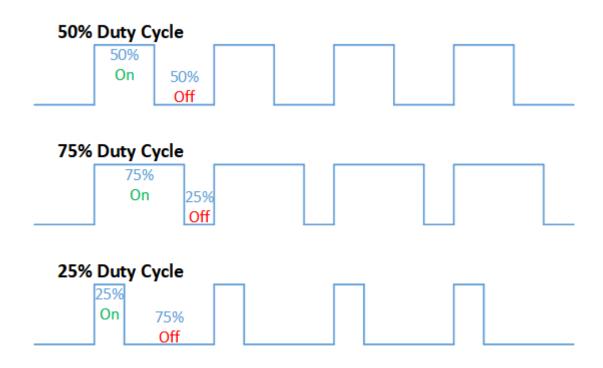
# PWM 테스트, "수업자료는 여기" analogWrite, analogRead

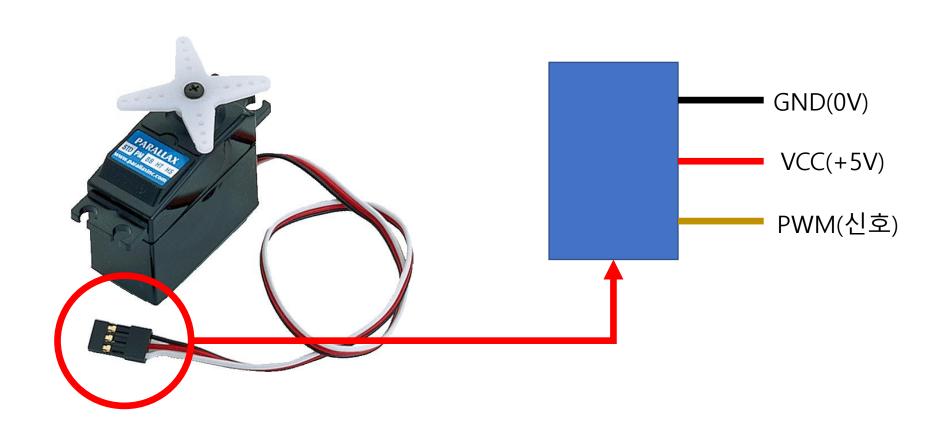
마이크로프로세서종합설계



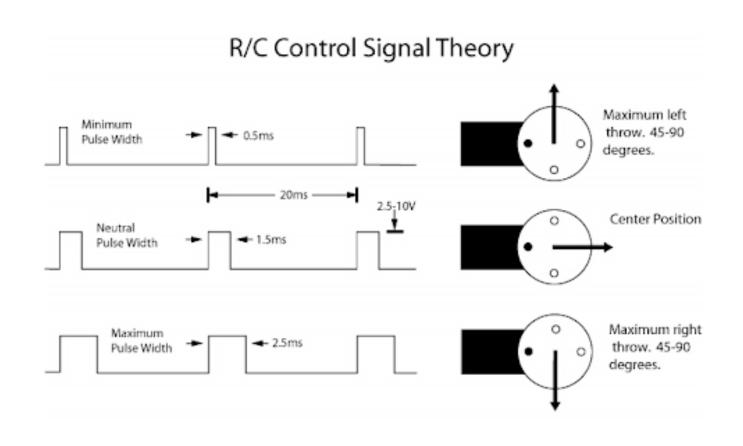
#### PWM(Pulse Width Modulation)



