

Forelesning 1

VEKTORROM I

Reelle vektorrom

\mathbb{R}^n er vår modell

- Vi er vant å tenke at elementene i \mathbb{R}^n er vektorer

$$v = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n \text{ der } v_i \in \mathbb{R}$$

- Vi er vant til å beregne med vektorer
 - addisjon av vektorer
 - multiplikasjon med en skalar

$$\begin{array}{l} r \in \mathbb{R} \\ u \in \mathbb{R}^n \\ u, v \in \mathbb{R}^n \end{array} \quad \begin{array}{l} ru = \begin{bmatrix} ru_1 \\ \vdots \\ ru_n \end{bmatrix} \\ u+v = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ \vdots \\ u_n+v_n \end{bmatrix} \end{array}$$

Vi vil overføre disse regnereglene på andre matematiske objekter.
F.eks. matriser $n \times m$, polynomer, reelle funksjoner...

Definisjon

Et vektorrom er en mengde V der det er to operasjoner

- addisjon
- skalarmultiplikasjon

Disse operasjonene oppfyller 10 regneregler som kalles aksiomer

De 10 regnereglene:

- A1 $u+v \in V$
- A2 $ru \in V$
- A3 Det fins en nullvektor $0 \in V$ slik at $u+0 = u$ for alle $u \in V$
- A4 For hver $v \in V$ finnes det $-v \in V$ s.d. $v+(-v) = 0$
- A5 Kommutativ lov: $u+v = v+u$
- A6 Assosiativ lov: $(u+v)+w = u+(v+w)$
- A7 Assosiativ lov: $r(su) = (rs)u$
- A8 Distributiv lov: $r(u+v) = ru + rv$
- A9 Distributiv lov: $(r+s)u = ru + su$
- A10 Multiplikasjon med 1: $1u = u$

Opgave 1

$V = \mathbb{R}^n$ er et vektorrum

Løsning

$$A1 \quad u = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix} \quad v = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} \quad u+v = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ \vdots \\ u_n+v_n \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

$\uparrow \mathbb{R}^n \quad \quad \uparrow \mathbb{R}^n$

A1 er OK!

$$A2 \quad v \in \mathbb{R}^n \quad r \in \mathbb{R} \quad rv = \begin{bmatrix} rv_1 \\ \vdots \\ rv_n \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n \text{ ok!}$$

A3 Nullvektor

$$0 = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \quad 0+u = \begin{bmatrix} 0+u_1 \\ \vdots \\ 0+u_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix} = u \in \mathbb{R}^n \quad \text{OK!}$$

A4 For hver $v \in V$ findes det $-v \in V$

$$\text{s.å. } v+(-v) = 0$$

$$v = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} \quad -v = \begin{bmatrix} -v_1 \\ \vdots \\ -v_n \end{bmatrix} \quad \text{OK!}$$

A5 Kommutativ lov

$$u+v = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ \vdots \\ u_n+v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1+u_1 \\ \vdots \\ v_n+u_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix} = v+u$$

A6 Assosiativ lov

$$u, v, w \in \mathbb{R}^n \quad (u+v)+w = u+(v+w)$$

A7 $r, s \in \mathbb{R} \quad v \in \mathbb{R}^n$

$$r(sv) = (rs)v$$

A8 Distributiv lov $r \in \mathbb{R} \quad u, v \in \mathbb{R}^n$

$$r(u+v) = ru + rv$$

$$r \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ \vdots \\ u_n+v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r(u_1+v_1) \\ \vdots \\ r(u_n+v_n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ru_1+rv_1 \\ \vdots \\ ru_n+rv_n \end{bmatrix} = r \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix} + r \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} = ru + rv$$

$$A9 \quad r, s \in \mathbb{R} \quad v \in \mathbb{R}^n$$

$$(r+s)v = rv + sv$$

$$A10 \quad 1 \in \mathbb{R} \quad 1v = v$$

Oppgave 2

$V = M_{2 \times 2}$ 2×2 reelle matriser

Vis at $M_{2 \times 2}$ er et vektorrom

Løsning

$$A1 \quad A, B \in M_{2 \times 2} \quad A+B \in M_{2 \times 2}$$

$$A2 \quad r \in \mathbb{R} \quad A \in M_{2 \times 2} \quad rA = \begin{pmatrix} r a_{11} & r a_{12} \\ r a_{21} & r a_{22} \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}$$

