

Introducción a la lógica difusa II

Juan Luis Castro

Conjuntos (clásicos o crisps) asociados a un subconjunto difuso

$$A \text{ subconjunto difuso de } X \quad \rightarrow \quad A \equiv \mu_A: X \rightarrow [0,1]$$

- **Soprote:** conjuntos de elementos con grado de pertenencia distinto de cero

$$Sop(A) = \{x \in X \mid \mu_A(x) > 0\} \quad \equiv \quad Sop(A) = \{x \in X \mid A(x) > 0\}$$

- **Núcleo:** Conjunto de elementos cuyo grado de pertenencia es máximo

$$Núcleo(A) = \{x \in X \mid \forall y \in X, \mu_A(x) \geq \mu_A(y)\}$$

- **α -corte:** Conjunto de elementos cuyo grado de pertenencia es mayor que α

$$\alpha\text{-corte}(A) = \{x \in X \mid \mu_A(x) > \alpha\}$$

Propiedades de subconjuntos difusos

- **Altura:** Grado de pertenencia más grande de los elementos del conjunto

$$\textit{Altura}(A) = \sup \{ \mu_A(x) / x \in X \}$$

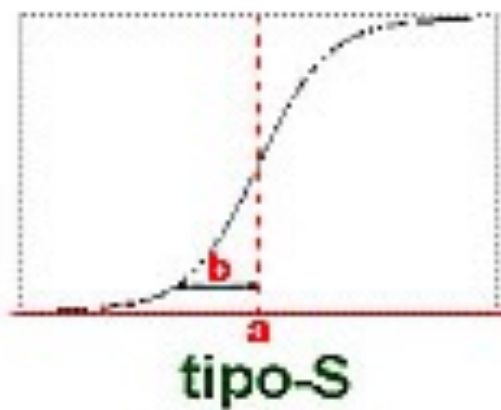
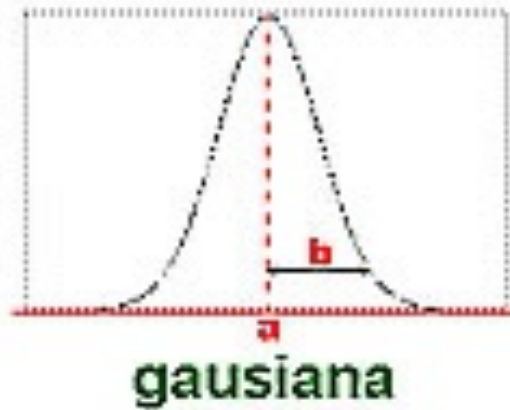
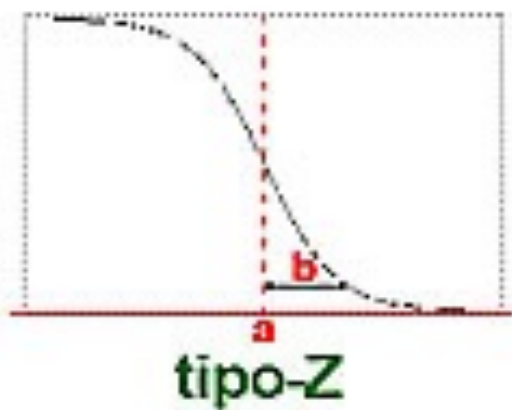
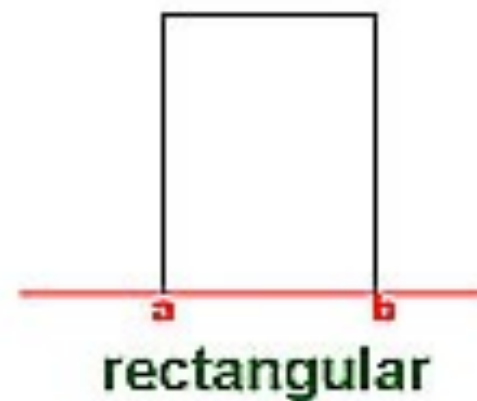
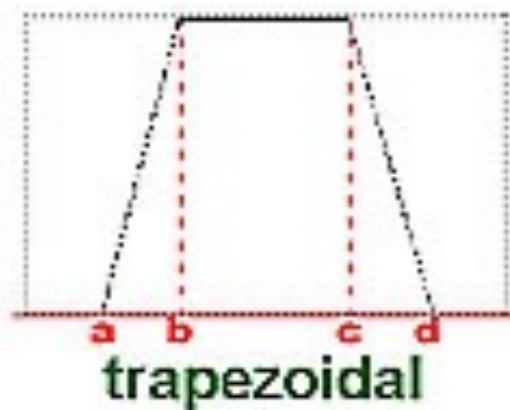
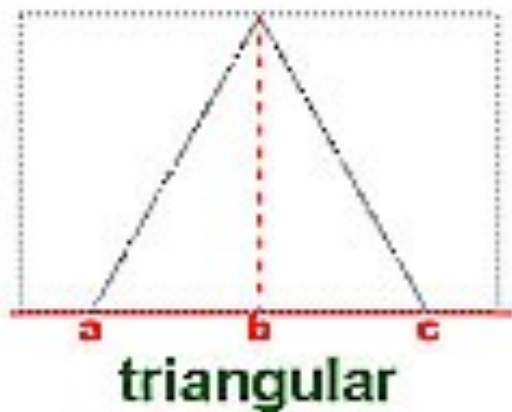
- **Conjunto Difuso Normal:** Conjunto difuso cuya altura es igual a 1

