(2.b) PROPIEDADES DE LOS MODELOS LINEALES

• ESTUDIO GRÁFICO DE UN P.P.L. EN R².

Caracterización de la región factible.

Resolución gráfica del problema.

Óptimos alternativos.

Problemas no factibles y no acotados.

Clasificación.

• CONVEXIDAD DE LA REGIÓN FACTIBLE.

Vértice de un conjunto convexo.

- FORMA STANDARD DE UN P.P.L. Y BASES FACTIBLES.
- RELACIÓN ENTRE BASES FACTIBLES Y VÉRTICES.
- TEOREMA FUNDAMENTAL DE LA P.L. Una estrategia para resolver P.P.L.

Cap. 3 Hillier F.S., Lieberman G.J. "Introduction to Operations Research" Holden day Inc. 1986. ☐ Cap. 2 Luenberger D.G. "Linear and Nonlinear Programming" Addison-Wesley 1984 ☐



Análisis gráfico de un problema en dos dimensiones.

$$s={\rm Tm}$$
 aleación 1 , $m={\rm Tm}$ aleación 2

ventas totales en miles de \in = 3s + 2m

Tm cobre
$$2s+m \le 100$$

Tm estaño $s+m \le 80$
Máximo Tm aleación 1 $s \le 40$

no negatividades

$$s, m \geq 0$$

Solución gráfica del problema:

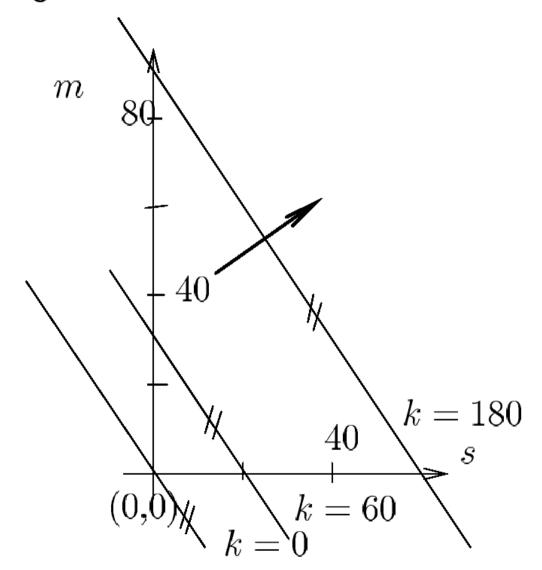
- 1. Curvas de nivel de la f.obj.
- 2. Repr. Gráfica de las restricciones

Análisis de la función objetivo.

Curvas de nivel de la f. obj.

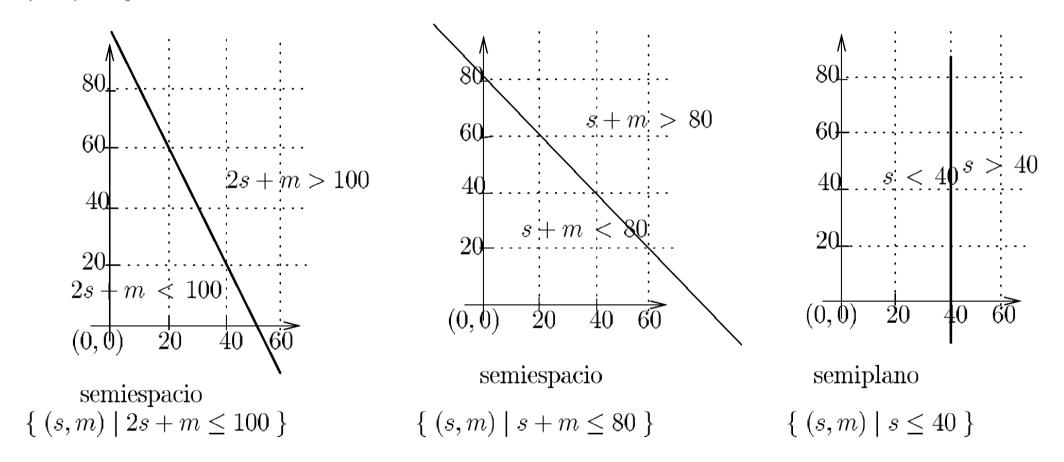
$$3s + 2m = k$$

Familia de rectas paralelas.



