

Señales y sistemas

Parcial 1

Estudiante: Juan Carlos Salazar Moreno

Literal a: La distancia media entre dos señales periódicas $x_1(t) \in \mathbb{R}, \mathbb{C}$ y $x_2(t) \in \mathbb{R}, \mathbb{C}$; se puede expresar a partir de la potencia media de la diferencia entre ellas:

$$d^2(x_1, x_2) = P_{x_1 - x_2} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_T |x_1(t) - x_2(t)|^2 dt$$

Sea $x_1(t)$ y $x_2(t)$ dos señales como se muestra a continuación:

$$x_1(t) = A e^{j\omega_0 t}$$

$$x_2(t) = B e^{j\omega_0 t}$$

con $\omega_0 = 2\pi/T$; $T, A, B \in \mathbb{R}^+$. Determine la distancia entre las dos señales.

Desarrollo literal A:

// Desarrollamos el binomio al cuadrado: $(a+b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$

$$\rightarrow \frac{1}{T} \left[\underbrace{\int_T |x_1(t)|^2 dt}_{E_{x_1}} - 2 \int_T x_1(t) \cdot x_2(t) dt + \underbrace{\int_T |x_2(t)|^2 dt}_{E_{x_2}} \right]$$

// Reemplazamos lo anterior en la integral dada:

$$\rightarrow P_{x_1} = \frac{1}{T} \int_T |x_1(t)|^2 dt$$

$$P_{x_2} = \frac{1}{T} \int_T |x_2(t)|^2 dt$$

Potencias medias

$$\frac{1}{T} \int_T |x_1(t) - x_2(t)|^2 dt = \overline{P_{x1}} - \frac{2}{T} \int_T x_1(t) \cdot x_2(t) dt + \overline{P_{x2}} \quad (1)$$

V/ De esta forma podemos resolver las tres integrales:

$$\bullet \overline{P_{x1}} = \frac{1}{T} \int_T |x_1(t)|^2 dt = \frac{1}{T} \int_T (Ae^{j\omega_0 t} \cdot Ae^{-j\omega_0 t}) dt$$

$$= \frac{1}{T} \int_T A^2 (e^{j\omega_0 t} \cdot e^{-j\omega_0 t}) dt$$

$$\text{Recordemos: } e^a \cdot e^b = e^{a+b}$$

$$= \frac{A^2}{T} \int_T e^0 dt = \frac{A^2}{T} \int_T 1 dt = \frac{A^2}{T} \cdot t \Big|_0^T$$

$$\overline{P_{x1}} = A^2$$

$$\bullet \overline{P_{x2}} = \frac{1}{T} \int_T |x_2(t)|^2 dt = \frac{1}{T} \int_T (B e^{j\omega_0 t} \cdot e^{-j\omega_0 t}) dt$$

$$= \frac{1}{T} \int_T B^2 \cdot e^0 dt = \frac{B^2}{T} \int_T 1 dt = \frac{B^2}{T} \cdot t \Big|_0^T$$

$$\overline{P_{x2}} = B^2$$

$$\bullet -\frac{2}{T} \int_T (x_1(t) \cdot x_2(t)) dt = -\frac{2}{T} \int_T (Ae^{j\omega_0 t} \cdot B e^{j\omega_0 t}) dt$$

$$= -\frac{2}{T} \int_T (A e^{j \frac{2\pi}{T} \cdot t} \cdot B e^{j \frac{2\pi}{T} \cdot t}) dt$$

$$= -\frac{2}{T} \int_T (A \cdot B (e^{j \frac{10\pi + 2\pi}{T} t})) dt$$

$$= -\frac{2AB}{T} \int_T e^{j\frac{12\pi}{T} \cdot t} dt$$

$$= -\frac{2AB}{T} \left[\frac{T}{j12\pi} \cdot e^{j\frac{12\pi}{T} t} \right]_0^T$$

$$= -\frac{2AB}{T} \left[\frac{T}{j12\pi} e^{j\frac{12\pi}{T} T} - \frac{T}{j12\pi} e^{j\frac{12\pi}{T} \cdot 0} \right]$$

