## Relatório Trabalho 1

MC920 – Introdução ao Processamento de Imagem Digital

Julianny Favinha Donda RA 156059

## 1. Solução

### 1.1. Transformação de cores

Sabemos que a imagem de entrada é formada pelo conjunto de cores RGB, onde o fundo é formado apenas por *pixels* brancos. Para converter a imagem para níveis de cinza, a função utilizada foi skimage.color.rgb2gray(), que converte todos os *pixels* para o intervalo [0, 1]. Como queremos uma imagem monocromática na escala [0, 255] e sabemos que o fundo possui apenas *pixels* brancos, fazemos então outra transformação de tal forma que os *pixels* que possuem valor menor que 255 fazem parte dos objetos e, consequentemente, terão valor 0. Podemos transformar a imagem para monocromática pois há a garantia de que nenhum dos objetos estão sobrepostos. A imagem foi salva usando as funções matplotlib.pyplot.imshow() e matplotlib.pyplot.savefig().

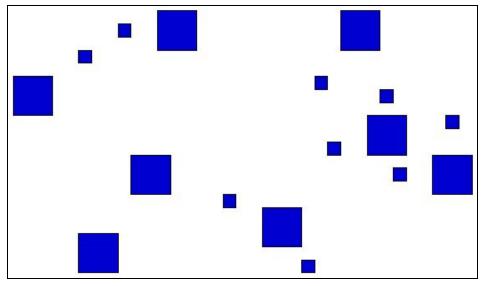


Figura 1 - Imagem original, de nome objetos1.png.

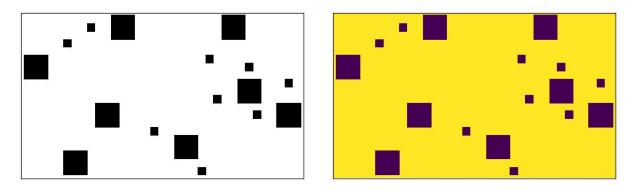


Figura 2 - Função imshow da biblioteca matplotlib necessita do parâmetro cmap="gray" para exibir uma imagem em escala de cinza (esquerda). Caso contrário, a função utiliza um mapa de calor para exibir a imagem (direita).

### 1.2. Contornos dos objetos

Para encontrar as bordas dos objetos presentes na imagem, foi usado a função  $skimage.measure.find\_contours()$ .

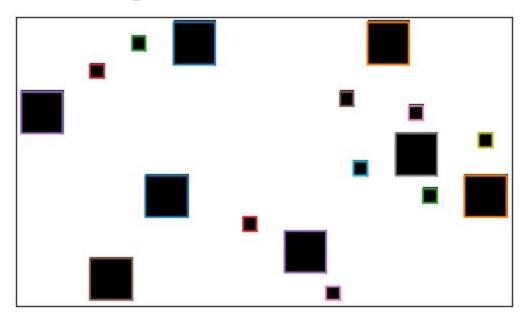


Figura 3 - Imagem obtida após executar a função find\_contours (). Note que há objetos onde o contorno não é exato, o que indica que a função utilizada possui um erro de precisão..

### 1.3. Extração de propriedades dos objetos

As propriedades dos objetos da imagem foram obtidas através das funções skimage.measure.label() e skimage.measure.regionprops(). A primeira função rotula as regiões e, nesse caso, foi escolhido o critério de vizinhança-4. A partir da imagem com *labels*, a segunda função calcula as propriedades de cada região. Para este trabalho, estamos interessados nas propriedades de *label*, *perimeter* e *area* e estas propriedades são exibidas na saída padrão.

```
Number of regions: 17
Region 1: Perimeter: 190.0 Area: 2352
Region 2: Perimeter: 190.0 Area: 2352
Region 3: Perimeter: 62.0 Area: 272
Region 4: Perimeter: 62.0 Area: 272
Region 5: Perimeter: 188.0 Area: 2304
Region 6: Perimeter: 62.0 Area: 272
Region 7: Perimeter: 64.0 Area: 289
Region 8: Perimeter: 190.0 Area: 2352
Region 9: Perimeter: 64.0 Area: 289
Region 10: Perimeter: 64.0 Area: 289
Region 11: Perimeter: 190.0 Area: 2352
Region 12: Perimeter: 190.0 Area: 2352
Region 13: Perimeter: 64.0 Area: 289
Region 14: Perimeter: 62.0 Area: 272
Region 15: Perimeter: 188.0 Area: 2304
Region 16: Perimeter: 190.0 Area: 2352
Region 17: Perimeter: 62.0 Area: 272
```

Figura 4 - Captura de tela da saída do programa usando a imagem objetos1.png e destacando as propriedades exibidas. A propriedade *label* é o número dado para cada região, descrito em "Region".

