

(FP1) 32 (a) $((B^{-1})^T X)^{-1} A^{-1} = I_3$ (Prop 2 slide 36)
 $\Leftrightarrow X^{-1} ((B^{-1})^T)^{-1} A^{-1} = I_3$ (Prop 4 slide 36)
 $\Leftrightarrow X^{-1} ((B^T)^{-1})^{-1} A^{-1} = I_3 \Leftrightarrow X^{-1} B^T A^{-1} = I_3 \Leftrightarrow \underbrace{X X^{-1}}_{=I_3} B^T A^{-1} = X I_3 \Leftrightarrow X = B^T A^{-1}$

Calcular A^{-1} : $[A | I_3] = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_2 - L_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{L_1 \leftrightarrow L_1 - L_3} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] = [I_3 | A^{-1}]$

Assim, $X = B^T A^{-1}$
 $= \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right] \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$

(b) $((C^T D^T X)^+ = E \Leftrightarrow ((C^T D^T X)^+)^T = E^T \Leftrightarrow C^T D^T X = E^T \Leftrightarrow (DC)^T X = E^T$
 $\Leftrightarrow ((DC)^T)^{-1} (DC)^T X = (DC)^T E^T \Leftrightarrow X = ((DC)^T)^{-1} E^T$
 $= I$

Calcular DC : $[DC | I_2] = \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & -2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 3 & 1 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{cc|cc} -4 & 0 & 3 & 2 \\ 3 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right] \text{ e } (DC)^T = \left[\begin{array}{cc} -4 & 3 \\ 0 & 2 \end{array} \right]$

Calcular $(DC)^T$
 $[(DC)^T | I_2] = \left[\begin{array}{cc|cc} -4 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_2/2} \left[\begin{array}{cc|cc} -4 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \end{array} \right] \xrightarrow{L_1 - L_1 - 3L_2} \left[\begin{array}{cc|cc} -4 & 0 & 1 & -3/2 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \end{array} \right] \xrightarrow{L_1 \leftrightarrow -\frac{L_1}{4}} \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -1/4 & 3/8 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \end{array} \right] = [I_2 | ((DC)^T)^{-1}]$

Assim, $X = \left[\begin{array}{cc} -1/4 & 3/8 \\ 0 & 1/2 \end{array} \right] \left[\begin{array}{cc} 4 & -4 \\ 0 & 8 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{cc} -1 & 4 \\ 0 & 4 \end{array} \right]$

Espaço Vetorial (e.v.) é um conjunto Θ com soma e multiplicação por escalar que satisfazem as propriedades do slide 2.

Ex: $\mathbb{R}, \mathbb{R}, \mathbb{R}^3 \dots$

$\mathbb{M}_{m \times n}$ - conjunto de matrizes com ordem $m \times n$

\mathbb{P}_n - conjunto de polinômios com grau $\leq n$.

Exemplos de subconjuntos

$$\begin{aligned} \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x=0\} &\subseteq \mathbb{R}^2 && \text{"contido"} \\ \{\text{matrizes quadradas}\} &\subseteq \mathbb{M}_{m \times m} \\ \{\text{polinômios com grau 2}\} &\subseteq \mathbb{P}_n \end{aligned}$$

$S \subseteq \Theta$ é um subespaço vetorial do e.v. Θ se ele próprio for um e.v.

Teorema: $S \subseteq \Theta$ é um subespaço vetorial se e só se:

(1) $(S \neq \emptyset) \text{ e } 0_\Theta \in S$

(2) S é fechado para soma

(3) S é fechado para a multiplicação por escalar

Elemento neutro de um e.v. Θ é 0_Θ tal que para qualquer $X \in \Theta$, $0_\Theta + X = X$

Exp $0_{\mathbb{R}^n} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$ vetor nulo

$$O_{m \times n} = \begin{bmatrix} 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \end{bmatrix} \text{ matriz nula}$$

$$O_{3n} = 0 \text{ polinômio nulo}$$

Exercício $S = \{(0, y, z) : y, z \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}^3$

$= \{(0, 1, 3), (0, 3, 1), \dots\} = \{\text{vetores de } \mathbb{R}^3 \text{ cuja 1ª coordenada é } 0\}$ é um subespaço?

$(0, 0, 0) \in S$? Sim porque a 1ª coordenada é igual a 0.

