# Testes Aquisição de Dados Resultados - DMA ADC-16 Canais

Júlio César dos Santos \*

18 de agosto de 2016

#### Resumo

Este texto descreve os resultados obtidos no teste de aquisição de dados utilizando a placa de desenvolvimento Launchpad - TM4C da Texas Instruments.

# 1 Introdução

A aquisição de sinais analógicos como corrente elétrica de fase e diferencial, representam uma parcela fundamental no desenvolvimento e na escolha da nova plataforma de hardware para o sistema Protegemed. A configuração atual realiza a aquisição de 6 canais analógicos, 3 destinados a analise da corrente diferencial e 3 destinados a corrente de fase fornecida ao equipamento eletromédico (EEM). O painel de gases e tomadas a ser monitorado possui no total 6 tomadas, necessitando assim de 12 canais analógicos. A solução adotada, para o sistema atual, é a utilização de duas placas de controle por painel, entretanto, isso requer a instalação de uma switch de rede para a comunicação dos controladores com a rede. Para a definição da nova plataforma a adição de mais canais analógicos é um item determinante. O disponibilidade de canais analógicos extras para futuras implementações. Diante disto, este trabalho aborda os resultados obtidos, na aquisição e no processamento, de 16 canais analógicos da Laundhpad TM4C.

#### 1.1 Escolha da Frequência de Amostragem

Para determinar qual a frequência de amostragem deve ser utilizada pode-se inciar com o teorema de *Nyquist*, que afirma que a frequência de amostragem mínima deve ser duas vezes o valor da frequência do sinal que se deseja medir, ver Equação 1.

$$Fs = 2 \times F \tag{1}$$

Este teorema descreve o limite mínimo, entretanto, normalmente utiliza-se uma frequência de amostragem dez vezes maior que a frequência do sinal amostrado. No caso do Protegemed deseja-se medir até a  $13^{o}$  Harmônica da frequência fundamental da rede de alimentação. A frequência da rede é de 60Hz e o valor de sua  $13^{o}$  harmônica pode ser obtido através da Equação 2.

$$H_{[n]} = n \times F \Rightarrow H_{13} = 13 \times 60 = 780 Hz$$
 (2)

Portanto, uma frequência de amostragem dez vezes maior que 780Hz deve ser utilizada, ou seja, 7800Hz ou 7,8kHz. Com o valor da frequência de amostragem (FA), pode-se obter o numero de posições do vetor necessário para armazenar a leitura.

TODO: Confirmar a harmônica máxima que se deseja medir....

 $<sup>^*</sup>$  Universidade de Passo Fundo - PPGCA - 54943@upf.br

## 1.2 Ajustes ADC

A frequência da TM4C é de 120MHz, portanto o tempo necessário para um ciclo de processamento pode ser calculado através da Equação 3.

$$T_{TM4C} = \frac{1}{F_{TM4C}} \Rightarrow T_{TM4C} = \frac{1}{120.000.000} = 8,334ns$$
 (3)

Para amostrar 256 valores em uma onda com frequência de 60Hz a FA pode ser calculada através da Equação 4.

$$F_A = F_F \times n_a = 60Hz \times 256 = 15.360Hz$$
 (4)

Sendo o Período de Amostragem (TA) calculado através da Equação 5.

$$T_A = \frac{1}{F_A} = \frac{1}{15360} = 65,1041667\mu s \tag{5}$$

Portando, deve-se coletar uma amostra no canal analógico a cada  $T_A$  de forma simétrica até atingir 256 amostras. Para realizar esta tarefa, um temporizador deve ser programado para iniciar a conversão AD a cada  $T_A$ . Os temporizadores da TM4C efetuam um incremento de contagem a cada ciclo de clock, ou seja, a cada 8,334ns. Programando o temporizador para o modo contínuo com recarga automática, o valor que deve ser inserido no registrador de recarga pode ser calculado pela Equação 6:

$$T_L = \frac{T_{TM4C}}{F_A} = \frac{120.000.000HZ}{15360HZ} = 7812, 5 \tag{6}$$

Como apenas valores inteiros podem ser inseridos no registrador, deve-se truncar o valor calculado, neste caso o valor a ser inserido no registrador será de  $T_L=7812$ .

De posse deste valor é possível determinar o valor efetivo do  $T_A$  conforme Equação 7.

$$T_{Aefe.} = T_{TM4C} \times T_L = 8,334ns \times 7812 = 65,1\mu s$$
 (7)

Isto representa um

### 1.3 Aquisição de dados utilizando a Launchpad TM4C

A  $Launchpad\ TM4C$  possui as seguintes características relevantes ao canal de conversão Analógico/Digital (A/D):

- 20 Canais A/D.
- 2 Conversores tipo SAR.
- Resolução de 12bits.
- Taxa de aquisição máxima de 2 MSPS.
- Hardware Oversample programável.
- Aquisição por *DMA*.
- Triger programável para início da conversão.
- $\bullet$  8 × Sample Sequencer.

#### Estrutura de *hardware* para o teste 1.4

A estrutura de blocos utilizada no teste é mostrada na Figura 1.4.

Formas de onda Senoide TM4CTriangular ADC Channel 0 Quadrada Calcular TM4CGerador de Sinais RMSADC Channel 9 FFTTM4CSinal flutuante ADC Channel 1..7 TM4CSinais não ADC Channel 8 conectados ADC Chan-Canal aberto  $\mathrm{nel}\ 10..15$ 

Figura 1: Diagrama de blocos para o sistema de aquisição

#### 1.5 Estrutura do software

A programação é realizada através do software Code Composer studio (CCS), fornecido pela Texas Instruments. Além do software são necessários alguns pacotes adicionais para realizar a compilação do código em C para a linguagem de máquina. Os pacotes adicionais e suas funções são descritas na Tabela Χ.

