

전동킥보드 사업에서의

Object Detection 활용방안

Al\_01\_장형준

- 전동킥보드의 경우, 반납시 사진을 찍어서 반납하는데이 때 제대로 주차해놨는지 확인하는 방법?
- 헬멧을 썼는지 확인하는 방법?

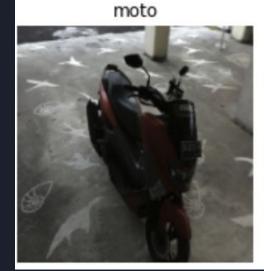
- < 반납 이미지 체크에서 예상되는 흐름 >
- 1. 사진 이미지를 통한 킥보드 검출 + 우리 회사의 킥보드가 맞는지 확인
- 2. 이미지 속의 킥보드 위치 판별 +킥보드가 뉘여있지 않은지 확인
- 3. 도로 형태 구분 (인도, 차도, 비포장도로 등)
- 4. 사람 또는 차량의 통행을 방해할 가능성 측정을 통한

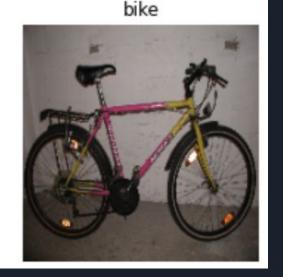
- <헬멧 썼는지 체크하는 방법 >
- 1. 사용자가 헬멧을 쓴 이미지를 업로드해서 검사하는 방식

#### Idea 1 - 킥보드 사진이 맞게 업로드 되었는지?

이것을 테스트하는데 있어 충분한 데이터를 구하지 못하여, 비슷한 다른 테스트로 변경

나름 비슷한 외관을 가진 자전거와 오토바이의 사진을 분류해낼 수 있다면, 우리회사의 <u>킨보드 사진또한 작 훈련시계서 분류하는건이 가능할</u>것





### 자전거 vs 오토바이 테스트

이번 분류에 사용한 MobilNet은 적은 연산량과, 모델의 사이즈가 상대적으로 작아, 모바일 디바이스와 같은 제한된 환경에서도 사용하기 적합함

기존에 학습된 MobileNetV2 를 전이학습하여, 최종 분류에서 자전거인지, 오토바이인지만 분류하도록활용함으로써, 새로운 학습에 대한 시간적 손실을 줄일 수 있음.

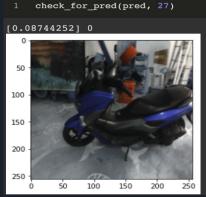
활용된데이터개수:552개

# Blke = 1 Motocycle = 0

정확도 98%

loss: 0.1660 - accuracy: 0.9909 - val loss: 0.1718 - val accuracy: 0.9820







우리 회사의 전동킥보드 이미지를 학습시킨다면, 사용자가 반납시 업로드한 사진을 제대로 분류할 수 있을것으로 기대됨

#### Idea 2 - 제대로 주차 되었는지 확인

초기의 아이디어처럼 뉘여있는지, 도로위에서의 위치가 어디인지, 차도인지 인도인지 등의 분류를 하기위해 학습시킬 데이터셋을 마련하지 못하였으며, 새로운 학습을 시킬 수 없는 상황이므로, 이 중 뉘여있는지에 대한 확인 방법의 테스트를 진행함





## 어떻게 뉘여있는지 판단할 것인가

기존의 Object Detection에서 모델의 Output은 사진속 검출된 물체의 이름(Class)과 각각의 위치좌표가주어짐

이렇게 주어지는 물체 Class와 위치좌표를 사용하여 뉘여져있는지테스트를 진행

기존에 잘 학습되어있는 Inception\_resnet\_v2를 사용하여, Object Detection된 결과를 해석하는 방식으로진행







이렇게 검출된 이미지의 output을 통하여, "뉘여져있을경우, 가로(Width)의 길이가 세로(Height)의 길이보다 길지 않을까?"

