne r2, r3, FIN3 daddi r4, r4, 2 j FIN3 FIN1: beqz r4, FIN2 FIN2: daddi r4, r4, 1 FIN3: sd r4, D(r0)

Ejercicio 7.

Escribir un programa que recorra una TABLA de diez números enteros y determine cuántos elementos son mayores que X. El resultado debe almacenarse en una dirección etiquetada CANT. El programa debe generar, además, otro arreglo llamado RES cuyos elementos sean ceros y unos. Un "1" indicará que el entero correspondiente en el arreglo TABLA es mayor que X, mientras que un "0" indicará que es menor o igual.

.data

TABLA: .word 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10 RES: .word 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0

X: .word 5 TAM: .word 10 CANT: .word 0

.code

ld r1, TAM(r0) ld r2, X(r0) dadd r3, r0, r0 dadd r4, r0, r0 daddi r5, r0, 1 daddi r2, r2, 1

LAZO: ld r6, TABLA(r3)

slt r7, r6, r2

bnez r7, MENOR sd r5, RES(r3) daddi r4, r4, 1

MENOR: daddi r1, r1, -1

daddi r3, r3, 8 bnez r1, LAZO sd r4, CANT(r0)

Ejercicio 8.

Escribir un programa que multiplique dos números enteros utilizando sumas repetidas (similar a Ejercicio 6 o 7 de la Práctica 1). El programa debe estar optimizado para su ejecución con la opción Delay Slot habilitada.

.data

NUM1: .word 1 NUM2: .word 2 RES: .word 0

.code

ld r1, NUM1(r0) ld r2, NUM2(r0)

dadd r3, r0, r0

LAZO: daddi r2, r2, -1

dadd r3, r3, r1 bnez r2, LAZO sd r3, RES(r0)

Ejercicio 9.

Escribir un programa que implemente el siguiente fragmento escrito en un lenguaje de alto nivel:

```
while (a > 0) do
begin
x := x + y;
a := a - 1;
end;
```

Ejecutar con la opción Delay Slot habilitada.

.data .word 5 .word 0 .word 5
.code
ld r1, A(r0)
ld r2, X(r0)
ld r3, Y(r0)
beqz r1, FIN
daddi r1, r1, -1
dadd r2, r2, r3
j LAZO
sd r2, X(r0)
halt

Ejercicio 10.

Escribir un programa que cuente la cantidad de veces que un determinado caracter aparece en una cadena de texto. Observar cómo se almacenan en memoria los códigos ASCII de los caracteres (código de la letra "a" es 61H). Utilizar la instrucción lbu (load byte unsigned) para cargar códigos en registros. La inicialización de los datos es la siguiente:

.data

CADENA: .asciiz "adbdcdedfdgdhdid"; cadena a analizar CAR: .asciiz "d"; caracter buscado

CANT: .word 0 ; cantidad de veces que se repite el caracter

car en cadena

.data

CADENA: .asciiz "adbdcdedfdgdhdid"

CAR: .asciiz "d" CANT: .word 0

.code

dadd r1, r0, r0 dadd r2, r0, r0 lbu r3, CAR(r0)

LAZO: lbu r4, CADENA(r1)

beqz r4, FIN

bne r3, r4, NOIGUAL

daddi r2, r2, 1

NOIGUAL: daddi r1, r1, 1

j LAZO

FIN: sd r2, CANT(r0)

Trabajo Práctico N° 5: Procesador RISC (Instrucciones de Punto Flotante y Pasaje de Parámetros).

Ejercicio 1.

Simular el siguiente programa de suma de números en punto flotante y analizar, minuciosamente, la ejecución paso a paso. Inhabilitar Delay Slot y mantener habilitado Forwarding.

.data .double 9.13 *N1:* .double 6.58 *N2*: RES1: .double 0.0 RES2: .double 0.0 .code*l.d f1, N1(r0)* l.d f2, N2(r0)add.d f3, f2, f1 mul.d f4, f2, f1 s.d f3, RES1(r0) s.d f4, RES2(r0) halt

(a) Tomar nota de la cantidad de ciclos, instrucciones y CPI luego de la ejecución del programa.