TODO: Identificar itens, inserir links.

### 1.6 Resultados Inciais

Na Figura 1.6 é mostrado a tela de debug do CCS v6.2, na aba Expressions é possível verificar o estado atual de algumas variáveis previamente selecionadas, por exemplo, a variável rms0 representa o valor RMS calculado para o canal analógico 0. A aba Single-Time0 mostra a forma de onda capturada por este canal.

Figura 2: Tela de Debug do Code Composer Studio - CCS Quick Access 📴 🛱 CCS Edit 🎭 CCS Debug 🦮 ▽ 🗆 🗆 (x)= Variables 👯 Expressions 🛭 🚻 Registers Type Address (x)= uDMATransferCount (x)= uDMATransferCount2 26679 0x2000BEB0 0x2000BEB4 0x2000BE6C 0.5735168 0.5792735 0x2000BE90 0x20009360 (4) ms9
(4) data\_proc0\_mag[0]
(4) data\_proc9\_mag[0]
(4) data\_proc0\_mag[1]
(4) data\_proc0\_mag[2]
(4) data\_proc0\_mag[2]
(4) data\_proc9\_mag[2]
(4) data\_proc9\_mag[2] 0x2000B160 0x20009364 0x2000B164 0x20009368 0x2000B168 © main16.c ⋈ 🚇 RTOS\_16config.cfg 147 void HeartBeat\_Idle(); xdc/td.h

xdc/runtime/System.h

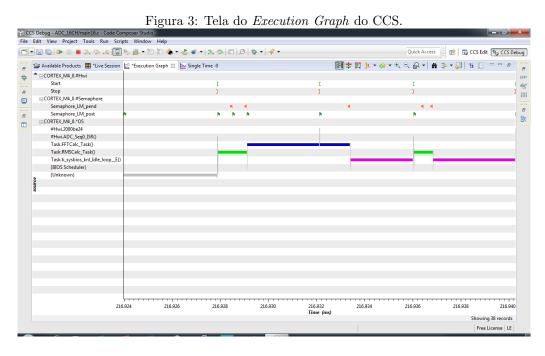
xdc/runtime/Log.h

xdc/cfg/global.h

ti/sysbios/RnI/Task.h

ti/sysbios/knI/Swi.h 9 int main(void) /\* Call board init functions \*/
Board\_initGeneral();
Board\_initGPIO(); GPIO\_write(Board\_LED1,1); Board.h ☐ Console ﷺ 🚉 🔝 💌 📮 ▼ 📑 ▼ 🗀 🔭 🖼 Available Products 🕍 Single Time -0 🛭 野中県東・今・4 9 8 9 8 8 8 m サー3 日 = マ 1.500x103 0.000 -1.500x103 290048 +25 +225 +250 Smart Insert 150:1

Habilitando a instrumentação no *software* de controle é possível verificar o agendamento e o tempo de execução das tarefas. O teste de aquisição gerou a gráfico mostrado na 1.6.



No eixo vertical são exibidas as tarefas e as interrupções de *hardware* e de *software*, no eixo horizontal uma escala em mili segundos representa o tempo gasto em cada tarefa.

Resultado semelhante pode ser obtido com o osciloscópio inserindo algumas saídas digitais para verificar a sequência de execução das tarefas. Isso foi implementado no teste e seu resultado pode ser visualizado na Figura 1.6. Nesta mesma figura é mostrado o valor RMS (RMS = 565mV) e os valores de pico, positivo (Max = 880mV) e negativo (Min = -880mV), da onda senoidal utilizada no teste, sua frequência de 60Hz.

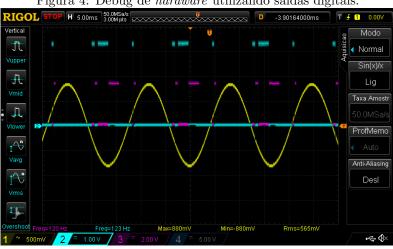
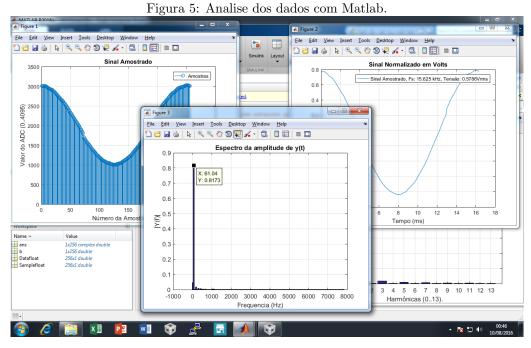


Figura 4: Debug de hardware utilizando saídas digitais.

Os pulsos mostrados na Figura 1.6, são relativos a execução das tarefas de aquisição, calculo RMS e FFT, sendo que os pulsos de cor verde representam a aquisição e processamento dos canais analógicos 0 à 7 e os pulsos na cor rosa os canais 8 à 15.

Os dados amostrados com a TM4C foram avaliados no software Matlab com o objetivo de confirmar os cálculo executados pelo processador ARM Cortex-M4, a Figura 1.6 mostra os gráficos e os valores obtidos na analise do valor RMS e da FFT.



Nesta figura é possível observar o valor RMS calculado pelo Matlab (RMS = 0,5782V) e também a maior amplitude no espectro de frequência (X = 61,04Hz e apmlitude de Y = 0,8713).