

탐색트리

- Comparable 인터페이스

Public int compareTo(Object object)

$c < 0$ 이면, $\text{this} < \text{object}$

$c = 0$ 이면, $\text{this} = \text{object}$

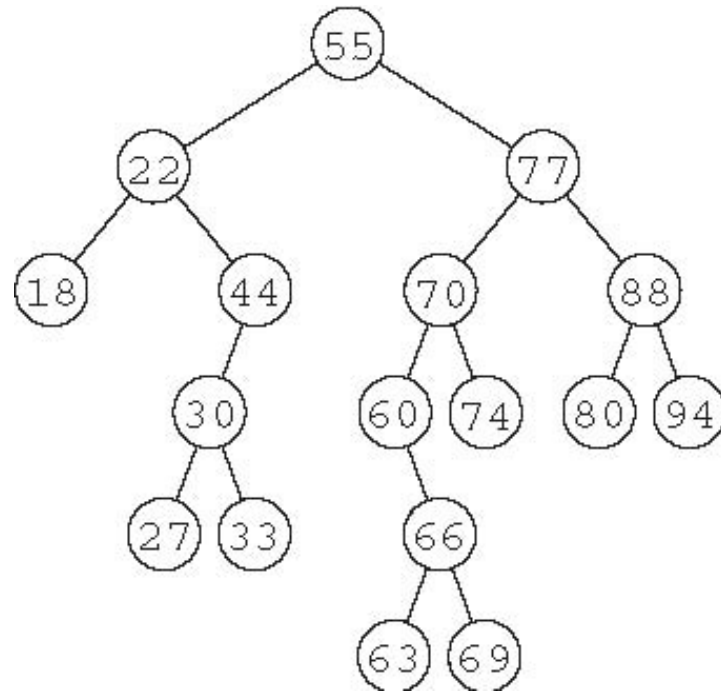
$c > 0$ 이면, $\text{this} > \text{object}$

탐색 트리가 만족해야 하는 조건

- 탐색 트리 구조 내에 있는 **키는 유일함**
- 각각의 키는 그것이 표현하는 데이터의 주소를 가지고 있음
- 키의 타입은 `java.lang.Comparable`인터페이스를 구현함
- 주소의 타입은 `Address`인터페이스를 구현함

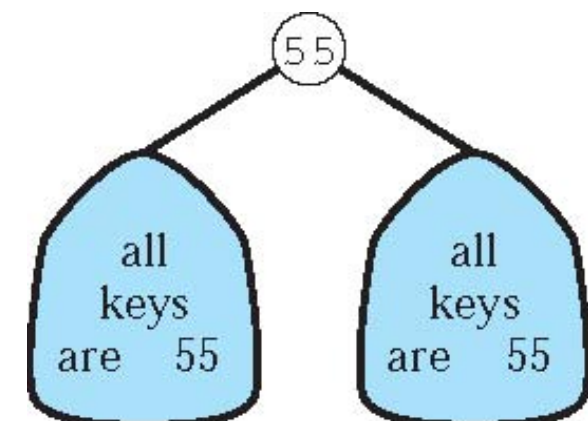
이진 탐색 트리 (BST: binary search tree)

