

ALGORISME DEL SIMPLEX PRIMAL

$$\begin{array}{ll}
 \text{Min}_x & c^\top x \\
 \text{s.a} & Ax = b \\
 & x \geq 0
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{c|c|c}
 I & Y & Y_0 \\
 \hline
 0 & r_N & -z_0
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{l}
 Y = B^{-1}N \\
 Y_0 = B^{-1}b \\
 r_N = c_N - N^\top B^{-\top} c_B \\
 z_0 = c_B^\top B^{-1}b
 \end{array}
 \quad (1)$$

i_1	\dots	i_m	j_1	\dots	j_{n-m}	0
1	\dots	0	$y_{1,1}$	\dots	$y_{1,n-m}$	$y_{1,0}$
\vdots	\ddots	\vdots	\vdots	\ddots	\vdots	\vdots
0	\dots	1	$y_{m,1}$	\dots	$y_{m,n-m}$	$y_{m,0}$
0	\dots	0	r_1	\dots	r_{n-m}	$-z_0$

(*tableau* en forma canónica. Las fórmulas de la derecha constituyen las fórmulas matriciales básicas en que se basan los algoritmos del simplex primal.)

0) Inicialización. Determinar s.b.f. inicial $B_{(0)}$. $k = 0$

1) Calcular costes reducidos para $B = B_{(k)}$:

$$r_N = c_N - Y^\top c_B = c_N - N^\top B^{-\top} c_B$$

2) Si $r_N \geq 0 \Rightarrow B_{(k)}$ **base óptima. STOP.**

3) Si $\exists q$ t.q. $(r_N)_q < 0$ & $y_{iq} \leq 0$ ($1 \leq i \leq m$) \Rightarrow

\Rightarrow **Problema no Acotado. STOP.**

4) Seleccionar variable no básica de entrada x_{j_q} .

(q tal que $r_q = \text{Min} \{ r_\ell \mid 1 \leq \ell \leq n-m \}$)

5) Encontrar variable básica de salida x_{i_s} y **Efectuar cambio de base** .

Determinar $p = i_s \in I_B$ según:

$$\hat{x}_{j_q} = \frac{y_{s,0}}{y_{s,q}} = \text{Min} \{ \frac{y_{t,0}}{y_{t,q}} \mid y_{tq} > 0 \}$$

$$I_{B_{(k+1)}} = I_{B_{(k)}} \cup \{j_q\} - \{i_s\}$$

6) $k \leftarrow k + 1$. Volver a 1)

ALGORISME DEL SIMPLEX DUAL

$$\begin{array}{ll}
 \text{Min } x & c^\top x \\
 \text{s.a} & Ax = b \\
 \text{(Primal)} & x \geq 0
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{c|c|c}
 I & Y & Y_0 \\
 \hline
 0 & r_N & -z_0
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{l}
 Y = B^{-1}N \\
 Y_0 = B^{-1}b \\
 r_N = c_N - N^\top B^{-\top} c_B \\
 z_0 = c_B^\top B^{-1}b
 \end{array}
 \quad (2)$$

$$\begin{array}{ll}
 \text{Max } \lambda & b^\top \lambda \\
 \text{s.a} & A^\top \lambda \leq c \\
 \text{(Dual)} &
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{c|ccc|ccc|c}
 i_1 & \dots & i_m & j_1 & \dots & j_{n-m} & 0 \\
 \hline
 1 & \dots & 0 & y_{1,1} & \dots & y_{1,n-m} & y_{1,0} \\
 \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\
 0 & \dots & 1 & y_{m,1} & \dots & y_{m,n-m} & y_{m,0} \\
 \hline
 0 & \dots & 0 & r_1 & \dots & r_{n-m} & -z_0
 \end{array}$$

(tableau en forma canònica. Les fòrmules de la dreta constitueixen les fòrmules matricials bàsiques en que es basen els algorismes del símplex primal i dual)

0) Inicialització. Determinar base factible dual inicial $B_{(0)}$. $k = 0$

$$(\lambda = B^{-\top} c_B, \quad r_N = c_N - N^\top \lambda \geq 0)$$

1) Si $x_B = B_{(k)}^{-1} b \geq 0 \Rightarrow B_{(k)}$ **base òptima. STOP.**

2) Per lo tant: $J_- = \{1 \leq s \leq m \mid x_{i_s} < 0, \quad i_s \in I_B\} \neq \emptyset$

3) Si $\exists s \in J_-$ t.q. $I_-^{i_s} = \{1 \leq t \leq n-m \mid y_{s,t} < 0\} = \emptyset$

**\Rightarrow Problema DUAL no Acotat.
(Problema PRIMAL infactible) STOP.**

4) Seleccionar variable bàsica de sortida x_{i_s} (la més negativa).

