ESTADÍSTICA MULTIVARIANTE

UGR, GRADO EN MATEMÁTICAS Curso Académico 2023-2024

José Miguel Angulo Ibáñez (jmangulo@ugr.es)

Departamento de Estadística e Investigación Operativa Universidad de Granada

▶ TEMA 1. Distribución Normal Multivariante

Extensión al caso general, $\Sigma > 0$

Introducción

- En el apartado anterior se ha introducido la DNM en el caso $\Sigma>0$, dándose varias formulaciones equivalentes, una de las cuales se ha adoptado como definición y las otras como caracterizaciones:
 - [D] En términos de la densidad asociada (se requiere formalmente la condición $|\Sigma| \neq 0$ y, por tanto, $\exists \Sigma^{-1}$)
 - [C-I] Como transformación lineal (no singular) de un vector de componentes independientes con DN univariante estándar
 - [C-II] En términos de la forma de la función característica
- [C-III] Bajo la condición de normalidad (no degenerada) de combinaciones lineales de las componentes
- **[C-IV]** Mediante transformaciones lineales (no singulares) a partir de la densidad esférica estándar y radio aleatorio $\sqrt{\chi_p^2}$ (donde también se requiere explícitamente la existencia de Σ^{-1})
- Con el fin de dar una formulación de la DNM extendida al caso general en que $\Sigma \geq 0$ (pudiendo ser singular, es decir, semidefinida positiva), se observa que [C-I], [C-II] y [C-III] ofrecen una viabilidad más directa, especialmente en el caso de [C-II]

Introducción

- En el apartado anterior se ha introducido la DNM en el caso $\Sigma>0$, dándose varias formulaciones equivalentes, una de las cuales se ha adoptado como definición y las otras como caracterizaciones:
 - [D] En términos de la densidad asociada (se requiere formalmente la condición $|\Sigma| \neq 0$ y, por tanto, $\exists \Sigma^{-1}$)
 - [C-I] Como transformación lineal (no singular) de un vector de componentes independientes con DN univariante estándar
 - [C-II] En términos de la forma de la función característica
- [C-III] Bajo la condición de normalidad (no degenerada) de combinaciones lineales de las componentes
- [C-IV] Mediante transformaciones lineales (no singulares) a partir de la densidad esférica estándar y radio aleatorio $\sqrt{\chi_p^2}$ (donde también se requiere explícitamente la existencia de Σ^{-1})
- En este apartado, se trata de introducir dicha formulación extendida partiendo de la identificación de la DNM por su función característica (enfoque [C-II]) y discutiendo las implicaciones con respecto a las otras formas de interpretación

Sobre la descomposición espectral de la matriz de covarianzas, $\Sigma \geq 0$

• Sea Σ la matriz de covarianzas de algún vector aleatorio p-dimensional. Por ser $\Sigma \geq 0$ y simétrica, puede factorizarse de la forma

$$\Sigma=H\Lambda H', \quad {
m con:} \quad H \ {
m una\ matriz}\ p imes p \ {
m ortogonal}\ (HH'=H'H=I_p)$$

$$\Lambda \ {
m una\ matriz}\ p imes p \ {
m diagonal}, \ {
m cuyos}\ {
m elementos}$$

$${
m diagonales}\ {
m distintos}\ {
m son}\ {
m los}\ {
m autovalores}\ {
m de}\ \Sigma$$

Sea $r={\rm rango}(\Sigma),\,r\leq p.$ Supongamos, por conveniencia, que las matrices se eligen de modo que

$$\Lambda = \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \ \text{con} \ D \ \text{una matriz} \ r \times r \ \text{no singular, escribiendo}$$

$$H = \begin{pmatrix} H_1 & H_2 \end{pmatrix}, \ \text{con} \ H_1 \ \text{una matriz} \ p \times r \ \text{y} \ H_2 \ \text{una matriz} \ p \times (p-r)$$

Se tiene entonces que

$$\Sigma = \begin{pmatrix} H_1 & H_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H_1' \\ H_2' \end{pmatrix} = H_1 D H_1'$$