$$A3 \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0 \quad 0+A = A$$

$$A4 \quad A \in M_{2 \times 2} \quad -A = \begin{pmatrix} -a_{11} & -a_{12} \\ -a_{21} & -a_{22} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -a_{11} & -a_{12} \\ -a_{21} & -a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

A5... A10 Sjekke selv

Teorem

$$V+X = V \Rightarrow X = 0$$

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1+x_1 \\ \vdots \\ v_n+x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix}$$

$$v_1+x_1 = v_1 \Rightarrow x_1 = 0$$

$$v_2+x_2 = v_2 \Rightarrow x_2 = 0$$

\vdots

$$v_n+x_n = v_n \Rightarrow x_n = 0$$

Formetrise

$$A+X = A$$

$$\begin{pmatrix} a_{11}+x_{11} & a_{12}+x_{12} \\ a_{21}+x_{21} & a_{22}+x_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow X = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Eksempel av mengder som ikke er vektorer

Eksempel 1

Positive reelle tall $(0, \infty)$

\mathbb{R}

Aksiomen A2 Multiplikasjon med skalar er ikke OK!

A3 ikke OK!

A4 ikke OK!

Oppgave

Vis at

- 1) P_n = mengde av alle polynomer av grad $\leq n$ er et vektorrom
- 2) mengden av alle polynomer av grad høyere enn n er ikke et vektorrom

Lineære kombinasjoner av vektorer

Definisjon

Det er gitt v_1, \dots, v_k k vektorer i V

Vi sier at x er en lineærkombinasjon av v_1, \dots, v_k hvis det finnes $\alpha_1, \dots, \alpha_k \in \mathbb{R}$ s.e. $x = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_k v_k$

Lineær avhengighet

Definisjon

Gitt v_1, \dots, v_k k vektorer i V

Vi sier at de er lineær avhengige hvis og bare hvis det finnes skalarer $b_1, \dots, b_k \in \mathbb{R}$ og ikke alle er null s.e.

$$b_1 v_1 + \dots + b_k v_k = 0$$

Spenn

Definisjon

Gitt $S \subseteq V$, $\text{spenn}(S) \subseteq V$

er submengde av V gitt av
alle lineærkombinasjoner

$$X = a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_k v_k \text{ der } v_1, \dots, v_k \in S$$
$$a_1, \dots, a_k \in \mathbb{R}$$
$$k \text{ positiv heltall}$$

$$\text{spenn}(S) = \left\{ x = a_1 v_1 + \dots + a_k v_k \mid \begin{array}{l} v_1, \dots, v_k \in S \\ a_1, \dots, a_k \in \mathbb{R} \\ k \text{ positiv heltall} \end{array} \right\}$$

Vi sier at en mengde $G \subseteq V$ er lukket
under addisjon og skalarmultiplikasjon

$$\Leftrightarrow \begin{array}{ll} u, v \in G & \text{vi har } u+v \in G \\ r \in \mathbb{R} & u \cdot v \in G \end{array}$$

Teorem 2

Spennet $\text{spenn}(S) \subseteq V$ $S \subseteq V$
er lukket under "+" "."

$$X = a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_k v_k \quad v_1, \dots, v_k \in S$$
$$y = b_1 w_1 + b_2 w_2 + \dots + b_e w_e \quad w_1, \dots, w_e \in S$$

$$X + y = a_1 v_1 + \dots + a_k v_k + \dots + b_1 w_1 + \dots + b_e w_e \in \text{spenn}(S)$$