Ciclos: 16. Instrucciones: 7. CPI: 2,286.

(b) ¿Cuántos atascos por dependencia de datos se generan? Observar, en cada caso, cuál es el dato en conflicto y las instrucciones involucradas.

Se generan 4 atascos por dependencia de datos RAW. El dato en conflicto y las instrucciones involucradas son:

- 1 RAW: *add.d f3, f2, f1* (en su etapa A0, debe esperar que la instrucción *l.d f2, N2(r0)*) finalice su etapa MEM.
- 2 RAW: s.d f3, RES1(r0) (en su etapa EX, debe esperar que la instrucción add.d f3, f2, f1 finalice su etapa A3)
- 1 RAW: s.d f4, RES2(r0) (en su etapa EX, debe esperar que la instrucción mul.d f4, f2, f1 finalice su etapa M6).

(c) ¿Por qué se producen los atascos estructurales? Observar cuáles son las instrucciones que los generan y en qué etapas del pipeline aparecen.

Los atascos estructurales se producen por conflictos por los recursos. Las instrucciones que las generan y las etapas del *pipeline* que aparecen son:

- 1 Atasco Estructural: *s.d f3, RES1(r0)* (la etapa MEM de esta instrucción se encuentra, al mismo tiempo, con la etapa MEM de la instrucción *add.d f3, f2, f1*).
- 1 Atasco Estructural: *s.d f4, RES2(r0)* (la etapa MEM de esta instrucción se encuentra, al mismo tiempo, con la etapa MEM de la instrucción *mul.d f4, f2, f1*).
- (d) Modificar el programa agregando la instrucción mul.d f1, f2, f1 entre las instrucciones add.d y mul.d. Repetir la ejecución y observar los resultados. ¿Por qué aparece un atasco tipo WAR?

.data

N1: .double 9.13 N2: .double 6.58 RES1: .double 0.0 RES2: .double 0.0

.code

l.d f1, N1(r0) l.d f2, N2(r0) add.d f3, f2, f1 mul.d f1, f2, f1 mul.d f4, f2, f1 s.d f3, RES1(r0) s.d f4, RES2(r0) halt

Aparece un atasco tipo WAR porque la instrucción *mul.d f1, f2, f1* (en su etapa ID) necesita escribir el registro F1 que aún la instrucción *add.d f3, f2, f1* (en su etapa A0) no leyó.

(e) Explicar por qué colocando un NOP antes de la suma se soluciona el RAW de la instrucción ADD y, como consecuencia, se elimina el WAR.

.data

N1: .double 9.13 N2: .double 6.58 RES1: .double 0.0 RES2: .double 0.0

.code

Juan Menduiña

l.d f1, N1(r0) l.d f2, N2(r0) nop add.d f3, f2, f1 mul.d f1, f2, f1 mul.d f4, f2, f1 s.d f3, RES1(r0) s.d f4, RES2(r0) halt

Colocando un NOP antes de la suma se soluciona el RAW de la instrucción ADD y, como consecuencia, se elimina el WAR porque, ahora, cuando la instrucción *mul.d f1*, *f2*, *f1* se encuentran en su etapa ID, la instrucción *add.d f3*, *f2*, *f1* finaliza su etapa A0.

Ejercicio 2.

Es posible convertir valores enteros almacenados en alguno de los registros r1-r31 a su representación equivalente en punto flotante y viceversa. Describir la funcionalidad de las instrucciones mtcl, cvt.d.l, cvt.l.d y mfcl.

La funcionalidad de las siguientes instrucciones es:

- $mtcl r_f$, f_d : Copia los 64 bits del registro entero r_f al registro de punto flotante f_d .
- $cvt.d.l \ f_d$, f_f : Convierte a punto flotante el valor entero copiado al registro f_f , dejándolo en f_d .
- $cvt.l.d f_d$, f_f : Convierte a entero el valor en punto flotante contenido en el registro f_f , dejándolo en f_d .
- $mfcl r_d$, f_f : Copia los 64 bits del registro de punto flotante f_f al registro entero r_d .

