# Codebook

## Pitoni++

Žiga Gosar, Maks Kolman, Jure Slak

- podrobno in pozorno preberi navodila
- pazi na double in unsigned long long
- počisti podatke med testnimi primeri
- uporabi vector.assign ne vector.resize med primeri
- uporabi cin.sync\_with\_stdio(false); cin.tie(nullptr); in nikoli endl za hitrejši IO
- uporabi numeric\_limits<tip>::max()
  ali infinity(), min() za robne vrednosti
- uporabi g++ -std=c++11 -Wall -pedantic -Wextra
- v template dodaj algorithm, array, complex, cmath, functional, iostream, iomanip, limits, map, queue, set, stack, string, tuple, utility, vector, namespace std in cin zadeve.
- Za izpis na fiksno število decimalk uporabi cout << fixed << setprecision(6);

verzija: 8. oktober 2016

# Kazalo

1	$\mathbf{Gra}$	<b>fi</b>
	1.1	Topološko sortiranje
	1.2	Najdaljša pot v DAGu
	1.3	Mostovi in prerezna vozlišča grafa
	1.4	Močno povezane komponente
	1.5	Najkrajša pot v grafu
		1.5.1 Dijkstra
		1.5.2 Dijkstra (kvadratičen)
		1.5.3 Bellman-Ford
		1.5.4 Floyd-Warhsall
	1.6	Minimalno vpeto drevo
		1.6.1 Prim
		1.6.2 Kruskal
	1.7	Najnižji skupni prednik
	1.8	Največji pretok in najmanjši prerez
		1.8.1 Ford-Fulkerson
		1.8.2 Edmonds-Karp
	1.9	Največje prirejanje in najmanjše pokritje
		1.9.1 Največje prirejanje v neuteženih dvodelnih grafih 13
2	$\operatorname{Pod}$	atkovne strukture 14
	2.1	Statično binarno iskalno drevo
	2.2	Drevo segmentov
	2.3	Avl drevo
	2.4	Fenwickovo drevo
	2.5	Fenwickovo drevo $(n\text{-}\dim)$
	2.6	Trie
3	Algo	oritmi 21
•	3.1	Najdaljše skupno podzaporedje
	3.2	Najdaljše naraščajoče podzaporedje
		Najdaljši strnjen palindrom
	3.4	Podseznam z največjo vsoto
	3.5	Leksikografsko minimalna rotacija
	3.6	BigInt in Karatsuba
	3.7	2-SAT
	3.8	Knuth-Morris-Pratt
	3.9	<i>z</i> -funkcija
	3.10	Minimalna perioda niza
4	Nun	nerika 30
1	4.1	Gaussova eliminacija – UNTESTED
	4.2	Bisekcija
	4.3	Tangentna metoda
	1.0	

5	Teo	rija števil	31
	5.1	Evklidov algoritem	31
	5.2	Razširjen Evklidov algoritem	31
	5.3	Kitajski izrek o ostankih	
	5.4	Hitro potenciranje	
	5.5	Številski sestavi	33
	5.6	Eulerjeva funkcija $\phi$	33
	5.7	Eratostenovo rešeto	34
	5.8	Število deliteljev	34
	5.9	Binomski koeficienti	35
	5.10	Binomski koeficienti po modulu	35
6	Geo	metrija	36
	6.1	Osnove	36
	6.2	Konveksna ovojnica	
	6.3	Ploščina unije pravokotnikov	
	6.4	Najbližji par točk v ravnini	
7	Mat	ematika	42

## 1 Grafi

## 1.1 Topološko sortiranje

**Vhod:** Usmerjen graf G brez ciklov. G ne sme imeti zank, če pa jih ima, se jih lahko brez škode odstrani.

**Izhod:** Topološka ureditev usmerjenega grafa G, to je seznam vozlišč v takem vrstnem redu, da nobena povezava ne kaže nazaj. Če je vrnjeni seznam krajši od n, potem ima G cikle.

Časovna zahtevnost: O(V + E)Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 10305

```
vector<int> topological_sort(const vector<vector<int>>& graf) {
        int n = graf.size();
5
        vector<int> ingoing(n, 0);
        for (int i = 0; i < n; ++i)
6
            for (const auto& u : graf[i])
                 ingoing[u]++;
9
        queue<int> q; // morda priority_queue, če je vrstni red pomemben
10
        for (int i = 0; i < n; ++i)
11
             if (ingoing[i] == 0)
12
                q.push(i);
13
14
        vector<int> res;
15
        while (!q.empty()) {
16
            int t = q.front();
17
            q.pop();
18
19
            res.push back(t):
20
21
            for (int v : graf[t])
22
                if (-ingoing[v] == 0)
23
24
                     q.push(v);
        }
25
26
        return res; // če res.size() != n, ima graf cikle.
27
    }
28
```

## 1.2 Najdaljša pot v DAGu

**Vhod:** Usmerjen utežen graf G brez ciklov in vozlišči s in t. G ne sme imeti zank, če pa jih ima, se jih lahko brez škode odstrani.

**Izhod:** Dolžino najdaljše poti med s in t, oz. -1, če ta pot ne obstaja. Z lahkoto najdemo tudi dejansko pot (shranjujemo predhodnika) ali najkrajšo pot (max  $\rightarrow$  min).

Časovna zahtevnost: O(V + E)Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 103

```
int longest_path_in_a_dag(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf, int s, int t) {
3
         int n = graf.size(), v, w;
4
         vector<int> ind(n, 0);
vector<int> max_dist(n, -1);
5
6
         for (int i = 0; i < n; ++i)
              for (const auto& edge : graf[i])
8
                   ind[edge.first]++;
9
10
         \max_{dist[s]} = 0;
11
12
         queue<int> q;
for (int i = 0; i < n; ++i)</pre>
13
14
              if (ind[i] == 0)
```

```
16
                 q.push(i); // topološko uredimo in gledamo maksimum
17
        while (!q.empty()) {
18
            int u = q.front();
q.pop();
19
21
             for (const auto& edge : graf[u]) {
                 tie(v, w) = edge;
                 if (max_dist[u] >= 0) // da začnemo pri s-ju, sicer bi začeli na začetku, vsi pred s -1
                     max_dist[v] = max(max_dist[v], max_dist[u] + w); // min za shortest path
                 if (--ind[v] == 0) q.push(v);
27
28
29
        return max_dist[t];
30
```

### 1.3 Mostovi in prerezna vozlišča grafa

**Vhod:** Število vozlišč n in število povezav m ter seznam povezav E oblike  $u \to v$  dolžine m. Neusmerjen graf G je tako sestavljen iz vozlišč z oznakami 0 do n-1 in povezavami iz E.

**Izhod:** Seznam prereznih vozlišč: točk, pri katerih, če jih odstranimo, graf razpade na dve komponenti in seznam mostov grafa G: povezav, pri katerih, če jih odstranimo, graf razpade na dve komponenti.

Časovna zahtevnost: O(V + E)Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 315

```
namespace {
           vector<int> low;
           vector<int> dfs_num;
 5
           vector<int> parent;
 6
 8
           void articulation_points_and_bridges_internal(int u, const vector<vector<int>>& graf,
 9
                                \verb|vector<|bool>| \& articulation_points_map, \verb|vector<|pair<|int|, |int|>> \& bridges) | \{ |a| | |a| |
10
                      static int dfs_num_counter = 0;
11
                      low[u] = dfs_num[u] = ++dfs_num_counter;
12
                      int children = 0;
13
14
                      for (int v : graf[u]) {
                                if (dfs_num[v] == -1) {    // unvisited
    parent[v] = u;
15
16
17
                                           children++;
18
19
                                            articulation_points_and_bridges_internal(v, graf, articulation_points_map, bridges);
                                           low[u] = min(low[u], low[v]); // update low[u]
20
21
                                           if (parent[u] == -1 && children > 1) // special root case
23
                                                      articulation_points_map[u] = true;
                                            else if (parent[u] != -1 && low[v] >= dfs_num[u]) // articulation point
                                                      articulation_points_map[u] = true; // assigned more than once
(low[v] > dfs_num[u]) // bridge
25
                                           if (low[v] > dfs_num[u])
27
                                                     bridges.push_back({u, v});
                                } else if (v != parent[u]) {
                                           low[u] = min(low[u], dfs_num[v]); // update low[u]
                                }
30
                      }
31
32
33
           void articulation_points_and_bridges(int n, int m, const int E[][2],
34
                                vector<int>& articulation_points, vector<pair<int, int>>& bridges) {
35
                       vector<vector<int>> graf(n);
36
                      for (int i = 0; i < m; ++i) {
   int a = E[i][0], b = E[i][1];
37
38
                                 graf[a].push_back(b);
39
                                 graf[b].push_back(a);
40
41
42
                      low.assign(n, -1);
43
                      dfs_num.assign(n, -1);
44
45
                      parent.assign(n, -1);
46
```

## 1.4 Močno povezane komponente

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav.

**Izhod:** Seznam povezanih komponent grafa v obratni topološki ureditvi in kvocientni graf, to je DAG, ki ga dobimo iz grafa, če njegove komponente stisnemo v točke. Morebitnih več povezav med dvema komponentama seštejemo.

Časovna zahtevnost: O(V + E)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2012/2012\_3kolo/zakladi

```
3
    namespace {
    vector<int> low;
 4
    vector<int> dfs_num;
 6
    stack<int> S;
    vector<int> component; // maps vertex to its component
 8
9
    10
            vector<vector<int>>& comps) {
12
         static int dfs_num_counter = 1;
        low[u] = dfs_num[u] = dfs_num_counter++;
13
14
        S.push(u);
15
        for (const auto& v : graf[u]) {
16
             if (dfs_num[v.first] == 0) // not visited yet
17
                strongly_connected_components_internal(v.first, graf, comps);
18
               (dfs_num[v.first] != -1) // not popped yet
19
                 low[u] = min(low[u], low[v.first]);
20
        }
^{21}
22
        if (low[u] == dfs_num[u]) { // extract the component
23
             int cnum = comps.size();
24
             comps.push_back({}); // start new component
25
26
             int w;
             do {
27
                w = S.top(); S.pop();
28
                comps.back().push_back(w);
29
                component[w] = cnum;
dfs_num[w] = -1; // mark popped
30
31
32
            } while (w != u);
        }
33
    }
34
35
    void strongly_connected_components(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf,
36
             vector<vector<int>>& comps, vector<map<int, int>>& dag) {
37
        int n = graf.size();
38
        low.assign(n, 0);
39
        dfs_num.assign(n, 0);
40
41
        component.assign(n, -1);
43
        for (int i = 0; i < n; ++i)
             if (dfs_num[i] == 0)
44
                strongly_connected_components_internal(i, graf, comps);
45
46
47
        dag.resize(comps.size());
                                    // zgradimo kvocientni graf, teza povezave je vsota tez
        for (int u = 0; u < n; ++u) {
  for (const auto& v : graf[u]) {
    if (component[u] != component[v.first]) {
48
49
50
                     dag[component[u]][component[v.first]] += v.second; // ali max, kar zahteva naloga
51
52
            }
53
        }
54
    }
55
```

## 1.5 Najkrajša pot v grafu

#### 1.5.1 Dijkstra

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav in dve točki grafa. Povezave morajo biti pozitivne.

Izhod: Dolžina najkrajša poti od prve do druge točke. Z lahkoto vrne tudi pot, glej kvadratično verzijo za implementacijo.

Časovna zahtevnost:  $O(E \log(E))$ 

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013\_1kolo/wolowitz

```
typedef pair<int, int> pii;
    int dijkstra(const vector<vector<pii>>>& graf, int s, int t) {
         int n = graf.size(), d, u;
         priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>> q;
         vector<bool> visited(n, false);
8
9
         vector<int> dist(n);
10
         q.push({0, s});
                          // {cena, tocka}
11
        while (!q.empty()) {
    tie(d, u) = q.top();
12
13
             q.pop();
14
15
             if (visited[u]) continue;
16
             visited[u] = true;
17
             dist[u] = d:
18
19
             if (u == t) break; // ce iscemo do vseh tock spremeni v --n == 0
20
21
22
             for (const auto& p : graf[u])
23
                 if (!visited[p.first])
                      q.push({d + p.second, p.first});
24
25
26
         return dist[t];
    }
```

#### 1.5.2 Dijkstra (kvadratičen)

**Vhod:** Seznam sosednosti s težami povezav in dve točki grafa. Povezave morajo biti pozitivne.

**Izhod:** Najkrajša pot med danima točkama, dana kot seznam vmesnih vozlišč skupaj z obema krajiščema.

**Časovna zahtevnost:**  $O(V^2)$ , to je lahko bolje kot  $O(E \log(E))$ .

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013\_1kolo/wolowitz

```
vector<int> dijkstra_square(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf, int s, int t) {
       int INF = numeric_limits<int>::max();
       int n = graf.size(), to, len;
5
       vector<int> dist(n, INF), prev(n);
6
       dist[s] = 0;
       vector<bool> visited(n, false);
8
       for (int i = 0; i < n; ++i) {
9
           int u = -1;
for (int j = 0; j < n; ++j)
10
11
               if (!visited[j] && (u == -1 || dist[j] < dist[u]))
12
           13
14
15
           visited[u] = true;
16
17
           for (const auto& edge : graf[u]) {
               tie(to, len) = edge;
19
               if (dist[u] + len < dist[to]) { // if path can be improved via me
20
                   dist[to] = dist[u] + len;
21
```

```
22
                    prev[to] = u;
23
24
            }
25
        } // v dist so sedaj razdalje od s do vseh, ki so bližje kot t (in t)
        vector<int> path; // ce je dist[t] == INF, je t v drugi komponenti kot s
        for (int v = t; v != s; v = prev[v])
27
            path.push_back(v);
        path.push_back(s);
29
        reverse(path.begin(), path.end());
31
        return path;
   }
```

#### 1.5.3 Bellman-Ford

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav in točka grafa. Povezave ne smejo imeti negativnega cikla (duh).

**Izhod:** Vrne razdaljo od dane točke do vseh drugih. Ni nič ceneje če iščemo samo do določene točke.

Časovna zahtevnost: O(EV)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013\_1kolo/wolowitz

```
vector<int> bellman_ford(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf, int s) {
         int INF = numeric_limits<int>::max();
4
5
         int n = graf.size(), v, w;
         vector<int> dist(n, INF);
6
         vector<int> prev(n, -1);
         vector<bool> visited(n, false);
9
10
         dist[s] = 0;
         for (int i = 0; i < n-1; ++i) { // i je trenutna dolžina poti
11
             for (int u = 0; u < n; ++u) {
12
                  for (const auto& edge : graf[u]) {
13
                      tie(v, w) = edge;
15
                       if (dist[u] != INF \&\& dist[u] + w < dist[v]) {
                           dist[v] = dist[u] + w;
                           prev[v] = u;
18
19
             }
20
         }
21
         for (int u = 0; u < n; ++u) { // cycle detection
23
             for (const auto& edge : graf[u]) {
24
                  tie(v, w) = edge;
25
                  if (dist[u] != INF && dist[u] + w < dist[v])
    return {}; // graph has a negative cycle !!</pre>
26
27
28
29
         return dist:
30
```

#### 1.5.4 Floyd-Warhsall

Vhod: Število vozlišč, število povezav in seznam povezav. Povezave ne smejo imeti negativnega cikla (duh).

**Izhod:** Vrne matriko razdalj med vsemi točkami, d[i][j] je razdalja od i-te do j-te točke. Če je katerikoli diagonalen element negativen, ima graf negativen cikel. Rekonstrukcija poti je možna s pomočjo dodatne tabele, kjer hranimo naslednika.