Recordemos que:

$$e^{j12\pi} = \cos(12\pi) + j \sin(12\pi) = 1$$

$$-\frac{2}{T} \int_T x_1(t) \cdot x_2(t) dt = -\frac{2AB}{T} \cdot 0 = \boxed{0}$$

✓ Reemplazamos los resultados de las tres integrales en la expresión ①:

$$\rightarrow P_{x1} - \frac{2}{T} \int_T x_1(t) \cdot x_2(t) dt + P_{x3} = \boxed{A^2 + B^2}$$

✓ Por último, hallamos la distancia entre $x_1(t)$ y $x_2(t)$ como:

$$d^2(x_1, x_2) = \lim_{T \rightarrow \infty} (A^2 + B^2)$$

$$d(x_1, x_2) = \sqrt{A^2 + B^2}$$

Punto b: Cual es la señal obtenida en tiempo discreto al utilizar un conversor análogo digital con una frecuencia de 5kHz, aplicado a la señal continua $x(t) = 3 \cos(1000\pi t) + 5 \sin(2000\pi t) + 10 \cos(11000\pi t)$. En caso de que la discretización no sea apropiada, diseñe un conversor adecuado.

Desarrollo literal B:

VI Se tiene la siguiente señal continua:

$$x(t) = 3 \cos(1000\pi t) + 5 \sin(2000\pi t) + 10 \cos(11000\pi t)$$

así que podemos obtener las siguientes datos:

$$\omega_1 = 1000\pi ; \quad F_1 = \frac{1000\pi}{2\pi} = 500 ; \quad T_1 = \frac{1}{500}$$

$$\omega_2 = 2000\pi ; \quad F_2 = \frac{2000\pi}{2\pi} = 1000 ; \quad T_2 = \frac{1}{1000}$$

$$\omega_3 = 11000\pi ; \quad F_3 = \frac{11000\pi}{2\pi} = 5500 ; \quad T_3 = \frac{1}{5500}$$

VI Procedemos a discretizar, recordando que

$$t = nT_s = \frac{n}{F_s}$$

• Para x_1 :

$$x_1[n] = 3 \cos \left(1000\pi \cdot \frac{n}{5000} \right)$$

$$x_1[n] = 3 \cos \left(\frac{\pi \cdot n}{5} \right)$$

$$\Omega_1 = \frac{5}{\pi} = 0,62 \rightarrow \text{No es un aliasing ya que:}$$

$$-\pi < \Omega_1 < \pi$$

• Para X_2 : $X_2[n] = 5 \sin \left(\frac{2000\pi \cdot n}{5000} \right)$

$$X_2[n] = 5 \sin \left(\frac{2\pi \cdot n}{5} \right)$$

$$\omega_2 = \frac{2\pi}{5} = 1.2 \rightarrow \text{No es un aliasing ya que:}$$

$$-\pi < \omega_2 < \pi$$

• Para X_3 : $X_3[n] = 10 \cos \left(\frac{11000\pi \cdot n}{5000} \right)$

$$X_3[n] = 10 \cos \left(\frac{11\pi \cdot n}{5} \right)$$

$$\omega_3 = \frac{11\pi}{5} = 6.9 \rightarrow \text{Es un aliasing ya que:}$$

$$\omega_3 > \pi$$

✓ De esta forma, la señal $x(t)$ discretizada queda como:

$$X[n] = 3 \cos \left(\frac{\pi \cdot n}{5} \right) + 5 \sin \left(\frac{2\pi \cdot n}{5} \right) + 10 \cos \left(\frac{11\pi \cdot n}{5} \right)$$

✓ El conversor de 5kHz no es adecuado ya que hay señales con la misma frecuencia ($X_1[n]$ y $X_2[n]$). Así que aplicamos el teorema de Nyquist para calcular la nueva frecuencia de muestreo F_s .

$$F_s > 2 F_{\max}$$

$$F_{\max} = 11000 \text{ Hz}$$

$$F = 5500$$

$$F_s > 2 \cdot 5500$$

La nueva F_s mínimo será 11000.

La señal discretizada aplicando Nyquist será:

$$X[n] = 3 \cos \left(\frac{\pi}{11} \cdot n \right) + 5 \sin \left(\frac{2\pi}{11} \cdot n \right) + 10 \cos \left(\pi \cdot n \right)$$