

Segmentbäume

Sei $U = \{x_1, \dots, x_N\}$ mit $x_1 < \dots < x_N$
und S sei eine Menge von Intervallen mit Endpunkten $\in U$, wobei $|S| = n$.

Definition Segmentbaum

Ein Segmentbaum ist ein balancierter binärer Suchbaum für Intervalle $(-\infty, x_1), [x_1, x_1], \dots, (x_N, \infty)$.

Beispiel

Sei $U = \{1, 2, 3, 4, 5\}$. Dann ergibt sich folgendes Bild:

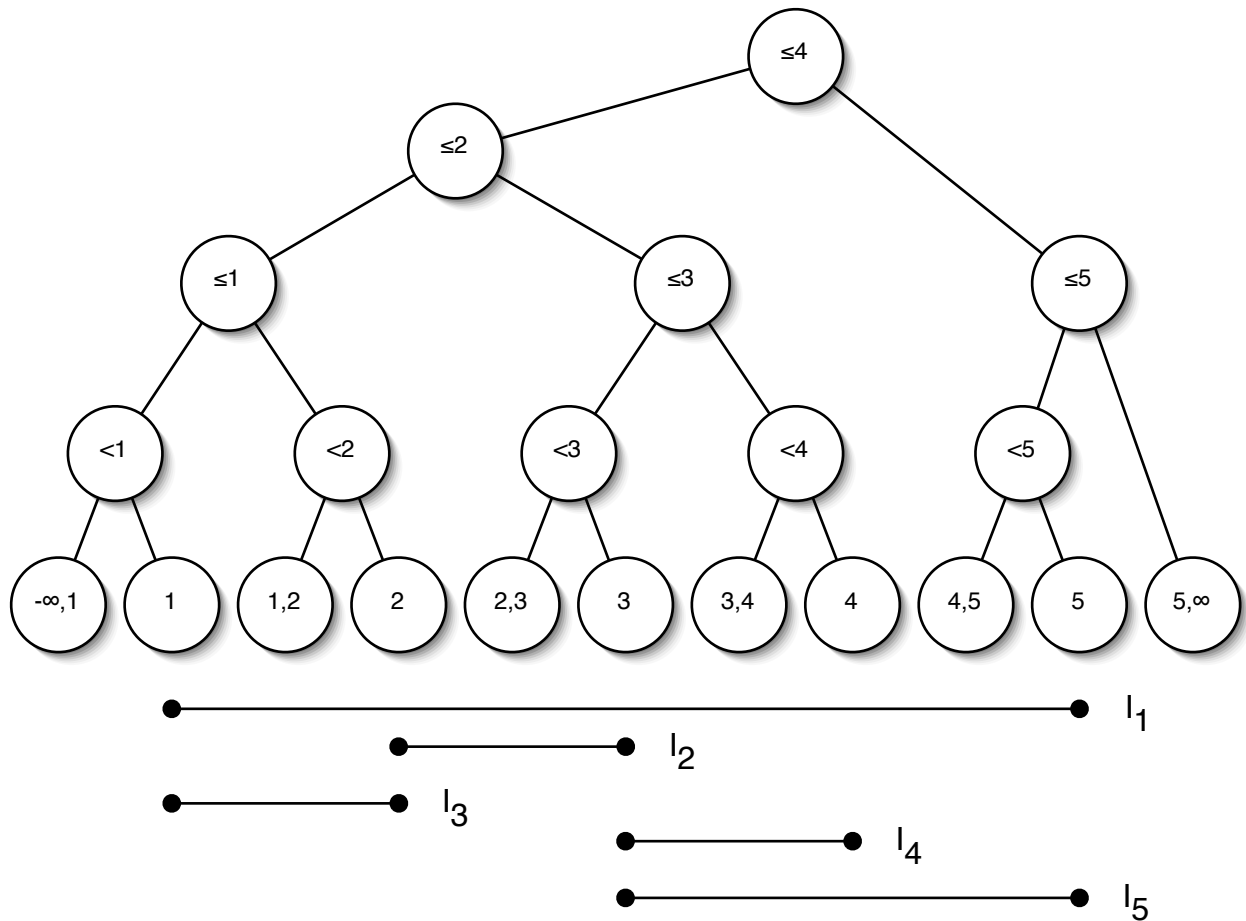


Abbildung 1: Beispiel für einen Segmentbaum

Lemma

Sei T Segmentbaum der Höhe h für S , $I \in S$. Dann gilt:

- a) I gehört zu höchstens $2h$ Knotenlisten
- b) $I = \bigcup_{v \text{ mit } I \in KL(v)} x_Bereich(v)$

Beweis

- a) Betrachte alle Knoten einer festen Tiefe:

