Paper summary

AI VISION Lab

- 1. 공부한 논문의 제목, 게재된 학회 혹은 저널 등 논문 기본 정보를 적으세요.
 - A. 이름: DenoiseRep: Denoising Model for Representation Learning
 - B. 저널: NeurlPS
 - C. 도메인: Representative
 - D. 출판연도: 2024
 - E. 저자: Zhengrui Xu, Guan'an Wang, Xiaowen Huang, Jitao Sang
- 2. 논문에서 제안한 알고리즘 및 프레임워크에 대해 본인이 이해한대로 다이어그램을 그려보세요. 논문 Figure를 그대로 따라 그리면 안됩니다.
 - A. Feature을 잘 추출하는 것은 Discriminative Model에게 있어서 매우 중요한 업무라고 할 수 있음.
 - B. 이를 효과적으로 추출하기 위해 우수한 성능의 모델인 Denoise Model의 구조 (Diffusion)를 적용하고자 함.
 - C. 일반적으로 사용되는 Feature Extract backbone (예: Res50, ViT, CNN)에 우수한 성능을 보인 Diffusion과 같이 Noise를 주입하고 이를 제거하는 과정을 거침으로써, Robust 한 Feature를 추출할 수 있다는 판단을 함. (가설)
 - D. 그러나, 매번 추출 후, Forward Reverse과정을 거치는 과정이 필요하고 이는 모델을 여러 번 호출하게 만드는 Latency문제를 야기함.
 - E. 따라서, Embedding (Backbone)과정과 Denoising (Diffusion) 과정을 한 step 만에 해결할 수 있는 아키텍처를 제안함. (이때, 연산량 + Parameter의 증가를 해결할 수 있는 구조를 제안)
 - F. 일단, Backbone에 해당하는 부분의 경우 Train하지 않고 본인의 업무를 하 도록 둠.
 - G. Denoise 부분에 대해서만 Train하도록 함 (L2 Loss, Embed Layer의 Output 을 Input으로 사용하며, Input에 대해 Forward Process – Reverse Process, 이

때 Noise를 Predict하는 식으로 학습. 해당 구조는 Linear한 구조로, 한 번에 1개의 Denoise step이 아닌, 2-n개씩 처리가능한 확장이 가능한 구조임. 이 때, Noise는 20회 정도 주입한다고 되어있음.)

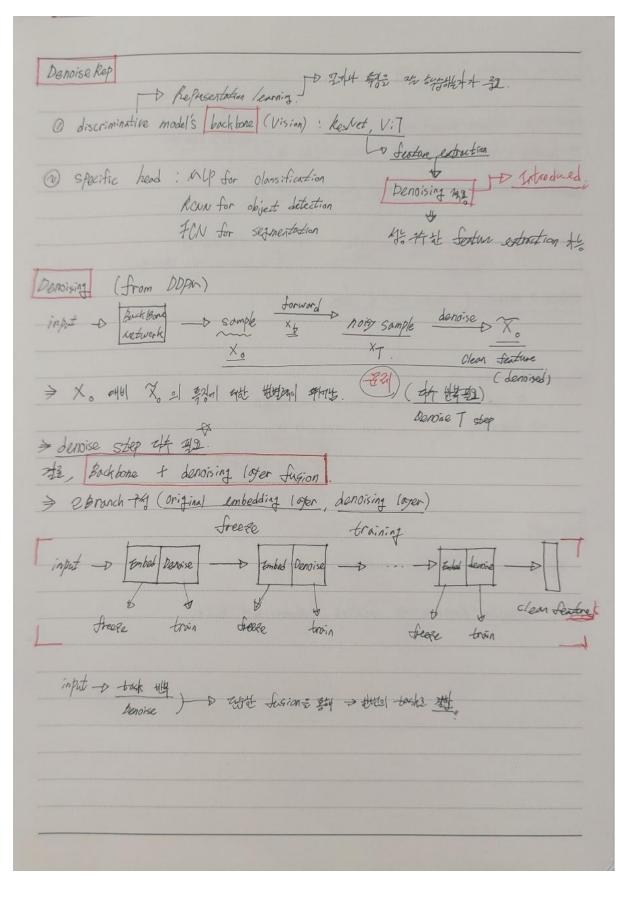
- 3. 본인이 생각하는 이 논문의 장점이 무엇이라고 생각하나요? **논문 Contribution** bullet을 그대로 따라 적으면 안됩니다.
 - A. 해당 부분을 적용하는데 난이도가 상당히 쉽다는 것이 가장 큰 장점
 - B. 앞서 보인 아키텍처를 통해 얻은 Robust Feature을 통해 같은 Task를 진행했을 때 성능의 향상을 보였다는 점은 고무적임.
- 4. 이 논문을 읽으면서 느낀 점, 혹은 배운 점이 있으면 적어보세요.
 - A. 이 논문을 계기로 Representation Generation Method의 다양한 논문을 Review하게 될 예정임.
- 5. 이 논문의 한계점이 있다면 무엇이라고 생각하나요?
 - A. 다만, Diffusion을 feature에도 적용한다? 연산이 추가적으로 필요한 구조라는 단점을 가지고 있음
- 6. 본인의 연구에 접목시켜볼 점이 있을지 생각하고 적어보세요.
 - A. 다양한 Modality를 사용하는 상황에서 이를 Ablation 실험에 시도하는 것은 좋다고 생각됨. 그러나 더 많이 고려해볼 필요가 있다고 생각함.
- 7. 본 Summary를 작성하는 과정에서 생성형AI를 사용했나요?