Función característica de la DNM (caso $\Sigma \ge 0$)

Introducimos formalmente la DNM en el caso general ($\Sigma \geq 0$) mediante la identificación de su función característica:

• DEFINICIÓN (extensión de [C-II]):

Un vector aleatorio p-dimensional \mathbf{X} con vector de medias $\boldsymbol{\mu}$ y matriz de covarianzas $\Sigma \geq 0$ tiene una DNM, $\mathbf{X} \sim N_p(\boldsymbol{\mu}, \Sigma)$, si y solo si su función característica tiene la forma

$$\phi_{\mathbf{X}}(\mathbf{t}) = \exp\left\{i\mathbf{t}'\boldsymbol{\mu} - \frac{1}{2}\mathbf{t}'\boldsymbol{\Sigma}\mathbf{t}\right\}$$

 Antes de tratar las extensiones de [C-I] y [C-III] a partir de esta definición, veremos un resultado general sobre transformaciones lineales:

Transformaciones lineales de rango no necesariamente máximo (caso $\Sigma \ge 0$)

RESULTADO:

Sean

$$\begin{array}{lll} \mathbf{X} & \sim & N_p(\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{X}}, \boldsymbol{\Sigma}_{\mathbf{X}}) & (\boldsymbol{\Sigma}_{\mathbf{X}} \geq 0) \\ \mathbf{Y} & = & B\mathbf{X} + \mathbf{b} & \mathsf{con} \\ & & B & \mathsf{matriz} \ q \times p \ (\mathsf{cte.}) & (\Rightarrow \mathsf{rango}(B) \leq \mathsf{min}\{q,p\}) \\ & & \mathbf{b} & \mathsf{vector} \ q \times 1 \ (\mathsf{cte.}) \\ \end{array}$$

Entonces, se tiene que

$$\mathbf{Y} \sim N_q(\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{Y}}, \boldsymbol{\Sigma}_{\mathbf{Y}}) = N_q(B\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{X}} + \mathbf{b}, B\boldsymbol{\Sigma}_{\mathbf{X}}B'),$$

 $(\mathsf{siendo}\ \mathsf{rango}(B\Sigma_{\mathbf{X}}B') \leq \mathsf{min}\{\mathsf{rango}(B),\mathsf{rango}(\Sigma)\}) \qquad (\Box\ \mathsf{Probar})$

Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \geq 0$)

- Intuitivamente, en el caso en que la matriz Σ sea singular, la variabilidad del vector aleatorio \mathbf{X} , con DNM (versión extendida), podrá ser explicada (con probabilidad 1) en términos de un número de variables aleatorias, con DN univariante e independientes, igual al rango de Σ . A continuación, vemos la argumentación formal para llegar al enunciado de la correspondiente caracterización, como extensión de [C-I].
- A partir de la descomposición espectral de Σ , vista al principio, de la forma

$$\Sigma = H_1 D H_1',$$

y teniendo en cuenta que

$$HH' = \begin{pmatrix} H_1 & H_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H'_1 \\ H'_2 \end{pmatrix} = H_1 H'_1 + H_2 H'_2,$$

podemos escribir la función característica de X como

$$\phi_{\mathbf{X}}(\mathbf{t}) = e^{i\mathbf{t}'\boldsymbol{\mu} - \frac{1}{2}\mathbf{t}'\boldsymbol{\Sigma}\mathbf{t}} = e^{i\mathbf{t}'HH'\boldsymbol{\mu} - \frac{1}{2}\mathbf{t}'H_1DH'_1\mathbf{t}} = e^{i\mathbf{t}'H_1H'_1\boldsymbol{\mu} - \frac{1}{2}\mathbf{t}'H_1DH'_1\mathbf{t}}e^{i\mathbf{t}'H_2H'_2\boldsymbol{\mu}}$$

Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \geq 0$) (cont.)