$$A \text{ es normal} \Leftrightarrow \textit{Altura}(A)=1$$

- **Conjunto Difuso Convexo:** Conjunto difuso con función de pertenencia convexa

- **Inclusión:** $A \subseteq B \quad \Leftrightarrow \quad \forall x \in X, \mu_A(x) \leq \mu_B(x)$

Tipos estándares de conjuntos difusos



Generalizaciones del conectivo “Y”

- **T-normas:** $T: [0,1] \times [0,1] \rightarrow [0,1]$ $T[\mu_A(a), \mu_B(b)]$ = grado de verdad de “a es A y b es B”
- **Conmutativa:** $T(x,y) = T(y,x)$
- **Asociativa:** $T(x, T(y,z)) = T(T(x,y), z)$
- **No decreciente:** $T(x,y) \geq T(z,v)$, si $x \geq z$ y $y \geq v$
- **1 es neutro:** $T(x, 1) = x$
-
- **0 es absorbente:** $T(x, 0) = 0$
- **$T(x,y) \leq \min(x,y)$**

t-normas usualmente utilizadas

Mínimo: $T(a,b) = \min(a,b)$

Producto: $T(a,b) = a \cdot b$

Diferencia acotada: $T(a,b) = \max(0, a+b-1)$

t-norma drástica: $T(a,b) = a$, si $b=1$

$=b$, si $a=1$

$=0$, en otro caso

Mayor t-norma, Positiva ($T(a,b)=0 \Rightarrow a=0$ o $b=0$)

Separa puntos: Si $b \neq c$, entonces $T(a,b) \neq T(a,c)$

No positiva si $a+b \leq 1$, $T(a,b)=0$

Menor t-norma

Para cada t-norma T ; t-norma drástica $\leq T(a,b) \leq \min(a,b)$

t-norma drástica \leq Diferencia acotada \leq Producto \leq Mínimo

Generalizaciones del conectivo “0”

t-conormas (S-normas): $S: [0,1] \times [0,1] \rightarrow [0,1]$

$S(\mu_A(a), \mu_B(b))$ = grado de verdad de “a es A o b es B”

Conmutativa: $S(x,y) = S(y,x)$

Asociativa: $S(x, S(y,z)) = S(S(x,y), z)$

No decreciente: $S(x,y) \geq S(z,v)$, si $x \geq z$ y $y \geq v$

0 es neutro: $S(x,0) = x$

1 es absorbente: $S(x,1) = 1$

$S(x,y) \geq \max(x,y)$

Dualidad:

- Si T es t-norma, entonces $S_T(x,y) = 1 - T(1-x, 1-y)$ es una t-conorma (t-conorma dual de T, $S_T = \text{dual}(T)$)
- Si S es t-conorma, entonces $T_S(x,y) = 1 - S(1-x, 1-y)$ es una t-norma (t-norma dual de S, $T_S = \text{dual}(S)$)
- Leyes de De Morgan: $S = \text{dual}(\text{dual}(S))$ y $T = \text{dual}(\text{dual}(T))$

t-conormas usualmente utilizadas

Máximo: $S(a,b) = \max(a,b)$

Suma probabilística: $S(a,b) = a+b-a \cdot b$

Suma acotada: $S(a,b) = \min(1, a+b)$

t-conorma drástica: $S(a,b) = a$, si $b=0$
 $= b$, si $a=0$
 $= 1$, en otro caso

Menor t-conorma, $S(a,b)=1 \Rightarrow a=1$ o $b=1$

Separa puntos: Si $b \neq c$, entonces $S(a,b) \neq S(a,c)$

$S(a,b)=1$ sin que $a=1$ o $b=1$, (si $a+b \geq 1$, $S(a,b)=1$)