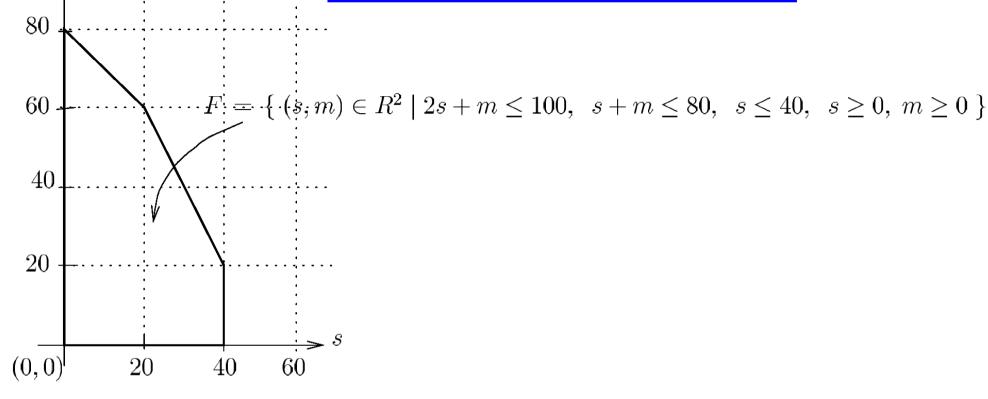
Análisis de las restricciones

Se van a determinar los puntos del plano que verifican simultáneamente las restricciones R1, R2, R3 y NN.



NN restricciones de no negatividad: cuadrante de los no negativos.

Transparencias de clase. Prof. E.Codina

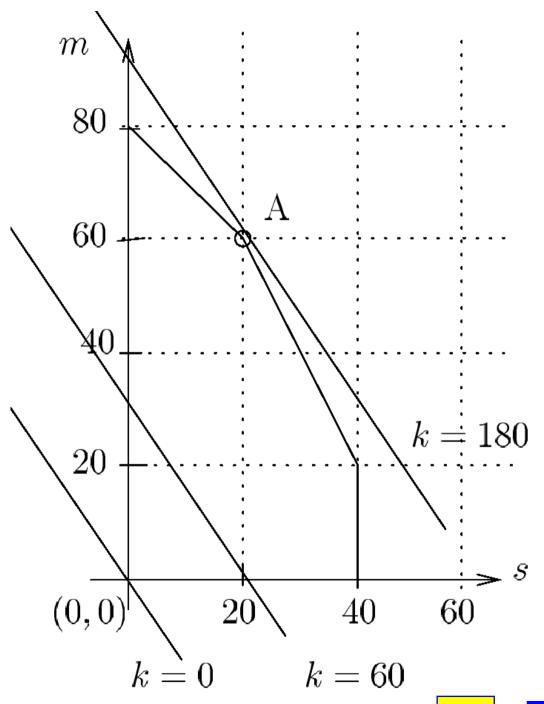


m

- El conjunto de puntos F se denomina **conjunto factible** o **región factible** del problema (P).
- La región factible o conjunto factible se halla como intersección en número finito de semiespacios:

$$F = F_1 \cap F_2 \cap F_3 \cap F_{NNs} \cap F_{NNm}$$

 $(tantas\ como\ restricciones)$ $(tantas\ como\ variables)$



Para valores de k > 180 las curvas de nivel de la f.obj. no intersectan la región factible:

k=180 es el mayor valor que puede alcanzar la f.obj. en la región factible.

Este valor se obtiene en el punto $x_A = (20,60)$:

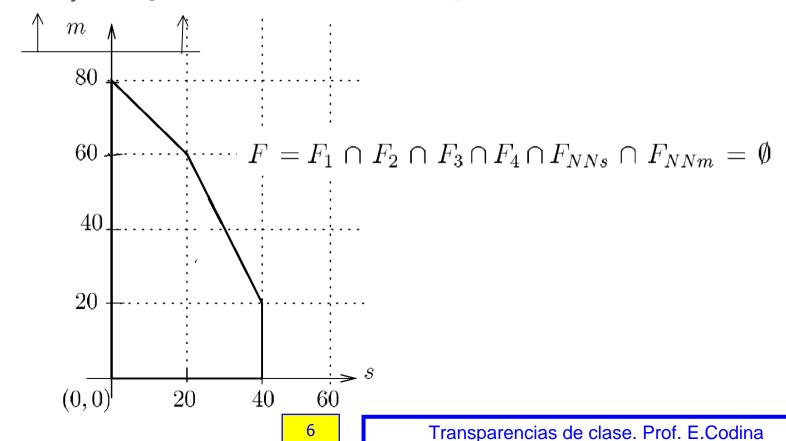
ÓPTIMO (SOLUCIÓN) DE (P)

Concepto de problema factible o infactible.