Esta expresión sugiere considerar el cambio de variables lineal

$$\mathbf{Y} := H'\mathbf{X} = \begin{pmatrix} H_1' \\ H_2' \end{pmatrix} \mathbf{X} = \begin{pmatrix} H_1' \mathbf{X} \\ H_2' \mathbf{X} \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} \mathbf{Y}_1 \\ \mathbf{Y}_2 \end{pmatrix},$$

de modo que, por ser H ortogonal, se tiene también que X = HY.

Los momentos de primer y segundo orden de Y vienen dados por

$$\mu_{\mathbf{Y}} = H' \mu = \begin{pmatrix} H'_1 \mu \\ H'_2 \mu \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} \mu_{\mathbf{Y}_1} \\ \mu_{\mathbf{Y}_2} \end{pmatrix}$$

$$\Sigma_{\mathbf{Y}} = H' \Sigma H = H' H \Lambda H' H = \Lambda = \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} \Sigma_{\mathbf{Y}_1} & 0 \\ 0 & \Sigma_{\mathbf{Y}_2} \end{pmatrix}$$

Es decir,

$$\mathbf{Y}_1 \sim N_r(H_1'\boldsymbol{\mu},D)$$

 $\mathbf{Y}_2 \sim N_{p-r}(H_2'\boldsymbol{\mu},0)$ (es decir, la distribución degenerada en $H_2'\boldsymbol{\mu}$: $P[\mathbf{Y}_2=H_2'\boldsymbol{\mu}]=1)$

Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \geq 0$) (cont.)

 Por tanto, tenemos que la función característica de X se puede interpretar como

$$\phi_{\mathbf{X}}(\mathbf{t}) = E\left[e^{i\mathbf{t}'\mathbf{X}}\right] = E\left[e^{i\mathbf{t}'H\mathbf{Y}}\right] = \phi_{\mathbf{Y}}(H'\mathbf{t})$$

Con el cambio de variables

$$\mathbf{v} := H'\mathbf{t} = \begin{pmatrix} H'_1 \\ H'_2 \end{pmatrix} \mathbf{t} = \begin{pmatrix} H'_1 \mathbf{t} \\ H'_2 \mathbf{t} \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} \mathbf{v}_1 \\ \mathbf{v}_2 \end{pmatrix},$$

podemos escribir:

$$\begin{aligned} \phi_{\mathbf{Y}}(\mathbf{v}) &= \phi_{\mathbf{X}}(\mathbf{t}) = e^{i\mathbf{t}'H_{1}H'_{1}\mu - \frac{1}{2}\mathbf{t}'H_{1}DH'_{1}\mathbf{t}}e^{i\mathbf{t}'H_{2}H'_{2}\mu} \\ &= e^{i\mathbf{v}'_{1}\mu_{\mathbf{Y}_{1}} - \frac{1}{2}\mathbf{v}'_{1}\Sigma_{\mathbf{Y}_{1}}\mathbf{v}_{1}}e^{i\mathbf{v}'_{2}\mu_{\mathbf{Y}_{2}}} \\ &= \phi_{\mathbf{Y}_{1}}(\mathbf{v}_{1})\phi_{\mathbf{Y}_{2}}(\mathbf{v}_{2}) \end{aligned}$$

Es decir, Y_1 e Y_2 son independientes.

Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \ge 0$) (cont.)

• Ahora, puesto que $\mathbf{Y}_1 \sim N_r(H_1'\boldsymbol{\mu}, D)$, con D>0, se tiene por [C-I] que \mathbf{Y}_1 puede representarse en distribución como

$$\mathbf{Y}_1 \stackrel{d}{=} D^{\frac{1}{2}}\mathbf{Z} + H_1'\boldsymbol{\mu}, \quad \mathsf{con} \ \mathbf{Z} \sim N_r(\mathbf{0}, I_r);$$

para Y_2 se puede escribir

$$\mathbf{Y}_2 \overset{P ext{-c.s.}}{=} H_2' \boldsymbol{\mu} \equiv 0\mathbf{Z} + H_2' \boldsymbol{\mu}, \quad ext{siendo aquí } 0 ext{ una matriz } (p-r) imes r$$