Časovna zahtevnost:  $O(V^3)$ , dober za goste grafe.

Prostorska zahtevnost:  $O(V^2)$ 

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013\_1kolo/wolowitz

```
3
     vector<vector<int>>> floyd_warshall(int n, int m, const int E[][3]) {
          int INF = numeric_limits<int>::max();
vector<vector<int>> d(n, vector<int>(n, INF));
4
5
           // vector<vector<int>> next(n, vector<int>(n, -1)); // da dobimo pot
 6
          for (int i = 0; i < m; ++i) {
               int u = E[i][0], v = E[i][1], c = E[i][2];
 8
               d[u][v] = c;
                // next[u][v] = v
10
11
12
          for (int i = 0; i < n; ++i)
13
               d[i][i] = 0;
14
15
          for (int k = 0; k < n; ++k)
16
               for (int i = 0; i < n; ++i)
  for (int j = 0; j < n; ++j)
    if (d[i][k] != INF && d[k][j] != INF && d[i][k] + d[k][j] < d[i][j])
        d[i][j] = d[i][k] + d[k][j];</pre>
17
18
19
20
                              // next[i][j] = next[i][k];
21
          return d; // ce je kateri izmed d[i][i] < 0, ima graf negativen cikel
22
     }
23
```

### 1.6 Minimalno vpeto drevo

#### 1.6.1 Prim

Vhod: Neusmerjen povezan graf s poljubnimi cenami povezav.

**Izhod:** Vrne ceno najmanjšega vpetega drevesa. Z lahkoto to zamenjamo z maksimalnim (ali katerokoli podobno operacijo) drevesom.

Časovna zahtevnost:  $O(E \log(E))$ , dober za goste grafe.

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: UVa 11631

```
3
    typedef pair<int, int> pii;
    int prim_minimal_spanning_tree(const vector<vector<pii>>>& graf) {
        int n = graf.size(), d, u;
        vector<bool> visited(n, false);
        priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>> q; // remove greater for max-tree
8
        q.push({0, 0});
10
        int sum = 0;
                                 // sum of the mst
11
        int edge_count = 0;
                                 // stevilo dodanih povezav
12
        while (!q.empty()) {
13
            tie(d, u) = q.top();
14
            q.pop();
15
16
            if (visited[u]) continue;
17
            visited[u] = true;
18
19
            sum += d:
20
            if (++edge_count == n) break; // drevo, jebeš solato
21
22
            for (const auto& edge : graf[u])
23
24
                if (!visited[edge.first])
                    q.push({edge.second, edge.first});
25
        } // ce zelimo drevo si shranjujemo se previous vertex.
26
27
        return sum;
    }
28
```

#### 1.6.2 Kruskal

Vhod: Neusmerjen povezan graf s poljubnimi cenami povezav.

**Izhod:** Vrne ceno najmanjšega vpetega drevesa. Z lahkoto to zamenjamo z maksimalnim (ali katerokoli podobno operacijo) drevesom.

Časovna zahtevnost:  $O(E \log(E))$ , dober za redke grafe. Če so povezave že sortirane, samo  $O(E\alpha(V))$ .

Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 11631

```
namespace {
     vector<int> parent;
 4
     vector<int> rank;
     int find(int x) {
         if (parent[x] != x)
    parent[x] = find(parent[x]);
10
          return parent[x];
11
12
13
     bool unija(int x, int y) {
14
         int xr = find(x);
int yr = find(y);
15
16
17
          if (xr == yr) return false;
18
          if (rank[xr] < rank[yr]) {</pre>
                                             // rank lahko tudi izpustimo, potem samo parent[xr] = yr;
19
         parent[xr] = yr;
} else if (rank[xr] > rank[yr]) {
20
^{21}
              parent[yr] = xr;
22
23
          } else {
              parent[yr] = xr;
24
25
              rank[xr]++;
26
27
          return true;
    }
28
29
     int kruskal_minimal_spanning_tree(int n, int m, int E[][3]) {
30
          rank.assign(n, 0);
31
32
          parent.assign(n, 0);
          for (int i = 0; i < n; ++i) parent[i] = i;</pre>
33
34
          vector<tuple<int, int, int>> edges;
          for (int i = 0; i < m; ++i) edges.emplace_back(E[i][2], E[i][0], E[i][1]);
          sort(edges.begin(), edges.end());
36
38
          int sum = 0, a, b, c, edge_count = 0;
         for (int i = 0; i < m; ++i) {
    tie(c, a, b) = edges[i];
40
              if (unija(a, b)) {
41
                   sum += c;
42
                   edge_count++;
43
44
              if (edge_count == n - 1) break;
45
46
          return sum:
47
48
```

## 1.7 Najnižji skupni prednik

**Vhod:** Drevo, podano s tabelo staršev. Vozlišče je koren, če je starš samemu sebi. Za queryje najprej potrebuješ pomožno tabelo skokov na višja vozlišča in tabelo nivojev.

**Izhod:** Za dani vozlišči u in v, vrne njunega najnižjega skupnega prednika, to je tako vozlišče p, da je p leži na poti od u do korena in od v do korena, ter je najdlje stran od korena drevesa.

**Časovna zahtevnost:**  $O(\log(n))$  na query, s  $O(n\log(n))$  predprocesiranja.

Prostorska zahtevnost:  $O(n \log(n))$ 

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/LCA/

```
vector<vector<int>> preprocess(const vector<int>& parent) {
   int n = parent.size();
   int logn = 1;
   while (1 << ++logn < n);
   vector<vector<int>> P(n, vector<int>(logn, -1));

for (int i = 0; i < n; i++) // previ prednik za i je parent[i]
   P[i][0] = parent[i];
</pre>
```

```
for (int j = 1; 1 << j < n; j++)
  for (int i = 0; i < n; i++)
    if (P[i][j - 1] != -1)</pre>
12
13
                                                                     // P[i][j] = 2^j-ti prednik i-ja
14
                         P[i][j] = P[P[i][j - 1]][j - 1];
15
     }
17
     int level_internal(const vector<int>% parent, vector<int>% L, int v) {
19
           if (L[v] != -1) return L[v];
21
           return L[v] = (parent[v] == v) ? 0 : level_internal(parent, L, parent[v]) + 1;
22
23
24
     vector<int> levels(const vector<int>& parent) {
           vector<int> L(parent.size(), -1);
25
           for (size_t i = 0; i < parent.size(); ++i) level_internal(parent, L, i);</pre>
26
27
           return L:
28
29
     int find_lca(const vector<int>& parent, int u, int v,
30
           const vector<vector<int>>& P, const vector<int>& L) { if (L[u] < L[v]) // if u is on a higher level than v then we swap them
31
32
                swap(u, v);
33
34
          int log = 1;
while (1 << ++log <= L[u]);</pre>
35
36
           log--; // we compute the value of [log(L[u)]]
37
38
                  (int i = log; i >= 0; i--) // we find the ancestor of node u situated on if (L[u] - (1 << i) >= L[v]) // the same level as v using the values in P
             for (int i = log; i >= 0; i--)
39
40
                       u = P[u][i];
41
42
             if (u == v) return u;
43
44
             for (int i = log; i >= 0; i--) // we compute LCA(u, v) using the values in P if (P[u][i] != -1 && P[u][i] != P[v][i])
                       u = P[u][i], v = P[v][i];
48
49
             return parent[u];
     }
```

## 1.8 Največji pretok in najmanjši prerez

Ce imamo omrežje s dopustnimi kapacitetami na povezavah, potem max flow pove, koliko največ lahko teže skozi od sourca s do sinka t. Min cut je najmanjša vsota tež povezav, ki jih moramo odstraniti, da se s in t popolnoma ločita. Ti dve vrednosti sta enaki.

#### 1.8.1 Ford-Fulkerson

**Vhod:** Matrika kapacitet dimenzij  $n \times n$  (tj. matrika sosednosti grafa z n vozlišči, kjer so vrednosti dopustni pretoki povezav). Vse kapacitete morajo biti nenegativne. Hitrejša (in dajlša) verzija tega algoritma je Edmonds-Karpov algoritem.

**Izhod:** Vrne maksimalen pretok od s do t, ki je po vrednosti enak minimalnemu prerezu. Konstruira tudi matriko pretoka. Če pot od s do t sploh ne obstaja vrne 0.

Časovna zahtevnost: O(Ef)

Prostorska zahtevnost:  $O(V^2)$ 

Testiranje na terenu: UPM 2016, 3. kolo deske

```
10
                  if (df > 0) {
                      flow[cur][y] -= df;
11
12
                      flow[y][cur] += df;
13
                      return df;
             }
15
         }
         return 0;
17
    }
18
19
     int ford_fulkerson_maximal_flow(const vector<vector<int>>>& capacity, int s, int t) {
20
         vector<vector<int>>> flow = capacity;
21
22
         int max_flow = 0, df;
23
         do {
             vector<bool> visited(flow.size(), false);
24
             df = dfs(s, t, visited, flow);
max_flow += df;
25
26
         } while (df != 0);
27
         return max_flow;
28
    }
29
```

#### 1.8.2 Edmonds-Karp

**Vhod:** Matrika kapacitet dimenzij  $n \times n$  (tj. matrika sosednosti grafa z n vozlišči, kjer so vrednosti dopustni pretoki povezav). Graf je lahko (in ponavadi tudi je) usmerjen. Vse kapacitete morajo biti nenegativne.

**Izhod:** Vrne maksimalen pretok od s do t. Konstruira tudi matriko pretoka. Če pot od s do t sploh ne obstaja vrne 0.

Časovna zahtevnost:  $O(VE^2)$ 

Prostorska zahtevnost:  $O(V^2)$ 

Testiranje na terenu: UVa 820, UPM 2016, 3. kolo deske

```
const int INF = numeric_limits<int>::max();
    struct triple { int u, p, m; };
5
    int edmonds_karp_maximal_flow(const vector<vector<int>>& capacity, int s, int t) {
9
        int n = capacity.size();
        vector<vector<int>> flow(n, vector<int>(n, 0));
10
        int maxflow = 0;
11
        while (true) {
12
             vector<int> prev(n, -2); // hkrati tudi visited array
13
                                       // bottleneck
             int bot = INF;
14
             queue<triple> q;
15
             q.push({s, -1, INF});
16
                                       // compute a possible path, add its bottleneck to the total flow
17
             while (!q.empty()) {
                 int u = q.front().u, p = q.front().p, mini = q.front().m; // while such path exists
18
                 q.pop();
19
20
21
                 if (prev[u] != -2) continue;
22
                 prev[u] = p;
23
24
                 if (u == t) { bot = mini; break; }
25
26
                 for (int i = 0; i < n; ++i) {
27
                     int available = capacity[u][i] - flow[u][i];
28
                     if (available > 0) {
                         q.push({i, u, min(available, mini)}); // kumulativni minimum
29
30
                 }
            }
32
             if (prev[t] == -2) break;
34
36
             maxflow += bot;
            for (int u = t; u != s; u = prev[u]) { // popravimo trenutni flow nazaj po poti
37
                 flow[u][prev[u]] -= bot;
38
                 flow[prev[u]][u] += bot;
39
40
        }
41
        return maxflow:
42
    }
43
```

### 1.9 Največje prirejanje in najmanjše pokritje

#### 1.9.1 Največje prirejanje v neuteženih dvodelnih grafih

V angleščini: maximum cardinality bipartite matching (če bi dodali še kakšno povezavo bi se dve stikali) in minimum vertex cover (če bi vzeli še kakšno točko stran, bi bila neka povezava brez pobarvane točke na obeh koncih).

Vhod: Dvodelen neutežen graf, dan s seznamom sosedov. Prvih left vozlišč je na levi strani.

**Izhod:** Število povezav vMCBM = število točk vMVC, pri MVC vrne tudi neko minimalno pokritje. Velja tudi MIS = V - MCBM, MIS pomeni maximum independent set.

Casovna zahtevnost: O(VE)Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: UVa 11138

```
namespace {
     vector<int> match, vis;
5
6
     int augmenting_path(const vector<vector<int>>& graf, int left) {
         if (vis[left]) return 0;
8
         vis[left] = 1;
9
         for (int right : graf[left]) {
10
             if (match[right] == -1 || augmenting_path(graf, match[right])) {
   match[right] = left;
11
12
                  match[left] = right;
13
14
                  return 1:
             }
15
         }
16
         return 0:
17
    }
18
19
     void mark_vertices(const vector<vector<int>>% graf, vector<bool>% cover, int v) {
20
^{21}
         if (vis[v]) return;
         vis[v] = 1;
22
         cover[v] = false;
23
         for (int r : graf[v]) {
24
             cover[r] = true;
26
             if (match[r] != -1)
                 mark_vertices(graf, cover, match[r]);
         }
28
    }
     int bipartite_matching(const vector<vector<int>>& graf, int left_num) {
         int n = graf.size();
32
         match.assign(2*n, -1);
33
34
         int mcbm = 0;
                                      // prvih left_num je v levem delu grafa
         for (int left = 0; left < left_num; ++left) {</pre>
35
             vis.assign(n, 0);
36
             mcbm += augmenting_path(graf, left);
37
38
         return mcbm:
39
    }
40
41
     vector<int> minimal cover(const vector<vector<int>>& graf, int left num) {
42
43
         bipartite_matching(graf, left_num);
44
         int n = graf.size();
45
         vis.assign(2*n, 0);
         vector<bool> cover(n, false);
46
         fill(cover.begin(), cover.begin() + left_num, true);
for (int left = 0; left < n; ++left)</pre>
47
48
             if (match[left] == -1)
49
                  mark_vertices(graf, cover, left);
51
         vector<int> result; // ni potrebno, lahko se uporablja kar cover
         for (int i = 0; i < n; ++i)
53
             if (cover[i])
                  result.push_back(i);
         return result;
    }
```

## 2 Podatkovne strukture

#### 2.1 Statično binarno iskalno drevo

Operacije: Klasično uravnoteženo binarno iskalno drevo.

- vstavi: doda +1 k countu na mestu idx
- briši: vrne true/false glede na to ali element obstaja in če, zmanjša njegov count za 1
- najdi k-tega: vrne indeks k-tega elementa. Zero based.

Časovna zahtevnost:  $O(\log(n))$  na operacijo

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2011/2011\_finale/kitajci

```
struct BST {
6
         int depth, n; // 1 << depth mora biti >= številu možnih elementov
         vector<int> tree; // number of elements in the tree = tree[0]
Q
         BST(int d) : depth(d), n(1 << d), tree(2*n, 0) {}
10
11
         void insert(int idx, int val = 1) {
             int i = n - 1 + idx;
while (i > 0) {
13
15
                  tree[i] += val;
17
                  i >>= 1;
18
19
             tree[0] += val;
20
21
22
         int get_kth(int k) {
23
             while (i < n - 1) {
24
                  int lc = tree[2*i+1];
25
                  if (lc <= k) {
26
                      i = 2*i + 2;
27
                      k -= lc;
28
                  } else {
29
                      i = 2*i + 1;
30
31
             }
32
33
             return i - n + 1;
34
35
         bool remove(int idx) {
36
             if (tree[n-1 + idx] \le 0) return false;
37
             insert(idx, -1);
38
39
             return true;
40
41
    };
    ostream& operator<<(ostream& os, const BST& t) {
42
         for (int i = 0; i <= t.depth; ++i) {
             os << string((1 << (t.depth - i)) - 1, '');
for (int j = (1 << i) - 1; j < (1 << (i+1)) - 1; ++j) {
44
45
                  os << t.tree[j] << string((1 << (t.depth - i + 1)) - 1, '');
46
47
             os << '\n';
48
         }
49
50
         return os;
51
     #endif // IMPLEMENTACIJA_PS_STATIC_BINARY_SEARCH_TREE_H_
```

## 2.2 Drevo segmentov

Operacije: Segment tree deljen po fiksnih točkah z dinamično alokacijo node-ov. Ob ustvarjanju roota povemo razpon vstavljanja, končne točke so postavljene po celih številih.