En el ejemplo anterior, el problema (P) ha resultado tener $F \neq \emptyset$. Si la región factible o conjunto factible de un problema de programación lineal es no vacío entonces diremos del problema (P) que es un **problema factible.**

Si $F = \emptyset$ entonces diremos del problema (P) que es un **problema infactible.**

Ejemplo: Consideremos un problema idéntico al (P) pero con una restricción más: $m \geq 85$ (deben producirse 85 o más mesas). Si F_4 es el semiespacio $\{(s,m) \mid m \geq 85\}$ la región factible vendrá dada por:



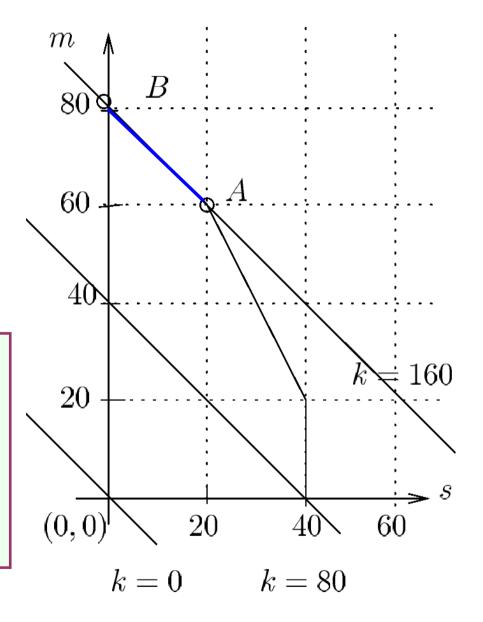
Concepto de óptimos alternativos

$$Max \quad 2s + 2m$$

$$s.a 2s + m \leq 100 (R1)$$
 $s + m \leq 80 (R2)$
 $(P'') s \leq 40 (R3)$
 $s, m \geq 0 (NN)$

Los puntos del segmento AB son la intersección entre la región factible de (P") y la curva de nivel con máximo valor de la f.obj.

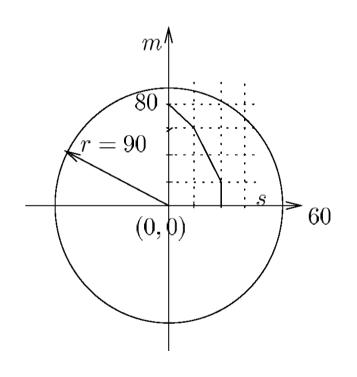
Segmento AB: conjunto solución



Concepto de región factible no acotada

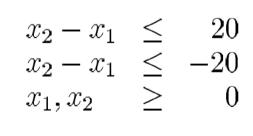
Una región factible es **acotada** en \mathbb{R}^n si: $\exists r > 0$ t.q:

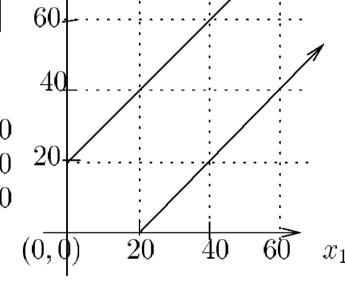
$$\forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in F \to (x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2)^{\frac{1}{2}} \le r$$



NO ACOTADA

 x_2



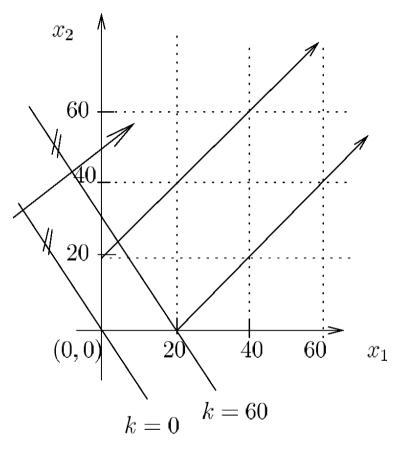


ACOTADA

Concepto de "problema no acotado".

