Einstieg in die Robotik – Einparkhilfe

<u>Kontext</u>: Josef fällt es als Fahranfänger schwer Distanzen beim Rückwärtseinparken abzuschätzen. Abhilfe könnte ihm ein teures Park-Assistent-System schaffen, doch sein alter Gebrauchtwagen besitzt solch ein System nicht. Deshalb schaut er sich im Internet für eine günstige Alternative um. Er



Für größere Ansicht Maus über das Bild ziehen

Lescars Ampel für Garage: Ultraschall-Einparkhilfe-Ampel zur Wandinstallation (Garagen Einparkhilfe)

★★☆☆ ▼ 9 Kundenreze Derzeit nicht verfügbar.

Derzeit nicht verfügbar. Ob und wann dieser Artikel wieder vorrätig sein wird, ist unbekannt.

- Die hängen Sie einfach an die Wand: Parken Sie mit Hilfe der Ampel! Ideal für Garage und Carport • 3 Phasen mit Ampelsignal und Warntönen: grün (2-1 m), gelb (1-0,5 m), rot (< 0,5 m)
- Einparkhilfe mit LED-Ampel zur Wandinstallation und Ultraschall-Sender \star 3 Phasen mit Ampelsignal und Warntönen: grün (2-1 m), gelb (1-0,5 m), rot (< 0,5 m) \star Stromversorgung per Netzteil
- Kabellänger ca. 40-140 cm

 Einparknilfe inklusive Netzteil, Sensor, Kabel, Ampel und deutscher Anleitung.
 Einparkampel Außerdem relevant oder passend zur Abstandswarmer, Garagenampr
 Stopschild, Parksensor, Parkhilfe, Einparken, Auto Stop, Einpark, Abstand, Parken,
 Ampeln, leszen, Park

findet auf Amazon eine passende – nicht zu teure - Parkhilfe. Leider ist diese nicht verfügbar. Deshalb beschließen seine Freunde Anna, Martina und Max eine Lösung für die Problematik zu finden. Gemeinsam entwerfen sie eine kostengünstige, selbstgebaute Einparkhilfe. Sie finden einige Tipps im Internet.

Euer Ziel:

Entwerft eine Einparkhilfe. Eine LED-Diode soll umso schneller leuchten, je näher ein Gegenstand sich zum Infrarotsensor bewegt. Schaut euch folgendes Video dazu an:

https://youtu.be/OvWltgHdwys

Planung (Erfolgt mit der gesamten Klasse)

Konstruiert einen Zustandsgraphen, der die Parkhilfe beschreibt.

Umsetzung des Schaltplans:

Die Gruppe bittet ihren Mechanik-Lehrer um Hilfe. Dieser unterstützt sie mit einem Schaltplan. Die Gruppe setzen den Plan in die Realität um.

Holt euch die Bauteile, setzt den Plan in die Realität um! (Material: - Arduino UNO -Breadboard, - Infrarot Abstandsensor, -LED-Diode, - Widerstand, -USB-Kabel, - Computer mit *Arduino*)

Code:

Da der Mechaniklehrer wenig Ahnung vom Programmieren hat, müssen sich die Schüler/Innen selbst im Internet schlau machen. Sie finden einige passende Quellen

Bringt eure Einparkhilfe zum Laufen, d.h. programmiert den Arduino mit der Hilfe der Arduino-Software.

• Blinkende LED:

```
#define LED 10 //Belegt die Konstante LED mit Wert 10 (=Pin)

void setup() {
    pinMode(LED, OUTPUT); //Definiert den digitalen PIN als Ausgang
}

void loop() {
    digitalWrite(LED, HIGH); //LED leuchtet --> Strom fließt
    delay(500); // 0.5s=500ms Pause --> Codeausführung stoppt
    digitalWrite(LED, LOW); //LED aus --> Stromfluss unterbrochen
    delay(500); // 0.5s=500ms Pause --> Codeausführung stoppt
}
```

Abstand messen: vgl. Link: https://youtu.be/Lc4c1x7y8gg

```
#define DIST 0 //Konstante DIST für Wert 0 (=gewähtler PIN)

void setup() {
    Serial.begin(9600); //"Sets the data rate in bits per second (baud) for serial data transmission.", d.h. die Datenrate zwischen Computer und Arduino
}

void loop() {
    int abstand = analogRead(DIST); //Einlesen des analogen Pin-Wertes = Abstand des Sensors zum Objekt
    Serial.println(abstand); //Ausgabe der gemessenen Daten auf dem Serial Monitor/Plotter (ähnlich wie System.out.println)
    delay(50);
}
```