Za remove, ki ne zagotavlja nujno, da obstajajo stvari ki jih brišemo, se je treba malo bolj potruditi. Najprej odstranimo vse na trenutnem levelu, kolikor lahko, nato pa se v vsakem primeru pokličemo dalje (če je še kaj za odstranit in node-i obstajajo). Prav tako lahko vrnemo število izbrisanih stvari.

- $\bullet$  vstavi neko vrednost na intervalu [a, b]
- briši na intervalu [a, b]
- dobi vrednost na intervalu [a, b]
- najdi k-tega

Časovna zahtevnost:  $O(\log(n))$  na operacijo

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2014-finale/izstevanka

```
struct Node { // static division points, [l, r] intervals
 6
                   int 1, m, r;
Node* left, *right;
 7
 8
                   int here_count, total_count;
 9
                   Node(int 11, int rr) : 1(11), m((11+rr) / 2), r(rr),
10
                   left(nullptr), \ right(nullptr), \ here\_count(0), \ total\_count(0) \ \{\} \\ int \ insert(int \ f, \ int \ inc \ = \ 1) \ \{ \ // \ insert \ inc \ elemnts \ into \ [f, \ t]. \ use \ for \ removal \ too \ for \ the large of the l
11
12
                            if (f <= 1 \&\& r <= t) {
13
                                     here_count += inc;
14
                                     int lb = max(1, f), rb = min(r, t);
15
                                     int inserted = (rb - lb + 1) * inc;
total_count += inserted;
16
17
                                     return inserted;
18
19
                            int inserted = 0;
21
                            if (f <= m) {
                                     if (left == nullptr) left = new Node(1, m);
                                     inserted += left->insert(f, t, inc);
23
25
                                      if (right == nullptr) right = new Node(m + 1, r);
                                      inserted += right->insert(f, t, inc);
29
                            total count += inserted:
30
                            if (left != nullptr && right != nullptr) { // move full levels up (speedup, ne rabiš)
31
                                      int child_here_count = min(left->here_count, right->here_count);
                                     left->here_count -= child_here_count;
33
                                     right->here_count -= child_here_count;
34
                                     here_count += child_here_count;
35
                                     left->total_count -= (m - 1 + 1) * child_here_count;
36
                                     right->total_count -= (r - m) * child_here_count;
37
                                  // end speed up
38
                            return inserted;
39
40
41
                   int count(int f, int t) {      // count on interval [f, t]
      if (f <= 1 && r <= t) return total_count;
    int sum = 0, lb = max(1, f), rb = min(r, t);</pre>
42
43
44
                            if (f <= m && left != nullptr) sum_{ } += left -> count(f, t);
45
                           if (m + 1 <= t && right != nullptr) sum += right->count(f, t);
return sum + (rb - lb + 1) * here_count;
46
47
48
                   int get_kth(int k, int parent_count = 0) { // zero based
50
                             int above_count = here_count + parent_count;
                             int lc = above_count * (m - 1 + 1) + get_cnt(left);
                            if (k < lc) {
                                     if (left == nullptr) return 1 + k/above_count;
                                     return left->get_kth(k, above_count);
56
                                     k = lc;
58
                                     if (right == nullptr) return m + 1 + k/above_count;
                                     return right->get_kth(k, above_count);
59
                           }
60
61
62
                   void print(int 1, int r) {
    printf("[%d, %d]: here: %d, total: %d\n", 1, r, here_count, total_count);
63
64
                            if (left) left->print(l, m);
65
```

```
66
              if (right) right->print(m+1, r);
67
68
69
        private:
          int get_cnt(Node* left) {
             return (left == nullptr) ? 0 : left->total_count;
 71
     };
 73
 75
      // poenostavitev, ce ne rabimo intervalov
     struct SimpleNode { // static division points
76
          SimpleNode* left, *right;
 77
78
 79
          SimpleNode() : left(nullptr), right(nullptr), cnt(0) {}
          void insert(int 1, int r, int val) {
80
              if (1 == r) { cnt++; return; }
81
              int mid = (1 + r) / 2; // watch overflow
82
              if (val <= mid) {
83
                   if (left == nullptr) left = new SimpleNode();
84
                   left->insert(1, mid, val);
85
              } else {
86
                   if (right == nullptr) right = new SimpleNode();
87
                   right->insert(mid + 1, r, val);
88
89
              }
90
              cnt++:
          }
91
92
          int pop_kth(int 1, int r, int k) {    // one based
    if (1 == r) { cnt--; return 1; }
    int mid = (1 + r) / 2;
93
94
96
              if (k <= get_cnt(left)) {</pre>
                   cnt--
97
98
                   return left->pop_kth(1, mid, k);
              } else {
100
                   k -= get_cnt(left);
                   return right->pop_kth(mid + 1, r, k);
102
103
104
          }
105
106
        private:
107
          int get_cnt(SimpleNode* x) {
              if (x == nullptr) return 0;
108
              return x->cnt;
109
110
111
     #endif // IMPLEMENTACIJA_PS_SEGMENT_TREE_H_
```

#### 2.3 Avl drevo

Operacije: Klasično uravnoteženo binarno iskalno drevo.

- vstavi: doda +1 k countu, če obstaja
- najdi: vrne pointer na node ali nullptr, če ne obstaja
- briši: vrne true/false glede na to ali element obstaja in samo zmanjša njegov count (memory overhead, ampak who cares)
- najdi n-tega, vrne nullptr če ne obstaja

**Časovna zahtevnost:**  $O(\log(n))$  na operacijo

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2014-finale/izstevanka Opombe: To je lepa implementacija. V praksi ne rabimo vsega public interface-a je dovolj samo imeti nekje globalen root in private metode.

```
6 template<typename T>
7 class AvlNode {
8    public:
9         AvlNode<T>* left, *right;
10         size_t height, size, count;
11         T value;
12         AvlNode(const T& v) : left(nullptr), right(nullptr), height(1), size(1), count(1), value(v) {}
```

```
13
         ostream% print(ostream% os, int indent = 0) {
             if (right != nullptr) right->print(os, indent+2);
for (int i = 0; i < indent; ++i) os << ' ''; // or use string(indent, ''')</pre>
14
15
16
             os << value << endl;
             if (left != nullptr) left->print(os, indent+2);
17
18
             return os;
         }
    };
20
21
22
     template<typename T>
     class AvlTree {
23
      public:
24
25
         AvlTree() : root(nullptr) {}
26
         int size() const {
27
             return size(root);
28
         AvlNode<T>* insert(const T& val) {
29
             return insert(val, root);
30
31
         bool erase(const T& val) {
32
             return erase(val, root);
33
34
         const AvlNode<T>* get_nth(size_t index) const {
35
36
             return get_nth(root, index);
37
         \verb|const AvlNode<T>* find(const T\& value) const \{|
38
39
             return find(root, value);
40
41
         template<typename U>
42
         friend ostream& operator<<(ostream& os, const AvlTree<U>& tree);
43
44
45
         int size(const AvlNode<T>* const& node) const {
             if (node == nullptr) return 0;
46
47
             else return node->size;
         size_t height(const AvlNode<T>* const& node) const {
49
             if (node == nullptr) return 0;
50
51
             return node->height;
52
53
         int getBalance(const AvlNode<T>* const& node) const {
             return height(node->left) - height(node->right);
54
55
         void updateHeight(AvlNode<T>* const& node) {
56
             node->height = max(height(node->left), height(node->right)) + 1;
57
58
         void rotateLeft(AvlNode<T>*& node) {
59
             AvlNode<T>* R = node->right;
60
             node->size -= size(R->right) + R->count; R->size += size(node->left) + node->count;
61
             node->right = R->left; R->left = node; node = R;
62
             updateHeight(node->left); updateHeight(node);
63
64
65
         void rotateRight(AvlNode<T>*& node) {
66
             AvlNode<T>* L = node->left;
             \verb|node->size| -= size(L->left)| + L->count; L->size| += size(node->right)| + node->count;
67
             node->left = L->right; L->right = node; node = L;
68
69
             updateHeight(node->right); updateHeight(node);
70
71
         void balance(AvlNode<T>*& node) {
             int b = getBalance(node);
if (b == 2) {
72
73
74
                  if (getBalance(node->left) == -1) rotateLeft(node->left);
                  rotateRight(node);
76
             } else if (b == -2) {
                  if (getBalance(node->right) == 1) rotateRight(node->right);
77
78
                  rotateLeft(node);
79
             } else {
80
                  updateHeight(node);
81
82
         AvlNode<T>* insert(const T& val, AvlNode<T>*& node) {
83
             if (node == nullptr) return node = new AvlNode<T>(val);
84
             node->size++;
85
             AvlNode<T>* return_node = node;
86
             if (val < node->value) return_node = insert(val, node->left);
else if (node->value == val) node->count++;
87
88
             else if (node->value < val) return_node = insert(val, node->right);
89
             balance(node);
90
91
             return return_node;
92
93
         bool erase(const T& val, AvlNode<T>*& node) {
```

```
if (node == nullptr) return false;
  95
                                     if (val < node->value) {
                                                if (erase(val, node->left)) {
  96
  97
                                                           node->size--;
                                                           return true;
                                     } else if (node->value < val) {</pre>
                                                if (erase(val, node->right)) {
                                                          node->size--;
                                                           return true;
104
                                     } else if (node->value == val && node->count > 0) {
105
                                                node->count--;
106
                                                node->size--;
107
108
                                                return true;
                                     }
109
                                     return false;
110
111
                          const AvlNode<T>* get_nth(const AvlNode<T>* const& node, size_t n) const {
112
                                     size_t left_size = size(node->left);
if (n < left_size) return get_nth(node->left, n);
113
114
                                     else if (n < left_size + node->count) return node;
115
                                     \verb|else if (n < node->size)| return get_nth(node->right, n - left_size - node->count); \\
116
117
                                     else return nullptr;
118
                          \verb|const AvlNode<| T>* find(\verb|const AvlNode<| T>* const \& node, const T \& value) const \{ extends for each of the const to the const to
119
120
                                      if (node == nullptr) return nullptr;
121
                                      if (value < node->value) return find(node->left, value);
122
                                     else if (value == node->value) return node;
123
                                     else return find(node->right, value);
124
125
126
                          AvlNode<T>* root;
              };
127
              template<typename T>
              ostream& operator<<(ostream& os, const AvlTree<T>& tree) {
130
                          if (tree.root == nullptr) os << "Tree empty";</pre>
131
                          else tree.root->print(os);
133
                          return os;
134
135
               #endif // IMPLEMENTACIJA_PS_AVL_TREE_H_
```

#### 2.4 Fenwickovo drevo

**Operacije:** Imamo tabelo z indeksi  $1 \le x \le 2^k$  v kateri hranimo števila. Želimo hitro posodabljati elemente in odgovarjati na queryje po vsoti podseznamov.

- preberi vsoto do indeksa x (za poljuben podseznam, read(b) read(a))
- $\bullet\,$ posodobi število na indeksu x
- $\bullet$  preberi število na indeksu x.

 $\check{\mathbf{C}}$ asovna zahtevnost: O(k) na operacijo

Prostorska zahtevnost:  $O(2^k)$ 

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2013-finale/safety

```
const int MAX_INDEX = 16;
    vector<int> tree(MAX_INDEX+1, 0); // global tree, 1 based!!
6
    void update(int idx, int val) { // increments idx for value
         while (idx <= MAX_INDEX) {</pre>
9
             tree[idx] += val;
10
             idx += (idx \& -idx);
11
12
    }
13
14
    int read(int idx) { // read sum of [1, x], read(0) == 0, duh.
15
         int sum = 0;
while (idx > 0) {
16
17
             sum += tree[idx];
18
```

```
19
             idx -= (idx & -idx);
20
21
         return sum:
22
    }
     int readSingle(int idx) { // read a single value, readSingle(x) == read(x)-read(x-1)
         int sum = tree[idx];
if (idx > 0) {
26
              int z = idx - (idx \& -idx);
28
              while (idx != z) {
29
                  sum -= tree[idx];
30
                  idx = (idx \& -idx);
31
32
33
34
         return sum:
    }
35
```

## 2.5 Fenwickovo drevo (n-dim)

**Operacije:** Imamo n-dim tabelo dimenzij  $d_1 \times d_2 \times \cdots \times d_n$  z zero-based indeksi v kateri hranimo števila. Želimo hitro posodabljati elemente in odgovarjati na queryje po vsoti podkvadrov.

- ullet preberi vsoto do vključno indeksa x
- $\bullet\,$ posodobi število na indeksu x
- preberi vsoto na podkvadru (pravilo vključitev in izključitev)

Funkcije so napisane za 3D, samo dodaj ali odstrani for zanke za višje / nižje dimenzije in spremeni n za ne kockasto tabelo.

**Časovna zahtevnost:** kumulativna vsota in update  $O(\log(d_1 + \cdots + d_n))$ , za vsoto podkvadra  $O(2^d \log(d_1 + \cdots + d_n))$ .

Prostorska zahtevnost:  $O(d_1 \cdots d_n)$ 

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2010/2010\_3kolo/stanovanja

```
typedef vector<vector<vector<int>>> vvvi;
3
      int sum(int x, int y, int z, const vvvi& tree) { // [0,0,0 - x,y,z] vključno
5
           int result = 0;
 6
           for (int i = x; i \ge 0; i = (i & (i+1)) - 1)
                for (int j = y; j >= 0; j = (j & (j+1)) - 1)
  for (int k = z; k >= 0; k = (k & (k+1)) - 1)
    result += tree[i][j][k];
 8
9
10
           return result;
11
12
13
     void inc(int x, int y, int z, int delta, vvvi& tree) { // povečaj na koordinatah, 0 based
int n = tree.size(); // lahko so tudi različni n-ji za posamezno dimenzijo
14
15
           for (int i = x; i < n; i |= i+1)
for (int j = y; j < n; j |= j+1)
for (int k = z; k < n; k |= k+1)
16
17
18
                          tree[i][j][k] += delta;
20
     }
      int subsum(int x1, int y1, int z1,
                    int x2, int y2, int z2, const vvvi& tree) { // vsota na [x1,y1,z1 - x2,y2,z2], vključno
           x1--; y1--; z1--;
           return sum(x2, y2, z2, tree)
26
                    sum(x1, y2, z2, tree)
                    sum(x2, y1, z2, tree)
                                                    // pravilo vključitev in izključitev
27
                    sum(x2, y2, z1, tree)
                    sum(x1, y1, z2, tree)
                    sum(x1, y2, z1, tree)
sum(x2, y1, z1, tree)
30
31
                    sum(x1, y1, z1, tree);
32
    }
33
```

#### 2.6 Trie

**Operacije:** Prefix tree, hranimo besede, črko po črko na nivoju, ćrke so iz neke končne abecede  $\Sigma$ , pri implementaciji  $\Sigma = \{a, \ldots, z\}$ .

- vstavi besedo
- največji skupen prefix z dano besedo
- največji skupen prefix med besedami v drevesu (vrne ena preveč)

Časovna zahtevnost:  $O(\ell)$  za add in common\_prefix, ki tju uporabimo na besedi dolžine  $\ell$  ter O(|T|) za najdaljši prefix med vsemi besedami, kjer je |T| število vozlišč v drevesu.

