

Algoritmos sobre Grafos

Eurismar, Geovane, Julliano, Luiz Henrique

Motivação

- Existe um caminho para ir de um objeto a outro seguindo as conexões?
- Qual é a menor distância entre um objeto e outro objeto?
- Quantos outros objetos podem ser alcançados a partir de um determinado objeto?

Conceitos Básicos

Grafo: conjunto de vértices e arestas.

Vértice: objeto simples que pode ter nome e outros atributos.

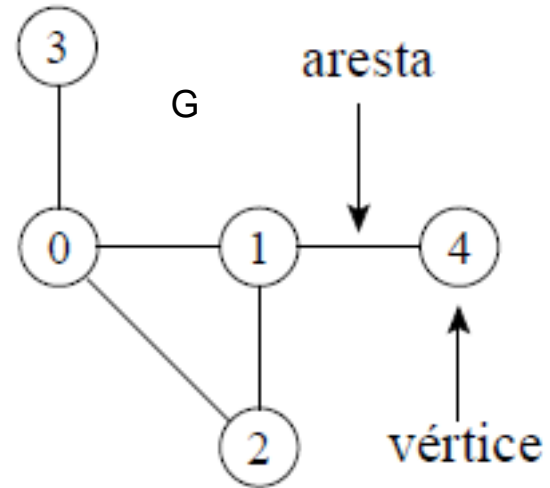
Aresta: conexão entre dois vértices.