### RC 서보모터

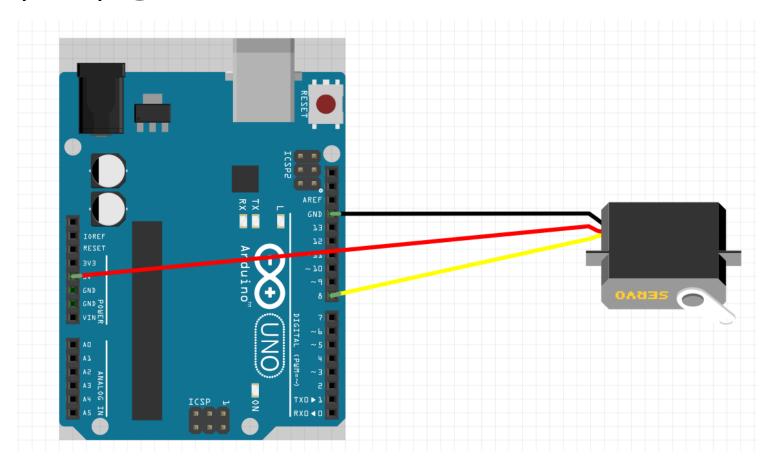


#### PWM을 이용한 RC 서보모터 제어



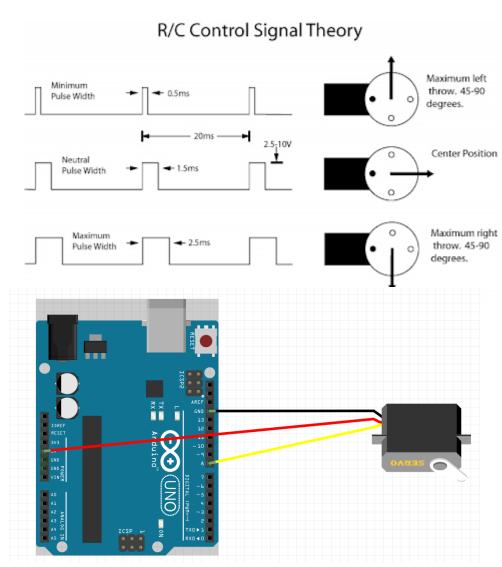
#### 아두이노를 이용한 서보모터 제어

• 테스트 회로 구성



#### 아두이노를 이용한 서보모터 제어

```
void setup() {
 pinMode(8, OUTPUT);
void loop() {
 digitalWrite(8, HIGH);
 delayMicroseconds(1400);
 digitalWrite(8, LOW);
 delayMicroseconds(20000-1400);
```

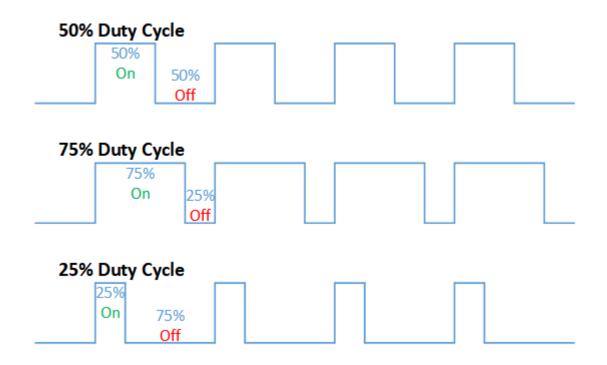


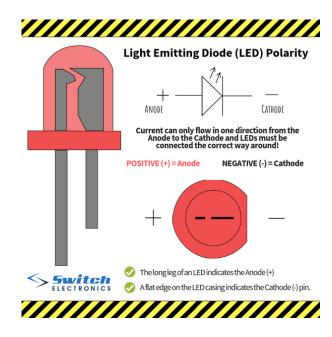
#### 아두이노를 이용한 서보모터 제어

#### • 퀴즈

- 버튼을 누르는 동안에만 모터가 0도에 위치하고 그렇지 않으면 180도 (반대로) 이동시키는 코드를 작성하시오
- Hint
  - pinMode(핀번호, INPUT\_PULLUP);
  - if (digitalRead(핀번호) == LOW){} ~ else{}

