Codebook

Pitoni++

Žiga Gosar, Maks Kolman, Jure Slak

- podrobno in pozorno preberi navodila
- pazi na double in unsigned long long
- počisti podatke med testnimi primeri
- uporabi vector.assign ne vector.resize med primeri
- uporabi cin.sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr); in nikoli endl za hitrejši IO
- uporabi numeric_limits<tip>::max()
 ali infinity(), min() za robne vrednosti
- uporabi g++ -std=c++11 -Wall -pedantic -Wextra
- v template dodaj algorithm, array, complex, cmath, functional, iostream, iomanip, limits, map, queue, set, stack, string, tuple, utility, vector, namespace std in cin zadeve.
- Za izpis na fiksno število decimalk uporabi cout << fixed << setprecision(6);

verzija: 6. april 2016

Kazalo

1	Gra	fi -	4
	1.1	Topološko sortiranje	4
	1.2	Najdaljša pot v DAGu	4
	1.3	Mostovi in prerezna vozlišča grafa	5
	1.4	Močno povezane komponente	6
	1.5	Najkrajša pot v grafu	7
		1.5.1 Dijkstra	7
		1.5.2 Dijkstra (kvadratičen)	7
			8
		1.5.4 Floyd-Warhsall	8
	1.6	Minimalno vpeto drevo	9
		1.6.1 Prim	9
		1.6.2 Kruskal	9
	1.7	Najnižji skupni prednik	0
	1.8	Največji pretok in najmanjši prerez	1
		1.8.1 Edmonds-Karp	1
	1.9	Največje prirejanje in najmanjše pokritje	2
2	Pod	atkovne strukture 13	3
	2.1	Statično binarno iskalno drevo	3
	2.2	Drevo segmentov	4
	2.3	Avl drevo	5
	2.4	Fenwickovo drevo	7
	2.5	Fenwickovo drevo (n -dim)	8
	2.6	Trie	9
3	Algo	oritmi 20	0
	3.1	Najdaljše skupno podzaporedje	0
	3.2	Najdaljše naraščajoče podzaporedje	0
	3.3	Najdaljši strnjen palindrom	
	3.4	Podseznam z največjo vsoto	
	3.5	Leksikografsko minimalna rotacija	3
	3.6	BigInt in Karatsuba	
	3.7	2-SAT	6
	3.8	Knuth-Morris-Pratt	7
4	Teo	rija števil 28	8
-	4.1	Evklidov algoritem	
	4.2	Razširjen Evklidov algoritem	
	4.3	Kitajski izrek o ostankih	
	4.4	Hitro potenciranje	
	4.5	Številski sestavi	
	4.6	Eulerjeva funkcija ϕ	
	4.7	Eratostenovo rešeto	
	4.8	Število deliteljev	
	4.9	Binomski koeficienti	
		Binomski koeficienti po modulu	
	4.10	Dinompri rocholenn bo modana	4

5	Geo	metrija												33
	5.1	Osnove												33
	5.2	Konveksna ovojnica												36
	5.3	Ploščina unije pravokotnikov												37
	5.4	Najbližji par točk v ravnini												38
6	Mat	ematika												39

1 Grafi

1.1 Topološko sortiranje

Vhod: Usmerjen graf G brez ciklov. G ne sme imeti zank, če pa jih ima, se jih lahko brez škode odstrani.

Izhod: Topološka ureditev usmerjenega grafa G, to je seznam vozlišč v takem vrstnem redu, da nobena povezava ne kaže nazaj. Če je vrnjeni seznam krajši od n, potem ima G cikle.