Grafo Simples

$$G = (V, E)$$

$$V(G) = \{0, 1, 2, 3, 4\}$$

$$E(G) = \{\{3,0\},\{0,1\}, \\ \{1,4\},\{1,2\},\{0,2\}\}$$

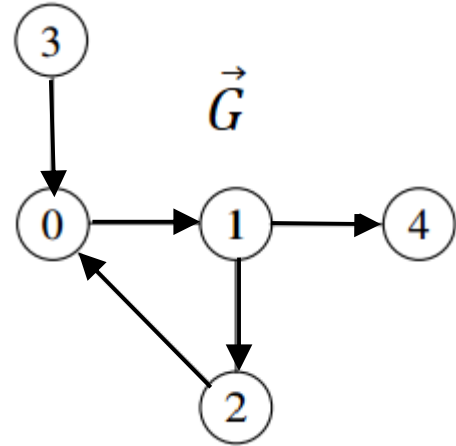


Grafo Orientado

$$\vec{G} = (V, A)$$

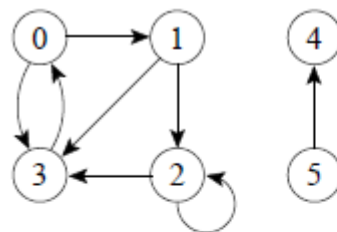
$$V(\vec{G}) = \{0, 1, 2, 3, 4\}$$

$$A(\vec{G}) = \{(3,0), (0,1), \\ (1,4), (1,2), (2,0)\}$$

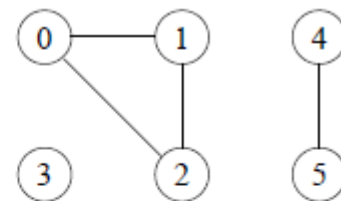


Implementação

- Matriz de Adjacência
 - Grafos densos



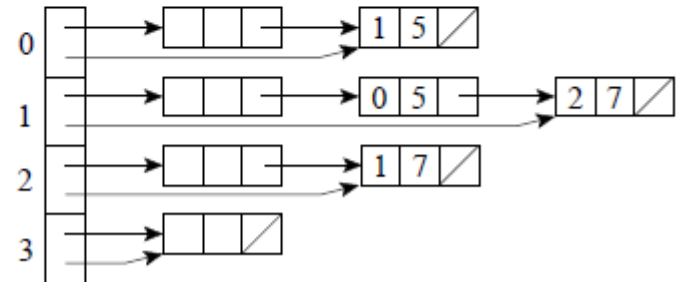
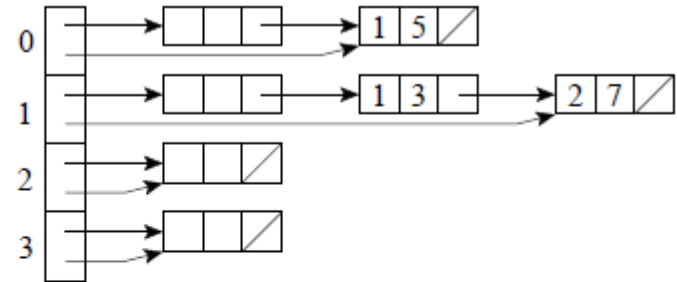
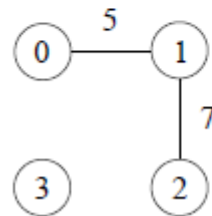
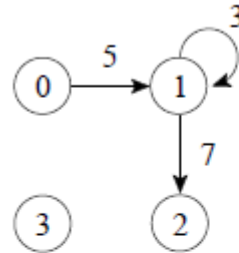
	0	1	2	3	4	5
0		1		1		
1			1	1		
2			1	1		
3	1					
4						
5						



	0	1	2	3	4	5
0		1	1			
1	1		1			
2	1	1				
3						
4						
5						

Implementação

- Lista de Adjacência
 - Grafos esparsos



Algoritmos

- Algoritmos de Busca
 - Busca em Largura
 - Busca em Profundidade
- Caminho mais curto
 - Algoritmo de Dijkstra

Busca em Largura

- Também conhecido por Breadth-First Search (BFS)
- Busca ou travessia em um grafo ou estruturas do tipo árvore
- Se aplica em grafo direcionado ou não-direcionado