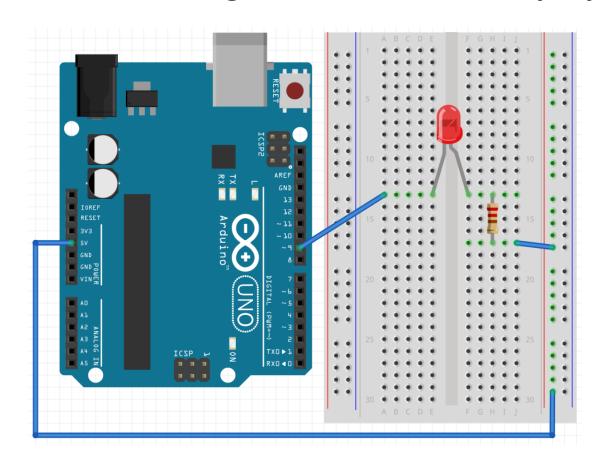
#### PWM을 이용한 LED 밝기 제어

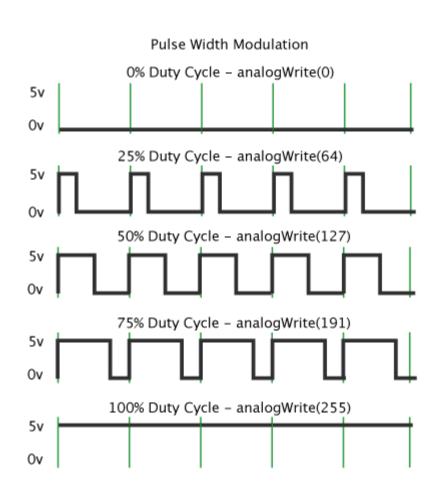




#### 아두이노를 이용한 LED 밝기제어 예제

• 함수 : analogWrite(핀번호, duty cycle)





#### 아두이노를 이용한 LED 밝기제어 예제

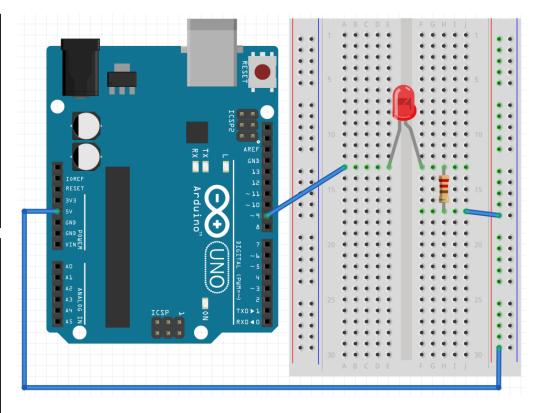
• 함수 : analogWrite(핀번호, duty cycle)

```
void setup() {
  pinMode(9, OUTPUT); // 핀을 출력으로 설정
}

void loop() {
  analogWrite(9, 0); //analogWrite 값은 0 부터 255까지
}
```

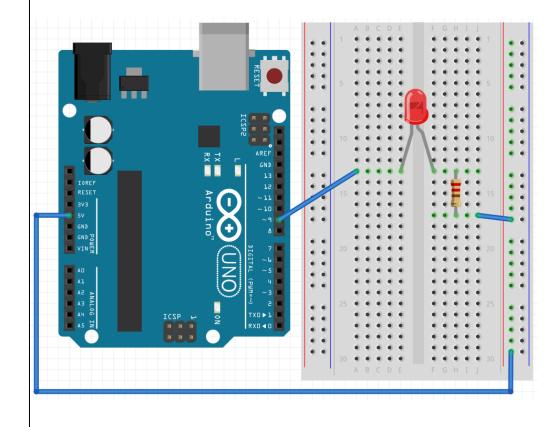
```
void setup() {
  pinMode(9, OUTPUT); // 핀을 출력으로 설정
}

void loop() {
  analogWrite(9, 255); //analogWrite 값은 0 부터 255까지
}
```

