

Aula 9

$$④ (d) \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \alpha_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} + \alpha_2 \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} + \alpha_3 \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_1 + \alpha_2 + 2\alpha_3 & -\alpha_2 + 2\alpha_3 \\ 2\alpha_1 - \alpha_3 & \alpha_1 + 3\alpha_2 + \alpha_3 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 + \alpha_2 + 2\alpha_3 = 1 \\ -\alpha_2 + 2\alpha_3 = 1 \\ 2\alpha_1 - \alpha_3 = 0 \\ \alpha_1 + 3\alpha_2 + \alpha_3 = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 2 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 1 \\ 0 & -1 & 2 & | & 1 \\ 2 & 0 & -1 & | & 0 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{L_3 = L_3 - 2L_1 \\ L_4 = L_4 - L_1}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 1 \\ 0 & -1 & 2 & | & 1 \\ 0 & -2 & -5 & | & -2 \\ 0 & 2 & -1 & | & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3 = L_3 - 2L_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 1 \\ 0 & -1 & 2 & | & 1 \\ 0 & 0 & -9 & | & -4 \\ 0 & 0 & 3 & | & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_4 = L_4 + \frac{L_3}{3}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 1 \\ 0 & -1 & 2 & | & 1 \\ 0 & 0 & -9 & | & -4 \\ 0 & 0 & 0 & | & 5/3 \end{bmatrix}$$

O sistema é impossível, logo $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$ não é C.L. das restantes matrizes.

$K = \{x_1, \dots, x_k\}$ é linearmente independente (l.i.) se

$$\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_k x_k = 0_v \Rightarrow \alpha_1 = \dots = \alpha_k = 0 \quad (\text{sistema é poss. det.})$$

Senão, K é linearmente dependente (l.d.) (o sistema acima é poss. ind.), assim existe um vetor $x \in K$ tal que x é C.L. dos restantes vetores $K \setminus \{x\}$ "excepto"

Exp $\{(1,0), (0,1)\}$ é l.i. porque $(0,0) = \alpha_1(1,0) + \alpha_2(0,1) \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \end{cases}$ Possível Determinado

Exp $\{(1,1), (2,2)\}$ é l.d. porque $(0,0) = \alpha_1(1,1) + \alpha_2(2,2) \Leftrightarrow \alpha_1 = -2\alpha_2$ Poss. Ind.
 P/exp. $(0,0) = \underset{\neq 0}{-2}(1,1) + \underset{\neq 0}{1}(2,2)$

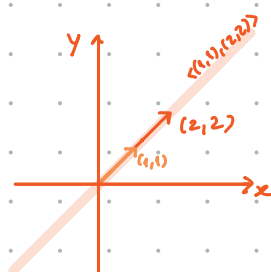
Se $K = \{x_1, \dots, x_k\}$ é:

(ver ex. 8 (b)) l.d. $\exists x \in K$ que é C.L. de $K \setminus \{x\} \Leftrightarrow \langle K \rangle = \langle K \setminus \{x\} \rangle$

exp

$\{(1,1), (2,2)\}$ é l.d. $(2,2)$ é C.L. de $\{(1,1)\}$

$$\langle (1,1), (2,2) \rangle = \langle (1,1) \rangle = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x=y\}$$

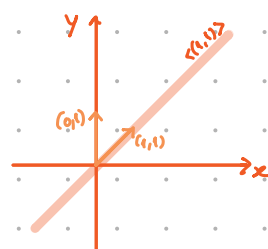


(ver ex. 15) l.i. $\forall x \notin \langle K \rangle$ (não é C.L. de K) $\Rightarrow K \cup \{x\}$ ainda é l.i.

exp $\{(1,1)\}$ é l.i. porque $(0,0) = \alpha_1(1,1) \Rightarrow \alpha_1 = 0$

$(0,1) \notin \langle (1,1) \rangle$, isto é, $(0,1)$ não é C.L. de $\{(1,1)\}$.

$\{(1,1), (0,1)\}$ é l.i.



NOTA Se $0_v \in K \Rightarrow K$ é l.d.

O conjunto (ordenado) $B = (x_1, \dots, x_n)$ é uma base de um e.v. $V \neq \{0_v\}$ se é l.i. e gera V .

Nota $\{0_v\}$ tem base \emptyset .

Bases Canônicas...

"Canônica" quer dizer que é a mais natural/simples.

de \mathbb{R}^2 é $((1,0), (0,1))$

de \mathbb{R}^3 é $((1,0,0), (0,1,0), (0,0,1))$

de $M_{2 \times 2}$ é $\left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right)$
(= $\mathbb{R}^{2 \times 2}$)

de \mathcal{P}_n é $(1, x, x^2, \dots, x^n)$

(12)(a) $K = \{(1,2), (2,4)\}$ é uma base de \mathbb{R}^2 ? Para ser uma base de \mathbb{R}^2 tem de ser l.i. e gerar \mathbb{R}^2 .

