Taller 3

Fecha de entrega: lunes 14 de septiembre de 2020, 8 pm

- 1. Filtre las imágenes lena_gauss_noisy y lena_s&p_noisy (generadas con lena.png*), utilizando
 - a. Filtro Gaussiano de 7x7 con $\sigma = 1.5$.
 - b. Filtro mediana de 7x7.
 - c. Filtro bilateral con d=15, sigmaColor = sigmaSpace = 25.
 - d. Filtro nlm (promedios no locales) con h=5, windowSize = 15, searchSize = 25
- *Genere lena_gauss_noisy y lena_s&p_noisy utilizando la clase noise. Incluya en el informe:
 - las 2 imágenes con ruido
 - las 8 imágenes filtradas resultantes
 - la estimación del ruido en cada caso \rightarrow image_noise = abs(image_noisy image_filtered)
- 2. Al observar las imágenes filtradas resultantes y de acuerdo a su criterio:
 - Cuál de los filtros funciona mejor ante la imagen lena_gauss_noisy?
 - Cuál de los filtros funciona mejor ante la imagen lena_s&p_noisy?
- 3. Al observar el ruido estimado en cada caso y de acuerdo a su criterio:
 - Cuál de los filtros elimina mejor el ruido en la imagen lena_gauss_noisy?
 - Cuál de los filtros elimina mejor el ruido en la imagen lena_s&p_noisy?
- 4. Utilice la imagen lena.png como referencia.

El error cuadrático medio (ECM) entre 2 imágenes I_1 e I_2 , de $M \times N$ píxeles, se define como:

$$ECM = \frac{1}{M \times N} \sum_{i=1}^{M} \sum_{j=1}^{N} |I_1(i,j) - I_2(i,j)|^2$$

- a. Cuál de los filtros presenta el menor sqrt(ECM) ante la imagen lena_gauss_noisy?
- b. Cuál de los filtros presenta el menor sqrt(ECM) ante la imagen lena_s&p_noisy?
- **5.** Encuentre el tiempo de ejecución de cada uno de los filtros. Reporte el tiempo de ejecución del método más rápido en milisegundos y los restantes como un porcentaje de dicho tiempo.

<u>Puede trabajar en grupos de dos personas. Suba a GitHub su repositorio del taller 2 antes de la fecha y hora de entrega. Agregue como colaborador a n.ribero@javeriana.edu.co.</u>