Juan Menduiña

Ejercicio 3.

Escribir un programa que calcule la superficie de un triángulo rectángulo de base 5,85 cm y altura 13,47 cm. La superficie de un triángulo se calcula como: Superficie base*altura

2

.data

BASE: .double 5.85 ALTURA: .double 13.47 MEDIO: .double 0.5 RES: .double 0.0

.code

1.d f1, BASE(r0) 1.d f2, ALTURA(r0) 1.d f4, MEDIO(r0) mul.d f3, f1, f2 mul.d f5, f3, f4 s.d f5, RES(r0)

Ejercicio 4.

El índice de masa corporal (IMC) es una medida de asociación entre el peso y la talla de un individuo. Se calcula a partir del peso (expresado en kilogramos, por ejemplo 75,7 kg) y la estatura (expresada en metros, por ejemplo 1,73 m), usando la fórmula: IMC= $\frac{peso}{altura^2}.$ De acuerdo al valor calculado con este índice, puede clasificarse el estado nutricional de una persona en: Infrapeso (IMC < 18,5), Normal (18,5 \leq IMC < 25), Sobrepeso (25 \leq IMC < 30) y Obeso (IMC \geq 30). Escribir un programa que, dado el peso y la estatura de una persona, calcule su IMC y lo guarde en la dirección etiquetada IMC. También deberá guardar en la dirección etiquetada ESTADO un valor según la siguiente tabla:

<i>IMC</i>	Clasificación	Valor guardado
< 18,5	Infrapeso	1
< 25	Normal	2
< 30	Sobrepeso	3
≥ 30	Obeso	5

.data

ESTATURA: .double 1.65
PESO: .double 83.0
INFRAPESO: .double 18.5
NORMAL: .double 25.0
SOBREPESO: .double 30.0
IMC: .double 0.0
ESTADO: .word 0

.code

1.d f1, ESTATURA(r0)

mul.d f6, f1, f1 l.d f2, PESO(r0)

1.d f3, INFRAPESO(r0) 1.d f4, NORMAL(r0) 1.d f5, SOBREPESO(r0)

div.d f7, f2, f6

c.lt.d f7, f3 bc1t INFRA c.lt.d f7, f4 bc1t NORM c.lt.d f7, f5 bc1t SOBRE

daddi r1, r0, 4 i FIN

INFRA: daddi r1, r0, 1

j FIN

NORM: daddi r1, r0, 2

j FIN

SOBRE: daddi r1, r0, 3

Licenciatura en Informática UNLP - Arquitectura de Computadoras | 7

Juan Menduiña

FIN: s.d f7, IMC(r0)

s.d f7, IMC(r0) sd r1, ESTADO(r0)

Ejercicio 5.

El procesador MIPS64 posee 32 registros, de 64 bits cada uno, llamados r0 a r31 (también conocidos como \$0 a \$31). Sin embargo, resulta más conveniente para los programadores darles nombres más significativos a esos registros. La siguiente tabla muestra la convención empleada para nombrar a los 32 registros mencionados. Completar la tabla anterior explicando el uso que, normalmente, se le da cada uno de los registros nombrados. Marcar en la columna "¿Preservado?" si el valor de cada grupo de registros debe ser preservado luego de realizada una llamada a una subrutina. Se puede encontrar información útil en el apunte "Programando sobre MIPS64".

Registro	Nombre	¿Para qué se lo utiliza?	¿Preservado?
		Siempre tiene valor	
r0	\$zero	0 y no se puede	
		cambiar	
		Assembler	
		Temporary -	
r1	\$at	Reservado para ser	
		usado por el	
		ensamblador	
		Valores de retorno	
r2-r3	\$v0-\$v1	de la subrutina	
		llamada	
		Argumentos	
r4-r7	\$a0-\$a3	pasados a la	
		subrutina llamada	
		Registros	
		temporarios. No	
r8-r15	\$t0-\$t7	son conservados en	
		el llamado a	
		subrutinas	
		Registros salvados	
r16-r23	\$s0-\$s7	durante el llamado	X
		a subrutinas	
		Registros	
		temporarios. No	
r24-r25	\$t8-\$t9	son conservados en	
		el llamado a	
		subrutinas	
		Para uso del kernel	
r26-r27	\$k0-\$k1	del sistema	
		operativo	
		Global Pointer -	
		Puntero a la zona	
r28	\$gp	de la memoria	X
		estática del	
		programa	