Mayor t-conorma, no continua

Para cada t-conorma S ; $\max \leq S(a,b) \leq$ t-conorma drástica

Máximo \leq Suma probabilística \leq Suma acotada \leq t-conorma drástica

Sistemas basados en reglas difusas. Modelo Mamdani

Interpretación

Si X_1 es A_1^1 y y X_n es A_n^1 , entonces Y es B^1 .

y

...

y

Si X_1 es A_1^k y y X_n es A_n^k , entonces Y es B^k



X_1 es A_1^1 y y X_n es A_n^1 e Y es B^1 .

ó

...

ó

X_1 es A_1^k y y X_n es A_n^k e Y es B^k

Reglas difusas: modelo general

Reglas del tipo si-entonces:

R: Si X_1 es A_1 y y X_n es A_n , entonces Y es B

donde A_i es una etiqueta lingüística representada como un subconjunto difuso del dominio de X_i

$A_i: \text{Dominio}(X_i) \rightarrow [0,1]$

$A_i(x) = \text{“grado en que } x \text{ es } A_i\text{”}$

Matching de una entrada con una regla

Grado en que se da el antecedente: Se fija una t-norma T

Si $X_1=x_1, \dots, X_n=x_n$:

$A_i(x_i)$ = "grado en que x_i es A_i " = "grado en que es cierto X_i es A_i "

$T(A_1(x_1), \dots, A_n(x_n))$ = "grado en que es cierto X_1 es A_1 y y X_n es A_n "

Si T =Mínimo, $\text{Matching}(X_1=x_1, \dots, X_n=x_n; R) = \min(A_1(x_1), \dots, A_n(x_n))$

Si T =Producto, $\text{Matching}(X_1=x_1, \dots, X_n=x_n; R) = A_1(x_1) * \dots * A_n(x_n)$

Disparando la regla difusa, modelo Mamdani

Se fija una t-norma T2

Si X_1 es A_1 y y X_n es A_n , entonces Y es B

$X_1=x_1, \dots, X_n=x_n$

Y es B'

X_1 es A_1 y y X_n es A_n e Y es B

$X_1=x_1, \dots, X_n=x_n$

Y es B'

$M = \text{Matching}(X_1=x_1, \dots, X_n=x_n; R)$

$B'(y) = T2(M, B(y))$

Si T2=Mínimo: $B'(y) = \min(M, B(y))$

Si T2=Producto: $B'(y) = M * B(y)$

Salida difusa del sistema, Agregación (Modelo Mamdani)

Se fija una t-conorma S

X_1 es A_1^1 y y X_n es A_n^1 e Y es B^1 .

ó

...

ó

X_1 es A_1^k y y X_n es A_n^k e Y es B^k

Y es $B^{1'}$

Y es $B^{k'}$

Y es B'

$$B'(y) = S(B^{1'}(y), \dots, B^{k'}(y))$$

Desfuzzificación

$Y \text{ es } B' \longrightarrow Y=y_0$

- Centro de gravedad (centroide): $y_0 = (\int Y y \cdot \mu_{B'}(y) dy) / (\int Y \mu_{B'}(y) dy)$
- Media de los máximos (MoM):

$$y_1 = \inf \{ z / \mu_{B'}(z) = \sup \mu_{B'}(y) \},$$

$$y_2 = \sup \{ z / \mu_{B'}(z) = \sup \mu_{B'}(y) \},$$

$$y_0 = (y_1 + y_2) / 2$$

Sistema basados en reglas difusas para problemas de clasificación

Características: X_1, \dots, X_n

¿Clase? C_1, \dots, C_l

Dominio(Y) = $\{C_1, \dots, C_l\}$

Si X_1 es A_1^1 y y X_n es A_n^1 , entonces Clase es $C^{O(1)}$.

y

...

y

Si X_1 es A_1^k y y X_n es A_n^k , entonces Clase es $C^{O(k)}$

Clase es $C^{O(i)}$



Y es $\{C^{O(ii)}\}$

MoM da como respuesta la clase con mayor grado