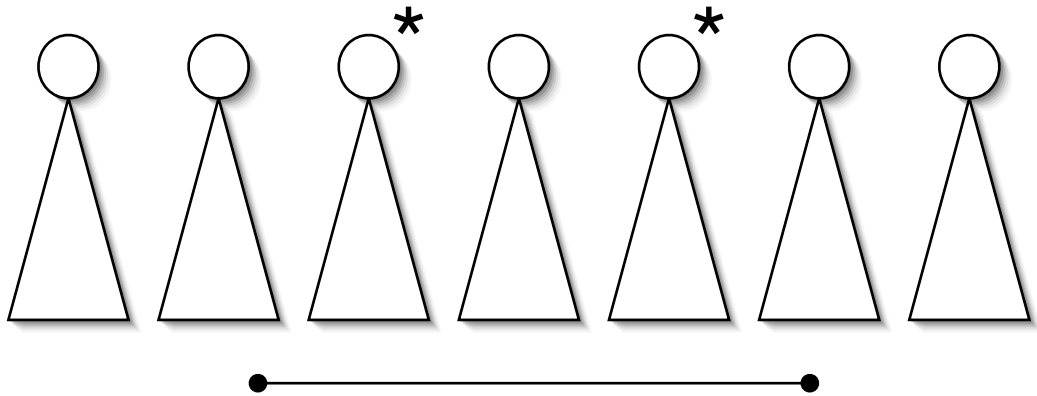


Abbildung 2: Knoten einer festen Tiefe mit Unterbäumen und Intervall I

Dann können nur Knoten mit Stern markiert sein. Damit kann I in höchstens $2h$ Knotenlisten enthalten sein.

b)

\supseteq : Ist klar nach Definition

\subseteq : Falls $x \in I$ ist, existiert ein Weg v_0, v_1, \dots bis zur Wurzel im Baum mit $x \in x_Bereich(v_i)$, sei v oberster dieser Knoten, dessen x -Bereich noch ganz in I liegt $\Rightarrow I \in KL(v)$.

Konstruktion, Platzbedarf

Satz

Sei $U \in R$, $|U| = N$ und S eine Menge von n Intervallen mit Endpunkten aus U . Dann gilt:

- a) Ein Segmentbaum für S kann in Zeit $O(N + n \log N)$ konstruiert werden und hat Platzbedarf $O(N + n \log N)$.
- b) Gegeben $I \in S$, die Knoten v des Baumes mit $I \in KL(v)$ können in Zeit $O(\log n)$ gefunden werden.
- c) Einfügen/Streichen von Intervallen in/aus S ist möglich in Zeit $O(g(n) \log N)$, wobei $g(n)$ die Zeit ist, die man benötigt, um Intervalle in einer Knotenliste einzufügen oder zu streichen.

Beweis

a) und b)

Baumstruktur kann in $O(N)$ Zeit aufgebaut werden, da U sortiert vorliegt. Die Knotenlisten erhalten die Knoten, die ein Intervall I enthalten, durch Suche nach den Endpunkten x_1, x_2 (genauer: $x_1 - \epsilon, x_2 + \epsilon$).

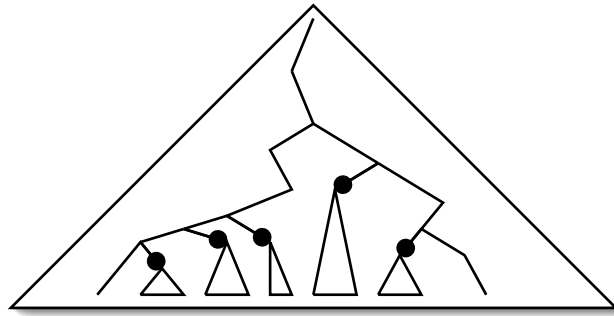


Abbildung 3: Wurzeln der aktiven Unterbäume

Knoten, die Wurzeln der nach rechts vom linken Suchweg und nach links vom rechten Suchweg abgehenden Teilbäume sind, werden mit I markiert.

c) Analog zu b), um Knotenliste zu finden dort einfügen/streichen.

Anwendungsbeispiel

Gegeben sind m achsenparallele Rechtecke in der Ebene.

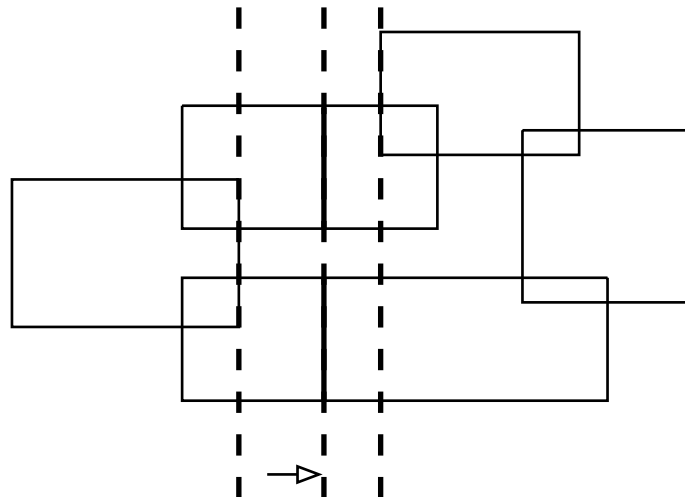


Abbildung 4: Berechnung der Vereinigung von Rechtecken mit Sweepline

Berechne hierzu die Fläche der Vereinigungen. Das geht in $\Theta(m^2)$ mit brute-force

