## Übungsblatt 7

Julius Auer, Alexa Schlegel

## Aufgabe 1 (Anfragezeit bei kd-Bäumen):

Die Argumentation ist die Selbe wie für k=2:

(1) Seien für einen Knoten v, dessen Region  $R_v$  und eine Suchregion U mit einer beliebigen, festen Kante L zunächst  $R_v \cap L \neq \emptyset$ . Für k=2 war zu beobachten, dass von den 4 primären Enkelregionen von v maximal 2 von L geschnitten werden können. Diese Beobachtung lässt sich alternativ auch so interpretieren, dass in der Dimension in der L eine Kante ist, auf jeden Fall ein Kind nicht betrachtet wird. Auch für k>2 wird in dieser einen Dimension ein Kind nicht betrachtet - in allen k-1 anderen können beide Pfade im Baum verfolgt werden. Die Rekursion für die Anzahl besuchter Primärknoten  $p_s$  in Tiefe s ergibt sich somit zu:

$$p_{s+k} \le 2 \cdot (k-1) \cdot p_s$$

mit k-1 Rekursionsankern. Für k=2 und k=3 erhält man exemplarisch:

$p_0 = 1$	$p_0 = 1$
$p_2 \le 2$	$p_3 \le 4$
$p_4 \le 4$	$p_6 \le 16$
$p_6 \le 8$	$p_9 \le 64$
$p_8 \le 16$	$p_{12} \le 256$
•••	•••
$p_s \le 2^{\lceil \frac{s}{2} \rceil}$	$p_s \le 2^{\lceil \frac{2}{3} \cdot s \rceil}$

Oder im Allgemeinen für beliebiges k:

$$p_s \le 2^{\lceil \left(1 - \frac{1}{k}\right) \cdot s \rceil}$$

Diese Beobachtung verbleibt - wie auch in der Vorlesung im Fall k=2 gesehen - ohne Beweis.

Alles Weitere verhält sich wie für den Fall k=2 in der Vorlesung betrachtet und sei im Folgenden nur kurz zusammengefasst:

Neben dem oben geschilderten Fall können noch zwei weitere auftreten:

- (2)  $R_v \subset U$ : ist durch O(m) abgedeckt.
- (3) Suchen in einem =-Teilbaum benötigt höchstens (wenn die Region nicht ganz in L liegt)  $2 \cdot (\log n s)$  Schritte.

Somit erhält man insgesamt für die Anzahl besuchter Knoten:

$$= \sum_{s=0}^{\lceil \log n \rceil} 2^{\lceil 1 - \frac{1}{k} \rceil \cdot s} \cdot \left( \underbrace{1}_{v} + 2 \cdot (\log n - s) \right)$$

$$\leq 2 \cdot \sum_{s=0}^{(\log n) + 1} 2^{(1 - \frac{1}{k}) \cdot s} \cdot (1 + 2 \cdot (\log n - s))$$

$$= 2 \cdot \sum_{s=0}^{(\log n) + 1} \left( 2^{1 - \frac{1}{k}} \right)^{\log n} \cdot \frac{\left( 2^{1 - \frac{1}{k}} \right)^{s}}{\left( 2^{1 - \frac{1}{k}} \right)^{\log n}} \cdot (1 + 2 \cdot (\log n - s))$$

$$= 2 \cdot n^{1 - \frac{1}{k}} \cdot \sum_{s=0}^{(\log n) + 1} \left( 2^{1 - \frac{1}{k}} \right)^{s - \log n} \cdot (1 + 2 \cdot (\log n - s))$$

$$= 2 \cdot n^{1 - \frac{1}{k}} \cdot \sum_{s=0}^{(\log n) + 1} \frac{1 + 2 \cdot (\log n - s)}{\left( 2^{1 - \frac{1}{k}} \right)^{\log n - s}}$$

Der Term in der Summe konvergiert und unter Berücksichtigung von (2) ergibt sich die Anzahl ingesamt besuchter Knoten zu:

$$O\left(n^{1-\frac{1}{k}} + m\right)$$

## Aufgabe 2 (Implementierung):

Zum Ausführen des Codes muss bitte  $orte\_deutschland.txt$  im selben Verzeichnis wie das Jar liegen, oder wahlweise das Jar mit Angabe des Pfads gestartet werden: java-jar AlGeo.jar < path > /orte deutschland.txt

Um einen kd-Baum in  $O(n \cdot (k + \log n))$  konstruieren zu können, benötigt man einen O(n)-Median Algorithmus. Wir haben zu diesem Zweck der Vollständigkeit halber einen BFPRT implementiert - dieser ist in der Praxis aber deutlich langsamer als das mittlere Element nach Sortieren mit Timsort zu ermitteln. Deshalb wird für den kd-Baum letztgenannter Ansatz verwendet.

Da für das Erstellen eines ausgeglichenen kd-Baums alle Elemente zur Konstruktions-Zeit bekannt sein müssen, wurde auf eine *insert*-Methode verzichtet.