Licenciatura en Informática UNLP - Arquitectura de Computadoras | 9 Juan Menduiña

r29	\$sp	Stack Pointer - Puntero al tope de la pila	X
r30	\$fp	Frame Pointer - Puntero al marco actual de la pila	x
r31	\$ra	Return Address - Dirección de retorno en un llamado a una subrutina	X

Ejercicio 6.

Como ya se observó anteriormente, muchas instrucciones que, normalmente, forman parte del repertorio de un procesador con arquitectura CISC no existen en el MIPS64. En particular, el soporte para la invocación a subrutinas es mucho más simple que el provisto en la arquitectura x86 (pero no por ello menos potente). El siguiente programa muestra un ejemplo de invocación a una subrutina.

VALOR1: .word 16
VALOR2: .word 4
RESULT: .word 0

.text

ld \$a0, VALOR1(\$zero) ld \$a1, VALOR2(\$zero) jal A_LA_POTENCIA sd \$v0, RESULT(\$zero)

halt

A_LA_POTENCIA: daddi \$v0, \$zero, 1 LAZO: slt \$t1, \$a1, \$zero

bnez \$t1, \$a1, \$zero bnez \$t1, TERMINAR daddi \$a1, \$a1, -1 dmul \$v0, \$v0, \$a0

j LAZO

TERMINAR: jr \$ra

(a) ¿Qué hace el programa? ¿Cómo está estructurado el código del mismo?

El programa calcula 16^4 = 65.536 y almacena el resultado en la variable RESULT. En la variable VALOR1, guarda la base de la potencia y, en el VALOR2, guarda el exponente. Luego, carga estos valores en los registros y salta a una subrutina que se encarga de calcular la potencia y guarda el resultado en el registro \$v0.

(b) ¿Qué acciones produce la instrucción jal? ¿Y la instrucción jr?

La instrucción jal salta a la dirección de memoria de la subrutina A_LA_POTENCIA y copia en \$ra la dirección de retorno. Y la instrucción jr salta a la dirección contenida en \$ra.

(c) ¿Qué valor se almacena en el registro \$ra? ¿Qué función cumplen los registros \$a0 y \$a1? ¿Y el registro \$v0?

El valor que se almacena en el registro \$ra\$ es la dirección de memoria de la instrucción siguiente al llamado de la subrutina A_LA_POTENCIA. La función que cumplen los

registros \$a0 y \$a1 son de argumentos/parámetros pasados a la subrutina llamada (en este caso, la base y el exponente). Y el registro \$v0 contiene el valor de retorno de la subrutina llamada (en este caso, el resultado de la potencia).

(d) ¿ Qué sucedería si la subrutina A_LA_POTENCIA necesitara invocar a otra subrutina para realizar la multiplicación (por ejemplo, en lugar de usar la instrucción dmul)? ¿ Cómo sabría cada una de las subrutinas a que dirección de memoria deben retornar?

Si la subrutina A_LA_POTENCIA necesitara invocar a otra subrutina para la realizar la multiplicación, esta subrutina volvería a la dirección de retorno incorrecta (la de la subrutina interna). Para que cada una de las subrutinas sepa a qué dirección de memoria deben retornar se debe guardar el \$ra de la primera subrutina usando la pila (push \$ra) y, una vez que se retorna de la segunda subrutina, se debe recuperar el \$ra de la primera subrutina usando la pila (pop \$ra).

Ejercicio 7.

Escribir una subrutina que reciba como parámetros un número positivo M de 64 bits, la dirección del comienzo de una tabla que contenga valores numéricos de 64 bits sin signo y la cantidad de valores almacenados en dicha tabla. La subrutina debe retornar la cantidad de valores mayores que M contenidos en la tabla.