Forelesning 2

VEKTORROM I

Definisjon

Vi sier at k vektorer

$$v_1, v_2, \dots, v_k$$

i vektorrommet V er lineær avhengige hvis det finnes skalarer

$$b_1, b_2, \dots, b_k \in \mathbb{R}$$

og minst en av b -ene er ulik null, slik at

$$b_1 v_1 + b_2 v_2 + \dots + b_k v_k = 0$$

Hvis v_1, \dots, v_k ikke er lineær avhengige, sier vi de er lineær uavhengige

Proposisjon

Hvis v_1, \dots, v_k er lineær avhengige
da finnes det en indeks j mellom 1 og k slik at

$$v_j = r_1 v_1 + \dots + r_{j-1} v_{j-1} + \dots + r_k v_k$$

Bevis

v_1, \dots, v_k lin avhengige

da finnes det $b_1, \dots, b_k \in \mathbb{R}$

s.å. $b_1 v_1 + \dots + b_k v_k = 0$ og b_1, \dots, b_k er

ulike 0

da finnes det j s.å. $b_j \neq 0$

$$\frac{b_j v_j}{b_j} = -\frac{b_1 v_1}{b_j} - \dots - \frac{b_{j-1} v_{j-1}}{b_j} - \frac{b_{j+1} v_{j+1}}{b_j} - \dots - \frac{b_k v_k}{b_j}$$

r_j r_{j-1}

$$v_j = r_1 v_1 + \dots + r_{j-1} v_{j-1} + r_{j+1} v_{j+1} + \dots + r_k v_k$$

MERKNAD

v_1, \dots, v_n er lineær uavhengige vektorer
hvis lineær kombinasjonen

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = 0$$

kan skje bare når

$$\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$$

Komplekse vektorrom

Hvis \mathbb{R}^n er mengde av $u = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}$ $u_j \in \mathbb{R}$
 $j = 1, \dots, n$

På samme måte kan vi definere \mathbb{C}^n

\mathbb{C}^n er mengde av alle $w = \begin{bmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{bmatrix}$ der $w_j \in \mathbb{C}$
 $j = 1, \dots, n$

Dette er også et vektorrom der
skalarene er komplekse tall.

Definisjon kompleks vektorrom

Et kompleks vektorrom er en mengde V
med to operasjoner

- addisjon
 - multiplikasjon med en skalar
 - der skalarene er i \mathbb{C}
- Og som oppfyller 10 regneregler

Eksempel

\mathbb{C}^n eks $n=2$

$$\begin{bmatrix} a_1 + ib_1 \\ a_2 + ib_2 \end{bmatrix} \quad i = \sqrt{-1}$$

Eksempel 2 metriser $n \times n$ med komplekse elementer

$$\begin{bmatrix} a_{11} + ib_{11} & a_{12} + ib_{12} \\ a_{21} + ib_{21} & a_{22} + ib_{22} \end{bmatrix} \quad i = \sqrt{-1}$$

Lineærkombinasjoner

Lineær avhengighet

Lineær uavhengighet

er som før men skalarer er i \mathbb{C}

Definisjon

Vi sier at k vektorer

$$w_1, w_2, \dots, w_k$$

i vektorrommet W er lineær avhengige hvis det finnes skalarer

$$\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_k \in \mathbb{C}$$

og minst en av β -ene er ulik null, slik at

$$\beta_1 w_1 + \beta_2 w_2 + \dots + \beta_k w_k = 0$$

Hvis w_1, \dots, w_k ikke er lineær avhengige, sier vi de er lineær uavhengige

Eksempler av reelle og komplekse vektorrom

1) Vi ser på mengder av alle polynomer av grad $\leq n$ med reelle koeffisienter.

$$n=1 \quad \text{grad 1}$$

$$p = a_1 x + b_1 \quad q = a_2 x + b_2 \quad \begin{matrix} a_1 b_1 \\ a_2 b_2 \end{matrix} \in \mathbb{R}$$

aksiomene

$$\rightarrow \text{A1} \quad p+q = (a_1+a_2)x + (b_1+b_2)$$

$$\text{A2} \quad r \in \mathbb{R} \quad rp = (ra_1)x + (rb_1)$$

\vdots

2) Nå bytter vi reelle polynomer med polynomer med komplekse koeffisienter

$$p = \alpha_1 x + \beta_1 \quad q = \alpha_2 x + \beta_2$$

$$\text{A1} \quad \alpha_2 = \text{Re}(\alpha_1) + i \text{Im}(\alpha_1)$$

\vdots

3) Vektorrom av reelle funksjoner

Mengde av alle funksjoner $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Dette er et reelt vektorrom med

$$\bullet \text{ addisjon } f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad (f+g): \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x)$$

$$\bullet r \in \mathbb{R} \quad rf: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(rf)(x) = r \cdot f(x)$$