**Prostorska zahtevnost:**  $O(|T|) = O(n|\Sigma|)$ , kjer je n število besed, v praksi manj, ker se prekrivajo.

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/PRHYME/ TODO

```
struct Node {
          int words, total; // koliko besed se konča tukaj, koliko besed je v poddrevesu
          Node* nodes[26];
 8
          Node() : words(0), total(0) {
9
              for (int i = 0; i < 26; ++i) nodes[i] = nullptr;
10
11
          void add(const string& word, size_t idx = 0) {
12
13
              if (idx == word.size()) { words++; return; }
14
               int p = word[idx]-'a';
              if (nodes[p] == nullptr) nodes[p] = new Node();
              total++;
16
              nodes[p]->add(word, idx+1);
18
          void print(int n, string& prefix) {
              if (n == 0) return;
for (int j = 0; j < words; ++j)
    printf("%s\n", prefix.c_str());</pre>
20
              for (int i = 0; i < 26; ++i) {
                   if (nodes[i] != nullptr) {
25
                       prefix.push_back('a'+i);
nodes[i]->print(n-1, prefix);
26
                       prefix.pop_back();
28
29
              }
30
31
          int longest_common_prefix_length() { // najdaljši skupen prefix med besedami v drevesu + 1
32
              int childc = 0:
33
              int max1 = 0;
34
              for (int i = 0; i < 26; ++i) {
35
                   if (nodes[i] != nullptr) {
36
37
                        childc++:
                        maxl = max(maxl, nodes[i]->longest_common_prefix_length());
38
                   }
39
              }
40
              if (maxl > 0) return maxl+1; // ce je match v poddrevesu, imamo match+1 return childc > 1 || (childc == 1 && words > 0) || (words > 1);
41
42
             // sicer imamo match ce sta due isti ali imamo otroka in mi eno besedo ali dua otroka
43
          int common_prefix(const string& s, size_t x = 0) { // koliko crk imata skupnih
              if (nodes[s[x]-'a'] == nullptr || x == s.size()) return x;
return nodes[s[x]-'a']->common_prefix(s, x+1);
45
47
          int size() { return total+words; }
          ~Node() {
49
              for (int i = 0; i < 26; ++i)
                   delete nodes[i];
52
    };
53
     #endif // IMPLEMENTACIJA_PS_TRIE_H_
```

## 3 Algoritmi

## 3.1 Najdaljše skupno podzaporedje

**Vhod:** Dve zaporedji a in b dolžin n in m.

**Izhod:** Najdaljše skupno podzaporedje (ne nujno strnjeno) LCS. Lahko dobimo tudi samo njegovo dolžino. Problem je povezan z najkrajšim skupnim nadzaporedjem (SCS). Velja SCS + LCS = n + m.

Časovna zahtevnost: O(nm)

**Prostorska zahtevnost:** O(nm) za podzaporedje, O(m) za dolžino.

Testiranje na terenu: UVa 10405

```
// lahko pridemo na O(n sqrt(n))
               vector < int > longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& a, const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (const vector < int > \& b) \ \{ longest\_common\_subsequence (con
                            int n = a.size(), m = b.size();
                            vector<vector<int>> c(n + 1, vector<int>(m + 1, 0));
                           for (int i = 1; i <= n; ++i)
                                       for (int j = 1; j <= m; ++j)
if (a[i-1] == b[j-1])
                                                                  c[i][j] = c[i-1][j-1] + 1;
11
                                                      else
                                                               c[i][j] = max(c[i][j-1], c[i-1][j]);
12
                           vector<int> sequence;
13
                           int i = n, j = m;
while (i > 0 && j > 0) {
15
                                        if (a[i-1] == b[j-1]) {
16
                                                     sequence.push_back(a[i-1]);
17
                                        i--; j--;
} else if (c[i][j-1] > c[i-1][j]) {
18
19
20
                                        } else {
21
22
                                                     i--;
                                        }
23
24
                           reverse(sequence.begin(), sequence.end());
25
26
                           return sequence;
             }
27
28
29
              // O(n) prostora, lahko tudi zgornjo verzijo, ce je dovolj spomina.
30
              int longest_common_subsequence_length(const vector<int>& a, const vector<int>& b) {
                           int n = a.size(), m = b.size(); // po moznosi transponiraj tabelo, ce je malo spomina
vector<vector<int>>> c(2, vector<int>(m + 1, 0));
31
32
                           bool f = 0;
33
                           for (int i = 1; i <= n; ++i) {
34
                                        for (int j = 1; j <= m; ++j)
if (a[i-1] == b[j-1])
36
                                                                  c[f][j] = c[!f][j-1] + 1;
                                                                   c[f][j] = max(c[f][j-1], c[!f][j]);
40
                                         f = !f;
41
                           return c[!f][m];
42
             }
43
```

## 3.2 Najdaljše naraščajoče podzaporedje

**Vhod:** Zaporedje elementov na katerih imamo linearno urejenost.

Izhod: Najdaljše naraščajoče podzaporedje. Časovna zahtevnost:  $O(n \log(n))$  in  $O(n^2)$ 

Prostorska zahtevnost: O(n)Testiranje na terenu: UVa 103

**Opomba:** Za hitro verzijo je zaradi bisekcije potrebna linearna urejenost elementov. Pri  $n^2$  verziji je dovolj delna urejenost. V tem primeru je elemente morda treba urediti, tako da je potem potrebno za urejanje izbrati neko linearno razširitev dane delne urejenosti. Pri obeh verzijah elementi niso omejeni na števila,

vendar pri prvi ne moremo samo zamenjati tipa, ki ga funkcija vrača, lažje je spremeniti, da vrača indekse elementov namesto dejanskega zaporedja.

```
vector<int> longest_increasing_subsequence(const vector<int>& a) {
3
          vector<int> p(a.size()), b;
 4
          int u, v;
5
 6
          if (a.empty()) return {};
 7
          b.push_back(0);
 8
9
          for (size_t i = 1; i < a.size(); i++) {
    if (a[b.back()] < a[i]) {</pre>
10
11
                   p[i] = b.back();
12
                    b.push_back(i);
13
14
                    continue:
               }
15
16
               for (u = 0, v = b.size()-1; u < v;) {
   int c = (u + v) / 2;
   if (a[b[c]] < a[i]) u = c + 1;</pre>
17
18
19
20
                    else v = c;
               }
^{21}
22
               if (a[i] < a[b[u]]) {
23
24
                    if (u > 0) p[i] = b[u-1];
                    b[u] = i;
26
          }
27
          for (u = b.size(), v = b.back(); u--; v = p[v]) b[u] = a[v]; return b; // b[u] = v, če želiš indekse, ali ce ima a neinteger elemente
30
31
32
     vector<int> longest_increasing_subsequence_square(const vector<int>& a) {
33
          if (a.size() == 0) return {};
34
          int max_length = 1, best_end = 0;
35
          int n = a.size();
36
          vector\langle int \rangle m(n, 0), prev(n, -1); // m[i] = dolzina lis, ki se konca pri i
37
          m[0] = 1;
38
          prev[0] = -1;
39
40
          for (int i = 1; i < n; i++) {
41
              m[i] = 1;
42
               prev[i] = -1;
43
44
               for (int j = i-1; j >= 0; --j) {
45
                   if (m[j] + 1 > m[i] && a[j] < a[i]) {
    m[i] = m[j] + 1;
46
47
                         prev[i] = j;
48
                    }
49
50
                    if (m[i] > max_length) {
51
                         best_end = i;
53
                        max_length = m[i];
               }
55
          }
57
          vector<int> lis;
          for (int i = best_end; i != -1; i = prev[i]) lis.push_back(a[i]);
          reverse(lis.begin(), lis.end());
          return lis;
60
61
```

#### 3.3 Najdaljši strnjen palindrom

**Vhod:** Niz s dolžine n.

**Izhod:** Števili f in t, tako da je niz s[f:t] palindrom največje dolžine, ki ga je možno najti v s. No nujno edini, niti prvi. Uporablja Mancherjev algoritem.

```
Časovna zahtevnost: O(n)
```

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/LPS/

```
3 pair<int, int> find_longest_palindrome(const string& str) { // returns [start, end)
4 int n = str.length();
```

```
5
        if (n == 0) return \{0, 0\};
6
        if (n == 1) return {0, 1};
        n = 2*n + 1; // Position count
int L[n]; // LPS Length Array
        L[0] = 0;
9
        L[1] = 1;
10
        int C = 1;
                      // centerPosition
11
                      // centerRightPosition
        int R = 2;
12
        int i = 0;  // currentRightPosition
int iMirror;  // currentLeftPosition
13
14
        int maxLPSLength = 0, maxLPSCenterPosition = 0;
15
        int start = -1, end = -1, diff = -1;
16
17
        for (i = 2; i < n; i++) {
18
            iMirror = 2*C-i; // get currentLeftPosition iMirror for currentRightPosition i
19
            L[i] = 0;
diff = R - i; // If currentRightPosition i is within centerRightPosition R
20
21
            if (diff > 0) L[i] = min(L[iMirror], diff);
22
                                                                            // Attempt to expand
23
            while ( ((i + L[i]) < n && (i - L[i]) > 0) && ( (i + L[i] + 1) % 2 == 0) ||
                                                                            // palindrome centered at
// currentRightPosition i Here
24
25
                     26
27
                                                                            // match then increment LPS
// Length by ONE If even
28
            }
29
            if (L[i] > maxLPSLength) { // Track maxLPSLength
30
                                                                            // position, we just increment
                                                                            // LPS by ONE without any
31
                maxLPSLength = L[i];
                maxLPSCenterPosition = i;
                                                                            // character comparison
32
            }
33
34
            35
36
                R = i + L[i];
                                  // adjust centerPosition C based on expanded palindrome.
37
            }
39
        }
        start = (maxLPSCenterPosition - maxLPSLength)/2;
40
        end = start + maxLPSLength;
41
42
        return {start, end};
```

## 3.4 Podseznam z največjo vsoto

**Vhod:** Zaporedje elementov  $a_i$  dolžine n.

**Izhod:** Največja možna vsota strnjenega podzaporedja a (lahko je tudi prazno). Alternativna verzija tudi vrne iskano zaporedje (najkrajše tako). Tretja verzija poišče k-to največjo vsoto.

Časovna zahtevnost: O(n),  $O(n \log(n) + nk)$ 

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://www.codechef.com/problems/KSUBSUM

```
int maximum_subarray(const vector<int>& a) { // glej komentarje ce ne dovolimo prazne vsote
3
        4
5
6
            max_ending_here = max(0, max_ending_here + x);
            max_so_far = max(max_so_far, max_ending_here);
        return max_so_far;
9
    }
10
11
    vector<int> maximum_subarray_extract(const vector<int>& a) {
        int max_ending_here = 0, max_so_far = 0;
13
        int idx_from = 0, total_to = 0, total_from = 0;
14
        for (size_t i = 0; i < a.size(); ++i) {
    if (max_ending_here + a[i] > 0) {
15
16
                max_ending_here += a[i];
17
            } else {
18
                idx_from = i + 1;
19
20
            if (max_ending_here > max_so_far) {
21
                total_from = idx_from;
22
                total_to = i + 1;
23
                max_so_far = max_ending_here;
24
            }
25
```

```
27
           return vector<int>(a.begin() + total_from, a.begin() + total_to);
     }
28
29
      int maximum_subarray(const vector<int>& a, int k) { // k = 1 \dots n(n-1)/2
           int n = a.size();
31
           vector<int> s(n+1, 0);
           vector<pair<int, int>> p(n+1);
           priority_queue<tuple<int, int, int>> q;
           for (int i = 0, m = 0; i < n; ++i) {
    s[i+1] = s[i] + a[i];
35
36
                if (s[m] > s[i]) m = i;
37
               p[i+1] = make_pair(s[i+1], i+1);
38
39
                q.push(make_tuple(s[i+1]-s[m], i+1, m));
40
          sort(p.begin(), p.end());
vector<int> ss(n+1);
for (int i = 0; i <= n; ++i)</pre>
41
42
43
                ss[p[i].second] = i;
44
45
          int v = -1, i, j;
for (int l = 1; l <= k; ++l) {
    tie(v, i, j) = q.top();</pre>
46
47
48
49
                q.pop();
50
               for (int m = ss[j] + 1; m <= n; ++m) {
    if (p[m].second < i) {</pre>
51
52
                          q.push(make_tuple(s[i]-p[m].first, i, p[m].second));
54
56
                }
           }
57
58
           return v;
     }
```

## 3.5 Leksikografsko minimalna rotacija

**Vhod:** Niz znakov s dolžine n.

**Izhod:** Indeks i, tako da je string s[i:] + s[:i] leksikografsko najmanjši, izmed vseh možnih rotacij s.

Časovna zahtevnost: O(n)

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: UVa 719

**Opomba:** Če smo res na tesnem s prostorom, lahko funkcija sprejme dejanski string in ga ne podvoji, ter dela vse indekse po modulu n.

```
int minimal_rotation(string s) {
    s += s;
    int len = s.size(), i = 0, j = 1, k = 0;
    while (i + k < len && j + k < len) {
        if (s[i+k] == s[j+k]) k++;
        else if (s[i+k] > s[j+k]) { i = i+k+1; if (i <= j) i = j+1; k = 0; }
        else if (s[i+k] < s[j+k]) { j = j+k+1; if (j <= i) j = i+1; k = 0; }
    }
}
return min(i, j);
}</pre>
```

## 3.6 BigInt in Karatsuba

Class za računanje z velikimi števili, v poljubni bazi. IO deluje samo v desetiški.

Operacije: Seštevanje, odštevanje, množenje, primerjanje.

- seštevanje: samostojno, za negativne rabi in <.
- odštevanje: samostojno, če bo razlika pozitivna. Za negativne prevedi na seštevanje a + (-b).

- množenje: rabi +, « in \* s števko. Za negativne samo malo manipulacije predznakov. Lahko uporabiš tudi karatsubo.
- primerjanje: samostojno, za negativne samo malo manipulacije predznakov

Jasno ni treba implementirati vsega. + in \* nista tako zelo počasna, tako da verzije + = ipd. niso nujno potrebne.