- Busca exaustiva
 - passa por todas as arestas e vértices do grafo

Motivação

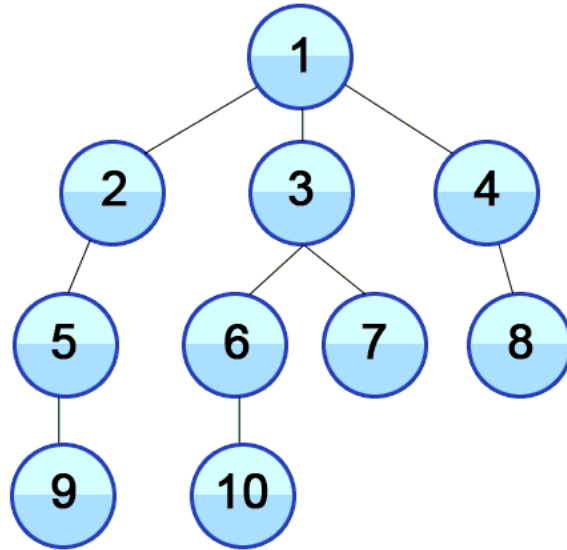
- Achar componentes conectados
- Achar todos os nódulos conectado a apenas um componente
- Pode ser estendido para resolver outros problemas em grafos:
 - i. Encontrar um caminho entre um dado par de vértices, com a menor quantidade de arestas caso exista.
 - ii. Encontrar um ciclo simples, caso exista

Como funciona

- Expande a fronteira entre vértices descobertos e não descobertos uniformemente através da largura da fronteira.
- O algoritmo descobre todos os vértices a uma distância k do vértice origem antes de descobrir qualquer vértice a uma distância $k + 1$.
- Utiliza uma fila para garantir a ordem de chegada dos vértices afim de que nenhum vértice ou aresta será visitado mais de uma vez.

Como funciona

- Ordem dos vértices explorados na busca



Pseudocódigo BFS

→ A letra F representa uma fila ([FIFO](#)) inicialmente vazia, G é o grafo em questão e s, v, w representam vértices do grafo onde listaDeAdjacência representa a lista de adjacência de um vértice.