4) Vektorrom av komplekse funksjoner $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$

$$\bullet f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C} \quad g: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C} \quad (f+g): \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$$

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x)$$

$$\bullet \alpha \in \mathbb{C} \quad \alpha \cdot f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C} \quad (\alpha f)(x) = \alpha \cdot f(x)$$

Forelesning 3

VEKTORROM II

Underrom

Definisjon

Et underrom U av et vektorrom V er en delmengde $U \subseteq V$ som selv er et vektorrom.

M.a.o.:

- 1) $U \subseteq V$
- 2) $u, v \in U \Rightarrow u+v \in U$
- 3) r skalar. $u \in U \Rightarrow r \cdot u \in U$
- 4) "+" og "." oppfyller de to aksiomene for vektorrom

Proposisjon 1:

For å sjekke at U er et underrom av V . (Enklere enn å sjekke alle aksiomene)

L₂ V være et vektorrom.

$U \subseteq V$ er et underrom hvis og bare hvis:

$$u, v \in U \Rightarrow \alpha u + \beta v \in U \quad (\forall \alpha, \beta \text{ skalarer})$$

Bevis for proposisjon 1:

$$\text{Anta at hvis } u, v \in U \Rightarrow \alpha u + \beta v \in U \\ \forall \alpha, \beta \text{ skalarer}$$

$$\text{A1: Hvis } u, v \in U \Rightarrow u+v \in U \quad (\alpha = \beta = 1)$$

$$\text{A2: } r \text{ skalar, } u \in U \Rightarrow ru \in U \quad (\beta = 0, \alpha = 1)$$

$$\text{A3: } r = 0, u \in U \Rightarrow ru = 0 \in U \quad (\alpha = 0, \beta = 0)$$

nullvektor er i U

$$\text{A4: } u \in U, \alpha = -1, \beta = 0 \Rightarrow (-1) \cdot u = -u \in U$$

$$\text{A5, A6, ..., A10: følger direkte fra egenskapene av "+" og "." i } V,$$

Anta nå at $U \subseteq V$ er et underrom av V .

Frå aksiomene A1 og A2 har vi følgende:

- α skalar, $u \in U \Rightarrow \alpha u \in U$
 - β skalar, $v \in U \Rightarrow \beta v \in U$
- $\} \alpha u + \beta v \in U$

Eksempler

1) Spennet er et underrom

$$S \subseteq V, \text{span}(S) = \left\{ x = r_1 v_1 + r_k v_k \left| \begin{array}{l} v_1, \dots, v_k \in S \\ r_1, \dots, r_k \text{ skalarer} \\ k: \text{positivt heltall} \end{array} \right. \right\}$$

$\text{span}(S) \subseteq V$ og $u, v \in \text{span}(S)$ da $\alpha u + \beta v \in \text{span}(S)$

$$u = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_e u_e$$

$$v = \beta_1 v_1 + \dots + \beta_k v_k$$

$$\alpha u + \beta v = (\alpha \alpha_1) + \dots + (\alpha \alpha_e u_e) + (\beta \beta_1) v_1 + \dots + (\beta \beta_k) v_k$$

2)

$$U = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ -4 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -3 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} \text{ er et underrom av } \mathbb{R}^4$$

3)

$$U = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right\} \text{ er et underrom av } M_2(\mathbb{C})$$

Matriser 2×2 med komplekse elementer

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, A = A^T$$

4) Er de reelle symmetriske 2×2 matriser et underrom av alle matriser et underrom av $M_2(\mathbb{R})$?