**Časovna zahtevnost:** O(n) za +, -, \* stevka,  $O(n^2)$  za  $*, O(n^{1.585})$  za karatsubo.

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/test\_okolja/odstevanje in http://putka.upm.si/tasks/test\_okolja/sestevanje

```
6
     template<typename T>
    struct Number {
         bool sign = true; // true = 1 = +, false = 0 = -
8
9
         deque<T> data;
         static const int base = 10; // bi se lahko spremenilo samo I/O nebi delal, matematika bi
10
         static const int KARATSUBA_LIMIT = 2; // kdaj preklopi na bruteforce množenje
11
12
         13
14
15
         Number(const string& s) { from_string(s); }
16
         void from_string(const string& s) {
17
             if (s.size() == 0) data = \{0\}:
18
             int i = 0;
19
             if (s[0] == '+') sign = 1, i = 1;
if (s[0] == '-') sign = 0, i = 1;
20
21
             int 1 = s.size(); data.resize(1-i);
22
             for (; i < 1; ++i) {
    if (!('0' <= s[i] && s[i] <= '9')) return; // silent quit po prvi ne stevilki
23
24
25
                  data[l-i-1] = s[i] - '0';
26
27
             clear_zeros();
         }
         string to_string() const {
29
             if (data.empty()) return "0";
             string s = (sign) ? "" : "-";
for (int i = data.size() - 1; i >= 0; --i)
31
                 s.push_back('0' + data[i]);
33
35
         Number operator+(const Number& o) const { // remove signs if using for positive only
36
             if (sign == 0) return -((-*this) + (-o));
37
             if (sign == 1 && o.sign == 0) return (*this < -o) ? -((-o) - *this) : *this - (-o);
38
             bool carry = false;
39
             int i = 0, j = 0, n = data.size(), m = o.data.size();
40
             deque<T> r;
41
             while (i < n | | j < m) {
42
                  T c = ((i < n) ? data[i++] : 0) + ((j < m) ? o.data[j++] : 0) + carry;
43
                  carry = (c >= base);
44
                  r.push_back(c % base);
45
46
             if (carry) r.push_back(1);
47
48
             return Number(move(r));
49
         Number operator-() const { return Number(data, !sign); }
50
         bool operator == (const Number & o) const { return sign == o.sign && data == o.data; }
51
         bool operator<(const Number& o) const {
52
             if (sign == o.sign) {
53
                  if (sign == 0) return -o < -*this;
54
                  if (data.size() == o.data.size()) {
    for (int i = data.size() - 1; i >= 0; --i)
55
56
                          if (data[i] == o.data[i]) continue;
                          else return data[i] < o.data[i];</pre>
                  return data.size() < o.data.size();</pre>
60
             }
             return sign < o.sign;
62
         Number& operator+=(const Number& o) { // lahko tudi s +. Samo za pozitivne.
64
             bool carry = false;
int i = 0, j = 0, n = data.size(), m = o.data.size();
while (i < n || j < m) {</pre>
65
66
```

```
if (i < n && j < m) data[i] += o.data[j++] + carry;
                                            data[i] += carry;
 69
                     else if (i < n)
                                             data.push_back(o.data[j++] + carry);
 70
                     else
                     carry = data[i] / base;
 71
                     data[i++] %= base;
 72
 73
                if (carry) data.push_back(1);
 74
                clear_zeros();
                return *this;
 76
 77
           Number operator*(const T& o) const { // z eno števko
 78
 79
                deque<T> r;
                int carry = 0, n = data.size();
 80
                for (int i = 0; i < n; ++i) {
 81
                     T c = data[i]*o + carry;
 82
                     carry = c / base;
 83
                     c %= base;
 84
                    r.push_back(c);
 85
               }
 86
               if (carry) r.push_back(carry);
return Number(move(r), sign);
 87
 88
 89
           Number operator<<(int n) const { // na zacetek dodamo n ničel
 90
 91
               deque<T> r(n, 0);
r.insert(r.end(), data.begin(), data.end());
 92
 93
                return Number(move(r));
94
 95
           Number operator*(const Number<T>& o) const {
                if (sign == 0 && o.sign == 0) return ((-*this) * (-o));
if (sign == 0 && o.sign == 1) return -((-*this) * o);
 96
 97
98
                if (sign == 1 && o.sign == 0) return -(*this * (-o));
99
                Number r;
100
                int m = o.data.size();
                for (int i = 0; i < m; ++i)
101
102
                   r += (*this*o.data[i] << i);
103
104
           Number operator-(const Number& o) const {
105
106
                deque<T> r;
                bool carry = false;
int i = 0, j = 0, n = data.size(), m = o.data.size();
while (i < n || j < m) {
    T c = data[i++] + base - ((j < m) ? o.data[j++] : 0) - carry;</pre>
107
108
109
110
                     carry = 1 - c / base;
111
                     c %= base;
112
                     r.push_back(c);
113
114
                return Number(move(r));
115
           }
116
117
118
         private:
           void clear_zeros() {
119
               while (data.size() > 0 && data.back() == 0) data.pop_back();
120
121
                if (data.empty()) sign = 1;
           }
122
123
      };
124
      template<typename T> // karatsuba algorithm
125
126
      \label{lem:number} $$\operatorname{Number}_T>\&\ a,\ \operatorname{const}\ \operatorname{Number}_T>\&\ b)\ \{$
127
           if (a.data.size() <= Number<T>::KARATSUBA_LIMIT || b.data.size() <= Number<T>::KARATSUBA_LIMIT)
128
               return a*b;
129
           if (a.sign == 0 \&\& b.sign == 0) return ((-a) * (-b));
130
           if (a.sign == 0 && b.sign == 1) return -((-a) * b);
131
           if (a.sign == 1 && b.sign == 0) return -(a * (-b));
133
           Number<T> a0, a1, b0, b1, c0, c1, c2;
int m = min(a.data.size(), b.data.size())/2; // choose m carefully
134
135
136
           a0.data.assign(a.data.begin(), a.data.begin()+m);
a1.data.assign(a.data.begin()+m, a.data.end());
137
138
139
           b0.data.assign(b.data.begin(), b.data.begin()+m);
           b1.data.assign(b.data.begin()+m, b.data.end());
140
141
           c2 = karatsuba(a1, b1);
c0 = karatsuba(a0, b0);
142
143
           c1 = karatsuba(a0+a1, b0+b1) - c0 - c2;
144
145
           return (c2 << 2*m) + (c1 << m) + c0;
146
147
      #endif // IMPLEMENTACIJA_ALGO_BIGINT_H_
148
```

#### 3.7 2-SAT

**Vhod:** Formula  $\varphi(x_1,\ldots,x_n)$  v 2-CNF obliki, torej

$$\varphi = S_1 \wedge \cdots \wedge S_n, \quad S_i = L_{i1} \vee L_{i2}, \quad L_{ij} \in \{x_1, \dots, x_n, \neg x_1, \dots, \neg x_n\}.$$

Za naše namene je predstavljena kot seznam parov števil od  $\pm 1$  do  $\pm n$ , kjer pozitivna število i pomeni literal  $x_i$ , negativno število -i pa literal  $\neg x_i$ . Na primer,

$$[(-2,3),(4,5),(-3,-1)]$$

predstavlja formulo

$$(\neg x_2 \lor x_3) \land (x_4 \lor x_5) \land (\neg x_3 \lor \neg x_1).$$

**Izhod:** Nabor n vrednosti za  $x_i$ , pri katerih je formula resnična. Če tak nabor ne obstaja, vrne  $(-1, \ldots, -1)$ .

Časovna zahtevnost: O(V + E)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: Uva 11294

```
int var2node(int var, int n) { // sprem. od \pm 1 do \pm n spremeni v vozlišče od 0 do 2n-1 return (var > 0) ? var - 1 : -var - 1 + n;
3
 4
5
 6
      namespace {
      int dfscount:
      vector<int> postorder;
vector<int> comp; // comp[i] pove v kateri componenti je i. Componente so top. urejene.
vector<bool> visited;
10
11
12
13
      void get_postorder(const vector<vector<int>>& G, int v) { // izračuna čase odhodov iz vozlišč
14
            visited[v] = true;
for (int u : G[v])
15
16
17
                 if (!visited[u])
                       get_postorder(G, u);
18
            postorder[dfscount--] = v;
20
      void mark_comp(const vector<vector<int>>& G, int v, int scccount) { // najde povezane komponente
22
            comp[v] = scccount;
24
            for (int u : G[v])
                 if (comp[u] == -1)
25
                       mark_comp(G, u, scccount);
26
      }
27
28
      vector<int> solve_2sat(const vector<pair<int, int>>& formula, int n) {
29
            vector<vector<int>> G(2*n), GR(2*n);
30
31
            int x, y;
            for (const auto& term : formula) { // Imamo \ stavek \ x \ v \ y.
32
                 tie(x, y) = term; // Naredimo dva sklepa: -x => y, -y => x
int tx = var2node(x, n), ty = var2node(y, n);
int nx = var2node(-x, n), ny = var2node(-y, n);
G[nx].push_back(ty); G[ny].push_back(tx); // naredimo graf implikacij
GR[ty].push_back(nx); GR[tx].push_back(ny); // in obraten graf
33
34
35
36
37
38
39
            dfscount = 2*n-1;
40
            postorder.resize(2*n);
41
            visited.assign(2*n, false);
for (int i = 0; i < 2*n; ++i)
    if (!visited[i])</pre>
42
43
44
45
                       get_postorder(G, i);
46
47
            comp.assign(2*n, -1);
            int scccount = 0;
            for (int v : postorder)
49
                 if (comp[v] == -1)
                       mark_comp(GR, v, scccount++);
```

```
52
             for (int i = 0; i < n; ++i) {
53
                if (comp[i] == comp[n+i])
54
                          return vector<int>(n, -1); // ali false
55
             } // ce ne rabis resitve lahko das tukaj return true;
57
             vector<int> solution(n);
             for (int i = 0; i < n; ++i)
59
                   solution[i] = comp[i] > comp[n+i];
61
             return solution;
      }
62
63
      bool evaluate(const vector<pair<int, int>>& formula, const vector<int>& values) {
   int x, y; // izračuna vrednost formule pri danem naboru vrednosti spremenljivk
   for (const auto& p : formula) { // pricakujemo da so v formuli stevilke od \pm 1 do \pm n
        tie(x, y) = p; // in da imamo n vrednosti, ki so 0 ali 1
        bool vx = values[abs(x)-1] ^ (x < 0);</pre>
64
65
66
67
68
                    bool vy = values[abs(y)-1] ^{\circ} (y < 0);
69
                    if (!(vx || vy)) return false;
70
71
             return true:
72
```

#### 3.8 Knuth-Morris-Pratt

**Vhod:** Niz znakov s dolžine n in niz znakov p dolžine m. Posebej lahko izračunamo tudi failure function ali podamo indeks, da išče po nizu samo od nekje naprej.

Izhod: Najmanjši indeks  $0 \le i < n$ , tako da se v s na mestih s[i:i+m] nahaja p. Če tak indeks ne obstaja vrne -1. Program torej najde prvo pojavitev p v s. Hkrati izračuna tudi  $failure\_function$  ff, ki pove nekaj o samopodobnosti niza. Vrednost ff[i-1] pove indeks naslednje črke, ki jo moramo preveriti, če vemo, da smo na i-tem znaku ravno failali match podniza. Drugače, to je dolžina največjega pravega podniza p[:i+1], ki je hkrati prefix in suffix za niz p[:i+1]. Primer:

p	A	В	С	D	A	В	D
i	0	1	2	3	4	5	6
ff	0	0	0	0	1	2	0

Casovna zahtevnost: O(n+m)

Prostorska zahtevnost: O(m)

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/NHAY/

```
3
     vector<int> compute_failure_function(const string& p) {
         int m = p.size();
4
         vector<int> ff(m, 0);
5
         for (int k = 0, i = 1; i < m; ++i) {
6
             while (k > 0 & p[i] != p[k]) k = ff[k-1];
if (p[i] == p[k]) k++;
8
             ff[i] = k;
9
10
         return ff:
11
12
13
     int knuth_morris_pratt(const string& s, const string& p, const vector<int>& ff, int start) {
14
15
         int k = 0, n = s.size(), m = p.size();
         for (int i = start; i < n; i++) {
16
              while (k > 0 \&\& p[k] != s[i]) k = ff[k-1];
17
             if (s[i] == p[k]) k++;
if (k == m) return i - k + 1;
18
19
         }
20
^{21}
         return -1;
    }
22
23
     int knuth_morris_pratt(const string& s, const string& p) {
24
         vector<int> ff = compute_failure_function(p);
26
         return knuth_morris_pratt(s, p, ff, 0);
```

```
27
    }
28
29
     vector<int> find_all_occurences(const string& s, const string& p) {
30
         vector<int> ff = compute_failure_function(p), result;
         int i = -1;
31
         while ((i = knuth_morris_pratt(s, p, ff, i + 1)) != -1) {
32
             result.push_back(i); // or do something else
34
         return result;
36
37
     vector<int> find_non_overlaping_occurences(const string& s, const string& p) {
         vector<int> ff = compute_failure_function(p), result;
38
         int i = -p.size();
while ((i = knuth_morris_pratt(s, p, ff, i + p.size())) != -1) {
39
40
             result.push_back(i); // or do something else
41
42
         return result:
43
    }
44
    int minimal_period(const string& s) {
45
         int n = s.size();
vector<int> ff = compute_failure_function(s);
int candidate = n - ff.back();
46
47
48
         if (n % candidate == 0) return candidate;
49
50
         return n;
    }
51
```

## 3.9 z-funkcija

**Vhod:** Niz znakov s dolžine n.

**Izhod:** z-funkcija niza. Vrednost z[i] pove največji skupni prefix med s in s[i:]. Primer: za s = "aaaaa" je z = [0,4,3,2,1], za s = "aaabaab" je z = [0,2,1,0,2,1,0], za s = "abacaba" je z = [0,0,1,0,3,0,1].

Časovna zahtevnost: O(n)

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: TODO

```
vector<int> z_function(const string& s) {
          int n = s.length();
          vector<int> z(n);
5
          for (int i = 1, 1 = 0, r = 0; i < n; ++i) {
    if (i <= r) z[i] = min(r - i + 1, z[i - 1]);
    while (i + z[i] < n && s[z[i]] == s[i + z[i]]) ++z[i];
6
 8
               if (i + z[i] - 1 > r) l = i, r = i + z[i] - 1;
9
          }
10
          return z:
11
     }
12
     int match(const string& s, const string& p) {
13
          string t = p + '#' + s; // # does not appear in s or p
vector<int> z = z_function(t);
14
15
          int n = s.size(), m = p.size();
16
17
          for (int i = 0; i < n; ++i)
              if (z[i+m+1] == m)
19
                   return i;
          return -1:
20
21
     int minimal_period_zf(const string& s) {
22
23
          int n = s.size();
          vector<int> z = z_function(s);
          for (int i = 1; i < n; ++i)

if (n \% i == 0 \&\& i + z[i] == n) // ce ni pogoja n \% i == 0 najdemo tudi necele periode
                    return i; // če najdemo vse take i, najdemo vse periode
27
28
    }
29
```

## 3.10 Minimalna perioda niza

**Vhod:** Niz znakov s dolžine n.

**Izhod:** Dolžina minimalne periode s, tj. tak k, da je  $(s[:k])^{\frac{n}{k}} = s$ . Primer: minimalna perioda s = ``abcabcabc'' je ``abc'', dolžine 3. Časovna zahtevnost: O(n)Prostorska zahtevnost: O(n)Testiranje na terenu: TODO

Implementacija: Glej z-funkcija, str. 29 ali Knuth-Morris-Pratt, str. 28.

#### 4 Numerika

## 4.1 Gaussova eliminacija – UNTESTED

**Vhod:** Matrika  $A' = [A \ b]$ , ki predstavlja  $m \times n$  sistem Ax = b.

**Izhod:** Število rešitev: 0, 1, ali  $\infty$  ter v primeru, da rešitev obstaja, tudi x (dolg n), ki reši sistem. Enačbo rešimo z LU razcepom z delnim pivotiranjem.