BuscaEmLargura

 escolha uma raiz s de G

 marque s

 insira s em F

 enquanto F não está vazia faça

 seja v o primeiro vértice de F

 para cada w \in listaDeAdjacência de v faça

 se w não está marcado então

 visite aresta entre v e w

 marque w

 insira w em F

 senao se w \in F entao

 visite aresta entre v e w

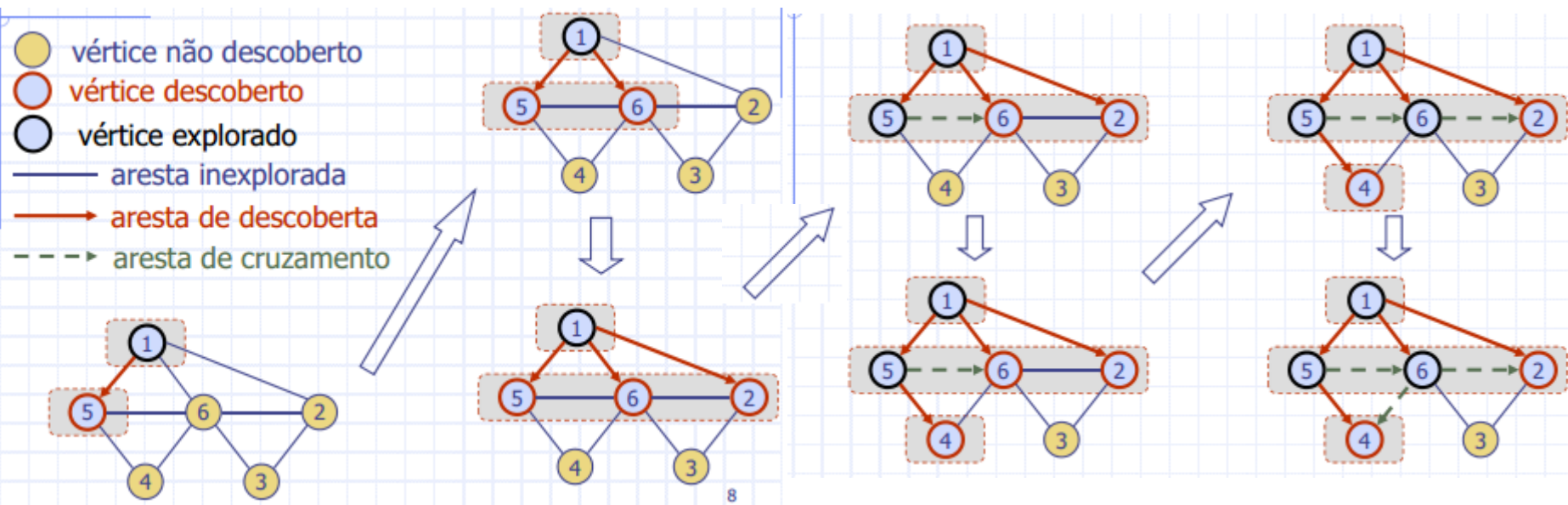
 fim se

 fim para

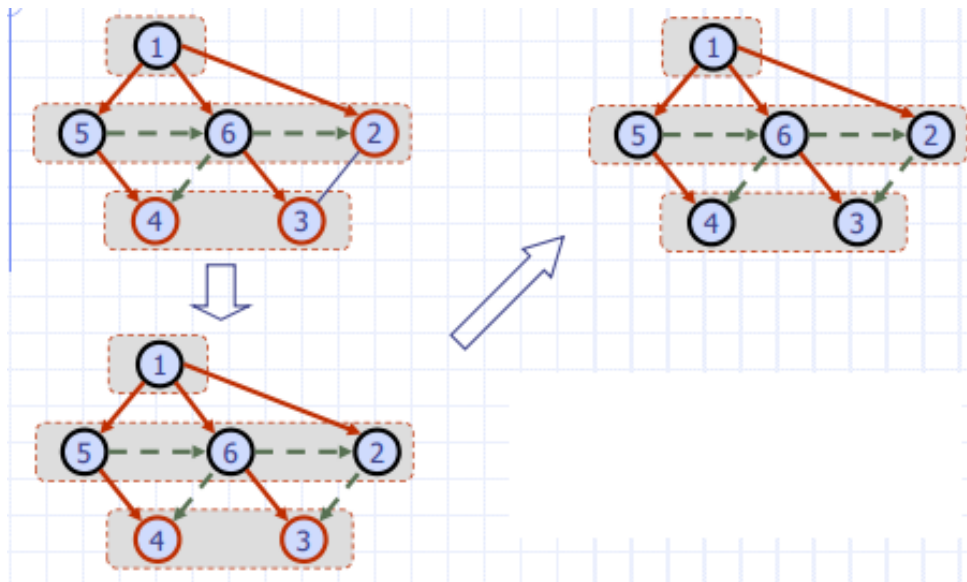
 retira v de F

 fim enquanto

Exemplo de Execução



Exemplo de Execução (cont.)



Complexidade

- O pior caso, aquele em que todos os vértices e arestas são explorados pelo algoritmo
- Expressão: $O(|E| + |V|)$
- $|E|$ = o tempo total gasto nas operações sobre todas as arestas do grafo
- $O(1)$ = tempo constante que cada operação requer sobre uma aresta
- $|V|$ = o número de operações sobre todos os vértices que possui uma complexidade constante $O(1)$, uma vez que todo vértice é enfileirado e desenfileirado pelo menos uma vez

Busca em Profundidade

- É um algoritmo também conhecido pela sigla em inglês DFS (*depth-first search*).
- O algoritmo de Busca em Profundidade resulta numa seqüência de vértices, onde cada um é adjacente ao próximo vértice.

Como Funciona

Expande o nó de maior profundidade que esteja na fronteira da árvore de busca. O algoritmo começa num nó raiz e explora tanto quanto possível cada um dos seus ramos antes de retroceder.

Como Funciona

procedimento *Busca*(G : Grafo)

Para Cada vértice v de G :

 Marque v como não visitado

Para Cada vértice v de G :

Se v não foi visitado:

 Busca-Prof(v)

procedimento *Busca-Prof*(v : vértice)