.data

TABLA: .word 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10

M: .word 5
TAM: .word 10
CANT: .word 0

.code

daddi \$sp, \$0, 0x400

ld \$a0, M(\$0) ld \$a1, TAM(\$0)

daddi \$a2, \$0, TABLA

daddi \$a0, \$a0, 1 jal EMPEZAR sd \$v0, CANT(\$0)

halt

EMPEZAR: daddi \$sp, \$sp, -16

sd \$ra, 0(\$sp) sd \$s2, 8(\$sp)

dadd \$t0, \$a1, \$0 dadd \$s2, \$a2, \$0

dadd \$v0, \$0, \$0

LAZO: ld \$t1, 0(\$s2)

slt \$t2, \$t1, \$a0

bnez \$t2, MENOR

daddi \$v0, \$v0, 1

MENOR: daddi \$t0, \$t0, -1

daddi \$s2, \$s2, 8 bnez \$t0, LAZO ld \$ra, 0(\$sp) ld \$s2, 8(\$sp)

daddi \$sp, \$sp, 16

Ejercicio 8.

Escribir una subrutina que reciba como parámetros las direcciones del comienzo de dos cadenas terminadas en cero y retorne la posición en la que las dos cadenas difieren. En caso de que las dos cadenas sean idénticas, debe retornar -1.

.data

CAD1: .asciiz "abcde" CAD2: .asciiz "abcd"

RES: .word 0

.code

daddi \$sp, \$0, 0x400 daddi \$a0, \$0, CAD1 daddi \$a1, \$0, CAD2

jal COMP sd \$v0, RES(\$0)

halt

COMP: daddi \$sp, \$sp, -24

sd \$ra, 0(\$sp) sd \$s0, 8(\$sp) sd \$s1, 16(\$sp) dadd \$s0, \$a0, \$0 dadd \$s1, \$a1, \$0 dadd \$v0, \$0, \$0

LAZO: lbu \$t0, 0(\$s0)

lbu \$t1, 0(\$s1) beqz \$t0, FIN1 beqz \$t1, FIN2 bne \$t0, \$t1, FIN2 daddi \$v0, \$v0, 1 daddi \$s0, \$s0, 1 daddi \$s1, \$s1, 1

j LAZO

FIN1: bnez \$t1, FIN2

daddi \$v0, \$v0, -1

FIN2: ld \$ra, 0(\$sp)

ld \$s0, 8(\$sp) ld \$s1, 16(\$sp) daddi \$sp, \$sp, 24

Ejercicio 9.

LAZO:

Escribir la subrutina ES_VOCAL que determina si un caracter es vocal o no, ya sea mayúscula o minúscula. La rutina debe recibir el caracter y debe retornar el valor 1 si es una vocal o 0 en caso contrario.

.data

VOCALES: .asciiz "AEIOUaeiou"

CHAR: .ascii "a" RES: .word 0

.code

daddi \$sp, \$0, 0x400 lbu \$a0, CHAR(\$0)

daddi \$a1, \$0, VOCALES

jal ES_VOCAL sd \$v0, RES(\$0)

halt

ES_VOCAL: daddi \$sp, \$sp, -16

sd \$ra, 0(\$sp) sd \$s1, 8(\$sp) dadd \$v0, \$0, \$0 dadd \$s1, \$a1, \$0 lbu \$t1, 0(\$s1)

του φι1, υ(φ81)

beqz \$t1, FIN

beq \$a0, \$t1, VOCAL

daddi \$s1, \$s1, 1

j LAZO

VOCAL: daddi \$v0, \$v0, 1 FIN: ld \$ra, 0(\$sp)

ld \$s1, 8(\$sp)

Ejercicio 10.

Usando la subrutina escrita en el ejercicio anterior, escribir la subrutina CONTAR_VOC, que recibe una cadena terminada en cero y devuelve la cantidad de vocales que tiene esa cadena.