A. 아니요

날짜: 2025-08-17

이름: 신준원

Introduction	
denoising model > discriminative	和新司星 对是出版社
Lo Representation 1.	learning of grate.
⇒ अ देशके २७४२	
	方 为 的能 料 * 避热 或和 充于 %.
	to Classifier or other pedictors
中州, 整路城走 denoising · \$ \$\$#	Total Representation took the theyer the total
	Le feature discrimination
	@ joint feature extraction & denoising
	-
Generative model (with denoising)	
DDAM: P(X, J) Sample Condition	
Generative Vs Discionhative	
	odel > piscriminative model
	odel > piscriminative model
Denoising my > Generative me	odel > piscriminative model
Denoising my \Rightarrow Generative me Discriminative model: $P(Y X)$	
Denoising my → Generative me Discriminative model: P(T X) Tobel, eto	Atable Diffusion (Pretraines
Denoising my → Generative me Discriminative model: P(T X) Tobel, eto	Atable Diffusion (Pretraines
Denoising my → Generative me Discriminative model: P(T X) Tobel, eto	Atable Diffusion (Pretraines
Denoising my → Generative me Discriminative model: P(T X) Tobel, eto	Atable Diffusion (Pretraines (a) Diffusion Det : Deffusion + Object Object Object of (b) Diffusion + Image Sugmention (a) Diffusion + Image Sugmention
Denoising my → Generative me Discriminative model: P(T X) Tobel, eto	Atable Diffusion (Pretraines
Denoising my → Generative me Discriminative model: P(T X) Tobel, eto	Atable Diffusion (Pretraines Diffusion + Object Object Object of Cotection Diffusion + Image Sugmentarian Bring A > lx) noise Box, noise segmentation
Denoising made : PCTIX) Discriminative model: PCTIX) Tobel, eto Lip of piffusion model	Atable Diffusion (Pretraines (a) Diffusion Det : Deffusion + Object Detection (b) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (a) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (a) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (a) Diffusion Det : Deffusion + Image Sugmentar (a) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (b) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (a) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (b) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (c) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (c) Diffusion Det : Diffusion + Image Sugmentar (c) Diffusion + Diffusion + Image Sugmentar (c) Diffusion + Diffusion + Image Sugmentar (d) Diffusion + Diffusion + Image Sugmentar (d) Diffusion + Diffusion + Diffusion + Image Sugmentar (d) Diffusion + Diff
Denoising made : PCTIX) Discriminative model: PCTIX) Tobel, eto Lip of piffusion model	Atable Diffusion (Pretraines Atable Diffusion (Pretraines Diffusion bet in Diffusion + Object Detection Diffusion + Image Sugmentarian STRA > It) noise Box, noise segmentarian The Sylation of the Sylation The Sylation of the Denoising model)



Feature extraction & Denoising infect X = D: Husion Notwork 0/3 X. > Feature (from Bakbone) = inpates A 3 1/2 12.) D LOM bold #12. feature of Penoising > House robust feature ? it to How > outputed entary - D noise - D'At (recursive))

But home Diffusion _ Denoising (ger Theres) typical a partione of benoone layer & fixe. Spal! of & I inference step. > Seatur => Dogg Diffusion made # 2/1. -> Denoising loger into next embedded loger. GY=WX+B Experiments ont Backbone VS Denoise Backbone > 1945 3, Denoise Backbone > Seature (Robust) & 2/2 to