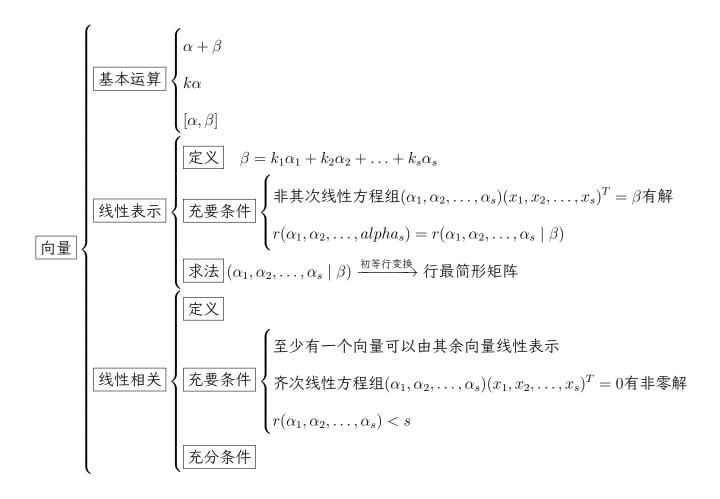
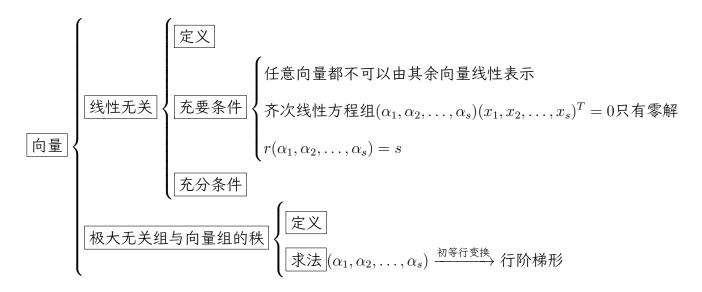
# 第一章 向量

## 1.1 知识体系





# 1.2 线性表示的判定与计算

### 线性表示的判定与计算

(题型一判断)

(I) 线性表示的定义  $\beta = k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \ldots + k_s\alpha_s$ 

(II) 
$$\Re r(\alpha_1, \dots, \alpha_s) = r(\alpha_1, \dots, \alpha_s \mid \beta)$$

(题型二 计算)

$$(\alpha_1,\ldots,\alpha_s,|\beta) \xrightarrow{\text{初等行变换}}$$
 行最简型

(题型三向量组等价)

- (I) 向量组等价的定义 向量组 I,II 可以相互线性表示
- (II) <u>三</u>秩相等 r(I) = r(I, II) = r(II)
- 1. 设向量组  $\alpha, \beta, \gamma$  与数 k, l, m 满足  $k\alpha + l\beta + m\gamma = 0$   $(km \neq 0)$ , 则
  - (A)  $\alpha, \beta 与 \alpha, \gamma$  等价
  - (B)  $\alpha, \beta 与 \beta, \gamma$  等价
  - (C)  $\alpha, \gamma 与 \beta, \gamma$  等价
  - (D)  $\alpha$ 与  $\gamma$  等价

### 1.2 线性表示的判定与计算

3

### **Solution**

由于 
$$km \neq 0$$
 则有 
$$\begin{cases} \alpha = -\frac{1}{k}(l\beta + m\gamma) \\ \gamma = -\frac{1}{k}(l\beta + k\alpha) \end{cases} \implies \begin{cases} \beta, \gamma \to \alpha \\ \beta, \alpha \to \gamma \end{cases}$$
 又因为  $(\beta, \gamma) \to \beta$  是显然的, 故  $(\alpha, \beta) \to (\beta, \gamma)$ 

- 2. (2004, 数三) 设  $\alpha_1 = (1,2,0)^T$ ,  $\alpha_2 = (1,a+2,-3a)^T$ ,  $\alpha_3 = (-1,-b-2,a+2b)^T$ ,  $\beta = (1,3,-3)^T$ 。 当 a,b 为何值时,
  - (I)  $\beta$  不能由  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  线性表示
  - (II)  $\beta$  可由  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  唯一地线性表示, 并求出表示式;
  - (III)  $\beta$  可由  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  线性表示,但表示式不唯一,并求出表示式。

### **Solution**

数字矩阵多半带参数, 关键就是讨论这个参数的范围. 记  $A = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  联立有

$$(A \mid \beta) \to \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & a & -b & 1 \\ 0 & 0 & a - b & 0 \end{pmatrix}$$

(1) 当  $a \neq 0$  的时候

$$(A \mid \beta) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

此时  $r(A) < r(A \mid \beta)$  即  $\beta$  不可以有  $\alpha_i$  表示

(2) 当  $a \neq 0$  且  $a \neq b$  时有

$$(A \mid \beta) = \begin{pmatrix} 1 - \frac{1}{a} \\ E & \frac{1}{a} \\ 0 \end{pmatrix}$$

此时  $r(A) = r(A \mid \beta)$  故  $\beta$  可由  $\alpha_i$  唯一表示即

$$\beta = (1 - \frac{1}{a})\alpha_1 + \frac{1}{a}\alpha_2$$

(3) 当  $a \neq 0, a \neq b$  时有

$$(A \mid \beta) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 - \frac{1}{a} \\ 0 & 1 & -1 & \frac{1}{a} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

此时 $\beta$ 可由 $\alpha_i$ 无穷多表示,即

$$\beta = (1 - \frac{1}{a})\alpha_1 + (k + \frac{1}{a})\alpha_2 + k\alpha_3, k \in \mathbb{R}$$