$\cdot S$ é fechado para a soma? Isto é, para qualquer $(0, y, z), (0, y', z') \in S$ será que $(0, y, z) + (0, y', z') \in S$?
 $(0, y, z) + (0, y', z') = (0, \underbrace{y+y'}_{\in \mathbb{R}}, \underbrace{z+z'}_{\in \mathbb{R}}) \in S$ porque a soma de 2 vetores de \mathbb{R}^3 cuja 1ª coordenada é 0 é um vetor em \mathbb{R}^3 cuja 1ª coordenada ainda é 0.

$\cdot S$ é fechado para a multiplicação por escalar? (Sei eu, $\alpha \in \mathbb{R}$ e $(0, y, z) \in S$, será que $\alpha(0, y, z) \in S$?)

$$\alpha(0, y, z) = (0, \underbrace{\alpha y}_{\in \mathbb{R}}, \underbrace{\alpha z}_{\in \mathbb{R}}) \in S \text{ porque a 1ª coordenada continua a ser igual a 0.}$$

Assim, S é um subespaço.

Exercício $S = \{(1, y) : y \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}^2$

$= \{\text{vetores de } \mathbb{R}^2 \text{ cuja 1ª coordenada é igual a } 1\}$

$(0, 0) \in S$? Não, porque a 1ª coordenada é diferente de 1, $0 \neq 1$.

Logo, S não é um subespaço.

Exercício (a) (ii) $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : (x, y) \neq (1, 1)\} = \mathbb{R}^2 \setminus \{(1, 1)\}$

$\cdot (0, 0) \in S$? Sim porque $(0, 0) \neq (1, 1)$.

$\cdot S$ é fechado para a soma? Não, porque, por exemplo, $(1, 0), (0, 1) \in S$ mas $(1, 0) + (0, 1) = (1, 1) \notin S$

Logo, S não é um subespaço.

Exercício (a) (i) $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \underbrace{x+y=0}_{\Leftrightarrow x=-y}\} = \{(-y, y) : y \in \mathbb{R}\}$

$(0, 0) \in S$? Sim, porque a soma das coordenadas de $(0, 0)$ é igual a 0, $0+0=0$.

\cdot Sejam $(-y_1, y_1), (-y'_1, y'_1) \in S$, será que $(-y_1, y_1) + (-y'_1, y'_1) \in S$?

$(-y_1, y_1) + (-y'_1, y'_1) = (-y_1 - y'_1, y_1 + y'_1) = (-(\underbrace{y_1 + y'_1})_{\text{é igual a menos a 2ª coordenada}}, y_1 + y'_1) \in S$. porque a 1ª coordenada é igual a menos a 2ª coordenada.
 S é fechado para a soma.

\cdot Seja $\alpha \in \mathbb{R}, (-y, y) \in S$, será que $\alpha(-y, y) \in S$?

$\alpha(-y, y) = (-\alpha y, \alpha y) \in S$ porque a 1ª coordenada $(-\alpha y)$ é igual a menos a 2ª coordenada (αy) .
 S é fechado para a multiplicação por escalar.

Logo, S é um subespaço.

② (d) (iii) $n \neq$ fixo.

$$S = \{ \text{matrizes} \text{ } n \times n \text{ invertíveis} \}$$

- Temos que a matriz nula $0_{n \times n} \in S$? Não, porque $\text{car}(0_{n \times n}) = 0 \neq n$ logo $0_{n \times n}$ não é invertível e por isso não está em S .
Logo S não é um subespaço.

(i) $S = \{ A \in M_{n \times n} : A \text{ é simétrica} \} = \{ A \in M_{n \times n} : A = A^T \}$

cap 1
slide 12

- $0_{n \times n} \in S$? Sim porque $0_{n \times n}$ é simétrica, isto é, $0_{n \times n} = 0_{n \times n}^T$.

- Sejam $A, B \in S$, isto é, $A = A^T$ e $B = B^T$, será que $A + B \in S$?

$$A + B = A^T + B^T = (A + B)^T \in S$$

corro
 $A \in B$
 \Rightarrow simétricas

Prop 5
slide 14
cap 1

Assim, a soma de 2 matrizes simétricas é ainda simétrica por isso S o é fechado para a soma.

- Seja $\alpha \in \mathbb{R}$ e $A \in S$, isto é, $A = A^T$, será que $\alpha A \in S$?

$$\alpha A = \alpha A^T = (\alpha A)^T \in S$$

corro
 A
simétrica

Prop 9
slide 14
cap 1

Logo, S é fechado para a soma.

FP2 ate ao 3

Recomendo 1(a), (b), 2(d)(ii), (iv).