Časovna zahtevnost:  $O(n^3)$ Prostorska zahtevnost:  $O(n^2)$ Testiranje na terenu: TODO

```
namespace {
     double eps = 1e-9;
     double inf = numeric_limits<double>::infinity();
 6
     int gauss(vector<vector<double>> A, vector<double>& ans) {
          int n = A.size(), m = A[0].size() - 1;
9
10
          vector<int> where(m, -1);
11
         for (int col = 0, row = 0; col < m && row < n; ++col) {
   int sel = row;</pre>
12
13
              for (int i = row; i < n; ++i)
    if (abs(A[i][col]) > abs(A[sel][col])) sel = i;
15
              if (abs(A[sel][col]) < eps) continue;</pre>
              for (int i = col; i <= m; ++i) swap(A[sel][i], A[row][i]);
where[col] = row;</pre>
17
19
              for (int i = 0; i < n; ++i)
                   if (i != row) {
21
                        double c = A[i][col] / A[row][col];
                        for (int j = col; j <= m; ++j) A[i][j] -= A[row][j] * c;
                   }
25
               ++row;
         } // tukaj je v A spravljn LU razcep PA = LU.
27
          ans.assign(m, 0);
28
          for (int i = 0; i < m; ++i)
29
               if (where[i] != -1) ans[i] = A[where[i]][m] / A[where[i]][i];
          for (int i = 0; i < n; ++i) {
31
               double sum = 0;
32
              for (int j = 0; j < m; ++j) sum += ans[j] * A[i][j];
if (abs(sum - A[i][m]) > eps) return 0;
33
34
35
36
          for (int i = 0; i < m; ++i)
    if (where[i] == -1) return inf;</pre>
37
38
          return 1;
39
40
41
42
     template<int N>
     int gauss_mod2(vector<bitset<N>>> A, int n, int m, bitset<N>& ans) {
43
          vector<int> where(m, -1);
44
          for (int col = 0, row = 0; col < m && row < n; ++col) {
   for (int i = row; i < n; ++i)</pre>
45
46
                   if (A[i][col]) {
                        swap(A[i], A[row]);
                        break;
               if (!A[row][col]) continue;
               where[col] = row;
              for (int i = 0; i < n; ++i)
                   if (i != row && A[i][col]) A[i] ^= A[row];
```

```
++row;
57
59
        ans.assign(m, 0);
        for (int i = 0; i < m; ++i)
            if (where[i] != -1) ans[i] = A[where[i]][m] / A[where[i]][i];
61
        for (int i = 0; i < n; ++i) {
            double sum = 0;
            for (int j = 0; j < m; ++j) sum += ans[j] * A[i][j];
65
            if (abs(sum - A[i][m]) > eps) return 0;
66
67
        for (int i = 0; i < m; ++i)
68
69
            if (where[i] == -1) return inf;
        return 1;
70
    }
71
```

## 4.2 Bisekcija

TODO

#### 4.3 Tangentna metoda

TODO

## 5 Teorija števil

#### 5.1 Evklidov algoritem

Vhod:  $a, b \in \mathbb{Z}$ 

**Izhod:** Največji skupni delitelj *a* in *b*. Za pozitivna števila je pozitiven, če je eno število 0, je rezultat drugo število, pri negativnih je predznak odvisen od števila iteracij.

Casovna zahtevnost:  $O(\log(a) + \log(b))$ 

Prostorska zahtevnost: O(1)

```
3 int gcd(int a, int b) {
4    int t;
5    while (b != 0) {
6        t = a % b;
7        a = b;
8        b = t;
9    }
10    return a;
11 }
```

## 5.2 Razširjen Evklidov algoritem

**Vhod:**  $a, b \in \mathbb{Z}$ . Števili retx, rety sta parametra samo za vračanje vrednosti.

**Izhod:** Števila x, y, d, pri čemer  $d = \gcd(a, b)$ , ki rešijo Diofantsko enačbo ax + by = d. V posebnem primeru, da je b tuj a, je x inverz števila a v multiplikativni grupi  $Z_b^*$ .

Časovna zahtevnost:  $O(\log(a) + \log(b))$ 

Prostorska zahtevnost: O(1)Testiranje na terenu: UVa 756

```
3 int ext_gcd(int a, int b, int& retx, int& rety) {
4 int x = 0, px = 1, y = 1, py = 0, r, q;
```

## 5.3 Kitajski izrek o ostankih

**Vhod:** Sistem n kongruenc  $x \equiv a_i \pmod{m_i}$ ,  $m_i$  so paroma tuji.

**Izhod:** Število x, ki reši ta sistem dobimo po formuli

$$x = \left[\sum_{i=1}^{n} a_i \frac{M}{m_i} \left[ \left( \frac{M}{m_i} \right)^{-1} \right]_{m_i} \right]_M, \qquad M = \prod_{i=1}^{n} m_i,$$

kjer  $[x^{-1}]_m$  označuje inverz x po modulu m. Vrnjeni x je med 0 in M.

Časovna zahtevnost:  $O(n \log(\max\{m_i, a_i\}))$ 

Prostorska zahtevnost: O(n)

Potrebuje: Evklidov algoritem (str. 31)

Testiranje na terenu: UVa 756

Opomba: Pogosto potrebujemo unsigned long long namesto int.

```
int mul_inverse(int a, int m) {
         int x, y;
4
         ext_gcd(a, m, x, y);
5
         return (x + m) \% m;
6
8
     // sprejme \ seznam \ [(a_i, m_i)], \ za \ enačbe \ x == a_i \ (mod \ m_i)
9
    int chinese_reminder_theorem(const vector<pair<int, int>>& cong) {
10
         int M = 1;
11
         for (size_t i = 0; i < cong.size(); ++i) {</pre>
12
             M *= cong[i].second;
13
14
         int x = 0, a, m;
15
         for (const auto& p : cong) {
16
             tie(a, m) = p;
x += a * M / m * mul_inverse(M/m, m);
17
18
             x %= M;
19
20
         return (x + M) \% M;
21
   }
```

## 5.4 Hitro potenciranje

**Vhod:** Število g iz splošne grupe in  $n \in \mathbb{N}_0$ .

**Izhod:** Število  $q^n$ .

Časovna zahtevnost:  $O(\log(n))$ 

Prostorska zahtevnost: O(1)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2010/2010\_3kolo/nicle

```
3 int fast_power(int g, int n) {
4    int r = 1;
5    while (n > 0) {
6        if (n & 1) r *= g;
7        g *= g;
8        n >>= 1;
9    }
10    return r;
11 }
```

## 5.5 Številski sestavi

**Vhod:** Število  $n \in \mathbb{N}_0$  ali  $\frac{p}{a} \in Q$  ter  $b \in [2, \infty) \cap \mathbb{N}$ .

**Izhod:** Število n ali  $\frac{p}{q}$  predstavljeno v izbranem sestavu z izbranimi števkami in označeno periodo.

Časovna zahtevnost:  $O(\log(n))$  ali  $O(q \log(q))$ 

Prostorska zahtevnost: O(n) ali O(q)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2010/2010\_finale/ulomki Opomba: Zgornja meja za bazo b je dolžina niza STEVILSKI\_SESTAVI\_ZNAKI.

```
char STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI[] = "0123456789ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ";
     string convert_int(int n, int baza) {
         if (n == 0) return "0";
6
         string result; while (n > 0) {
8
             result.push_back(STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI[n % baza]);
9
             n /= baza;
10
11
         reverse(result.begin(), result.end());
12
13
         return result:
    }
14
15
    string convert_fraction(int stevec, int imenovalec, int base) {
16
17
         div_t d = div(stevec, imenovalec);
         string result = convert_int(d.quot, base);
if (d.rem == 0) return result;
18
19
20
         string decimalke; // decimalni del
result.push_back('.');
21
22
         int mesto = 0;
23
24
         map<int, int> spomin;
         spomin[d.rem] = mesto;
25
         while (d.rem != 0) { // pisno deljenje}
26
             mesto++;
             decimalke += STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI[d.rem / imenovalec];
             d.rem %= imenovalec;
             if (spomin.count(d.rem) > 0) { // periodicno
                  result.append(decimalke.begin(), decimalke.begin() + spomin[d.rem]);
                  result.push_back('(');
33
                  result.append(decimalke.begin() + spomin[d.rem], decimalke.end());
                  result.push_back(')');
35
36
                  return result;
37
             spomin[d.rem] = mesto;
38
39
         result += decimalke:
40
         return result; // koncno decimalno stevilo
41
42
```

## 5.6 Eulerjeva funkcija $\phi$

**Vhod:** Število  $n \in \mathbb{N}$ .

**Izhod:** Število  $\phi(n)$ , to je število števil manjših ali enakih n in tujih n. Direktna formula:

$$\phi(n) = n \cdot \prod_{p \mid n} (1 - \frac{1}{p})$$

Časovna zahtevnost:  $O(\sqrt{n})$ Prostorska zahtevnost: O(1)

Testiranje na terenu: https://projecteuler.net/problem=69

```
3 int euler_phi(int n) {
4    int res = n;
5    for (int i = 2; i*i <= n; ++i) {</pre>
```

#### 5.7 Eratostenovo rešeto

**Vhod:** Število  $n \in \mathbb{N}$ .

**Izhod:** Seznam praštevil manjših od n in seznam, kjer je za vsako število manjše od n notri njegov najmanjši praštevilski delitelj. To se lahko uporablja za faktorizacijo števil in testiranje praštevilskosti.

Časovna zahtevnost:  $O(n \log(n))$ 

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: UVa 10394

```
void erastothenes_sieve(int n, vector<int>& is_prime, vector<int>& primes) {
           is_prime.resize(n);
for (int i = 2; i < n+1; ++i) {
    if (is_prime[i] == 0) {
        is_prime[i] = i;
    }
}</pre>
4
5
 6
                      primes.push_back(i);
9
                 size_t j = 0;
while (j < primes.size() && primes[j] <= is_prime[i] && i * primes[j] <= n) {</pre>
11
                      is_prime[i * primes[j]] = primes[j];
13
                       j++;
                 }
14
15
           }
    }
```

## 5.8 Število deliteljev

**Vhod:** Število  $n \in \mathbb{N}$ .

**Izhod:** Stevilo pozitivnih deliteljev  $n, \tau(n)$ . Velja, da je za  $n = p_1^{\alpha_1} \cdots p_k^{\alpha_k}$ ,

$$\tau(n) = (\alpha_1 + 1) \cdots (\alpha_k + 1).$$

Časovna zahtevnost:  $O(\sqrt{n})$ 

Prostorska zahtevnost: O(1)

Testiranje na terenu: https://projecteuler.net/problem=12

```
int number_of_divisors(int n) {
         int tau = 1;
5
         while (i * i <= n) {
6
             int p = 0;
while (n \% i == 0) { // i je prafaktor n, s potenco p
8
                 n /= i:
9
                 p++;
10
11
             tau *= p + 1;
12
             i++;
13
14
         if (n > 1) tau *= 2;
15
16
         return tau;
    }
17
```

#### 5.9 Binomski koeficienti

**Vhod:** Števili  $n, k \in \mathbb{Z}$ .

**Izhod:** Binomski koeficient  $\binom{n}{k} = \begin{cases} \frac{n!}{k!(n-k)!} & n, k \ge 0 \\ 0 & \text{sicer} \end{cases}$ 

Za velike vrednosti lahko izračunamo aproksimacijo s pomočjo logaritma gama funkcije. Če rabiš isto vrednost  $\binom{n}{k}$  več kot enkrat, se morda splača shraniti cel Pascalov trikotnik.

**Časovna zahtevnost:**  $O(\min\{k, n - k\})$  za enega,  $O(n^2)$  za Pascalov trikotnik.

**Prostorska zahtevnost:** O(1) za enega,  $O(n^2)$  za Pascalov trikotnik

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2015/2015\_3kolo/minsko\_polje

```
int binomial(int n, int k) {
           if (k < 0 || k > n) return 0;
if (k == 0 || k == n) return 1;
5
           k = min(k, n - k);
6
           for (int i = 0; i < k; ++i) {
    r *= n - i;
9
                 r /= i + 1; // deljenje se vedno izide
10
11
           return r;
12
     }
13
15
     double binomial_approx(double n, double k) {
           \texttt{return exp(lgamma(n+1) - lgamma(k+1) - lgamma(n-k+1));}
16
17
19
      vector<vector<int>>> pascal_triangle(int n) {
           vector<vector<int>> ret(n, vector<int>(n, 0));
20
           ret[0][0] = 1;
21
           fet(o)[o] = 1;
for (int i = 1; i < n; ++i) {
    ret[i][0] = 1;
    for (int j = 1; j <= i; ++j) {
        ret[i][j] = ret[i-1][j] + ret[i-1][j-1];
}</pre>
23
27
           return ret;
28
     }
29
```

## 5.10 Binomski koeficienti po modulu

**Vhod:** Števili  $n, k \in \mathbb{Z}$  in  $p \in \mathbb{P}$ . Lahko posplošimo na poljubno število, ki v praštevilskem razcepu nima potenc praštevil.

**Izhod:** Ostanek pri deljenju binomskega koeficienta  $\binom{n}{k}$  s p. Če je p praštevilo, lahko uporabiš binomial\_modp, sicer pa binomial\_mod. Pri deljenju s praštevilom uporabimo Lucasov izrek:

$$\binom{n}{k} \equiv \binom{n_r}{k_r} \binom{n_{r-1}}{k_{r-1}} \cdots \binom{n_1}{k_1} \binom{n_0}{k_0},$$

kjer sta  $n = n_r \dots n_0$  in  $k = k_r \dots k_0$  zapisa števil n in k v p-jiškem sistemu. Sicer število razcepimo na tuja si števila (prafaktorje) in uporabimo skupaj za vsako praštevilo posebej zgornji postopek, nato pa združimo s kitajskim izrekom o ostankih.

**Časovna zahtevnost:** :  $O(p \cdot (\log_p(n) + \log_p(k)))$  za praštevilo p.

Prostorska zahtevnost: O(1)

Potrebuje: Kitajski izrek o ostankih (str. 32)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2015/2015\_3kolo/minsko\_polje

```
int binomial_modp(int n, int k, int p) {
          if (k < 0 \mid | k > n) return 0;
if (k == 0 \mid | k == n) return 1;
4
5
          int r = 1;
 6
          while (n > 0) {
7
              int ni = n % p, ki = k % p;

r *= binomial(ni, ki); // če imaš zračunano vnaprej, uporabi tisto

r %= p; // sicer pa delaj modulo tudi znotraj binomial
 8
9
10
               n /= \bar{p};
11
               k /= p;
12
          }
13
          return r;
14
     }
15
16
      // funkcija je tu bolj za demonstracijo, v praksi racunaj vse rezultate po modulih
17
     int binomial_mod(int n, int k, int m) { // prafaktorjev in sele na koncu rekunstruiraj
if (m == 1) return 0;
19
          if (k < 0 || k > n) return 0;
20
21
          if (k == 0 | | k == n) return 1;
          vector<pair<int, int>> mods;
          int i = 2;
while (i * i <= m) {</pre>
               int p = 0; while (m \% i == 0) { // i je prafaktor n, s potenco p
25
27
                   m /= i;
                   p++;
28
29
               assert(p <= 1 && "Invalid number, numbers containing prime powers not supported.");
30
               if (p == 1) mods.emplace_back(binomial_modp(n, k, i), i);
31
32
33
             // kar ostane mora biti praštevilo ali 1
34
          if (m != 1) mods.emplace_back(binomial_modp(n, k, m), m);
35
36
          return chinese_reminder_theorem(mods);
37
    }
38
```

## 6 Geometrija

Zaenkrat obravnavamo samo ravninsko geometrijo. Točke predstavimo kot kompleksna števila. Daljice predstavimo z začetno in končno točko. Premice s koeficienti v enačbi ax + by = c. Premico lahko konstruiramo iz dveh točk in po želji hranimo točko in smerni vektor. Pravokotnike predstavimo z spodnjim levim in zgornjim desnim ogliščem. Večkotnike predstavimo s seznamom točk, kot si sledijo, prve točke ne ponavljamo. Tip ITYPE predstavlja različne vrste presečišč ali vsebovanosti:  $\tt OK$  pomeni, da se lepo seka oz. je točka v notranjosti.  $\tt NO$  pomeni, da se ne seka oz. da točna ni vsebovana,  $\tt EQ$  pa pomeni, da se premici prekrivata, daljici sekata v krajišču ali se pokrivata, oz. da je točka na robu.