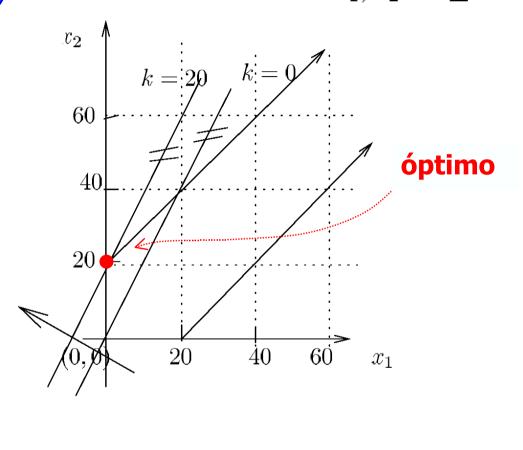
 $\begin{array}{rcl}
 x_2 - x_1 & \leq & 20 \\
 x_2 - x_1 & \leq & -20 \\
 x_1, x_2 & \geq & 0
 \end{array}$

(Maxf)



$$f_1(x_1, x_2) = 3x_1 + 2x_2$$

PROBLEMA NO ACOTADO

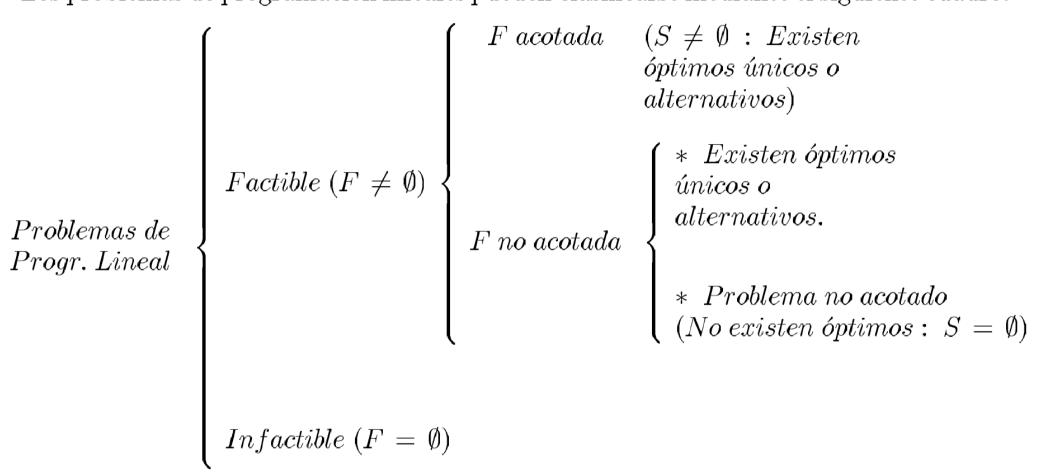


$$f_2(x_1, x_2) = x_2 - 2x_1$$

PROBLEMA ACOTADO

Clasificación de los problemas de programación lineal.

Los problemas de programación lineales pueden clasificarse mediante el siguiente cuadro:



CONVEXIDAD de la REGIÓN FACTIBLE

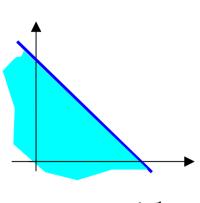
Definición: Dados dos puntos $x_1, x_2,$ el segmento abierto $x_1\bar{x}_2$ son los puntos x t.q.:

$$x = \alpha x^{1} + (1 - \alpha)x^{2}, \quad 0 < \alpha < 1$$

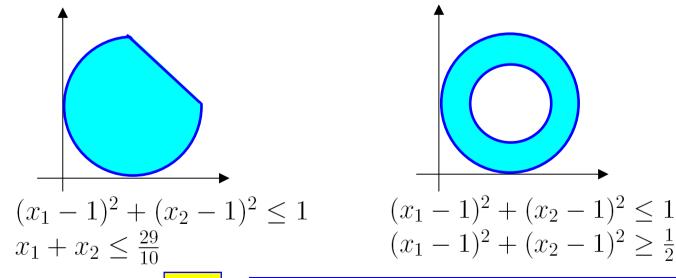
Definición de conjunto convexo. $C \subseteq \mathbb{R}^n$ es convexo si, $\forall x_1, x_2 \in C$, el segmento abierto $x_1 \bar{} x_2 \subset C$