Sweeplinealgorithmus

Sei U die Menge der y -Koordinaten der Ecken der Rechtecke $\Rightarrow |U| \leq 2m$

Sweepline an einer bestimmten Stelle:

SLS: besteht aus Segmentbaum, der die Projektionen der geschnittenen Rechtecke in x -Richtung enthält.

Knotenliste: nur die Länge der Knotenliste ist abgespeichert. Zusätzlich merkt sich jeder Knoten v die Gesamtlänge $TL(v)$ aller Segmente, die von Intervallen überdeckt werden, die zu der Knotenliste von v oder einem seiner Nachfolger gehören.

Es gilt:

$$TL(v) = \begin{cases} \text{Länge } x_Bereich(v) & KL(v) \neq \emptyset \\ 0 & v \text{ Blatt und } KL(v) = \emptyset \\ TL(LKind(v)) + TL(RKind(v)) & \text{sonst} \end{cases}$$

$TL(Wurzel)$ = Länge der Vereinigung der Intervalle in S (für die aktuelle Sweepline)

Ereignispunkte: x -Koordinate der Ecken der Rechtecke

EPS: Heap, der sie enthält

Zwischen zwei Ereignispunkten:

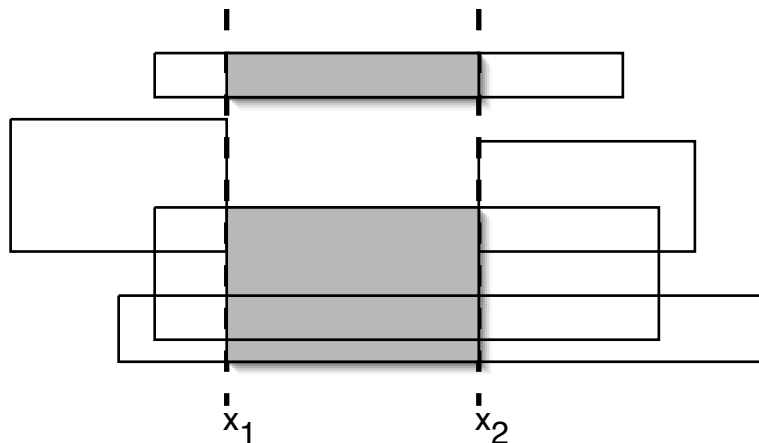


Abbildung 5: Fläche zwischen 2 Ereignispunkten

$TL(Wurzel) \cdot (x_2 - x_1)$ (Wurzel zur Zeit, wo Sweepline zwischen x_1 und x_2) zur bisherigen Fläche addieren. Dies lässt sich in $O(\log n)$ realisieren.

Einfügen eines Rechtecks R :

Finde in $O(\log m)$ Zeit alle Knoten v , die (Proj. von) R in ihren Knotenlisten haben (siehe Satz) und erhöhe ihre Zähler um 1. Falls der Zähler vorher 0 war, setze $TL(v) = \text{Länge von } x_Bereich(v)$. Aktualisiere TL für alle Vorfahren von solchen v 's. d Das passiert auf zwei Wegen bis zur Wurzel also in $O(\log m)$.

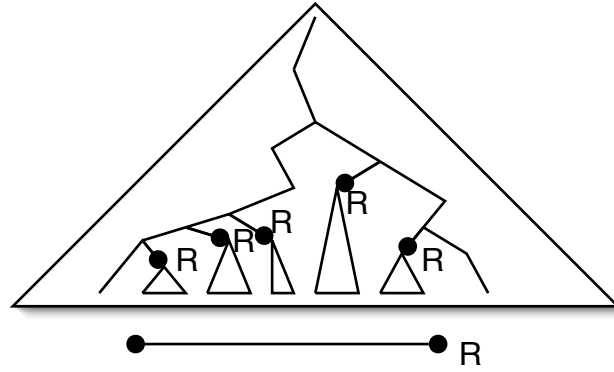


Abbildung 6: Knoten in Segmentbaum, in deren Knotenlisten R eingefügt wird

Das Entfernen von Rechtecken bzw. deren Projektion funktioniert analog.
Die Laufzeit des gesamten Algorithmus beträgt also $O(m \log m)$.