: 각각의 노드가 BST 특성을 만족하는 키-주소 쌍을 가지고 있는 이진트리

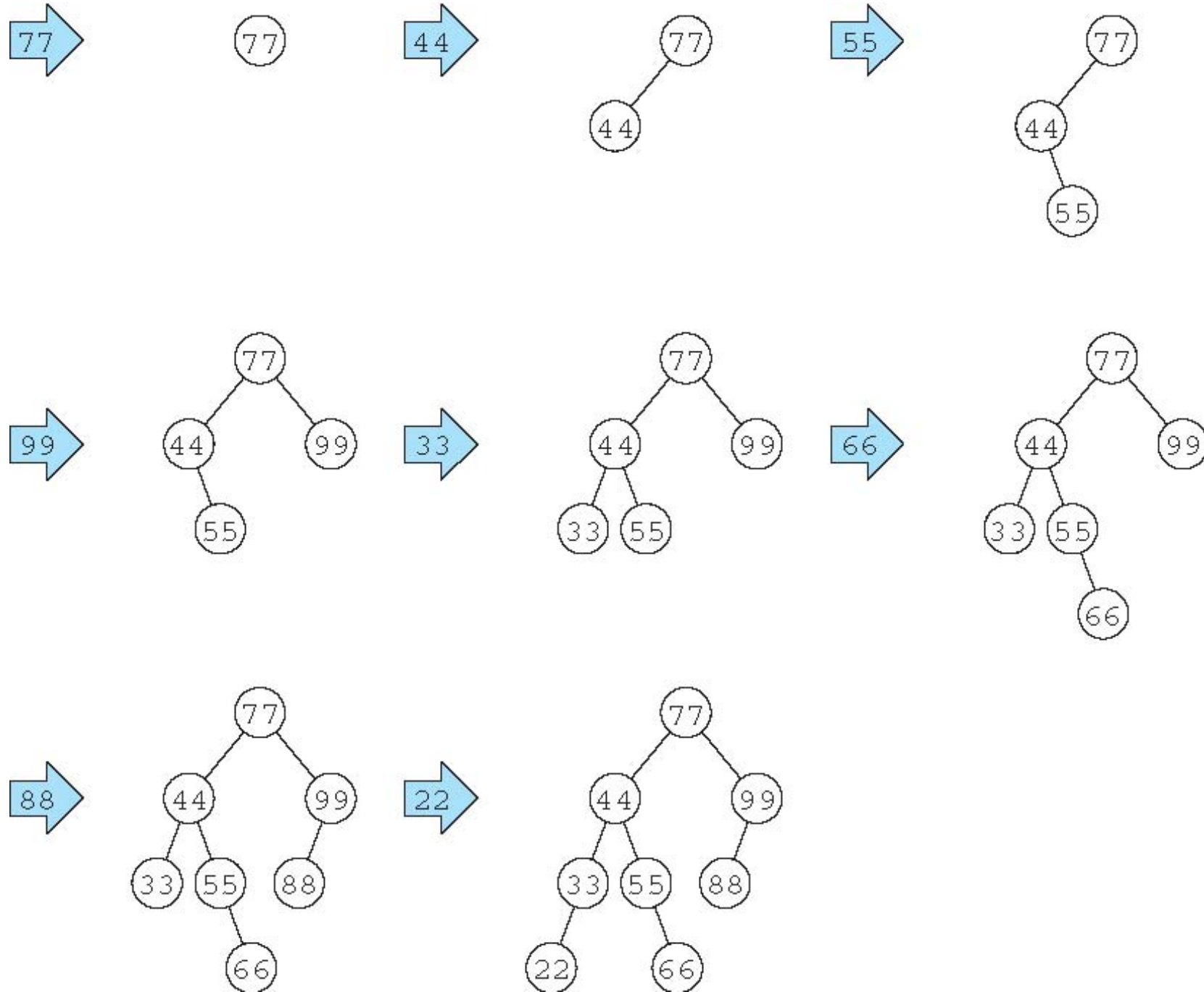


- 특징

트리에 있는 각각의 키에 대해, 왼쪽 서브트리에 있는 모든 키는 이것보다 작고, 오른쪽 서브트리에 있는 키는 이것보다 큼

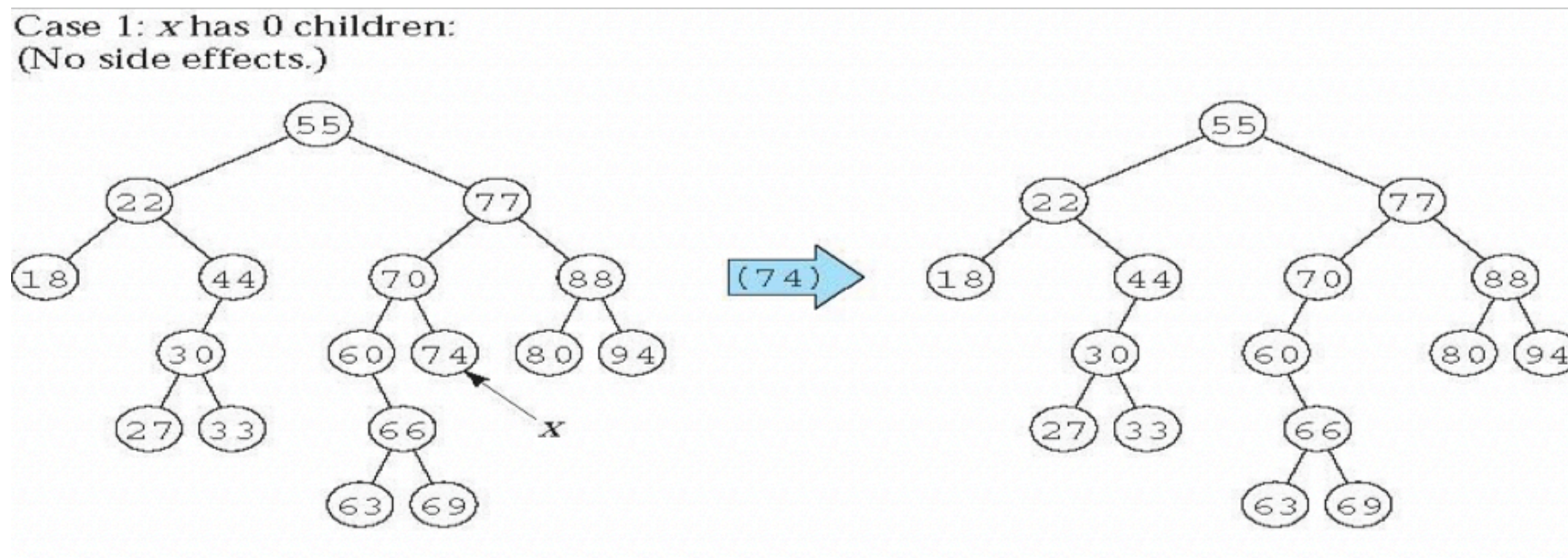


- BST 삽입 예



- BST 삭제

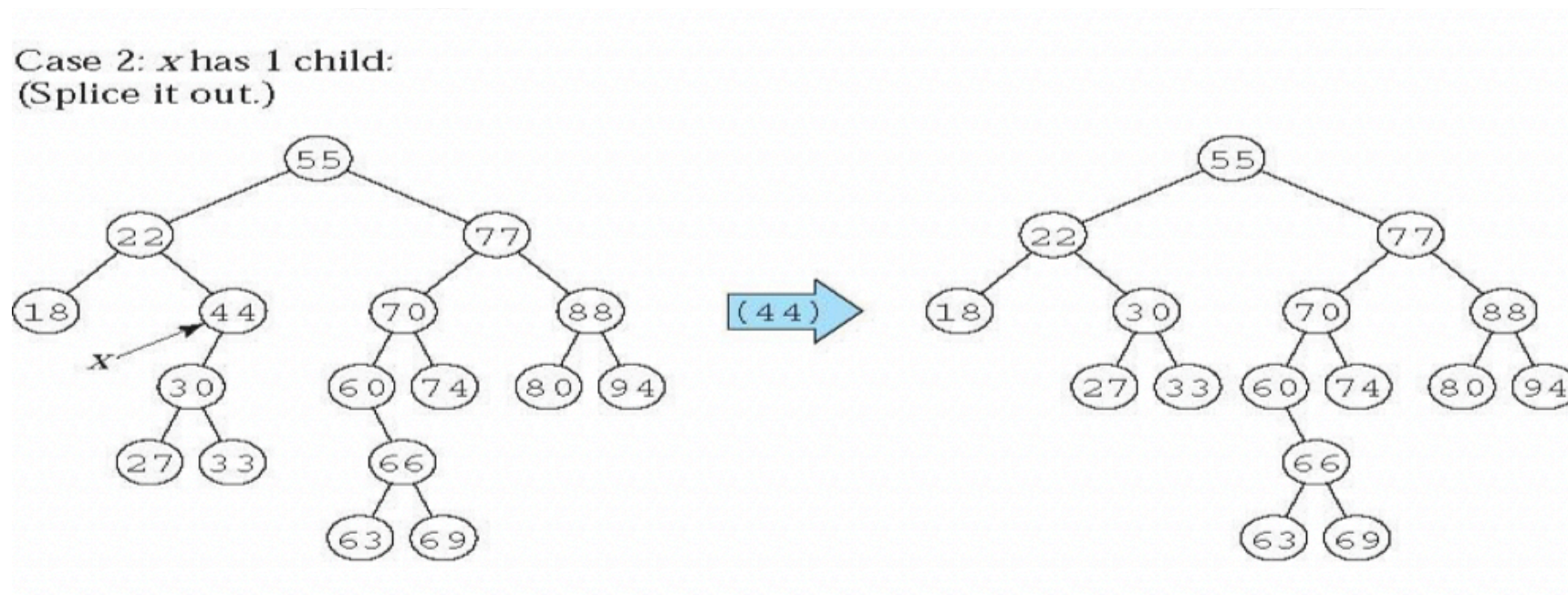
1. 삭제하려는 노드가 단일 노드인 경우 -> 해당 노드만 삭제



- BST 삭제

2. 삭제하려는 노드가 하나의 서브트리만 가지고 있는 경우

-> 자식 노드를 부모 노드에 붙여줌



- BST 삭제

3. 삭제하려는 노드가 두개의 서브트리 모두 가지고 있는 경우

-> 중위 후속자(y)를 해당 위치에 위치시켜 준다.

(이진트리의 특성을 잃지 않도록! 트리의 변동성 최소화)

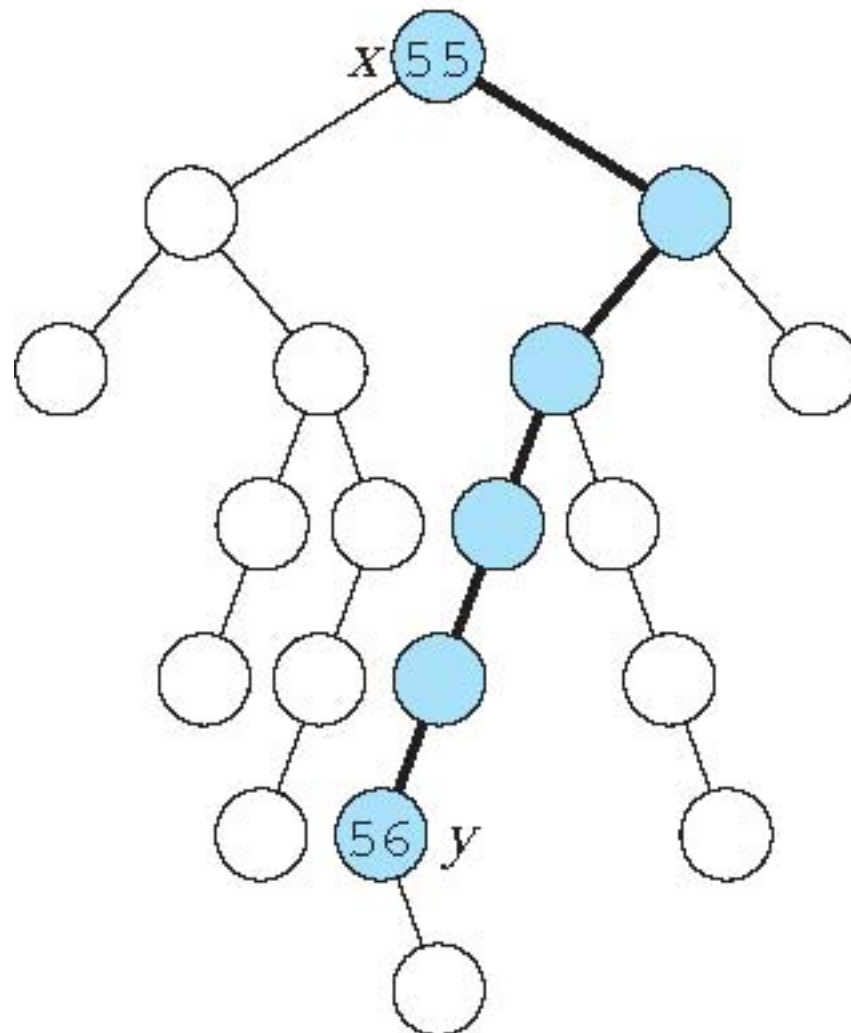
Ⅰ. 오른쪽 서브트리에서 가장 왼쪽에 있는 노드이다. (가장 작은 값)

Ⅱ. 왼쪽 서브트리에서 가장 오른쪽에 있는 노드이다. (가장 큰 값)

- BST 삭제

Ⅰ.오른쪽 서브트리에서 가장 왼쪽에 있는 노드이다. (가장 작은 값)

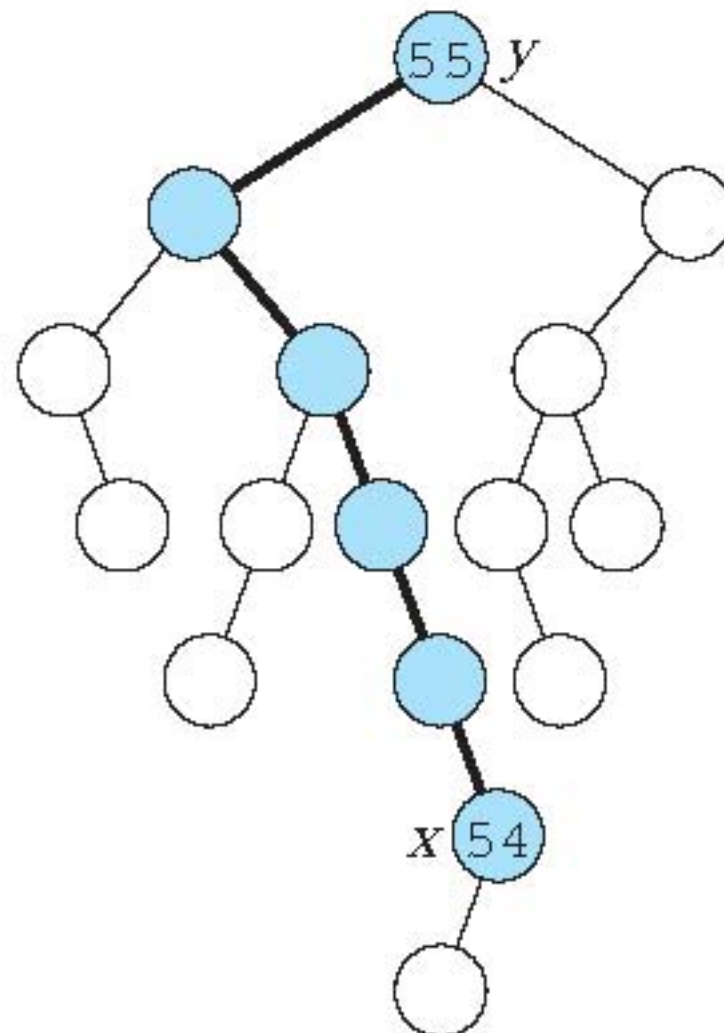
Case 1: Successor is smallest element of right subtree:



- BST 삭제

II. 왼쪽 서브트리에서 가장 오른쪽에 있는 노드이다. (가장 큰 값)

Case 2: Successor is closest larger ancestor:



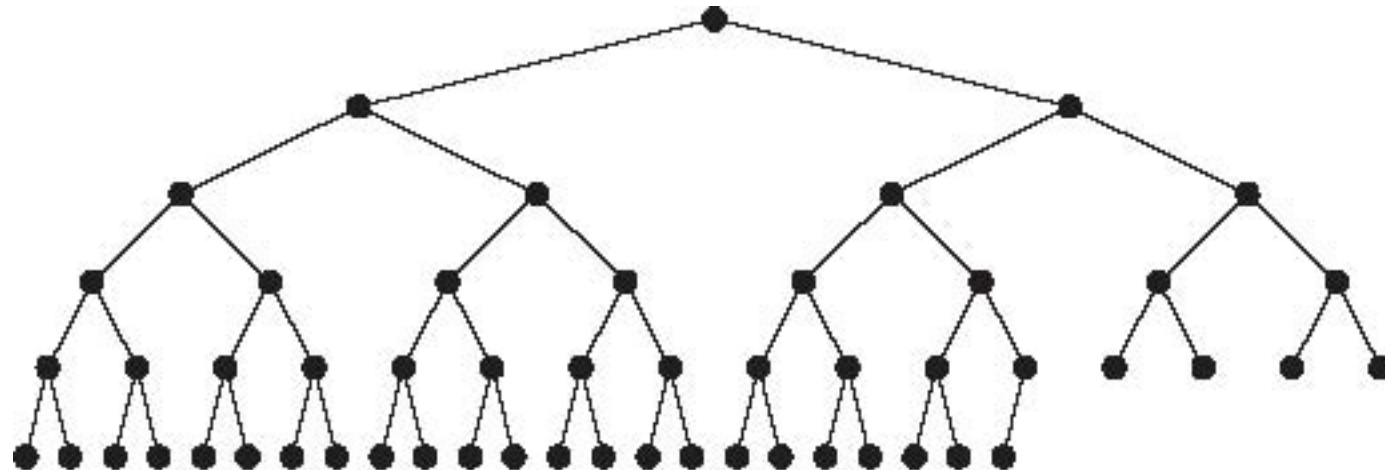
BST의 탐색과 삽입 알고리즘에 대한 시간 복잡도

Best: $O(1)$

Average: **$O(\lg n)$**

Worst: $O(n)$

BST의 최선과 최악



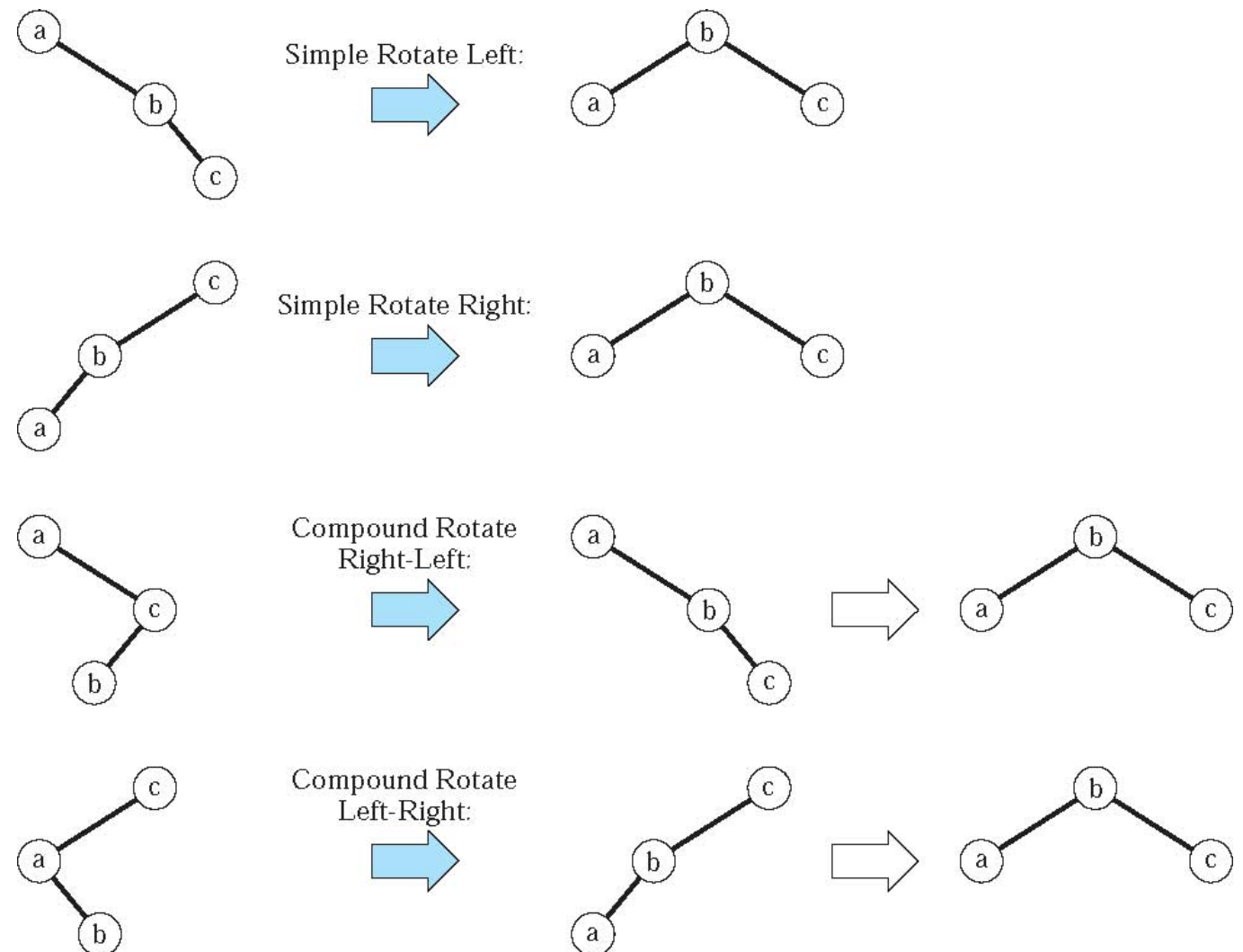
최악의 경우, BST의 장점 사라짐 -> AVL트리 탄생

AVL트리

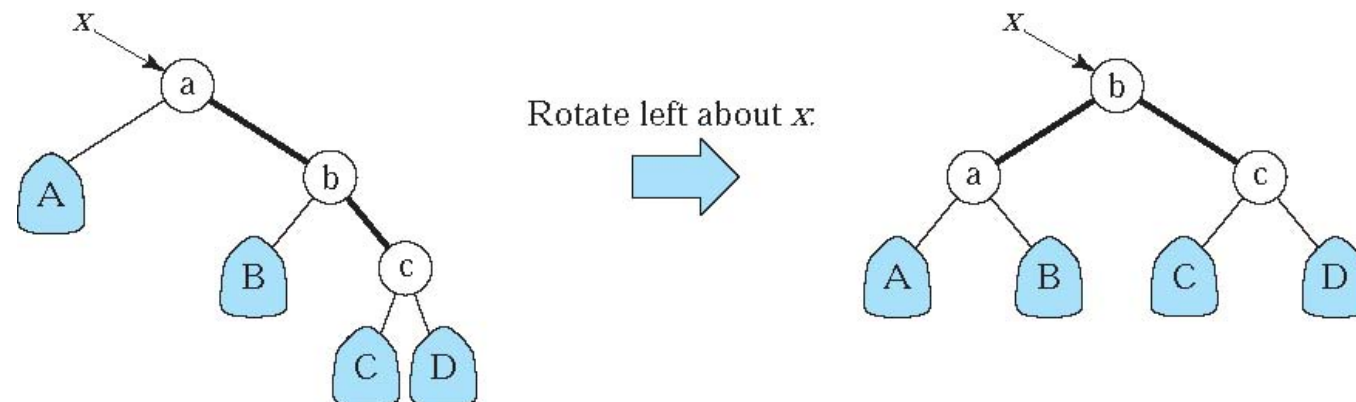
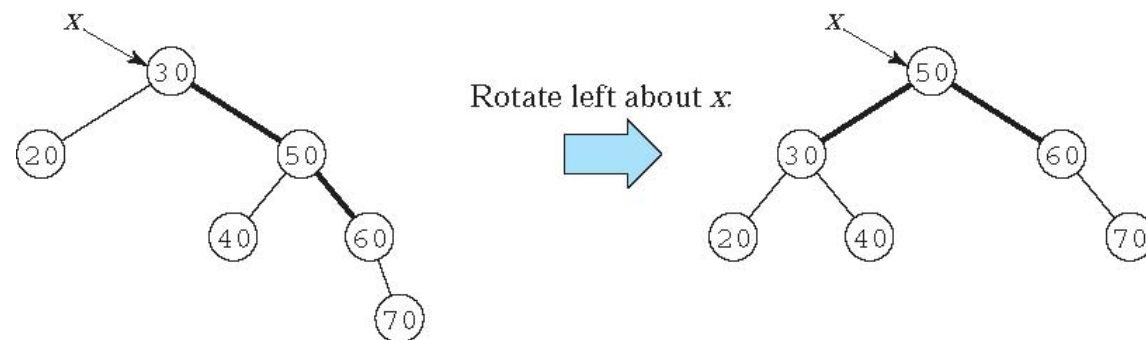
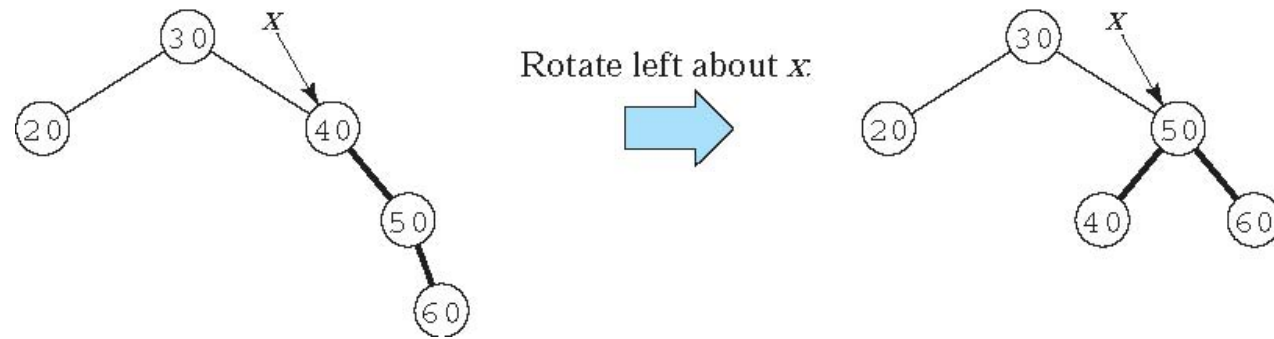
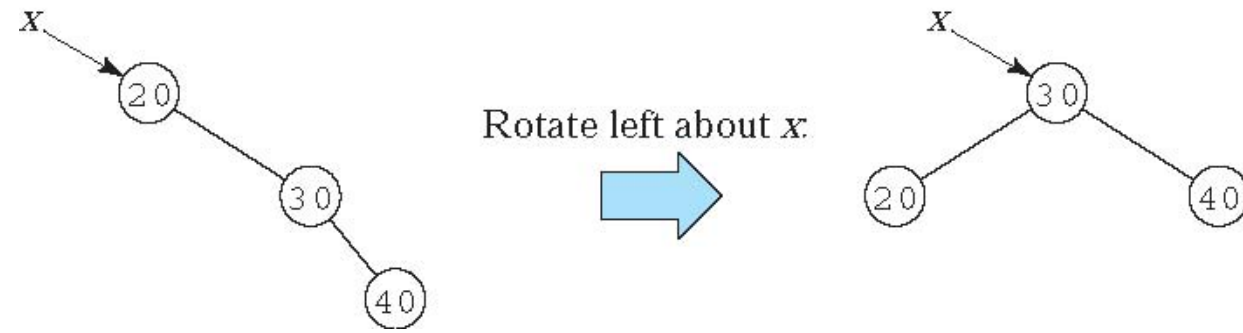
최악의 경우 $O(\lg n)$