5.1) Formar $I_-^{i_s} = \{1 \leq t \leq m \mid y_{s,t} < 0\}$

5) Seleccionar variable no bàsica de entrada x_{j_q}

Determinar $j_q \in I_N$ segons:

$$\underline{r}_s = \frac{r_q}{y_{s,q}} = \text{Max} \left\{ \frac{r_t}{y_{s,t}} \mid t \in I_-^{i_s} \right\}$$

5.1) **Efectuar canvi de base .**

$$I_{B_{(k+1)}} = I_{B_{(k)}} \cup \{j_q\} - \{i_s\}$$

6) $k \leftarrow k + 1$. Tornar a 1)

ALGORISME DEL SIMPLEX PRIMAL (Forma Revisada)

Sigui y_q la columna de la matriu Y corresponent a la variable x_{j_q} . Siguin $y_{p,q}$ l'element pivotat corresponent al canvi de base $p \leftarrow q$ i $y_{i,q}$ qualsevol altre element del vector y_q

Llavors la matriu $B_{(k+1)}$ per la nova base $I_{B_{(k+1)}} = \{x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{j_q}, \dots, x_{i_m}\}$ verifica l'expressió:

$$B_{(k+1)} = B_{(k)}\eta$$

essent η la matriu donada per:

$$\eta = \left(\begin{array}{ccc|c|ccc} 1 & & & & & & \\ & 1 & & & & & \\ & & 1 & & & & \\ & & & y_q & & & \\ & & & & 1 & & \\ & & & & & 1 & \\ & & & & & & 1 \end{array} \right) \rightarrow \eta^{-1} = \left(\begin{array}{ccc|c|ccc} 1 & & & \vdots & & & \\ & 1 & & -y_{iq}/y_{pq} & & & \\ & & 1 & \vdots & & & \\ & & & 1/y_{pq} & & & \\ & & & \vdots & & & \\ & & & -y_{i'q}/y_{pq} & & 1 & \\ & & & \vdots & & & 1 \end{array} \right)$$

$$F\grave{o}rmula\ d'actualitzaci\o\ de\ l'inversa : B_{(k+1)}^{-1} = \eta^{-1}B_{(k)}^{-1} \quad (3)$$

0) Es disposa de: s.b.f. inicial $B_0^{-1}, x_B^{(0)}, I_{B_0}, I_N$. $k = 0$

1) Calcular Multiplicadors $\lambda = B^{-\top} c_B$:

2) Seleccionar $j_q \in I_N$ t.q:

$$r_q = c_{j_q} - a_{j_q}^{\top} \lambda < 0.$$

(Si es impossible $\Rightarrow r_N \geq 0$) $\Rightarrow B_{(k)}$ **base òptima. STOP.**

3) Calcular $y_q = B^{-1}a_{j_q}$

4) Formar $I_{j_q}^+ = \{1 \leq t \leq m \mid y_{tq} > 0\}$

(Si $I_{j_q}^+ = \emptyset \Rightarrow$ **Problema no Acotat. STOP.**)

5) Calcular: $\hat{x}_{j_q} = \frac{y_{s,0}}{y_{s,q}} = \text{Min}\{ \frac{y_{t,0}}{y_{t,q}} \mid t \in I_{j_q}^+ \}$

6) Efectuar canvi de base: $I_{B_{(k+1)}} = I_{B_{(k)}} \cup \{j_q\} - \{i_s\}$

(Entra x_{j_q} , surt x_{i_s})

6.1) Formar η^{-1}

6.1) Calcular $B_{(k+1)}^{-1} = \eta^{-1}B_{(k)}^{-1}$

6.1) Calcular $x_B^{(k+1)} = \eta^{-1}x_B^{(k)}$

6.1) Calcular $z_0^{k+1} = z_0^k + r_q \cdot \hat{x}_{j_q}$

7) $k \leftarrow k + 1$. Tornar a 1)