#### 6.1 Osnove

Funkcije:

- skalarni in vektorski produkt
- pravokotni vektor in polarni kot
- ploščina trikotnika in enostavnega mnogokotnika
- razred za premice
- razdalja do premice, daljice, po sferi
- vsebovanost v trikotniku, pravokotniku, enostavnem mnogokotniku
- presek dveh premic, premice in daljice in dveh daljic

• konstrukcije krogov iz treh točk, iz dveh točk in radija

Vhod: Pri argumentih funkcij.

Izhod: Pri argumentih funkcij.

Časovna zahtevnost: O(št. točk)

Prostorska zahtevnost: O(št. točk)

Testiranje na terenu: Bolj tako, ima pa obsežne unit teste...

```
const double pi = M_PI;
     const double eps = 1e-9;
     const double inf = numeric_limits<double>::infinity();
9
     enum ITYPE : char { OK, NO, EQ };
10
     typedef complex<double> P;
11
12
     template<typename T>
13
     struct line_t {    // premica, dana z enačbo ax + by = c ali z dvema točkama
double a, b, c;    // lahko tudi int
line_t() : a(0), b(0), c(0) {}
14
15
16
          line_t(int A, int B, int C) {
    if (A < 0 || (A == 0 && B < 0)) a = -A, b = -B, c = -C;
17
18
               else a = A, b = B, c = C;
19
               int d = gcd(gcd(abs(a), abs(b)), abs(c)); // same sign as A, if nonzero, else B, else C
20
21
               if (d == 0) d = 1;
                                                             // in case of 0 0 0 input
               a /= d;
b /= d;
22
23
               c /= d;
24
          line_t(T A, T B, T C) {
   if (A < 0 || (A == 0 && B < 0)) a = -A, b = -B, c = -C;
   else a = A, b = B, c = C;</pre>
26
          line_t(const P\& p, const P\& q) : line_t(imag(q-p), real(p-q), cross(p, q)) {}
          P normal() const { return {a, b}; }
          double value(const P% p) const { return dot(normal(), p) - c; }
32
          bool operator<(const line_t<T>& line) const { // da jih lahko vržemo v set, če T = int
33
               if (a == line.a) {
34
35
                    if (b == line.b) return c < line.c;</pre>
                    return b < line.b;
36
37
               return a < line.a;
38
39
          bool operator==(const line_t<T>& line) const {
40
               return cross(normal(), line.normal()) < eps && c*line.b == b*line.c;
41
42
43
     template<typename T>
44
     ostream& operator<<(ostream& os, const line_t<T>& line) {
45
46
          os << line.a << "x + " << line.b << "y == " << line.c; return os;
47
48
49
     typedef line_t<double> L;
50
     #endif // IMPLEMENTACIJA_GEOM_BASICS_H_
51
     double dot(const P& p, const P& q) {
    return p.real() * q.real() + p.imag() * q.imag();
3
4
5
     double cross(const P& p, const P& q) {
   return p.real() * q.imag() - p.imag() * q.real();
 6
8
     double cross(const P& p, const P& q, const P& r) {
   return cross(q - p, r - q); // > 0 levo, < 0 desno, = 0 naravnost</pre>
9
10
11
      // true is p->q->r is a left turn, straight line is not, if so, change to -eps
12
     bool left_turn(const P& p, const P& q, const P& r) {
   return cross(q-p, r-q) > eps;
13
14
15
     P perp(const P& p) { // get left perpendicular vector
16
17
          return P(-p.imag(), p.real());
     }
19
     int sign(double x) {
          if (x < -eps) return -1;
          if (x > eps) return 1;
^{21}
          return 0;
     }
```

```
24
     double polar_angle(const P& p) { // phi in [0, 2pi) or -1 for (0,0)
25
         if (p == P(0, 0)) return -1;
         double a = arg(p);
26
27
         if (a < 0) a += 2*pi;
28
         return a;
29
     double area(const P& a, const P& b, const P& c) { // signed
30
         return 0.5 * cross(a, b, c);
31
32
33
     double area(const vector<P>& poly) { // signed
34
         double A = 0;
         int n = poly.size();
35
         for (int i = 0; i < n; ++i) {
36
37
             int j = (i+1) \% n;
             A += cross(poly[i], poly[j]);
38
         }
39
         return A/2:
40
41
     double dist_to_line(const P& p, const L& line) {
   return abs(line.value(p)) / abs(line.normal());
42
43
44
     double dist_to_line(const P& t, const P& p1, const P& p2) { // t do premice p1p2
45
         return abs(cross(p2-p1, t-p1)) / abs(p2-p1);
46
47
     double dist_to_segment(const P& t, const P& p1, const P& p2) { // t do daljice p1p2
48
         P s = p2 - p1;
P w = t - p1;
49
50
         double c1 = dot(s, w);
51
52
         if (c1 \le 0) return abs(w);
         double c2 = norm(s);
53
54
         if (c2 \le c1) return abs(t-p2);
         return dist_to_line(t, p1, p2);
55
56
     60
         double dot = u[0]*v[0] + u[1]*v[1] + u[2]*v[2];
61
62
         bool flip = false;
         if (dot < 0.0) {
63
             flip = true;
64
65
             for (int i = 0; i < 3; i++) v[i] = -v[i];
66
         double cr[3] = \{ u[1]*v[2] - u[2]*v[1], u[2]*v[0] - u[0]*v[2], u[0]*v[1] - u[1]*v[0] \};
67
         double theta = asin(sqrt(cr[0]*cr[0] + cr[1]*cr[1] + cr[2]*cr[2]));
68
         double len = theta * R;
69
         if (flip) len = pi * R - len;
70
         return len;
71
72
     }
     73
74
75
76
     bool\ point\_in\_triangle(const\ P\&\ t,\ const\ P\&\ a,\ const\ P\&\ b,\ const\ P\&\ c)\ \{\ \ /\!/\ orientation\ independent\}
77
78
         return abs(abs(area(a, b, t)) + abs(area(a, c, t)) + abs(area(b, c, t)) // edge inclusive
79
                     - abs(area(a, b, c))) < eps;</pre>
 80
     pair<ITYPE, P> line_line_intersection(const L& p, const L& q) {
81
         double det = cross(p.normal(), q.normal()); // če imata odvisni normali (ali smerna vektorja)
 82
         if (abs(det) < eps) {      // paralel
      if (abs(p.b*q.c - p.c*q.b) < eps && abs(p.a*q.c - p.c*q.a) < eps) {</pre>
83
 84
                 return {EQ, P()}; // razmerja koeficientov se ujemajo
 85
             } else {
87
                 return {NO, P()};
88
89
         } else {
             return {OK, P(q.b*p.c - p.b*q.c, p.a*q.c - q.a*p.c) / det};
90
91
92
     pair<ITYPE, P> line_segment_intersection(const L& p, const P& u, const P& v) {
93
         double u_on = p.value(u);
94
         double v_on = p.value(v);
if (abs(u_on) < eps && abs(v_on) < eps) return {EQ, u};</pre>
95
96
         if (abs(u_on) < eps) return {OK, u};
if (abs(v_on) < eps) return {OK, v};
if (abs(v_on) < eps) return {OK, v};
if ((u_on > eps && v_on < -eps) || (u_on < -eps && v_on > eps)) {
97
98
99
             return line_line_intersection(p, L(u, v));
100
101
         return {NO, P()};
102
103
104
     pair<ITYPE, P> segment_segment_intersection(const P& p1, const P& p2, const P& q1, const P& q2) {
```

```
105
            int o1 = sign(cross(p1, p2, q1)); // daljico p1p1 sekamo z q1q2
106
            int o2 = sign(cross(p1, p2, q2));
            int o3 = sign(cross(q1, q2, p1));
107
            int o4 = sign(cross(q1, q2, p2));
108
            // za pravo presecisce morajo biti o1, o2, o3, o4 != 0
110
            // vemo da presečišče obstaja, tudi ce veljata samo prva dva pogoja if (o1 != o2 && o3 != o4 && o1 != 0 && o2 != 0 && o3 != 0 && o4 != 0)
111
113
                 return line_line_intersection(L(p1, p2), L(q1, q2));
114
            // EQ = se dotika samo z ogliscem ali sta vzporedni
115
            if (o1 == 0 && point_in_rect(q1, p1, p2)) return {EQ, q1};  // q1 lezi na p if (o2 == 0 && point_in_rect(q2, p1, p2)) return {EQ, q2};  // q2 lezi na p if (o3 == 0 && point_in_rect(p1, q1, q2)) return {EQ, p1};  // p1 lezi na q if (o4 == 0 && point_in_rect(p2, q1, q2)) return {EQ, p2};  // p2 lezi na q
116
117
118
119
120
            return {NO, P()};
121
122
      ITYPE point_in_poly(const P& t, const vector<P>& poly) {
123
            int n = poly.size();
int cnt = 0;
124
125
            double x2 = rand() % 100;
double y2 = rand() % 100;
126
127
            P dalec(x2, y2);
for (int i = 0; i < n; ++i) {
   int j = (i+1) % n;</pre>
128
129
130
                 if (dist_to_segment(t, poly[i], poly[j]) < eps) return EQ; // boundary</pre>
131
                 ITYPE tip = segment_segment_intersection(poly[i], poly[j], t, dalec).first;
132
133
                 if (tip != NO) cnt++;
                                              // ne testiramo, ali smo zadeli oglisce, upamo da nismo
134
135
            if (cnt % 2 == 0) return NO;
            else return OK;
136
137
      }
      pair<P, double> get_circle(const P& p, const P& q, const P& r) { // circle through 3 points
            P v = q-p;
P w = q-r;
139
            if (abs(cross(v, w)) < eps) return {P(), 0};</pre>
141
            P x = (p+q)/2.0, y = (q+r)/2.0;
142
            ITYPE tip;
            P intersection;
144
            tie(tip, intersection) = line_line_intersection(L(x, x+perp(v)), L(y, y+perp(w)));
145
146
            return {intersection, abs(intersection-p)};
147
       // circle through 2 points with given r, to the left of pg
148
      P get_circle(const P& p, const P& q, double r) {
149
            double d = norm(p-q);
double h = r*r / d - 0.25;
150
151
            if (h < 0) return P(inf, inf);</pre>
152
            h = sqrt(h);
153
            return (p+q) / 2.0 + h * perp(q-p);
154
155
```

#### 6.2 Konveksna ovojnica

Vhod: Seznam n točk.

**Izhod:** Najkrajši seznam h točk, ki napenjajo konveksno ovojnico, urejen naraščajoče po kotu glede na spodnjo levo točko.

Casovna zahtevnost:  $O(n \log n)$ , zaradi sortiranja

Prostorska zahtevnost: O(n)

Potrebuje: Vektorski produkt, str. 36.

Testiranje na terenu: UVa 681

```
3 typedef complex<double> P; // ali int
4
5 bool compare(const P& a, const P& b, const P& m) {
6    double det = cross(a, m, b);
7    if (abs(det) < eps) return abs(a-m) < abs(b-m);
8    return det < 0;
9 }
10
11 vector<P> convex_hull(vector<P>& points) { // vector is modified
12    if (points.size() <= 2) return points;
13    P m = points[0]; int mi = 0;</pre>
```

```
14
         int n = points.size();
         for (int i = 1; i < n; ++i) {
    if (points[i].imag() < m.imag() | |</pre>
15
16
17
                  (points[i].imag() == m.imag() && points[i].real() < m.real())) {
                  m = points[i];
                  mi = i;
19
              // m = spodnja leva
21
23
         swap(points[0], points[mi]);
         sort(points.begin()+1, points.end(),
    [&m](const P& a, const P& b) { return compare(a, b, m); });
25
26
         vector<P> hull;
27
         hull.push_back(points[0]);
28
         hull.push_back(points[1]);
29
30
         for (int i = 2; i < n; ++i) { // tocke, ki so na ovojnici spusti, ce jih hoces daj -eps
31
              while (hull.size() >= 2 && cross(hull.end()[-2], hull.end()[-1], points[i]) < eps) {
32
                  hull.pop_back(); // right turn
33
34
              hull.push_back(points[i]);
35
36
37
         return hull:
38
    }
39
```

### 6.3 Ploščina unije pravokotnikov

**Vhod:** Seznam n pravokotnikov  $P_i$  danih s spodnjo levo in zgornjo desno točko.

Izhod: Ploščina unije danih pravokotnikov.

Casovna zahtevnost:  $O(n \log n)$ 

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2013-2/kolaz

```
typedef complex<int> P;
                  struct vert { // vertical sweep line element
  5
   6
                                  int x, s, e;
                                  bool start;
                                  vert(int a, int b, int c, bool d) : x(a), s(b), e(c), start(d) {}
  9
                                  bool operator<(const vert& o) const {</pre>
                                                 return x < o.x;
11
               };
                 vector<int> points; // y-coordinates of rect sides (can be double)
14
15
                 struct Node { // segment tree
16
                                  int s, e, m, c, a; // start, end, middle, count, area
17
                                  Node *left, *right;
18
                                  Node(\texttt{int s\_, int e\_}) : s(s\_), \ e(e\_), \ m((s+e)/2), \ c(0), \ a(0), \ left(\texttt{nullptr}), \ right(\texttt{nullptr}) \ \{ \ left(\texttt{nullptr}), \ right(\texttt{nullptr}), \ right(\texttt{nullptr}), \ left(\texttt{nullptr}), \ right(\texttt{nullptr}), \ left(\texttt{nullptr}), \ right(\texttt{nullptr}), \ left(\texttt{nullptr}), \ right(\texttt{nullptr}), \ left(\texttt{nullptr}), \ l
19
                                                 if (e-s == 1) return;
20
                                                  left = new Node(s, m);
21
                                                right = new Node(m, e);
22
23
                                  int add(int f, int t) { // returns area
    if (f <= s && e <= t) {</pre>
24
25
                                                                 c++;
26
                                                                 return a = points[e] - points[s];
27
28
                                                 if (f < m) left->add(f, t);
if (t > m) right->add(f, t);
29
30
                                                  if (c == 0) a = left->a + right->a; // če nimam lastnega intervala, izračunaj
31
32
                                                 return a;
33
                                  int remove(int f, int t) { // returns area
if (f <= s && e <= t) {</pre>
34
35
36
                                                                 if (c == 0) { // če nima lastnega intervala
    if (left == nullptr) a = 0; // če je list je area 0
    else a = left->a + right->a; // če ne je vsota otrok
37
38
40
                                                                 return a;
                                                 }
```

```
43
              if (f < m) left->remove(f, t);
44
              if (t > m) right->remove(f, t);
              if (c == 0) a = left->a + right->a;
45
              return a;
46
47
    };
48
     int rectangle_union_area(const vector<pair<P, P>>& rects) {
          int n = rects.size();
52
          vector<vert> verts; verts.reserve(2*n);
53
          points.resize(2*n); // use točke čez katere napenjamo intervale (stranice)
54
55
         P levo_spodaj, desno_zgoraj; // pravokotniki so dani tako, ce v nalogi niso, zamenjaj x1 <-> x2 for (int i = 0; i < n; ++i) {
56
57
              tie(levo_spodaj, desno_zgoraj) = rects[i];
58
              int c = desno_zgoraj.real(); //
int b = levo_spodai ima=/)
                                                               ,
+----+ (c, d)
59
60
              61
62
63
64
              points[2*i] = b;
65
66
              points[2*i+1] = d;
67
68
          sort(verts.begin(), verts.end());
69
          sort(points.begin(), points.end());
70
          points.resize(unique(points.begin(), points.end())-points.begin()); // zbrišemo enake
71
72
73
          Node * sl = new Node(0, points.size()); // sweepline segment tree
74
          int area = 0, height = 0; // area = total area. height = trenutno pokrita višina
75
          int px = -(1 << 30); // value smaller than smallest x coordinate for (int i = 0; i < 2*n; ++i) {
77
              area += (verts[i].x-px)*height; // trenutno pometena area
79
              int s = lower_bound(points.begin(), points.end(), verts[i].s) - points.begin();
int e = lower_bound(points.begin(), points.end(), verts[i].e) - points.begin();
if (verts[i].start) height = sl->add(s, e); // segment tree sprejme indexe, ne koordinat
80
82
              else height = sl->remove(s, e);
83
              px = verts[i].x;
84
85
86
87
          return area;
     }
88
```