: 어떤 노드에서도 두 서브트리가 거의 같은 높이를 갖도록 강제하여 균형을 유지하는 이진 탐색 트리

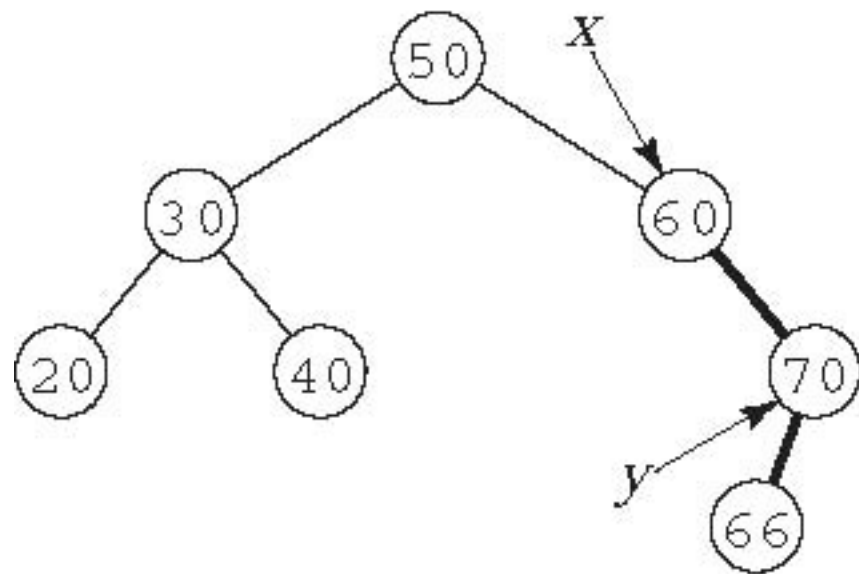
- AVL 회전의 패턴
 - 왼쪽 단순 회전
 - 오른쪽 단순 회전
 - 복합 오른쪽-왼쪽 회전
 - 복합 왼쪽-오른쪽 회전



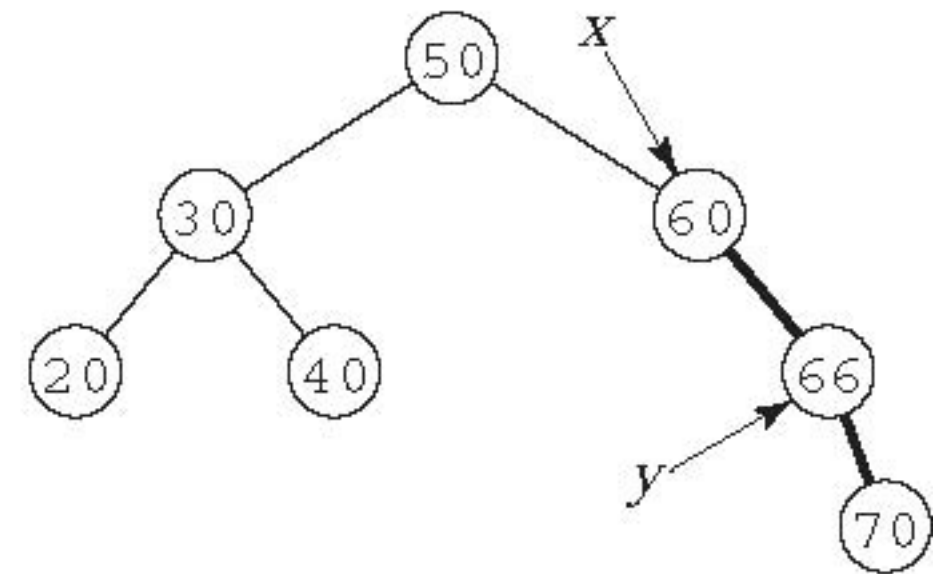
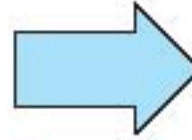
- 왼쪽 단순 회전



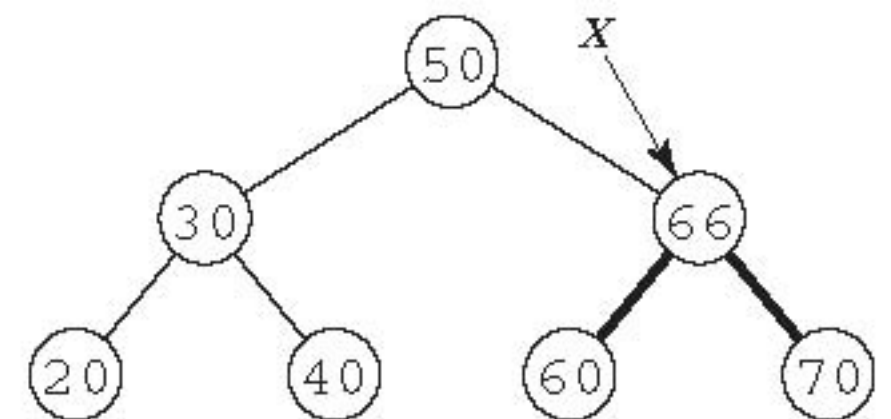
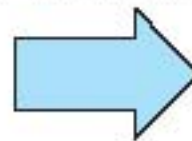
- 복합 오른쪽-왼쪽 회전



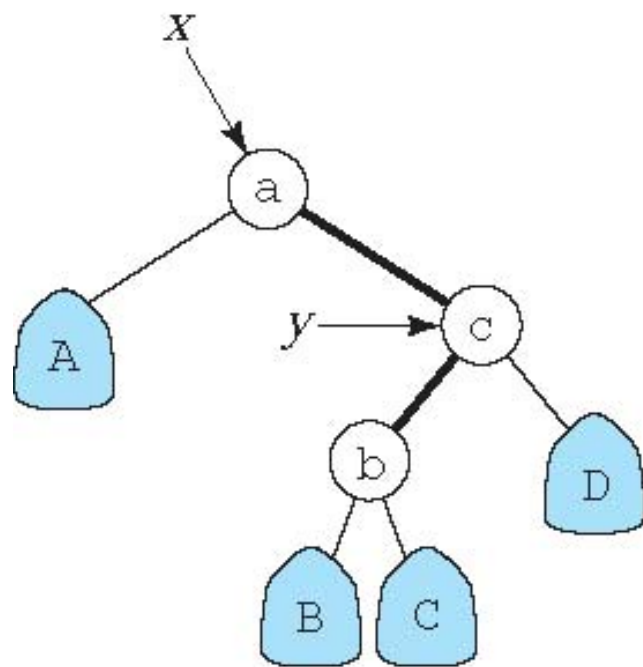
Rotate right about y :



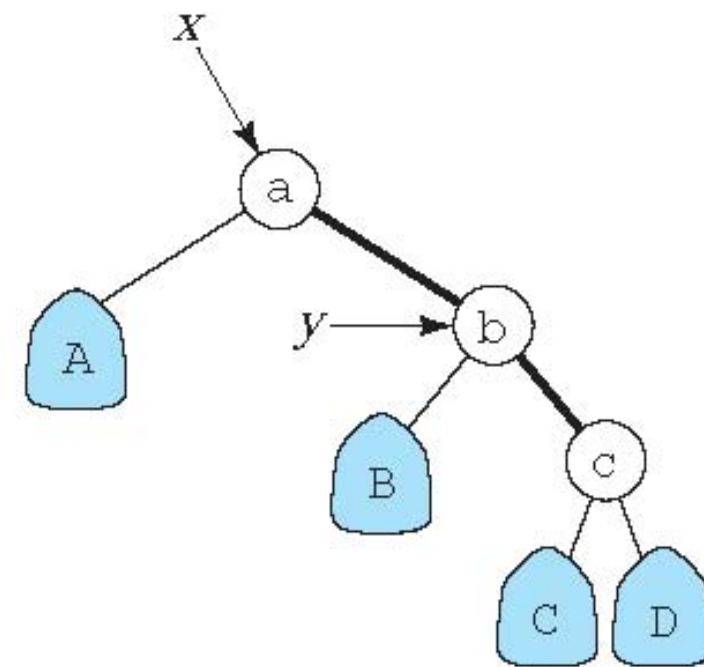
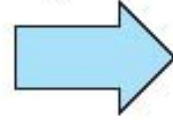
Rotate left about x :