Conjuntamente (teniendo en cuenta que $\stackrel{P\text{-c.s.}}{=} \Rightarrow \stackrel{d}{=}$), podemos escribir

$$\mathbf{Y} = \begin{pmatrix} \mathbf{Y}_1 \\ \mathbf{Y}_2 \end{pmatrix} \stackrel{d}{=} \begin{pmatrix} D^{\frac{1}{2}}\mathbf{Z} + H_1'\boldsymbol{\mu} \\ 0\mathbf{Z} + H_2'\boldsymbol{\mu} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} D^{\frac{1}{2}} \\ 0 \end{pmatrix} \mathbf{Z} + H'\boldsymbol{\mu}$$

Se deshace el cambio de variables multiplicando por H,

$$\mathbf{X} = H\mathbf{Y} \stackrel{d}{=} H inom{D^{rac{1}{2}}}{0} \mathbf{Z} + HH' oldsymbol{\mu} = H_1 D^{rac{1}{2}} \mathbf{Z} + oldsymbol{\mu}$$

Finalmente, denotando $A = H_1 D^{\frac{1}{2}}$, se tiene que

$$\mathbf{X} \stackrel{d}{=} A\mathbf{Z} + \boldsymbol{\mu}$$
, con: A matriz $p \times r$ (cte.) de rango r $\mathbf{Z} \sim N_r(\mathbf{0}, I_r)$

Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \ge 0$) (cont.)

Recíprocamente, es inmediato que si se cumple que

$$\mathbf{X} \stackrel{d}{=} A\mathbf{Z} + \boldsymbol{\mu}, \quad ext{con: } A ext{ matriz } p imes r ext{ (cte.) de rango } r$$
 $\mathbf{Z} \sim N_r(\mathbf{0}, I_r),$

teniendo en cuenta la correspondencia biunívoca entre distribuciones y funciones características (teorema de inversión de Paul Lévy), ha de ser

$$\phi_{\mathbf{X}} \equiv \phi_{A\mathbf{Z}+\boldsymbol{\mu}}$$

Es decir, para todo $\mathbf{t} \in \mathbb{R}^p$,

$$\phi_{\mathbf{X}}(\mathbf{t}) = \phi_{A\mathbf{Z}+\boldsymbol{\mu}}(\mathbf{t}) = E\left[e^{i\mathbf{t}'(A\mathbf{Z}+\boldsymbol{\mu})}\right]$$
$$= e^{i\mathbf{t}'\boldsymbol{\mu}}E\left[e^{i(\mathbf{t}'A)\mathbf{Z}}\right] = e^{i\mathbf{t}'\boldsymbol{\mu}}\phi_{\mathbf{Z}}(A'\mathbf{t})$$
$$= e^{i\mathbf{t}'\boldsymbol{\mu}}e^{-\frac{1}{2}(\mathbf{t}'A)(A'\mathbf{t})} = e^{i\mathbf{t}'\boldsymbol{\mu}-\frac{1}{2}\mathbf{t}'(AA')\mathbf{t}}$$

Por tanto, según la definición general de la DNM dada a partir de la extensión de [C-II],

$$\mathbf{X} \sim N_p(\boldsymbol{\mu}, \Sigma), \quad \text{con } \Sigma_{\mathbf{X}} = AA' \geq 0$$

Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \ge 0$) (cont.)