.data

VOCALES: .asciiz "AEIOUaeiou"

CADENA: .ascii "AbCdE"

RES: .word 0

.code

daddi \$sp, \$0, 0x400 daddi \$a0, \$0, CADENA jal CONTAR_VOC sd \$v1, RES(\$0)

halt

CONTAR_VOC: daddi \$sp, \$sp, -16

sd \$ra, 0(\$sp) sd \$s0, 8(\$sp)

daddi \$a1, \$0, VOCALES

dadd \$v1, \$0, \$0 dadd \$s0, \$a0, \$0 lbu \$a0, 0(\$s0)

LAZO1: lbu \$a0, 0(\$s0)

beq \$a0, \$0, FIN1 jal ES_VOCAL dadd \$v1, \$v1, \$v0 daddi \$s0, \$s0, 1

j LAZO1

FIN1: ld \$ra, 0(\$sp)

ld \$s0, 8(\$sp)

jr \$ra

ES_VOCAL: daddi \$sp, \$sp, -8

sd \$s1, 0(\$sp) dadd \$v0, \$0, \$0 dadd \$s1, \$a1, \$0

LAZO2: lbu \$t1, 0(\$s1)

beqz \$t1, FIN2

beq \$a0, \$t1, VOCAL

daddi \$s1, \$s1, 1

i LAZO2

VOCAL: daddi \$v0, \$v0, 1 FIN2: ld \$s1, 0(\$sp)

daddi \$sp, \$sp, 8

Ejercicio 11.

Escribir una subrutina que reciba como argumento una tabla de números terminada en 0. La subrutina debe contar la cantidad de números que son impares en la tabla. Esta condición se debe verificar usando la subrutina ES_IMPAR. La subrutina ES_IMPAR debe devolver 1 si el número es impar y 0 si no lo es.

.data

TABLA: .word 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 0

RES: .word 0

.code

daddi \$sp, \$0, 0x400 daddi \$a0, \$0, TABLA

jal CANT_IMP sd \$v1, RES(\$0)

halt

CANT_IMP: daddi \$sp, \$sp, -16

sd \$ra, 0(\$sp) sd \$s0, 8(\$sp) dadd \$v1, \$0, \$0 dadd \$s0, \$a0, \$0

LAZO: ld \$a0, 0(\$s0)

beqz \$a0, FIN1 jal ES_IMPAR dadd \$v1, \$v1, \$v0 daddi \$s0, \$s0, 8

j LAZO

FIN1: ld \$ra, 0(\$sp)

ld \$s0, 8(\$sp) daddi \$sp, \$sp, 16

jr \$ra

ES_IMPAR: dadd \$v0, \$0, \$0

andi \$t0, \$a0, 1 beqz \$t0, FIN2 daddi \$v0, \$v0, 1

FIN2: jr \$ra

Ejercicio 12.

El siguiente programa espera usar una subrutina que calcule, en forma recursiva, el factorial de un número entero:

.data

VALOR: .word 10 RESULT: .word 0

.text

daddi \$sp, \$zero, 0x400 ld \$a0, VALOR(\$zero) jal FACTORIAL

sd \$v0, RESULT(\$zero)

halt

FACTORIAL:

...

(a) Implementar la subrutina factorial definida en forma recursiva. Tener presente que el factorial de un número entero n se calcula como el producto de los números enteros entre 1 y n inclusive:

.data

VALOR: .word 10 RESULT: .word 0

.code

daddi \$sp, \$0, 0x400 ld \$a0, VALOR(\$0) jal FACTORIAL sd \$v0, RESULT(\$0)

halt

FACTORIAL: daddi \$sp, \$sp, -16

sd \$ra, 0(\$sp) sd \$s0, 8(\$sp) beqz \$a0, FIN1 dadd \$s0, \$a0, \$0 daddi \$a0, \$a0, -1 jal FACTORIAL dmul \$v0, \$v0, \$s0

j FIN2

FIN1: daddi \$v0, \$0, 1 FIN2: ld \$ra, 0(\$sp)

ld \$s0, 8(\$sp) daddi \$sp, \$sp, 16

(b) ¿Es posible escribir la subrutina factorial sin utilizar una pila? Justificar.

No, no es posible escribir la subrutina FACTORIAL sin utilizar una pila, ya que es lo que permite guardar los distintos \$ra y \$s0 de la recursión.