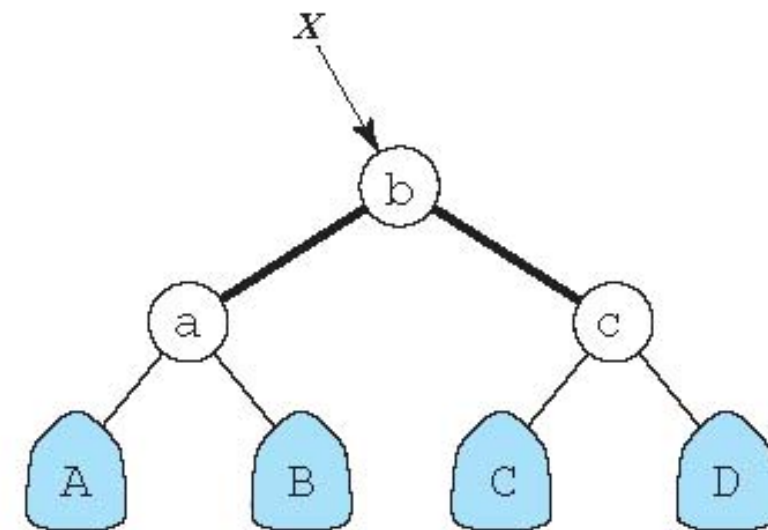
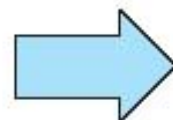
- 복합 오른쪽-왼쪽 회전



Rotate right about y :

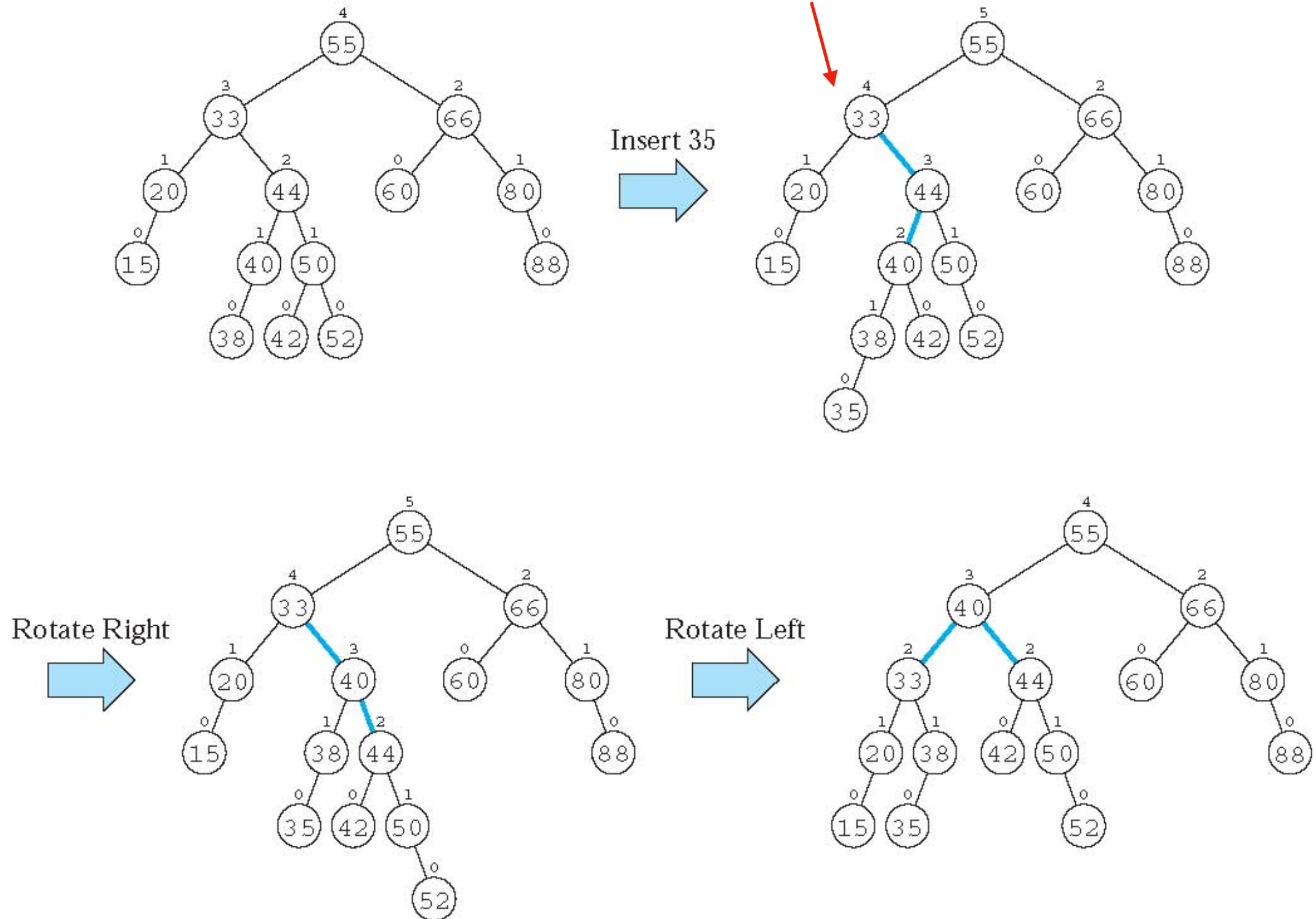


Rotate left about x :

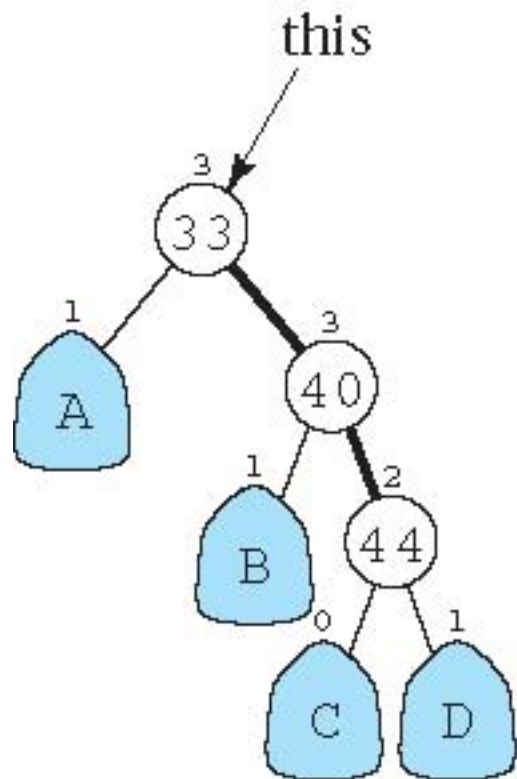


- AVL트리 삽입

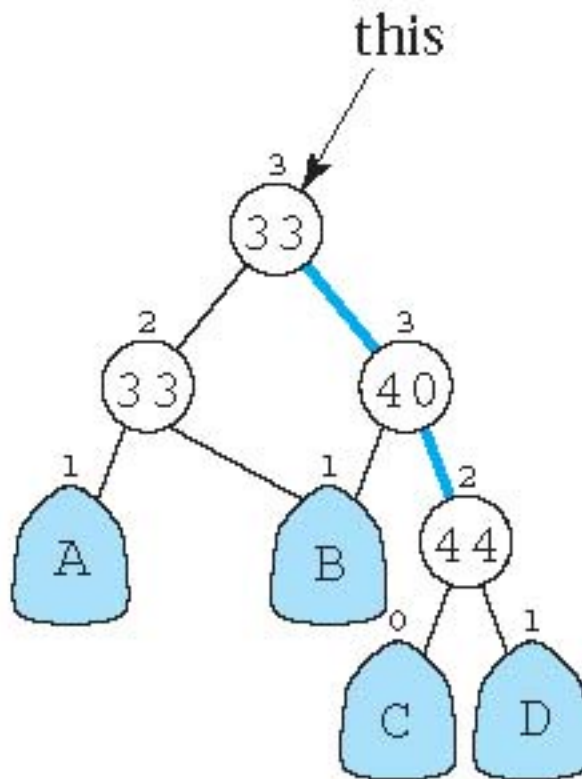
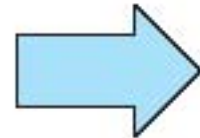
양쪽 서브트리의 높이 차이가 2이상 차이



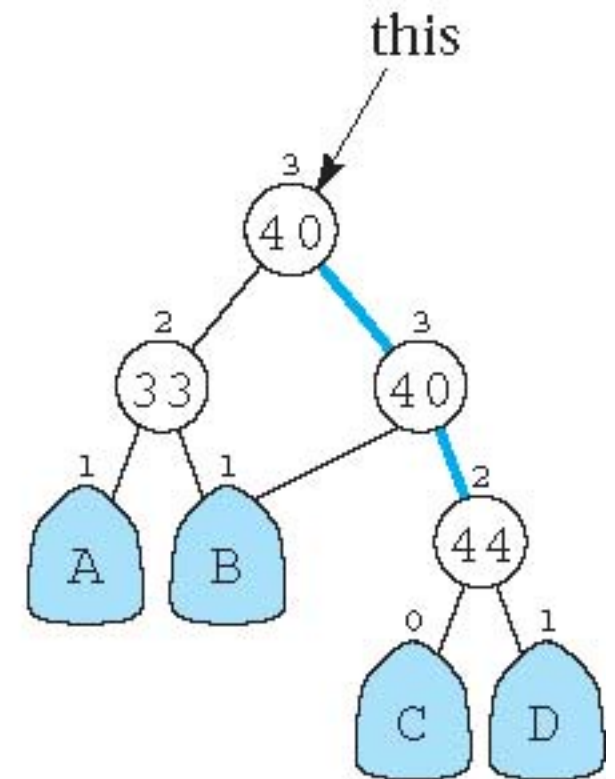
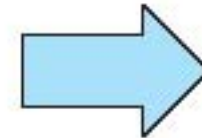
- AVL트리 삽입