Der kd-Baum akzeptiert als Elemente alle Objekte, die KDKey implementieren - über diese Schnittstelle kann für jedes Objekt auf das i-te Element des k-dimensionalen Schlüssels zugegriffen werden:

```
public interface KDKey {
    /**
    * Get the value of this key at given dimension
    *
    * Oparam dimension
    * Oreturn value of this key at dimension 'dimension'
    */
    public double getKey(int dimension);
}
```

Alle übrigen Details sollten den Kommentaren zu entnehmen sein. Es folgt der vollständige Code:

```
public class KDTree<T extends KDKey> {
2
       private Node<T> root;
3
       public KDTree(int dimension, List<T> points) {
4
           LinkedList<Integer> dimensions = new LinkedList<Integer>();
6
           for(int i = 0; i < dimension; ++i)</pre>
               dimensions.addLast(i);
9
           root = new Node<T>(points, dimensions);
       public boolean contains(T point) {
14
           return root.contains(point);
16
       public LinkedList<T> search(double[][] range) {
18
           return root.search(range);
19
    }
```

```
public class Node<T extends KDKey> {
2
       Node<T> leftChild = null;
3
       Node<T> rightChild = null;
4
       Node<T> midChild = null;
       T median;
6
       int d;
7
8
        * Build the tree:
        * - find the median of points
        * - split the list into three lists: <, =, >
        * - create a new child node for each non empty list
14
        * @param points
        * Oparam dimensions list of indizes of still valid dimensions (ref inline
16
        * doc for details)
       protected Node(List<T> points, LinkedList<Integer> dimensions) {
18
19
           // at the end of a =-branch there must be only one element left (or
           // several elements with the same key). Elements with duplicate keys are
           // ignored silently. One could add the whole list instead, but we
           if(dimensions.isEmpty()) {
24
               median = points.get(0);
25
               return;
           }
26
28
           // 'dimensions' keeps track of the dimensions which are not excluded yet
           // by following a =-branch. The first one becomes the split-dimension
30
           // for this node and is moved to the end of the list for the < and > \,
           // branches. For the =-branch this dimension is removed from the list.
           d = dimensions.removeFirst();
           LinkedList<Integer> dimensions_mid = new LinkedList<Integer>();
33
           dimensions_mid.addAll(dimensions);
35
           dimensions.addLast(d);
36
           // find the median on dimension d
38
           Collections.sort(points, new Comparator<T>() {
40
               @Override
               public int compare(T p1, T p2) {
41
                  return new Double(p1.getKey(d)).compareTo(new Double(p2.getKey(d)));
42
43
44
           });
45
46
           median = points.get(points.size() / 2);
47
```

```
// split the list
            LinkedList<T> points_left = new LinkedList<T>();
LinkedList<T> points_mid = new LinkedList<T>();
49
            LinkedList<T> points_right = new LinkedList<T>();
51
53
             for(T p : points)
                if(p.getKey(d) < median.getKey(d))</pre>
54
                    points_left.add(p);
56
                 else if(p.getKey(d) == median.getKey(d))
                    points_mid.add(p);
                 else
59
                    points_right.add(p);
61
             // create a new child for each non empty list
62
             if(!points_left.isEmpty())
                 leftChild = new Node<T>(points_left, dimensions);
63
64
             if(!points_mid.isEmpty())
                midChild = new Node<T>(points_mid, dimensions_mid);
67
68
             if(!points_right.isEmpty())
69
                 rightChild = new Node<T>(points_right, dimensions);
         }
70
         protected boolean contains(T point) {
             if(point.equals(median))
73
74
                return true;
 75
             if(point.getKey(d) < median.getKey(d))</pre>
                 return leftChild == null ? false : leftChild.contains(point);
78
             if(point.getKey(d) > median.getKey(d))
80
                return rightChild == null ? false : rightChild.contains(point);
81
             return midChild == null ? false : midChild.contains(point);
82
         }
83
         /**
86
          * Find all elements in a given range
87
88
          st @param range one dupel (min,max) for each dimension of the data
89
          * @return list of elements
90
91
         protected LinkedList<T> search(double[][] range) {
            LinkedList<T> result = new LinkedList<T>();
92
94
             // median is inside range at dimension d
             if(median.getKey(d) >= range[d][0] && median.getKey(d) <= range[d][1]) {</pre>
96
                 // check if median is inside range at all dimensions
97
                boolean inRange = true;
98
                 for(int i = 0; i < range.length; ++i)</pre>
99
                    if(median.getKey(i) < range[i][0] || median.getKey(i) > range[i][1]) {
                        inRange = false;
                        break;
                    }
104
105
                 // add valid elements to result set
                if(inRange)
106
                    result.add(median);
                if(midChild != null)
                    result.addAll(midChild.search(range));
                if(leftChild != null && median.getKey(d) > range[d][0])
113
                    result.addAll(leftChild.search(range));
114
                 if(rightChild != null && median.getKey(d) < range[d][1])</pre>
115
                    result.addAll(rightChild.search(range));
116
            }
```

```
// median is NOT inside range at dimension d
else {
    if(rightChild != null && median.getKey(d) < range[d][0])
        result.addAll(rightChild.search(range));
    else if(leftChild != null && median.getKey(d) > range[d][1])
        result.addAll(leftChild.search(range));

// Provided the search in the
```

Ein Test mit der großen  $orte\_welt.txt$ -Datei wurde nicht durchgeführt, weil der File das Filesize-Limit von Github überschreitet - damit passt er nicht in unseren Workflow :)

Für deutsche Orte wurden alle Orte als schwarze Punkte eingezeichnet und die Orte aus der Ergebnismenge von Beispiel-Anfragen (markiert durch rote Boxen um den Anfrage-Bereich) als grüne Punkte (Abb. 1).

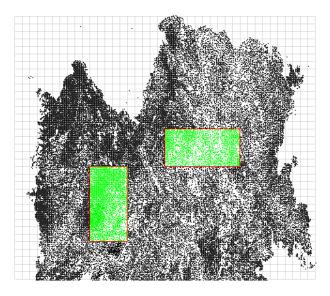


Abbildung 1: Zwei Beispielanfragen