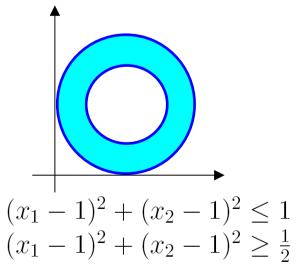
Supongamos $F = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \ge b \}$, (o $Ax \le b$, o Ax = b)

F es un conjunto convexo



$$x_1 + x_2 \le 1$$

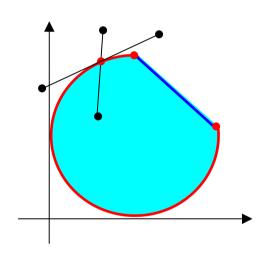




Vértices de un conjunto convexo

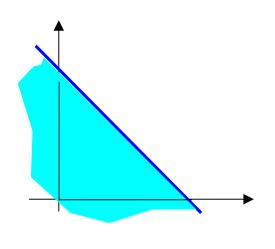
 \hat{x} es un vértice de $C \subset \mathbb{R}^n$, convexo, si $\forall x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n$ tales que $\hat{x} \in x_1 \bar{x}_2$:

 $x_1 \notin C$, o $x_2 \notin C$, o ambos



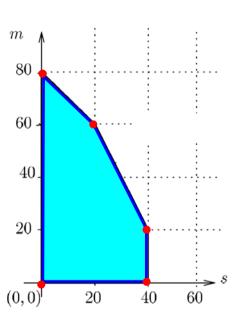
$$(x_1 - 1)^2 + (x_2 - 1)^2 \le 1$$

$$(x_1 - 1)^2 + (x_2 - 1)^2 \ge \frac{1}{2}$$



$$x_1 + x_2 \le 1$$

NO TODOS LOS CONVEXOS TIENEN VÉRTICES



FORMA STANDARD DE UN P.P.L.

Tras transformaciones, todo P.P.L. puede expresarse de la forma:

$$Min_{x}$$
 $c_{1} \cdot x_{1} + ... + c_{n} \cdot x_{n}$
 $s.a:$ $a_{11} \cdot x_{1} + ... + a_{1n} \cdot x_{n} = b_{1}$
 $a_{21} \cdot x_{1} + ... + a_{2n} \cdot x_{n} = b_{2}$
 $...$
 $a_{m1} \cdot x_{1} + ... + a_{mn} \cdot x_{n} = b_{m}$
 $x_{1} \geq 0, ... x_{n} \geq 0$

$$Min_{x} \quad c^{\top}x$$

$$s.a: \quad Ax = b$$

$$x \geq 0$$

$$(m \leq n)$$

- Todas las variables x_i están sujetas a $x_i \ge 0$, i = 1, 2, ... n
- Todos los términos de la derecha b_i son no negativos: $b_i \ge 0$, i = 1, 2, ... m
- La matriz de coeficientes A es de pleno rango:

Hay m columnas de A tales que al formar una matriz B con ellas, ésta es inversible.

Todos los paquetes para P.L. convierten automáticamente a la forma Standard



Ejemplo: (Ejercicio Nº 2 de la colección)

$$Min -x_1 + 3x_2 + 4x_3$$

$$s.a: -x_1 - x_2 - x_3 \ge -5$$

 $2x_1 + 3x_2 + x_3 \ge 6$
 $x_2, x_3 \ge 0$

$$Min -x_1 + 3x_2 + 4x_3$$

$$x_1 = 5 - 2x_2 - x_3 - x_4$$

$$c^{\mathsf{T}}x = -5 + 2x_2 - x_3 - x_4 + 3x_2 + 4x_3 = -5 + 5x_2 + 5x_3 + x_4$$
$$2(5 - x_2 - x_3 - x_4) + 3x_2 + x_3 - x_5 = 6$$

$$Min \quad 5x_2 + 5x_3 + x_4$$

$$s.a: x_2 + x_3 + 2x_4 + x_5 = 4$$
$$x_2, x_3, x_4, x_5 \ge 0$$



DEFINICIÓN DE BASE FACTIBLE

Sistema Ax = b, $x \ge 0$

$$x_{1} - x_{2} + x_{3} = 1$$

$$-x_{1} + \frac{1}{3}x_{2} + x_{4} = 1$$

$$-x_{1} + \frac{2}{3}x_{2} + x_{5} = 4$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & \frac{1}{3} & 0 & 1 & 0 \\ -1 & \frac{2}{3} & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$x_{i} \geq 0 \qquad (i = 1, \dots 5)$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & \frac{1}{3} & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