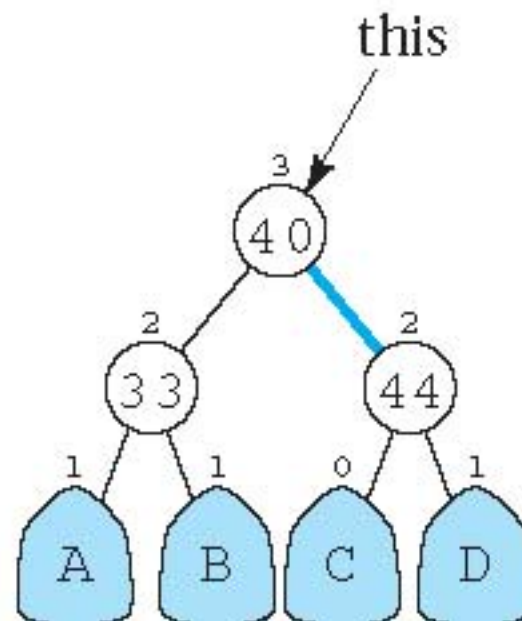
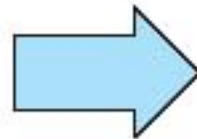
Line 62:



Line 63:



Line 64:

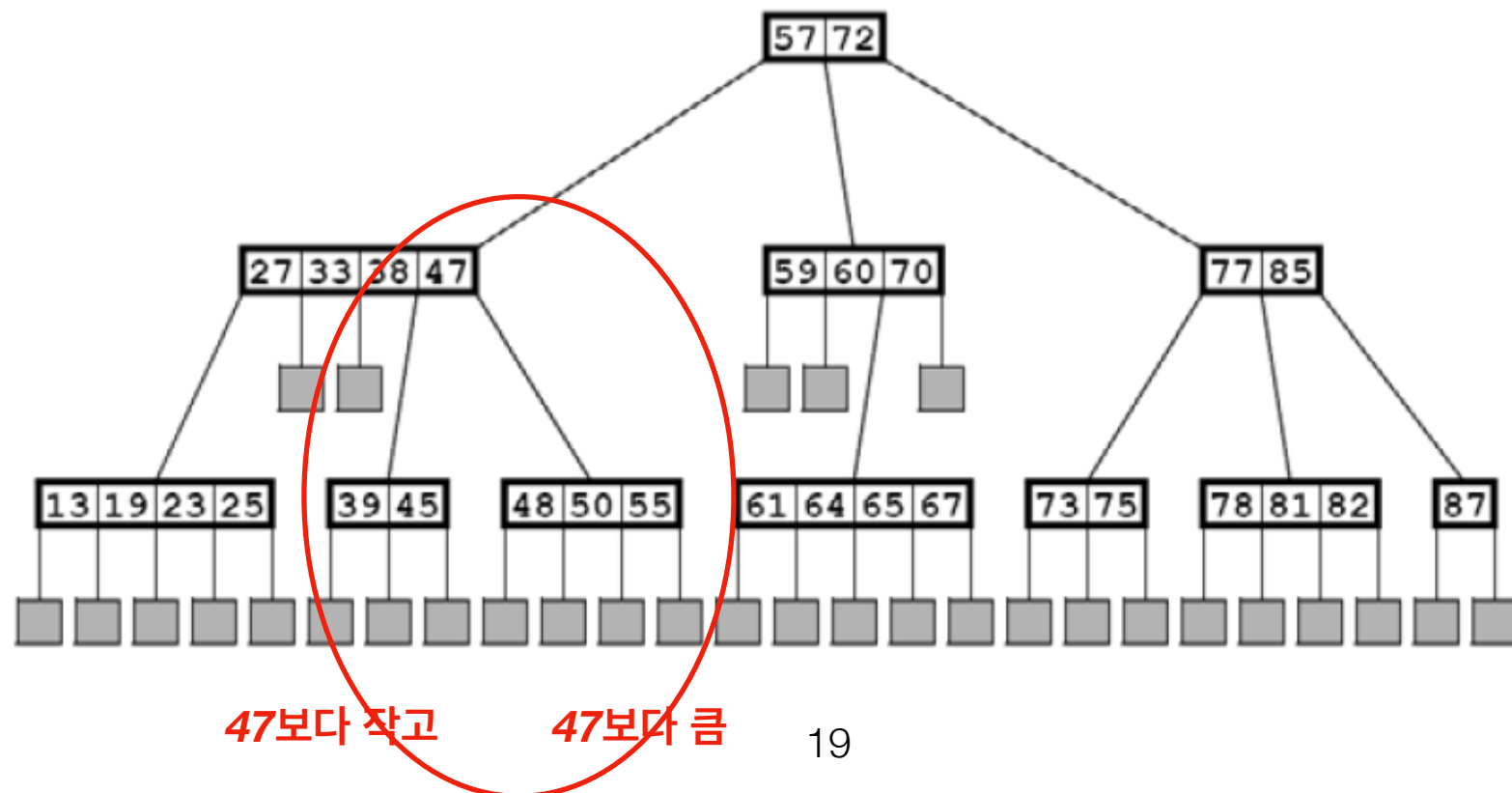


다원 탐색 트리(MST: Multiway Search Tree)

: 만일 T_i 에 있는 각각의 x_i 에 대해 $x_0, x_1, x_2, \dots, x_{d-1}$ 을 서브트리에 있는 키라고 하면, $x_0 < k_0 < x_1 < k_1 < x_2 < k_2 < \dots < x_{d-2} < k_{d-2} < x_{d-1}$ 를 만족하는 트리.

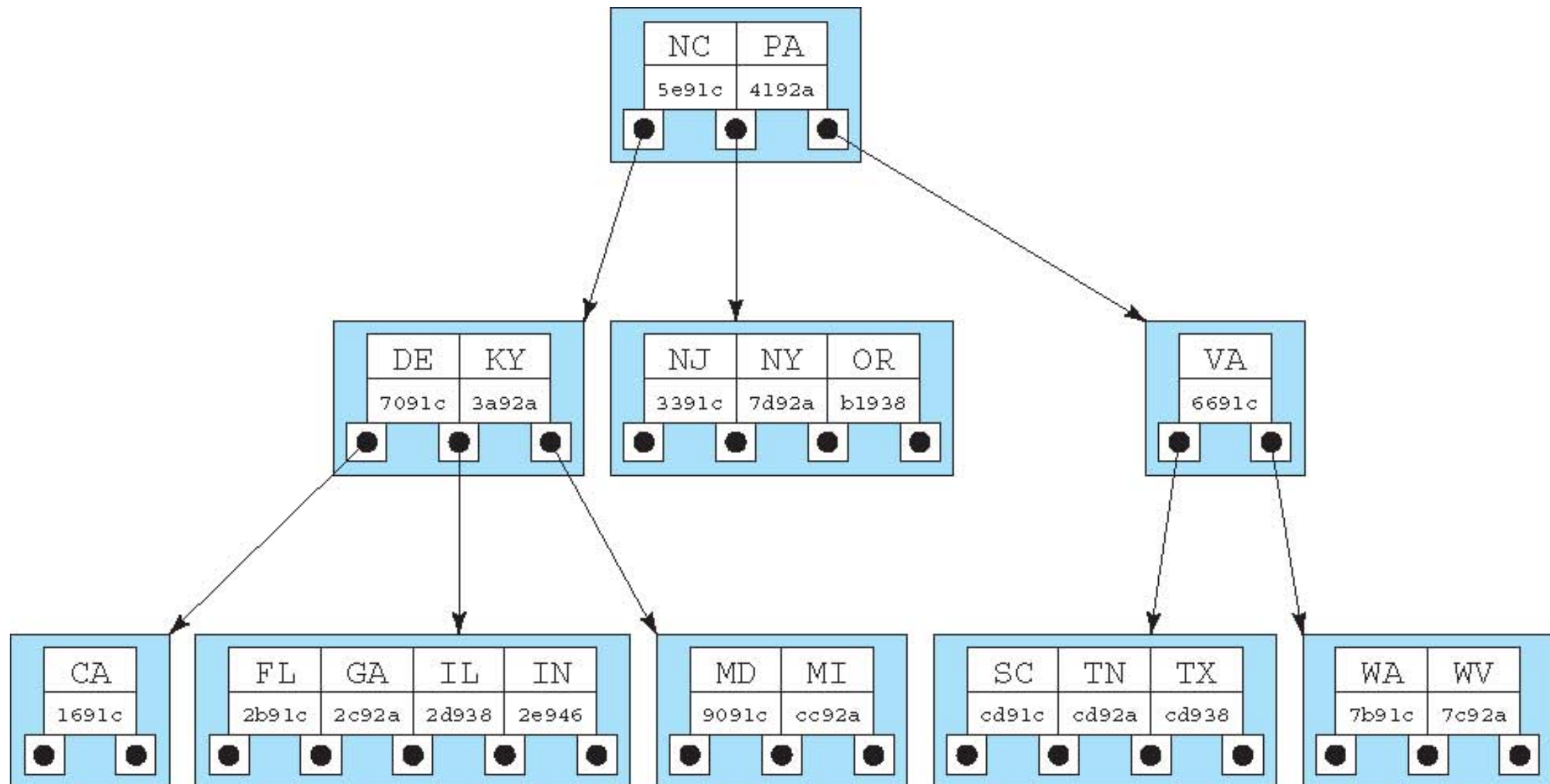
k 는 $(k_0, k_1, \dots, k_{d-2})$ of $n-1$ keys