Se puede enunciar, como conclusión, la caracterización siguiente:

CARACTERIZACIÓN I (caso general):

Un vector aleatorio p-dimensional ${\bf X}$ tiene una DNM, ${\bf X}\sim N_p({\pmb \mu},\Sigma)$ ($\Sigma\geq 0$), si y solo si

Extensión de la caracterización [C-III] (caso $\Sigma \ge 0$)

En relación con la caracterización [C-III], el resultado extendido al caso general puede enunciarse de la forma siguiente:

• CARACTERIZACIÓN III (caso general):

Un vector aleatorio p-dimensional $\mathbf{X}=(X_1,\ldots,X_p)'$ tiene una DNM (versión extendida) si y solo si toda combinación de la forma

$$\alpha' \mathbf{X}$$
, con $\alpha \in \mathbb{R}^p$,

tiene una DN univariante (posiblemente degenerada, *i. e.* con varianza nula)

(□ Probar)

(La demostración es similar a la correspondiente al caso no singular, con mínimas modificaciones)

Discusión en relación con la posible no existencia de densidad en todo \mathbb{R}^p (caso $\Sigma \geq 0$)

• En referencia a la definición basada en la función de densidad, dada para el caso no singular $(\Sigma>0)$, en el caso general que nos ocupa $(\Sigma\geq0)$ sólo existirá propiamente la densidad para un subvector, con dimensión igual al rango de la matriz Σ , de un vector obtenido a partir de ${\bf X}$ mediante un cambio de variables conveniente

Dicho cambio estará asociado a la descomposición espectral de Σ , y el subvector corresponderá a las componentes generadas por los autovectores asociados a los autovalores estrictamente positivos de Σ

Es decir, se tiene que la distribución es no singular en un subespacio afín de dimensión $r=\operatorname{rango}(\Sigma)$. Para el resto de dimensiones, la distribución es degenerada

• Análogamente, se podrá dar una representación como distribución simétrica de contornos elípticos restringida al subespacio afín de dimensión $r=\operatorname{rango}\left(\Sigma\right)$ mencionado

Normalidad de combinaciones lineales de vectores aleatorios con DNM (versión general) independientes

RESULTADO:

Sean X_k , k = 1, ..., m, vectores aleatorios p-dimensionales con DNM,

$$\mathbf{X}_k \sim N_p(\boldsymbol{\mu}_k, \Sigma_k)$$
 (respectivamente),

e independientes. Entonces, para cualquier conjunto de matrices A_k , k = 1, ..., m (ctes.), de dimensión $q \times p$, se verifica que

$$\mathbf{Y} := \sum_{k=1}^{m} A_k \mathbf{X}_k \sim N_q \left(\sum_{k=1}^{m} A_k \boldsymbol{\mu}_k, \sum_{k=1}^{m} A_k \boldsymbol{\Sigma}_k A_k' \right)$$

(□ Probar)

[Complemento] El 'problema de Lévy-Cramér' (teorema de Cramér)

 Como consecuencia del resultado anterior, se tiene, en particular, el siguiente caso simple:

Sean X_1 y X_2 vectores aleatorios p-dimensionales con

$$\mathbf{X}_1 \sim N_p(\boldsymbol{\mu}_1, \Sigma_1) \qquad \mathbf{X}_2 \sim N_p(\boldsymbol{\mu}_2, \Sigma_2),$$

e independientes. Entonces,

$$\mathbf{X}_1 + \mathbf{X}_2 \sim N_p(\boldsymbol{\mu}_1 + \boldsymbol{\mu}_2, \Sigma_1 + \Sigma_2)$$

• En este caso (*i. e.* bajo normalidad), se tiene que el *recíproco* también es cierto:

Sean \mathbf{X}_1 y \mathbf{X}_2 vectores aleatorios p-dimensionales independientes tales que $\mathbf{X}_1 + \mathbf{X}_2$ tiene DNM. Entonces, \mathbf{X}_1 y \mathbf{X}_2 tienen también, cada uno, DNM

[Complemento] El 'problema de Lévy-Cramér' (teorema de Cramér) (cont.)

- Históricamente, el resultado fue conjeturado por Paul Lévy, aunque no fue demostrado formalmente, por Harald Cramér, hasta 1936, mediante herramientas de la teoría de funciones analíticas, para el caso p=1
- No veremos aquí la demostración. No obstante, es fácil probar (por ejemplo, mediante la caracterización [C-III]) que, partiendo de que el resultado es cierto para p = 1, lo es inmediatamente para cualquier p (□ Probar)