[K é l.i.?] $(0,0) = \alpha_1(1,2) + \alpha_2(2,4) \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow AX=B$

$[A|B] = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 = L_2 - 2L_1} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] = [C|D]$

$AX=B \Leftrightarrow CX=D \Leftrightarrow \alpha_1 = -2\alpha_2$. Poss. Ind.

Logo, K é l.d. Por isso não pode ser uma base de \mathbb{R}^2 .

Exo $K = \{(1,2), (0,1)\}$ é base de \mathbb{R}^2 ?

[K é l.i.?] $(0,0) = \alpha_1(1,2) + \alpha_2(0,1) \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \end{cases}$ Poss. Det.

Logo, K é l.i.

[K gera \mathbb{R}^2 ?] $AX=B \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ é sempre possível?

$[A|B] = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & x \\ 2 & 1 & y \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 = L_2 - 2L_1} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & x \\ 0 & 1 & y-2x \end{array} \right]$ Como $\text{car}(A) = \text{car}([A|B]) = 2$, o sistema é sempre possível, isto é, todos os vetores de \mathbb{R}^2 são c.l. de $(1,2)$ e $(0,1)$.
Assim, $\langle (1,2), (0,1) \rangle = \mathbb{R}^2$.

Logo, como K é l.i. e gera \mathbb{R}^2 , K é uma base de \mathbb{R}^2 .

Teorema $B = (x_1, \dots, x_n)$ base de V então $\forall X \in V$ é c.l. de forma única de B, isto é, o sistema

$$X = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n$$

é possível det.

As coordenadas de X na base B são: $[X]_B = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$

Ex $B = ((1,2), (2,1))$ é uma base de \mathbb{R}^2 .

$$[(0,3)]_B = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} \text{ tal que } (0,3) = a_1(1,2) + a_2(2,1) \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow AX = B$$

$$[A|B] = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 = L_2 - 2L_1} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -3 & 3 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 = \frac{L_2}{(-3)}} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{array} \right] \xrightarrow{L_1 = L_1 - 2L_2} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \end{array} \right] = [E|F]$$

$$AX = B \Leftrightarrow EX = F \Leftrightarrow \begin{cases} a_1 = 2 \\ a_2 = -1 \end{cases}$$

verificar que $(0,3) = 2(1,2) - (2,1) \checkmark$

Assim as coordenadas do vetor $(0,3)$ na base B são:

$$[(0,3)]_B = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Ex $\langle t^2 + 2t + 1, t^2 + 3, t - 1 \rangle$

$$= \{ at^2 + bt + c = \alpha_1(t^2 + 2t + 1) + \alpha_2(t^2 + 3) + \alpha_3(t - 1), \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R} \}$$

? $at^2 + bt + c = \alpha_1(t^2 + 2t + 1) + \alpha_2(t^2 + 3) + \alpha_3(t - 1)$ quando é que é possível?

$$\Leftrightarrow at^2 + bt + c = (\alpha_1 + \alpha_2)t^2 + (2\alpha_1 + \alpha_3)t + (\alpha_1 + 3\alpha_2 - \alpha_3)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 + \alpha_2 = a \\ 2\alpha_1 + \alpha_3 = b \\ \alpha_1 + 3\alpha_2 - \alpha_3 = c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \Leftrightarrow AX = B$$

$\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow$
 $t^2 + 2t + 1 \quad t^2 + 0t + 3 \quad 0t^2 + 1t - 1$

$$[A|B] = \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & a \\ 2 & 0 & 1 & b \\ 1 & 3 & -1 & c \end{array} \right] \xrightarrow[L_3 = L_3 - L_1]{L_2 = L_2 - 2L_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & a \\ 0 & -2 & 1 & b - 2a \\ 0 & 2 & -1 & c - a \end{array} \right] \xrightarrow{L_3 = L_3 + L_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & a \\ 0 & -2 & 1 & b - 2a \\ 0 & 0 & 0 & c + b - 3a \end{array} \right]$$

Para $\text{car}(A) = \text{car}([A|B]) = 2$ temos de ter $c + b - 3a = 0$

$$\langle t^2 + 2t + 1, t^2 + 3, t - 1 \rangle = \{ at^2 + bt + c \in \mathcal{P}_2 : c + b - 3a = 0 \}.$$

São todos polinômios com grau menor ou igual a 2, isto é, $at^2 + bt + c \in \mathcal{P}_2$, tal que $c + b - 3a = 0$.

FP2 até ao 18

Recomendo $q(b), l_2(b), l_3(b), l_3(a)$