EX) 5-way search tree



◆ 차수가 5인 다원탐색트리

-> 가장 큰 애의 차수

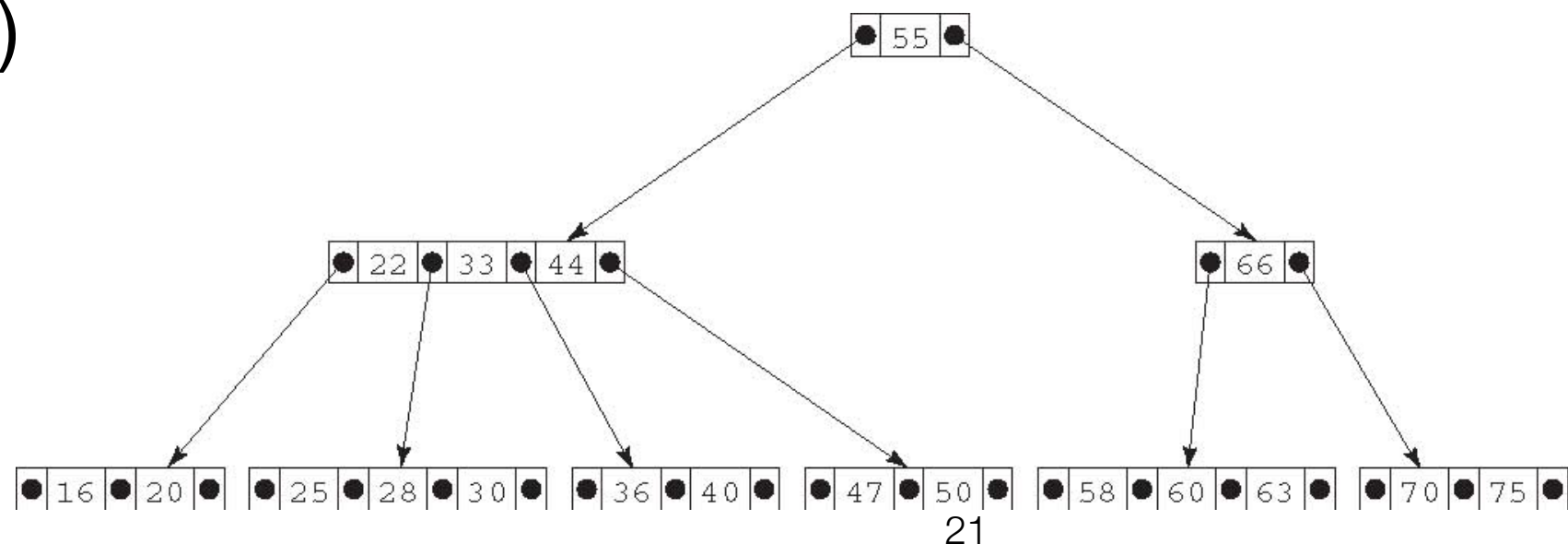


B-트리

: 다음 조건을 만족하는 다원 탐색 트리

- 모든 리프 노드는 동일한 레벨에 있음
- 루트는 적어도 2개의 자식을 가짐
- 루트가 아닌 모든 내부 노드는 최소한 $\lceil m/2 \rceil$ 의 차수를 가짐
(m 은 트리의 차수)

EX)



높이가 2이고
차수가 4인 B-트리

<참고> B-트리 장점

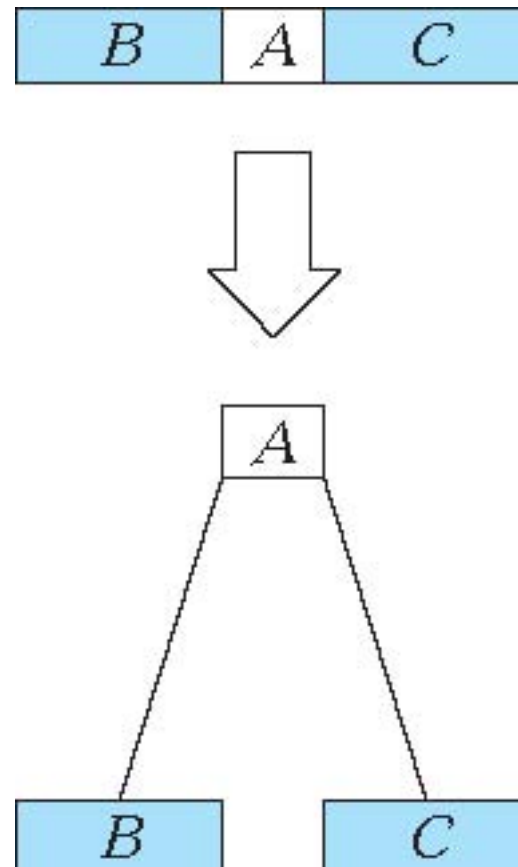
데이터베이스와 파일 시스템에서 널리 사용되는 트리 자료구조의 일종

- B-트리는 자료를 정렬된 상태로 보관하고, 삽입 및 삭제를 대수 시간으로 할 수 있다.
- B-트리는 노드 접근시간이 노드에서의 연산시간에 비해 훨씬 길 경우, 다른 구현 방식에 비해 상당한 이점을 가지고 있다. 이는 대부분의 노드가 **하드디스크**와 같은 **2차 저장장치**에 있을 때 일반적으로 일어난다. 각 내부 노드에 있는 자식 노드의 수를 최대화함으로써, 트리의 높이는 감소하며, 균형맞춤은 덜 일어나고, 효율은 증가하게 된다. 대개 이 값은 각 노드가 완전한 하나의 디스크 블록 혹은 2차 저장장치에서의 유사한 크기를 차지하도록 정해진다.

- B-트리 삽입

탐색을 통해 위치 찾아감. 노드가 꽉 찼을 경우 노드 분할

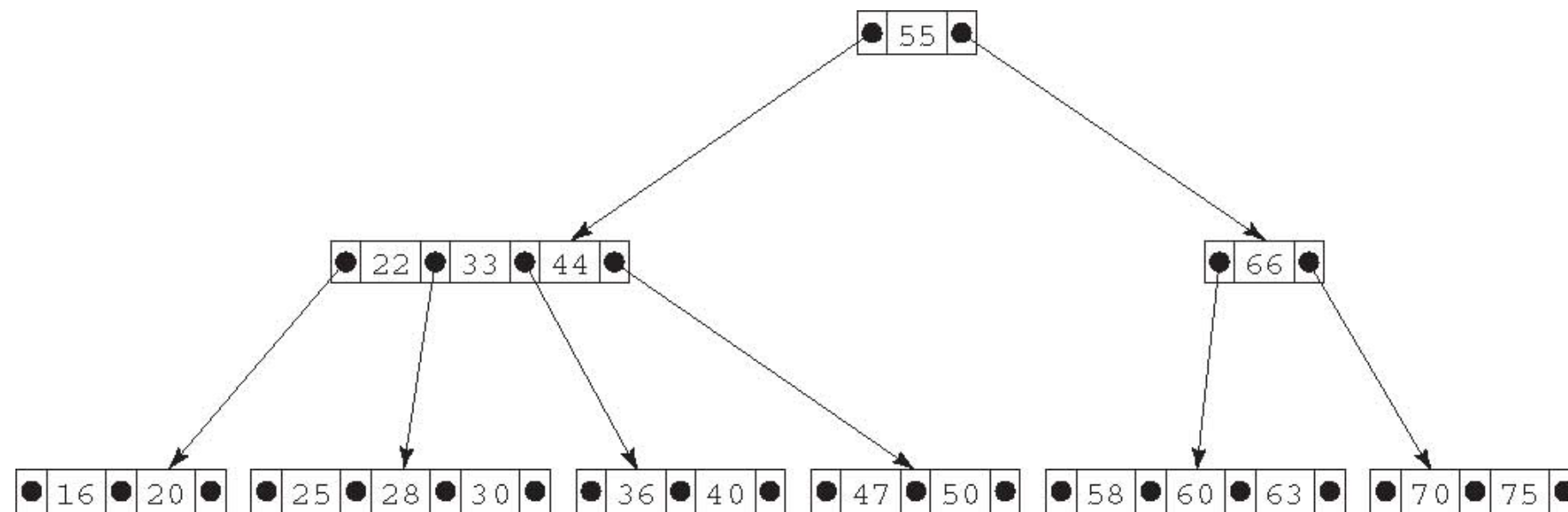
(원래 노드에 있는 키의 중앙값이 부모가 됨)



- B-트리 삭제

탐색을 통해 위치 찾아감.