3. (2019, 数二、三) 设向量组 (I)  $\alpha_1 = (1,1,4)^T$ ,  $\alpha_2 = (1,0,4)^T$ ,  $\alpha_3 = (1,2,a^2+3)^T$ ; 向量组 (II)  $\beta_1 = (1,1,a+3)^T$ ,  $\beta_2 = (0,2,1-a)^T$ ,  $\beta_3 = (1,3,a^2+3)^T$ 。若向量组 (I) 与 (II) 等价, 求 a 的值,并将  $\beta_3$  由  $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$  线性表示。

### **Solution**

数字矩阵直接用三秩相等即可 r(I)=r(I,II)=r(II) 要分两部分令  $A=(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3),B=(\beta_1,\beta_2,\beta_3)$ 

$$(A \mid B) \to \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & a^2 - 1 & a - 1 & 1 - a & a^2 - 1 \end{pmatrix} B \to \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & a^2 - 1 \end{pmatrix}$$

当 a=1 的时候 r(I)=r(I,II)=r(II)=2 此时线性组等价

$$(A \mid \beta_3) \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\mathbb{P} \beta_3 = (3 - 2k)\alpha_1 + (k - 2)\alpha_2 + k\alpha_3$ 

当  $a^2 \neq 1$  的时候 r(I) = r(I, II) = r(II) = 3 此时线性组等价

$$(A \mid \beta_3) \to \begin{pmatrix} & 1 \\ E & -1 \\ & 1 \end{pmatrix}$$

此时  $\beta_3 = \alpha_1 - \alpha_2 + \alpha_3$ 

#### 线性相关与线性无关的判定 1.3

### 相关/无关的判定

(方法一用定义)

(方法二 用秩)

- 1. (2014, 数一、二、三) 设  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  均为 3 维列向量,则对任意常数  $k, l, \alpha_1 + k\alpha_3, \alpha_2 + l\alpha_3$ 线性无关是  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  线性无关的
  - (A) 必要非充分条件
  - (B) 充分非必要条件
  - (C) 充分必要条件
  - (D) 既非充分又非必要条件

### **Solution**

证明充分性, 取  $\alpha_1 = (1,0,0)^T$ ,  $\alpha_2 = (0,1,0)^T$ ,  $\alpha_3 = O$  显然证明不了  $\alpha_i$  无关 证明必要性

(方法一 用定义证明) 由线性无关的定义, 只需证明  $\forall k, l, \exists k_1, k_2$ 

$$k_1(\alpha_1 + k\alpha_3) + k_2(\alpha_2 + l\alpha_3) = 0$$

即

$$k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + (k_1 k + l) \alpha_3 = 0$$

由 
$$\alpha_i$$
 线性无关有 
$$\begin{cases} k_1=0 \\ k_2=0 \\ k_1k+l=0 \end{cases}$$

(方法二 用秩)

$$(\alpha_1 + k\alpha_3, \alpha_2 + l\alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ k & l \end{pmatrix}$$

(方法二 用秩) 
$$(\alpha_1+k\alpha_3,\alpha_2+l\alpha_3)=(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3)\begin{pmatrix} 1 & 0\\ 0 & 1\\ k & l \end{pmatrix}$$
 记  $C=\begin{pmatrix} 1 & 0\\ 0 & 1\\ k & l \end{pmatrix}$  又  $(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3)$  线性无关,故  $r(\alpha_1+k\alpha_3,\alpha_2+l\alpha_3)=r(C)=2$ 

2. 设 A 为 n 阶矩阵, $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  均为 n 维列向量,满足  $A^2\alpha_1 = A\alpha_1 \neq 0$ , $A^2\alpha_2 = \alpha_1 + A\alpha_2$ ,  $A^2\alpha_3 = \alpha_2 + A\alpha_3$ ,证明  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  线性无关。

### Solution

3. 设 4 维列向量  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  线性无关,与 4 维列向量  $\beta_1, \beta_2$  两两正交,证明  $\beta_1, \beta_2$  线性相关。

**Solution** 

# 1.4 极大线性无关组的判定与计算

- - (I) 当 a 为何值时, 该向量组线性相关, 并求其一个极大线性无关组;
  - (II) 当 a 为何值时,该向量组线性无关,并将  $\alpha = (4,1,6,10)^T$  由其线性表示。

### Solution

- 2. 证明:
  - (I) 设A, B为 $m \times n$ 矩阵,则 $r(A+B) \le r(A) + r(B)$ ;
  - (II) 设 A 为  $m \times n$  矩阵,B 为  $n \times s$  矩阵,则  $r(AB) \le \min\{r(A), r(B)\}$ 。

**Solution** 

# 1.5 向量空间(数一专题)

### Remark

向量空间

过度矩阵

由基  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  到基  $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$  的过渡矩阵为  $(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)C$  即  $C = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)^{-1}(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n)$ 

坐标转换公式

设向量  $\gamma$  在基  $\alpha_1,\alpha_2,\ldots,\alpha_n$  中的坐标为  $x=(x_1,x_2,\ldots,x_n)^T$ , 在基  $\beta_1,\beta_2,\ldots,\beta_n$  中的坐标为  $y=(y_1,y_2,\ldots,y_n)^T$  则坐标转换公式为 x=Cy

- 1. (2015, 数一) 设向量组  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  为  $R^3$  的一个基,  $\beta_1 = 2\alpha_1 + 2k\alpha_3$ ,  $\beta_2 = 2\alpha_2$ ,  $\beta_3 = \alpha_1 + (k+1)\alpha_3$ 。
  - (a) (I) 证明向量组  $\beta_1, \beta_2, \beta_3$  为  $R^3$  的一个基:
  - (b) (II) 当 k 为何值时,存在非零向量  $\xi$  在基  $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$  与基  $\beta_1,\beta_2,\beta_3$  下的坐标相同,并求所有的  $\xi$ 。

### **Solution**