

Julien Morat
 Français
 0x7D38021B1
 julien.morat@gmail.com

Ingénieur en informatique, expert en traitement d'images

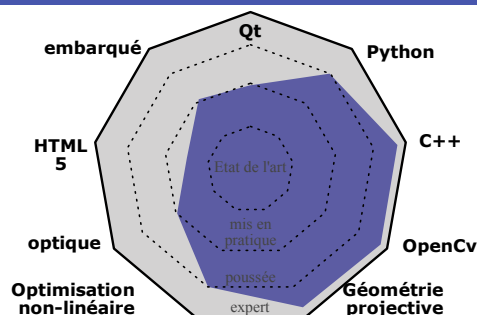
10 ans d'expériences professionnelles

...	<p>Traiter de la donnée acquise par drone</p> <ul style="list-style-type: none"> Pilote projet R&D d'inspection automatique du réseau électrique EDF par prises de vue aériennes : conception, réalisation, pilotage technique, pilotage d'équipes Offshore. Expert capteurs embarqués : spécifications, veille technologique et qualification des capteurs pour les métiers agriculture, énergie et carrières. <p>🔑 Géométrie projective, optimisation non-linéaire (scipy.optimize), C++, Qt, OpenCv, Magick, Python, numpy, git, linux/gnu.</p>
2013	<p>Delta Drone Expert en imagerie En poste</p> <p>Développement d'outils pour le cinéma relief :</p> <ul style="list-style-type: none"> Logiciel de correction de défaut de relief en temps réel : conception et correction des algorithmes de traitement d'images Gestion de l'effet de relief d'un rig avec des focales variables : conception mathématique et implantation d'asservissements automatiques sur la plateforme embarquée Vidéo HDR : caractérisation de capteurs et développement d'outils pour la création de vidéos HDR à partir de deux flux vidéo () Logiciel de post-production relief : conception et implantation de l'interface graphique Protocole réseau : conception et implantation sur plateforme embarquée et mobile (HTML5) <p>🔑 Géométrie projective, optique, C++ (GNU/Visual), Linux , Linux embarqué, compilation (toolchain, makefile, autotools), MatLab, Python.</p>
2008	<p>RENAULT <i>Inria</i> Doctorant 3 ans</p> <p>Stéréovision pour la détection d'obstacles frontaux : application à l'automobile.</p> <ul style="list-style-type: none"> Conception, implantation et validation d'algorithmes temps-réel de perception pour des véhicules intelligents. <p>🔑 C++ (Visual/GNU), MatLab, Python, transfert des algorithmes, diffusion de la connaissance (interne/externe), validations expérimentales.</p>
2004	<p>MIRALab Assistant 6 mois</p> <ul style="list-style-type: none"> Conception et implantation d'algorithmes de reconnaissance d'expressions faciales Animation de personnages virtuels <p>🔑 C++ (visual), gestion de projets européens.</p>
2003	<p><i>Inria</i> Stagiaire 6 mois + 3 mois</p> <ul style="list-style-type: none"> Reconstruction 3-D d'objets couleurs. Extraction de silhouette et reconstruction 3-D temps-réel <p>🔑 Calibrage couleur, calibrage géométrique, C++, flux vidéo, temps-réel</p>

Diplômes universitaires

2008	Doctorat	Stéréovision pour la détection d'obstacles frontaux : application à l'automobile. Convention CIFRE entre l'I.N.P.G., l'I.N.R.I.A. Rhône-Alpes et Renault
2003	D.E.A.	Imagerie, Vision et Robotique. Mention Bien I.N.P.G.
2002	Maîtrise	informatique I.M.A. Grenoble
2000	D.U.T.	I.U.T d'Informatique - mention Grenoble

Résumé



Compétences diverses

Anglais	conversation et écriture de documents
Sports	Parapente : qualifié pour l'emport de passager, ski : encadrant universitaire
Loisirs	Réalisations graphiques : logos, posters (eg. lebipbip.com), vidéos