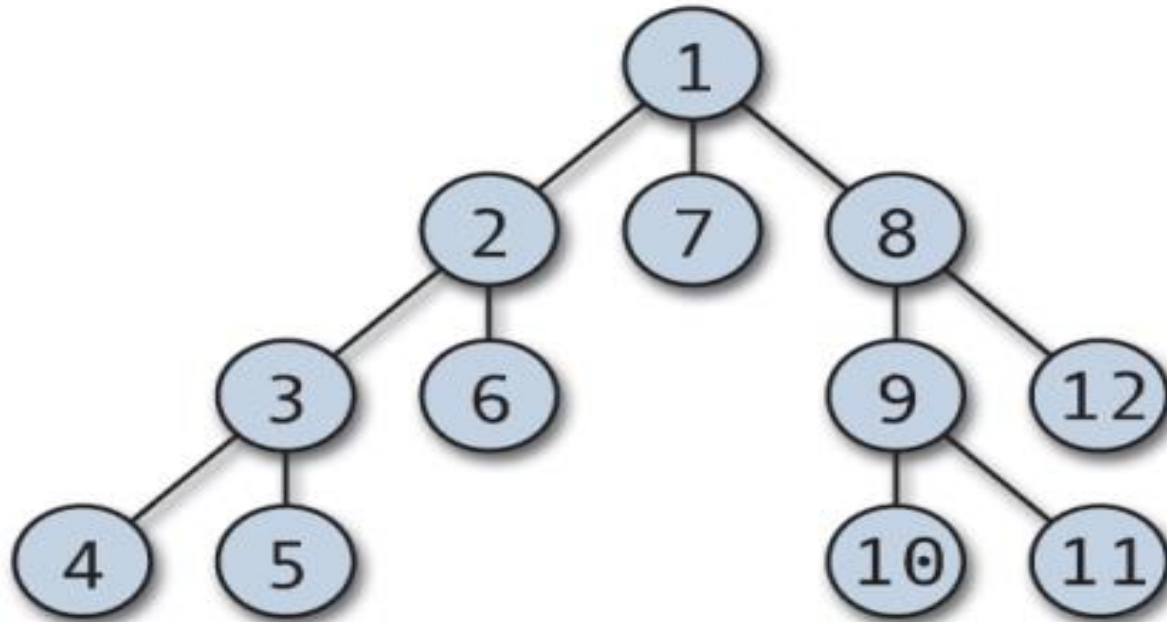
 Marque v como visitado

Para Cada vértice w adjacente a v :

Se w não foi visitado:

 Busca-Prof(w)

Como Funciona

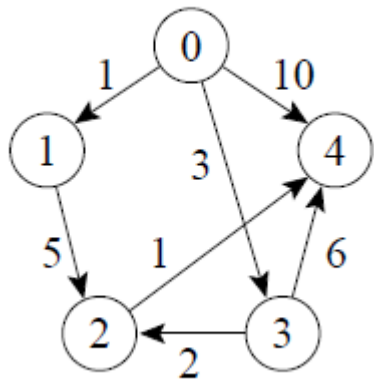


Problema

- Existem casos em que a árvore de busca possui profundidade infinita e, então, a busca em profundidade pode continuar a testar os nós mais profundos de um ramo que não contenham alguma solução e ser incapaz de retornar e testar outros ramos. Assim, ela não é uma busca completa.
- Por isso, muitas implementações deste método incorporam o conceito de limite de profundidade, sendo chamado de busca em profundidade limitada.

Caminho mais curto

- Dado um grafo ponderado $G = (V, A)$, desejamos obter o caminho mais curto a partir de um dado vértice origem até cada vértice de V .



$$|V(G)| = 5$$

$$|A(G)| = 7$$

$$A(G) = \{(0,1), (0,3), (0,4), (1,2), (2,4), (3,2), (3,4)\}$$

Caminho mais curto

- Algoritmo de Dijkstra

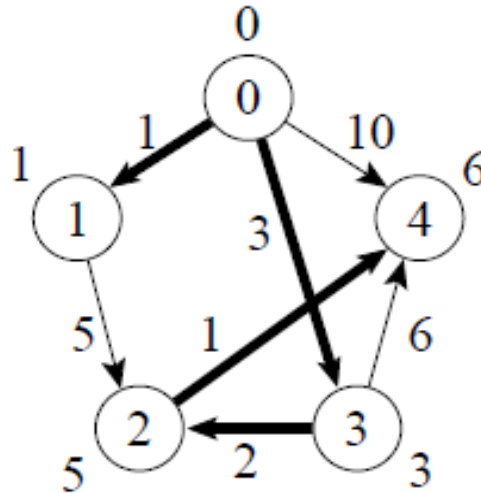
- $p[v]$ = peso de um caminho mais curto do vértice origem até v .
- S = conjunto de vértices cujos caminhos mais curtos até um vértice origem já são conhecidos.

```
dijkstra (Grafo grafo, int raiz)
```

1. **for** (**int** $v = 0$; $v < \text{grafo.numVertices}()$; $v++$)
2. $p[v] = \text{Infinito}$;
3. $\text{antecessor}[v] = -1$;
4. $p[\text{raiz}] = 0$;
5. Constroi heap sobre vértices **do** grafo;
6. $S = \emptyset$;
7. **while** ($!\text{heap.vazio}()$)
8. $u = \text{heap.retiraMin}()$;
9. $S = S + u$;
10. **for** ($v \in \text{grafo.listaAdjacentes}(u)$)
11. **if** ($p[v] > p[u] + \text{peso da aresta}(u,v)$)
12. $p[v] = p[u] + \text{peso da aresta}(u,v)$;
13. $\text{antecessor}[v] = u$;

Caminho mais curto

- Resultado



Referências

Ziviani, Nivio. Projeto de algoritmos com implementações em Java e C++. Cengage Learning, 2006.