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{12} & b_{22} \end{pmatrix}$$

$$\alpha A + \beta B = \begin{pmatrix} \alpha a_{11} + \beta b_{11} & \alpha a_{12} + \beta b_{12} \\ \alpha a_{12} + \beta b_{12} & \alpha a_{22} + \beta b_{22} \end{pmatrix} \text{ Symmetrisk } 2 \times 2 \text{ matrise}$$

Påstanden er sann.

$$\begin{pmatrix} 0 & a_{12} \\ -a_{12} & 0 \end{pmatrix}, A = -A^T$$

5) Er de skjev-symmetriske reelle 2×2 -matriser et underrom av $M_2(\mathbb{R})$?

$$A = \begin{pmatrix} 0 & a_{12} \\ -a_{12} & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & b_{12} \\ -b_{12} & 0 \end{pmatrix}$$

$\alpha A + \beta B = \text{skjev-symmetrisk matrise} \rightarrow \text{påstanden er sann}$

Viktige underrom forbundet med matriser

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

Kolonne-rom (søyle-rom): $\text{Col}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix} \right\}$ er et underrom av \mathbb{R}^m

$$\text{Ran}(A) = \text{Col}(A) \quad \text{Renge av } A$$

Rad-rommet er et underrom av \mathbb{R}^n

$$\text{Row}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ \vdots \\ a_{1n} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} a_{21} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{2n} \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} a_{m1} \\ a_{m2} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix} \right\}$$

↑ Radene til matrisen

Nullrommet (også kalt kjerne)

$$\text{Ker}(A) = \{ u \in \mathbb{R}^n \mid Au = 0 \}$$

Bevis for at $\text{Ker}(A)$ er et underrom av \mathbb{R}^n

$$1) \text{Ker}(A) \subset \mathbb{R}^n$$

$$2) u, v \in \text{Ker}(A) \quad \begin{matrix} 0 & 0 \\ \underbrace{} & \underbrace{} \\ A \end{matrix} \Rightarrow Au + Bv \Rightarrow Au + Bv \in \text{Ker}(A)$$

Eksempel

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{Col}(A) = \text{Ran}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

$$\text{Row}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

$$\text{Ker}(A) = \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

$$A \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad | \cdot A^{-1} \leftarrow A \text{ er inverterbar}$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Forelesning 4

VEKTORROM II

Basis

Definisjon

La V være et vektorrom. En basis for V er en mengde $B \subset V$ s.å.

- $\text{Span}(B) = V$
- B er lineært uavhengig

Eksempel

Standard basis er

$V = \mathbb{R}^n$ er en basis av \mathbb{R}^n er:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \dots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}$$

$\nearrow \quad \nearrow \quad \nearrow$
 $e_1 \quad e_2 \quad e_n$

$$\text{For } \mathbb{R}^3: \begin{bmatrix} e_1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} e_2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} e_3 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = ae_1 + be_2 + ce_3$$

$\mathbb{R}^3 = \text{Span}\{e_1, e_2, e_3\}$ og e_1, e_2, e_3 er lineært uavhengige

$$b_1e_1 + b_2e_2 + b_3e_3 = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{eneste løsning på ligningen} \\ \text{er den trivielle løsningen} \end{array}$$

Teorem 3 (B2: 6.1)

Ver et vektorrom med basis $B = \{v_1, \dots, v_k\}$.

Anta at $v \in V$: $v = a_1v_1 + \dots + a_kv_k$ da er $b_i = a_i$ for $i=1, \dots, k$
 $v = b_1v_1 + \dots + b_kv_k$

Bevis for teorem 3:

$$a_1 v_1 + \dots + a_k v_k = b_1 v_1 + \dots + b_k v_k = 0$$

$$(a_1 - b_1) v_1 + \dots + (a_k - b_k) v_k = 0$$

Siden v_1, \dots, v_k er lineært uavhengige da er den trivielle løsningen den eneste løsningen. *Viktig

$$a_1 - b_1 = 0, a_2 - b_2 = 0, \dots, a_k - b_k = 0$$

$$a_1 = b_1, a_2 = b_2, \dots, a_k = b_k$$

Teorem 4 (s.201)

V er et vektorrom med basis $B = \{v_1, \dots, v_k\}$ med k vektorer (k er et positivt heltall).
Da har alle basiser av V nøyaktig k vektorer.