삭제로 인해 한 노드의 자료수가 $m/2$ 보다 작으면 형제에게 빌리거나 형제와 결합



<2-3-4트리>

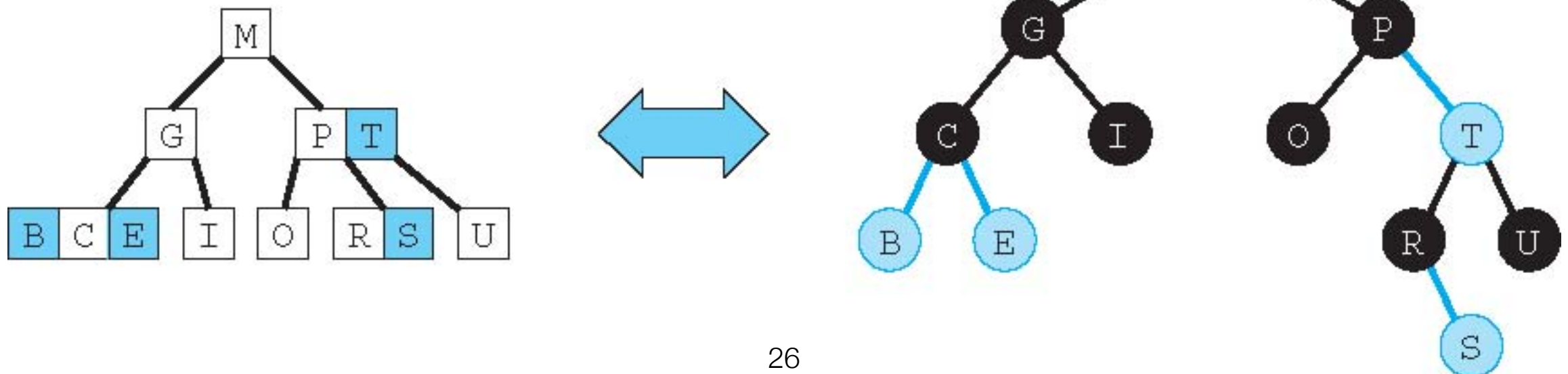
차수가 4인 B-트리는 각각의 내부 노드가 2, 3, 4개의 자식을 가지고 있기 때문에 2-3-4트리라고 불림. 3개의 자식을 가진 노드를 3-노드, 4개의 자식을 가진 노드를 4-노드라고 부름.

레드-블랙 트리

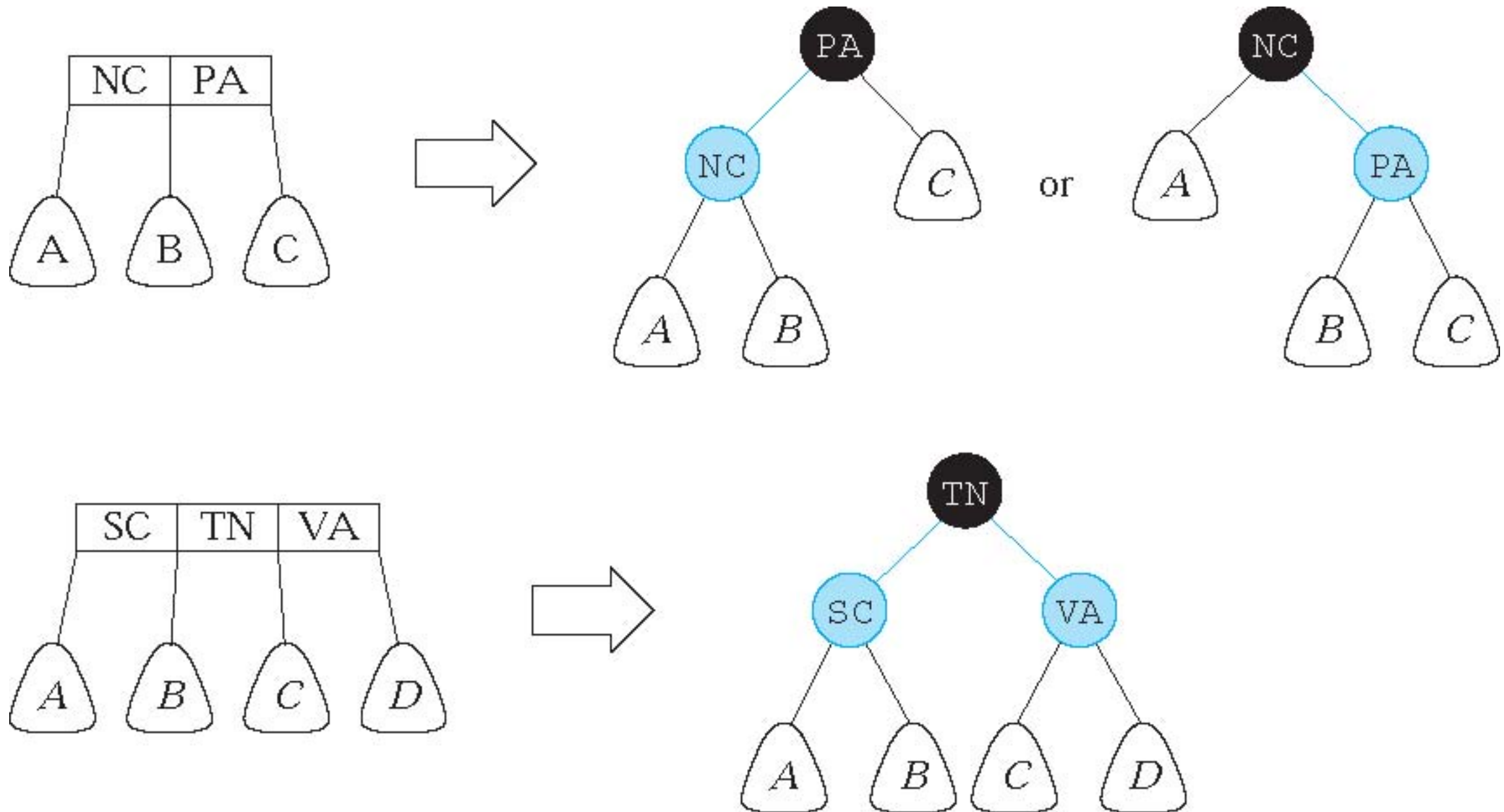
: 이진 트리의 일반적인 노드는 블랙으로 표현하고, 3-노드와 4-노드는 레드-블랙으로 표현한 트리.

모든 단독 노드는 블랙이고, 3-노드와 4-노드는 레드-블랙 서브트리로 교체

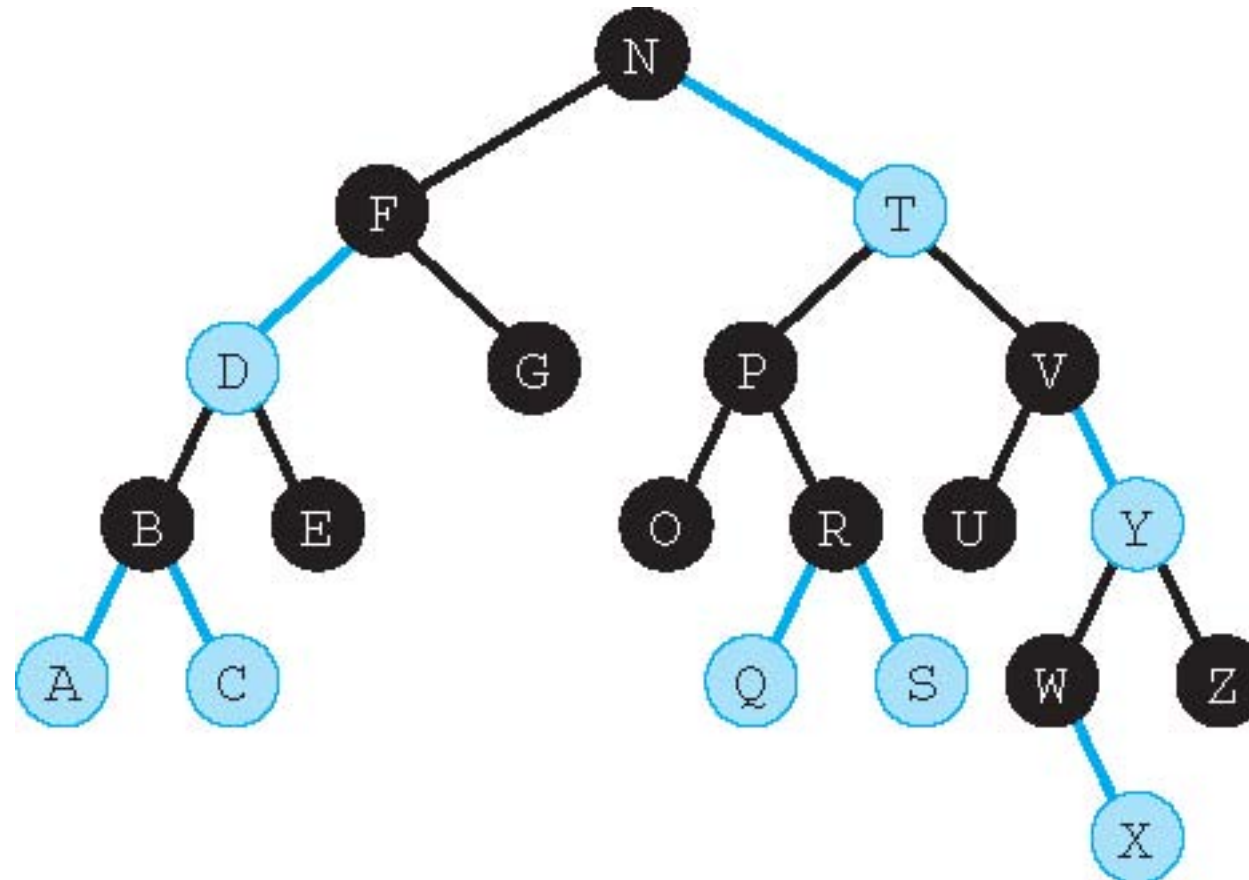
EX) B-트리를 표현하는 레드-블랙 트리



- 레드-블랙 트리로 변환 방법



- 블랙 높이가 2인 레드-블랙 트리



- 레드-블랙 트리의 특성

1. 각각의 노드는 레드 또는 블랙이다.
2. 루트와 NIL 노드는 블랙이다.
3. 각각의 레드 노드의 두 자식은 블랙이다.
4. 모든 루트-리프 경로는 동일한 개수의 블랙 노드를 가지고 있다.

- 레드-블랙 트리 삽입