DEFINICIÓN: B es base factible si: $B^{-1}b>0$

$$B^{-1}b \ge 0$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \ge 0$$

B es una base asociada al conjunto de índices $\{1, 4, 5\}$



Concepto de solución básica factible

Sistema Ax = b, $x \ge 0$

$$\begin{aligned}
 x_1 - x_2 + x_3 &= 1 \\
 -x_1 + \frac{1}{3}x_2 + x_4 &= 1 \\
 -x_1 + \frac{2}{3}x_2 + x_5 &= 4
 \end{aligned}$$

B base asociada a $I_B = \{1, 4, 5\}$

$$x_i \ge 0 \qquad (i = 1, \dots 5)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \ge 0$$

Notación:
$$x_{Reord} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_4 \\ x_5 \\ \hline x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_B \\ \hline x_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ \hline 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \\ \hline 0 \\ 0 \end{pmatrix} \ge 0$$



RELACIÓN ENTRE BASES FACTIBLES Y VÉRTICES

F en F.S.)

■ Si \bar{x} es s.b.f de F con índices básicos $I_B \Rightarrow$ es un vértice de F:

$$\bar{x}_{Reord} = \left(\frac{\bar{x}_B}{0}\right) = \left(\frac{B^{-1}b}{0}\right)$$
. Supongamos que no es vértice de F .

$$\exists x^1, x^2 \in F, \ x^1 \neq x^2, \ \text{t.q.} \ \bar{x} = \alpha x^1 + (1 - \alpha) x^2, \ 0 < \alpha < 1.$$

$$\left(\frac{\bar{x}_B}{0}\right) = \alpha \left(\frac{x_B^1}{x_N^1}\right) + (1 - \alpha) \left(\frac{x_B^2}{x_N^2}\right) \Rightarrow x_N^1 = x_N^2 = 0,$$

pero como x^1, x^2 son factibles:

$$Bx_B^1 = b, \quad Bx_B^2 = b \Rightarrow \quad x_B^1 = x_B^2 = \bar{x}_B \Rightarrow \quad x^1 = x^2 = \bar{x}.$$

- Para cada vértice $\bar{x} \in F$ existe al menos un conjunto de índices básicos I_B y una base B tal que: $\bar{x}_B = B^{-1}b$, $\bar{x}_N = 0$.
- A vértices distintos corresponden bases distintas.

$$\begin{array}{cccc} Min & c^{\top}x \\ (P) & s.a: & Ax = b & \leftarrow F \text{ en F.S.} \\ & x \geq 0 \end{array}$$

Teorema Fundamental de la P.L.

- 1. Si $F \neq \emptyset \Rightarrow$ existe al menos una s.b.f.
- 2. Si (P) posee solución entonces hay una solución de (P) que es s.b.f.

Una estrategia para resolver el P.P.L. consiste en:

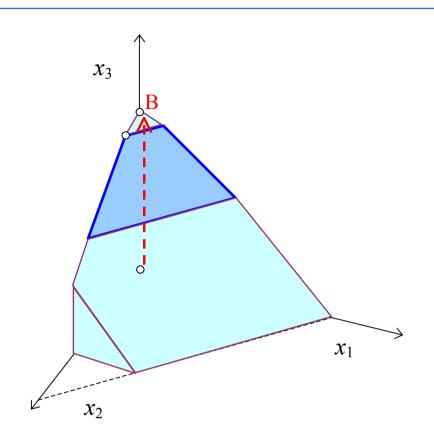
- **1.** Determinar si $F=\emptyset$.
- 2. En caso contrario, determinar una s.b.f. (vértice) de F inicial
- 3. Visitar s.b.f's hasta encontrar una que sea solución de (P)
- 4. Determinar si la s.b.f. solución es única o existen otras soluciones.

- **1.** Determinar si $F=\emptyset$.
- 2. En caso contrario, determinar una s.b.f. (vértice) de F inicial.
- 3. Visitar s.b.f's hasta encontrar una que sea solución de (P)
- 4. Determinar si la s.b.f. solución es única o existen otras soluciones.