Bevis for teorem 4:

Anta $B = \{v_1, \dots, v_k\}$ som basis og $\{u_1, \dots, u_r\}$ er en annen basis med $r \neq k$.

$$r < k$$

$$v_1 = a_{11} u_1 + \dots + a_{r1} u_r$$

$$v_2 = a_{12} u_1 + \dots + a_{r2} u_r$$

$$\vdots$$

$$v_k = a_{k1} u_1 + \dots + a_{kr} u_r$$

$$b_1 v_1 + \dots + b_k v_k = 0$$

$$(b_1 a_{11} + \dots + b_k a_{k1}) v_1 + \dots + (b_1 a_{1r} + \dots + b_k a_{kr}) v_r = 0$$

Siden v_1, \dots, v_r er lineært uavhengig:

$$\begin{array}{l} b_1 a_{11} + \dots + b_k a_{k1} = 0 \\ \vdots \\ b_1 a_{1r} + \dots + b_k a_{kr} = 0 \end{array} \quad \begin{array}{c} \begin{matrix} T_1 & T_2 \\ r \times r & r \times (k-r) \end{matrix} \end{array} \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{1r} & \dots & a_{kr} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

r ligninger
k ukjente

↑ finnes ikke trivielle løsninger

$$[T_1 | T_2] \cdot \begin{bmatrix} b_u \\ b_d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T_1 b_u + T_2 b_d = 0$$

$$T_1 b_u = -T_2 b_d$$

$$b_u = -T_1^{-1} T_2 b_d$$

Da er b_1, \dots, b_k ikke alle null og v_1, \dots, v_k er lineært avhengige. (selvmotsigelse)

Da $r \neq k$

På samme måte resonerer man for $k < r$. Da må $k = r$.

Definisjon-dimensjon

For et vektorrom med basis $B = \{v_1, \dots, v_k\}$ der k er et positivt heltall kalles k dimensjonen til V .

Hvis basis B til V består av uendelig mange vektorer da sier vi at V er uendeligdimensjonale.

Hvis $V = \{0\}$ (V består bare av nullvektoren) da er $\dim(V) = 0$.

Lineærtransformasjoner

Definisjon

En lineærtransformasjon er en funksjon fra V til W der V og W er vektorrom $T: V \rightarrow W$ s.d.

$$L_1 \quad T(u+v) = T(u) + T(v)$$

$$L_2 \quad T(ru) = r \cdot T(u)$$

$\forall v, u \in V$ og r er en skalar

$A: n \times m$ -matrise (reell)

\forall kan definere $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ som $T(x) = Ax$

$$\begin{bmatrix} \vdots \\ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \vdots \\ \end{bmatrix}$$

Eigenverdier av lineærtransformasjoner

$$T: V \rightarrow V$$

$\forall \lambda$ sier at $\lambda \in \mathbb{C}$ er egenverdi til T hvis og bare hvis det finnes $v \in V, v \neq 0$ s.d. $T(v) = \lambda v$

Egenrom, E_λ

Består av alle $v \in V$ slik at $T(v) = \lambda v$ samt 0 (nullvektor)

Teorem 1 (B2: 6.2)

E_λ er et underrum av V

Definisjon av kjerne og rekkevidde

$$L_2 \quad T: V \rightarrow W.$$

$$\text{Kjernen til } T: \text{Ker}(T) = \{v \in V \mid T(v) = 0\}$$

$$\text{Rekkevidde til } T: \text{Ran}(T) = T(V) = \{w \in W \mid w = T(x), x \in V\}$$

$$T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$A: (m \times n)\text{-matrise}$$

$$T(x) = Ax$$

$$\text{nullrommet til } A: \text{Nul}(A) = \text{Ker}(T)$$

... (Mer fra innlevering 1)