#### 1.3.1. Classificação de objetos de acordo com a área

Para cada área encontrada (Figura 4), as regiões (ou objetos) foram classificadas da seguinte maneira:

Classificação	Intervalo
Pequeno	Área < 1500 pixels
Médio	Área ≥ 1500 pixels e Área < 3000 pixels
Grande	Área > 3000 pixels

Tabela 1 - Classificação de objetos a partir do valor de sua área.

```
Small regions: 9
[3, 4, 6, 7, 9, 10, 13, 14, 17]
Medium regions: 8
[1, 2, 5, 8, 11, 12, 15, 16]
Large regions: 0
[]
```

Figura 5 - Captura de tela da saída do programa usando a imagem objetos1.png e destacando as regiões classificadas de acordo com o critério da Tabela 1.

#### 1.3.2. Centróide

Além das propriedades listadas acima, também estamos interessados na propriedade *centroid*, que é o ponto central da região encontrada. Usamos essa informação para escrever o *label* de cada região na imagem. Para escrever um texto na imagem, usamos a função matplotlib.pyplot.text().

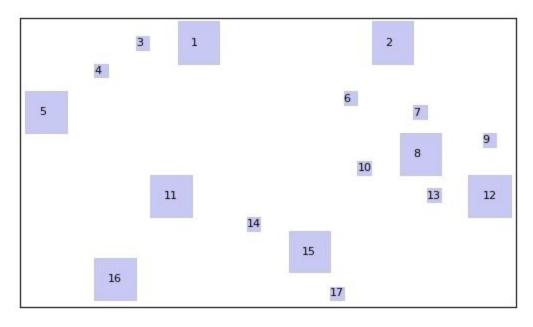


Figura 6 - Imagem destacando os *labels*, que foram colocados próximos ao centróides de cada região. Para fins de visibilidade, a imagem foi transformada para outra escala de intensidades, usando a função skimage.exposure.rescale intensity().

## 1.4. Histograma de áreas dos objetos

O histograma foi obtido através da função matplotlib.pyplot.hist(), utilizando um array das áreas obtidas anteriormente.

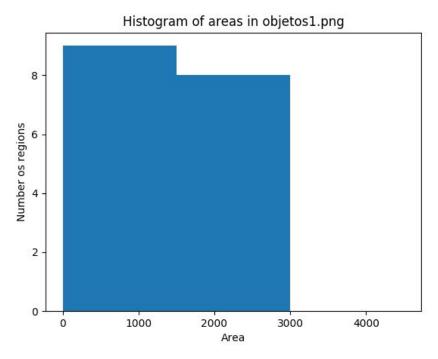


Figura 7 - Histograma das áreas das regiões obtidas da imagem objetos1.png.

Note que o eixo x (área) do histograma foi dividido de tal forma que é fácil ver que no intervalo [0, 1500] temos 9 regiões, no intervalo [1500, 3000] temos 8 regiões e no intervalo [3000, 4500] temos 0 regiões. Isso conforma com o resultado obtido na Figura 5.

# 2. Execução do código

É necessário que as bibliotecas **numpy**, **matplotlib** e **scikit-image** estejam instaladas. No terminal, execute

```
$ python3 lab1.py [nome da imagem].png
```

O programa lab1.py gera três arquivos

- [nome da imagem]\_blackandwhite.png
- [nome da imagem]\_contours.png
- [nome da imagem]\_histogram.png
- [nome da imagem]\_labelled.png

Que indicam, respectivamente, a imagem monocromática, a imagem com os contornos dos objetos, o histograma das áreas dos objetos e a imagem com rótulos em cada objeto. Além disso, é possível visualizar outras informações na saída padrão, como descrito nas figuras 4 e 5.