En el próximo tema:

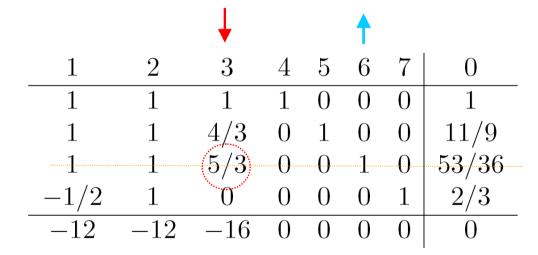
- Se desarrolla un método para saltar de una s.b.f. a otra vecina.
- En cada salto se mejora la función objetivo.
- Se detecta si se alcanza una solución de (P) o bien si el problema es no acotado.
- Finalmente, se desarrolla un método para encontrar una s.b.f. inicial o bien detectar que $F=\emptyset$.

ALGORITMO DEL SÍMPLEX



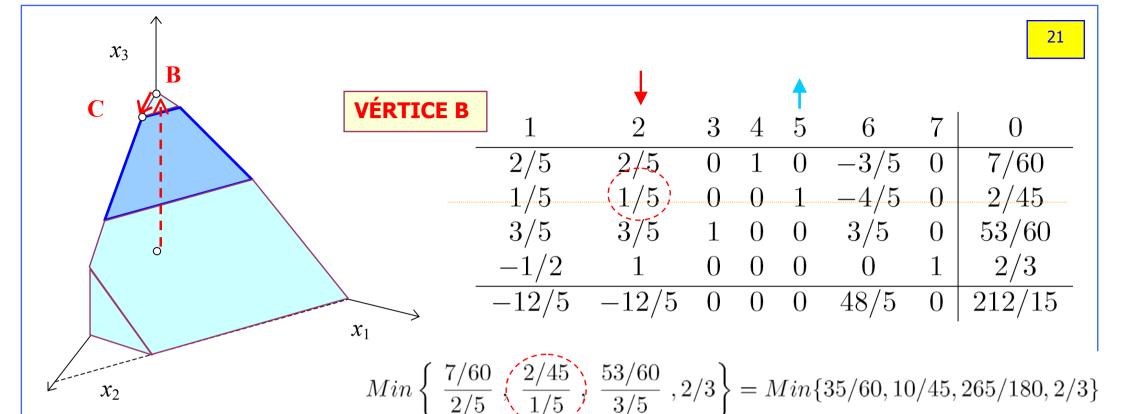
VÉRTICE A

20



$$Min\left\{1/1, \ \frac{11/9}{4/3}, \ \frac{53/36}{5/3}\right\} = Min\{1, 11/12, 53/60\}$$





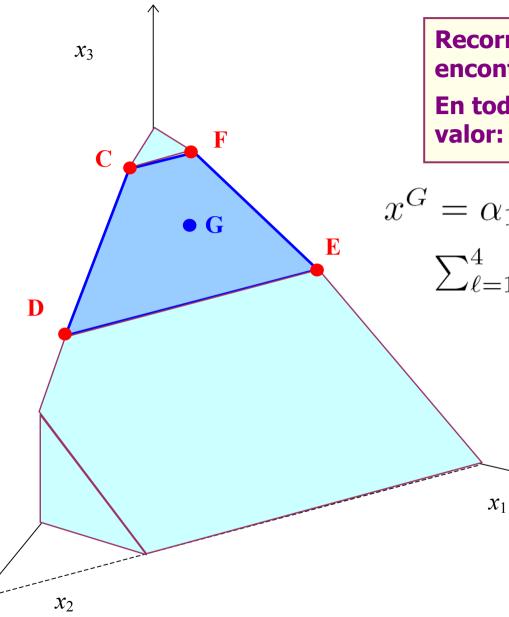
VÉRTICE C

1	2	3	4	5	6	7	0
0	0	0	1	-2	1	0	$\frac{1/36}{2/9}$
1	1	0	0	5	-4	0	2/9
0	0	1	0	-3	3	0	9/12
-3/2	0	0	0	-5	4	1	4/9
0	0	0	0	12	0	0	220/15

ÓPTIMOS ALTERNATIVOS



 x_2



Recorriendo las diferentes bases encontraríamos los puntos C, D, E, F.

En todos ellos la f.obj. tiene igual valor: $z^* = 220/15$.

$$x^{G} = \alpha_{1}x^{C} + \alpha_{2}x^{D} + \alpha_{3}x^{E} + \alpha_{4}x^{F}$$
$$\sum_{\ell=1}^{4} \alpha_{\ell} = 1, \quad \alpha_{\ell} \ge 0, \ell = 1, 2, 3, 4$$

Cualquier punto G sobre la cara tendrá igual valor para la f.obj.

(COMPROBADLO)