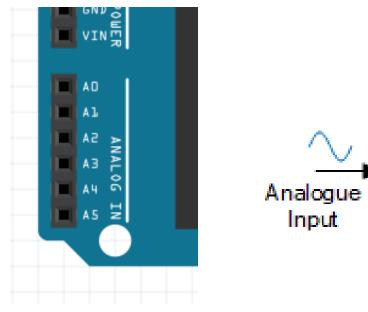


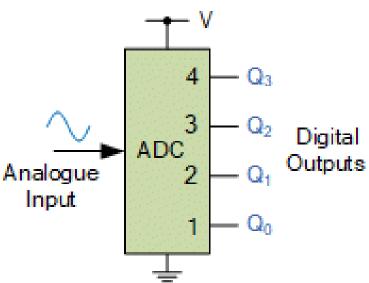
#### 아두이노를 이용한 LED 밝기제어 예제

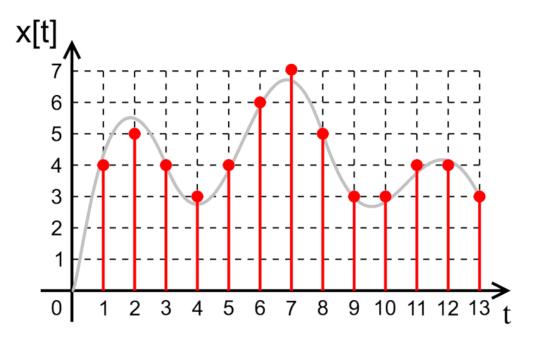
```
void setup() {
 pinMode(9, OUTPUT); // 핀을 출력으로 설정
void loop() {
 for( int i=0; i<255; i++)
  analogWrite(9, i); //analogWrite 값은 0 부터 255까지
  delay(30);
 for( int i=0; i<255; i++)
  analogWrite(9, 255-i); //analogWrite 값은 0 부터 255까지
  delay(30);
```



## 아날로그 입력(ADC)



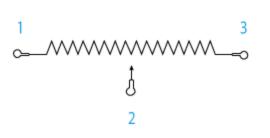




#### 가변저항(Potentiometer, 볼륨)

• 저항값을 변경



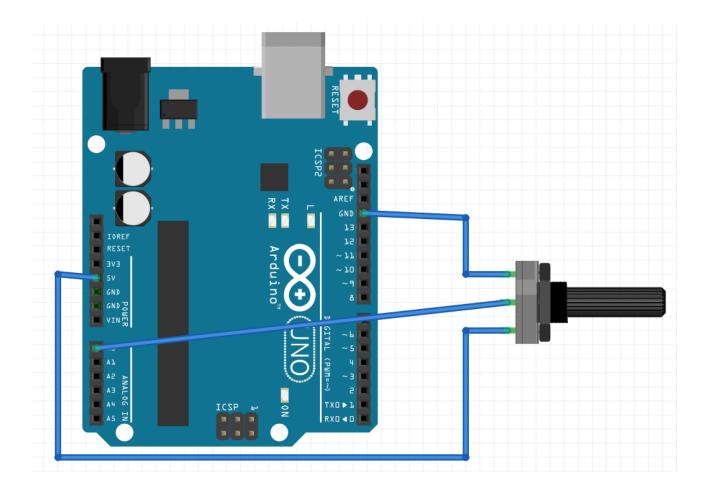




가변저항의 동작방식

#### 가변저항(Potentiometer, 볼륨)

```
void setup (){
 Serial.begin(9600);
void loop(){
 int val = analogRead(A0);
 Serial.print("Analog : ");
 Serial.println(val);
```



#### 가변저항(Potentiometer, 볼륨)

```
void setup (){
 Serial.begin(9600);
 pinMode(9,OUTPUT);
void loop(){
 int val = analogRead(A0);
 Serial.print("Analog : ");
 Serial.println(val);
 val = val / 4;
 analogWrite(9, val);
```