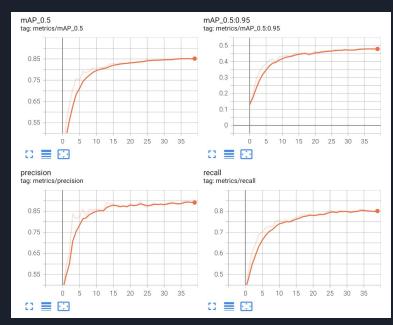
라는 아이디어로 시작하여,실제 계산을 해본 결과

몇몇의 이미지에서는 쓰러져있는지 여부가 잘 검출되는가 싶었지만,세번째 이미지처럼,뉘여있음에도 카메라의 각도에 따라 킥보드가 감지된 박스 영역의 크기가 제각각이라는 점에서,위 아이디어는 사용 불가하다고 판단

#### Idea 3 - 헬멧을 쓴 사진을 제출하여 이를 통해 헬멧을 썼다고 판단하자

3712개의 이미지를 Yolo v5 모델에 학습시켰으며, 헬멧을 쓰지않은 사람과, 헬멧을 쓴 사람의 라벨을 분류하여 40번 학습시킨 결과

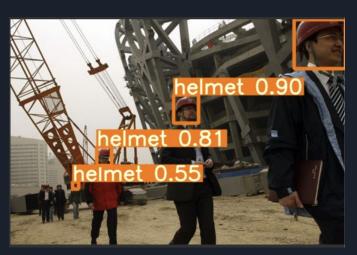
30/39	1.34G Class all	0.03502 Images 929	Labels	0.06272 P 0.878		416: 100% 232/232 [02:35<00:00, 1.49it/s] mAPE.5 mAPE.5:.95: 100% 30/30 [00:13<00:00, 2.18it/s] 0.846 0.472
Epoch 31/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.03504 Images 929	Labels		labels 246 R 0.791	<pre>img_size 416: 100% 232/232 [02:31&lt;00:00, 1.53it/s] mAP8.5 mAP8.5:.95: 100% 30/30 [00:12&lt;00:00, 2.36it/s] 0.847</pre>
Epoch 32/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.03497 Images 929				<pre>img_size 416: 100\$ 232/232 [02:36&lt;00:00, 1.48it/s] mAP8.5 mAP8.5:.95: 100\$ 30/30 [00:12&lt;00:00, 2.33it/s] 0.847</pre>
Epoch 33/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.03473 Images 929	Labels		labels 325 R 0.802	img_sire 416: 100% 232/232 [02:32<00:00, 1.52it/s] mAPE.5 mAPE.5:.95: 100% 30/30 [00:13<00:00, 2.27it/s] 0.851 0.481
Epoch 34/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.03499 Images 929	0.02586 0.001078 Labels	total 0.06193 P 0.881		img_size 416: 100% 232/232 [02:34<00:00, 1.50it/s] mAP#.5 mAP#.5:.95: 100% 30/30 [00:12<00:00, 2.31it/s] 0.852 0.482
Epoch 35/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.03418 Images 929	0.02579 0.0008756 Labels	total 0.06084 P 0.886	1abels 255 R 0.805	img_size 416: 100% 232/232 [02:35<00:00, 1.49it/s] mAP8.5 mAP8.5:.95: 100% 30/30 [00:13<00:00, 2.23it/s] 0.853 0.48
Epoch 36/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.0342 Images 929	Labels		labels 252 R 0.798	<pre>img_size 416: 100% 232/232 [02:34&lt;00:00, 1.50it/s] mAPé.5: mAPé.5:.95: 100% 30/30 [00:12&lt;00:00, 2.32it/s] 0.851 0.481</pre>
Epoch 37/39	gpu_mem 1.34G Class all	box 0.03456 Images 929	0.02625 0.001008 Labels	total 0.06182 P 0.897	157 R	<pre>img_size 416: 100% 232/232 [02:34&lt;00:00, 1.50it/s] mAP8.5 mAP8.5:.95: 100% 30/30 [00:13&lt;00:00, 2.23it/s] 0.852 0.479</pre>
Epoch 38/39	gpu_mem 1.34G	box 0.03481	obj cls 0.02749 0.0009192		labels 227	img_size 416: 55% 128/232 [01:25<00:56, 1.86it/s]



## 학습에 따른 Detection 결과







헬멧이 아닌 일반 모자(후드)를 뒤집어 쓴 이미지 또한, 헬멧을 쓰지 않았다고 분류할 수 있을만큼 높은 성능을 보여줌

충분한 데이터와 라벨링 작업에 대한 시간만 주어진다면, 다른 Object에 대해서도 학습이 가능할 것이며,

이를통해, 향후 전동킥보드의 파손여부 또한 학습을 통해 검출할 수 있을것으로 생각됩니다.

### Reference

https://github.com/ultralytics/yolov5

https://www.kaggle.com/brendan45774/bike-helmets-detection

https://tfhub.dev/google/faster rcnn/openimages v4/inception resnet v2/1

https://www.hankookilbo.com/News/Read/201912261654784606

감사합니다