#### 6.4 Najbližji par točk v ravnini

**Vhod:** Seznam  $n \ge 2$  točk v ravnini.

**Izhod:** Kvadrat razdalje med najbližjima točkama. Z lahkoto se prilagodi, da vrne tudi točki.

**Časovna zahtevnost:**  $O(n \log n)$ , nisem sure...:

Prostorska zahtevnost:  $O(n \log n)$ Testiranje na terenu: UVa 10245

```
typedef complex<double> P;
     typedef vector<P>::iterator RAI; // or use template
     bool byx(const P\& a, const P\& b) { return a.real() < b.real(); } bool byy(const P\& a, const P\& b) { return a.imag() < b.imag(); }
     double najblizji_tocki_bf(RAI s, RAI e) {
10
          double m = numeric_limits<double>::max();
          for (RAI i = s; i != e; ++i)
for (RAI j = i+1; j != e; ++j)
m = min(m, norm(*i - *j));
11
12
13
          return m:
14
15
     double najblizji_tocki_divide(RAI s, RAI e, const vector<P>& py) {
16
          if (e - s < 50) return najblizji_tocki_bf(s, e);</pre>
17
18
          size_t m = (e-s) / 2;
19
          double d1 = najblizji_tocki_divide(s, s+m, py);
20
```

```
21
          double d2 = najblizji_tocki_divide(s+m, e, py);
22
          double d = min(d1, d2);
23
          double meja = (s[m].real() + s[m+1].real()) / 2;
24
          int n = py.size();
          for (double i = 0; i < n; ++i) {
26
               if (meja-d < py[i].real() & py[i].real() <= meja+d) {
                    double j = i+1;
double c = 0;
30
                    while (j < n && c < 7) { // navzdol gledamo le 7 ali dokler ni dlje od d
                        if (meja-d < py[j].real() && py[j].real() <= meja+d) {
   double nd = norm(py[j]-py[i]);
   d = min(d, nd);</pre>
31
32
33
                             if (py[j].imag() - py[i].imag() > d) break;
34
35
36
                        ++j;
37
38
               }
39
40
          return d:
41
     }
42
     double najblizji_tocki(const vector<P>& points) {
43
44
          vector<P> px = points, py = points;
sort(px.begin(), px.end(), byx);
45
46
          sort(py.begin(), py.end(), byy);
47
          return najblizji_tocki_divide(px.begin(), px.end(), py);
     }
```

## 7 Matematika

Vrste:

$$\sum_{i=1}^{n} i = \frac{n(n+1)}{2} \sum_{i=1}^{n} i^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} \sum_{i=1}^{n} i^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$$
$$\sum_{i=1}^{n} q^i = q \frac{q^n - 1}{q - 1} \sum_{i=1}^{n} iq^i = \frac{nq^{n+2} - (n+1)q^{n+1} + q}{(q-1)^2}$$

#### Geometrija:

Trikotnik (stranice a, b, c, oglišča A, B, C s koordinatami  $(x_i, y_i)$ , ploščina p, polobseg s, r radij včrtanega in R očrtanega kroga):

$$p = \operatorname{abs}\left(\frac{1}{2}\det\begin{pmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{pmatrix}\right) = \frac{(B - A) \times (B - C)}{2} = \frac{c \cdot v_c}{2} = \frac{a \cdot b \cdot \sin \gamma}{2} = \frac{\sqrt{s(s - a)(s - b)(s - c)}}{2} = rs = \frac{abc}{4R}$$

Pravilni mnogokotnik (stranica a, obseg o, ploščina p,  $\varphi = \frac{2\pi}{n}$  središčni kot, r radij včrtanega in R očrtanega kroga):

$$p = \frac{nar}{2} = \frac{nR^2 \sin \varphi}{2} = \frac{na^2}{4 \tan \frac{\varphi}{2}} = nr^2 \tan \frac{\varphi}{2}$$

**Linearna algebra:** Dano imamo rekurzivno zvezo  $z_{n+2} = az_{n+1} + bz_n$  in pogoja  $z_0 = c_0$  in  $z_1 = c_1$ . Tako zvezo lahko napišemo v matriko (dodamo trivialne enakosti, če je potrebno):

$$\begin{bmatrix} z_{n+2} \\ z_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_{n+1} \\ z_n \end{bmatrix}$$

Krajše zapisano dobimo  $\vec{x}_{n+1} = A\vec{x}_n$ , kar odvijemo do  $\vec{x}_{n+1} = A^{n+1}\vec{x}_0$ , kjer so vse količine znane. S hitrim potenciranjem lahko izračunamo  $\vec{x}_{n+1}$  v  $O(\log n)$  časa.

#### Kombinatorika:

$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!} = \prod_{i=0}^{k-1} \frac{n-i}{i+1} = \binom{n-1}{k} + \binom{n-1}{k-1}$$

$$C_n = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} = \sum_{i=0}^{n-1} C_i C_{n-1-i} = \prod_{i=2}^{n} \frac{n+i}{i} = \frac{2(2n-1)}{n+1} C_{n-1}$$

$$F_n = F_{n-1} + F_{n-2} = \binom{1}{0} \binom{1}{1}_{11}^{n-1} \qquad F_m F_n + F_{m-1} F_{n-1} = F_{m+n-1} \qquad F_m F_{n+1} + F_{m-1} F_n = F_{m+n}$$

#### Izbori k elementov iz n množice:

urejeni/ponavljanje	DA/DA	DA/NE	NE/DA	NE/NE
število	$n^k$	$n^{\underline{k}}$	$\binom{n+k-1}{k}$	$\binom{n}{k}$

#### Binomska in multinomska števila:

Velja: 
$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n {n \choose k} a^{n-k} b^k$$
  $\sum_{k=0}^n {n \choose k} = 2^n$   $\sum_{k=0}^n {n \choose k}^2 = {2n \choose n}$ 

Pravilo vključitev in izključitev:  $|A_1 \cup \cdots \cup A_n| = \alpha_1 - \alpha_2 + \cdots + (-1)^{n+1} \alpha_n$ 

 $\alpha_i$  = vsota moči vseh možnih presekov po *i* množic.

V posebnem, če so vsi preseki po i množic enako močni:  $|\bigcup_{i=1}^n A_i| = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+1} \binom{n}{i} |\bigcap_{j=1}^i A_j|$ Če je problem lep, je to možno implementirati v  $O(n^2)$  časa.

#### Stirlingova števila 2. vrste:

S(n,k) je število možnih razbitij n-množice na k nepraznih kosov.

Definiramo S(0,0) = 1 in S(n,0) = 0 za  $n \ge 1$ .

Rekurzivna zveza:  $S(n,k) = S(n-1,k-1) + k \cdot S(n-1,k)$ Velja:  $x^n = \sum_{k=1}^n S(n,k) x^{\underline{k}}$   $S(n+1,m+1) = \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} S(k,m)$ Število surjekcij:  $k! S(n,k) = \sum_{i=1}^n (-1)^i \binom{k}{i} (k-i)^n$ 

#### Lahova števila:

L(n,k) je število možnih razbitij n-množice na k linearno urejenih nepraznih kosov.

Definiramo L(0,0) = 1 in L(n,0) = 0 za  $n \ge 1$ .

Rekurzivna zveza:  $L(n,k) = L(n-1,k-1) + (n+k-1) \cdot L(n-1,k)$ 

Eksplicitna formula:  $L(n,k) = \frac{n!}{k!} \binom{n-1}{k-1} = \frac{(n-1)!}{(k-1)!} \binom{n}{k}$ .

Velja:  $x^{\bar{n}} = \sum_{k=1}^{n} L(n,k) x^{\underline{k}}$ 

#### Stirlingova števila 1. vrste:

s(n,k) je število permutacij n množice, ki se zapišejo kot produkt k disjunktnih ciklov.

Definiramo s(0,0) = 1 in s(n,0) = 0 za  $n \ge 1$ .

Rekurzivna zveza:  $s(n,k) = s(n-1,k-1) + (n-1) \cdot s(n-1,k)$ 

Velja:  $x^{\overline{n}} = \sum_{k=1}^{n} s(n,k) x^k$ 

#### Bellova števila:

B(n) je število vseh možnih razbitij n množice. Očitno velja:  $\sum_{k=0}^{n} S(n,k) = B(n)$ . Rekurzivna zveza:  $B(n+1) = \sum_{k=0}^{n} {n \choose k} B(k)$ 

#### Particije števila:

Particija števila n je zapis  $n = \lambda_1 + \cdots + \lambda_k$ , kjer velja  $0 < \lambda_1 \leqslant \lambda_2 \leqslant \cdots \leqslant \lambda_k$ .  $\lambda_i$ 

Rekurzivna zveza: p(n;k)=p(n-1;k-1)+p(n-k;k), št. particij n na k kosov.  $p(n;k)=p(n-k;\leqslant k)=\sum_{i=1}^{n-k}p(n-k;i)$ 

#### Dvanajstera pot:

Razporejamo n predmetov v r predalov. Ali ločimo elemente, dopuščamo prazne predale, dopuščamo več kot en predmet v predalu? Glejmo  $f: [n] \to [r]$ .

$\boxed{\text{predmeti/predali} \setminus f}$	poljubna	injektivna	surjektivna
$\mathrm{DA}/\mathrm{DA}$	$r^n$	$r^{\underline{n}}$	r!S(n,r)
NE/DA	$\binom{r+n-1}{n}$	$\binom{r}{n}$	$\binom{n-1}{r-1}$
DA/NE	$\sum_{k=1}^{r} S(n,k)$	$n \leqslant r$	S(n,r)
NE/NE	$\sum_{k=1}^{r} p(n;k)$	$n \leqslant r$	p(n;r)

Binomska števila:  $\binom{n}{k}$ 

$n \backslash k$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
	_	1		-	- 4	- 0	0	'	0	9	10	11	12	10	14
0	1														
1	1	1													
2	1	2	1												
3	1	3	3	1											
4	1	4	6	4	1										
5	1	5	10	10	5	1									
6	1	6	15	20	15	6	1								
7	1	7	21	35	35	21	7	1							
8	1	8	28	56	70	56	28	8	1						
9	1	9	36	84	126	126	84	36	9	1					
10	1	10	45	120	210	252	210	120	45	10	1				
11	1	11	55	165	330	462	462	330	165	55	11	1			
12	1	12	66	220	495	792	924	792	495	220	66	12	1		
13	1	13	78	286	715	1287	1716	1716	1287	715	286	78	13	1	
14	1	14	91	364	1001	2002	3003	3432	3003	2002	1001	364	91	14	1

Stirlingova števila 2. vrste: S(n,k) in Bellova števila B(n)

$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	B(n)
1	1										1
2	1	1									2
3	1	3	1								5
4	1	7	6	1							15
5	1	15	25	10	1						52
6	1	31	90	65	15	1					203
7	1	63	301	350	140	21	1				877
8	1	127	966	1701	1050	266	28	1			4140
9	1	255	3025	7770	6951	2646	462	36	1		21147
10	1	511	9330	34105	42525	22827	5880	750	45	1	115975

Stirlingova števila 1. vrste: s(n,k)

D til illi	Juliangova sucvita 1. Visuc. $S(n,n)$													
$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10				
1	1													
2	1	1												
3	2	3	1											
4	6	11	6	1										
5	24	50	35	10	1									
6	120	274	225	85	15	1								
7	720	1764	1624	735	175	21	1							
8	5040	13068	13132	6769	1960	322	28	1						
9	40320	109584	118124	67284	22449	4536	546	36	1					
10	362880	1026576	1172700	723680	269325	63273	9450	870	45	1				

Lahova števila: L(n,k)

$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
1	1									
2	1	1								
3	1	5	1							
4	1	26	11	1						
5	1	157	103	19	1					
6	1	1100	981	274	29	1				
7	1	8801	9929	3721	593	41	1			
8	1	79210	108091	50860	10837	1126	55	1		
9	1	792101	1268211	718411	191741	26601	1951	71	1	
10	1	8713112	16010633	10607554	3402785	590756	57817	3158	89	1

Particije števila: p(n;k)

	ar oreige seeving. $p(n,n)$														
$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	1														
2	1	1													
3	1	1	1												
4	1	2	1	1											
5	1	2	2	1	1										
6	1	3	3	2	1	1									
7	1	3	4	3	2	1	1								
8	1	4	5	5	3	2	1	1							
9	1	4	7	6	5	3	2	1	1						
10	1	5	8	9	7	5	3	2	1	1					
11	1	5	10	11	10	7	5	3	2	1	1				
12	1	6	12	15	13	11	7	5	3	2	1	1			
13	1	6	14	18	18	14	11	7	5	3	2	1	1		
14	1	7	16	23	23	20	15	11	7	5	3	2	1	1	
15	1	7	19	27	30	26	21	15	11	7	5	3	2	1	1

45

## Številske ocene:

i	$2^i$	$\log_{10}(2^i)$	i!	$\log_{10}(i!)$	$10^i$ int-ov	$C_i$	$F_i$
1	2	0,30	1	0,00	$40\mathrm{B}$	1	1
2	4	0,60	2	0,30	$400\mathrm{B}$	2	1
3	8	0,90	6	0,77	$3,9\mathrm{kiB}$	5	2
4	16	1,20	24	1,38	$39\mathrm{kiB}$	14	3
5	32	1,50	120	2,07	$400\mathrm{kiB}$	42	5
6	64	1,80	720	2,85	$3.8\mathrm{MiB}$	132	8
7	128	2,10	5040	3,70	$38\mathrm{MiB}$	429	13
8	256	2,40	40320	4,60	$380\mathrm{MiB}$	1430	21
9	512	2,70	362880	5,55	$3,7\mathrm{GiB}$	4862	34
10	1.024	3,01	3628800	6,55		16796	55
11	2.048	3,31	39916800	7,60		58786	89
12	4.096	3,61	•	8,68		208012	144
13	8.192	3,91	•	9,79		742900	233
14	16.384	4,21	•	10,94		2674440	377
15	32.768	4,51		12,11		9694845	610
16	65.536	4,81		13,32		ė	987
17	131.072	5,11		14,55		ė	1597
18	262.144	5,41		15,80		•	2584
19	524.288	5,71		17,08			4181
20	1.048.576	6,02		18,38			6765
21	2.097.152	6,32		19,70			10946
22	4.194.304	6,62		21,05			17711
23	8.388.608	6,92		22,41			28657
24	16.777.216	7,22		23,79			46368
25	33.554.432	7,52		25,19			75025
26	67.108.864	7,82		26,60			121393
27	134.217.728	8,12		28,03			196418
28	268.435.456	8,42		29,48			317811
29	536.870.912	8,72		30,94			514229
30	1.073.741.824	9,03		32,42			832040
31	2.147.483.648	9,33		33,91			1346269
32	4.294.967.296	9,63		35,42			2178309
64		19,26		89,10	Google		