Časovna zahtevnost: O(V + E)Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 10305

```
vector<int> topological_sort(const vector<vector<int>>& graf) {
        int n = graf.size();
5
        vector<int> ingoing(n, 0);
        for (int i = 0; i < n; ++i)
6
            for (const auto& u : graf[i])
                 ingoing[u]++;
9
        queue<int> q; // morda priority_queue, če je vrstni red pomemben
10
        for (int i = 0; i < n; ++i)
11
             if (ingoing[i] == 0)
12
                q.push(i);
13
14
        vector<int> res;
15
        while (!q.empty()) {
16
            int t = q.front();
17
            q.pop();
18
19
            res.push back(t):
20
21
            for (int v : graf[t])
22
                if (-ingoing[v] == 0)
23
24
                     q.push(v);
        }
25
26
        return res; // če res.size() != n, ima graf cikle.
27
    }
28
```

1.2 Najdaljša pot v DAGu

Vhod: Usmerjen utežen graf G brez ciklov in vozlišči s in t. G ne sme imeti zank, če pa jih ima, se jih lahko brez škode odstrani.

Izhod: Dolžino najdaljše poti med s in t, oz. -1, če ta pot ne obstaja. Z lahkoto najdemo tudi dejansko pot (shranjujemo predhodnika) ali najkrajšo pot (max \rightarrow min).

Časovna zahtevnost: O(V + E)Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 103

```
int longest_path_in_a_dag(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf, int s, int t) {
3
         int n = graf.size(), v, w;
4
         vector<int> ind(n, 0);
vector<int> max_dist(n, -1);
5
6
         for (int i = 0; i < n; ++i)
              for (const auto& edge : graf[i])
8
                   ind[edge.first]++;
9
10
         \max_{dist[s]} = 0;
11
12
         queue<int> q;
for (int i = 0; i < n; ++i)</pre>
13
14
              if (ind[i] == 0)
```

```
16
                 q.push(i); // topološko uredimo in gledamo maksimum
17
        while (!q.empty()) {
18
            int u = q.front();
q.pop();
19
21
             for (const auto& edge : graf[u]) {
                 tie(v, w) = edge;
                 if (max_dist[u] >= 0) // da začnemo pri s-ju, sicer bi začeli na začetku, vsi pred s -1
                     max_dist[v] = max(max_dist[v], max_dist[u] + w); // min za shortest path
                 if (--ind[v] == 0) q.push(v);
27
28
29
        return max_dist[t];
30
```

1.3 Mostovi in prerezna vozlišča grafa

Vhod: Število vozlišč n in število povezav m ter seznam povezav E oblike $u \to v$ dolžine m. Neusmerjen graf G je tako sestavljen iz vozlišč z oznakami 0 do n-1 in povezavami iz E.

Izhod: Seznam prereznih vozlišč: točk, pri katerih, če jih odstranimo, graf razpade na dve komponenti in seznam mostov grafa G: povezav, pri katerih, če jih odstranimo, graf razpade na dve komponenti.

Časovna zahtevnost: O(V + E)Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 315

```
namespace {
    vector<int> low;
    vector<int> dfs_num;
5
    vector<int> parent;
6
8
    void articulation_points_and_bridges_internal(int u, const vector<vector<int>>& graf,
9
            10
        static int dfs_num_counter = 0;
11
        low[u] = dfs_num[u] = ++dfs_num_counter;
12
        int children = 0;
13
14
        for (int v : graf[u]) {
            if (dfs_num[v] == -1) { // unvisited
    parent[v] = u;
15
16
17
                children++;
18
19
                 articulation_points_and_bridges_internal(v, graf, articulation_points_map, bridges);
                low[u] = min(low[u], low[v]); // update low[u]
20
21
                if (parent[u] == -1 && children > 1) // special root case
23
                     articulation_points_map[u] = true;
                 else if (parent[u] != -1 && low[v] >= dfs_num[u]) // articulation point
                     articulation_points_map[u] = true; // assigned more than once
(low[v] > dfs_num[u]) // bridge
25
                if (low[v] > dfs_num[u])
27
                    bridges.push_back({u, v});
            } else if (v != parent[u]) {
                low[u] = min(low[u], dfs_num[v]); // update low[u]
            }
30
        }
31
32
33
    void articulation_points_and_bridges(int n, int m, const int E[][2],
34
            vector<int>& articulation_points, vector<pair<int, int>>& bridges) {
35
        vector<vector<int>> graf(n);
36
        for (int i = 0; i < m; ++i) {
   int a = E[i][0], b = E[i][1];
37
38
            graf[a].push_back(b);
39
            graf[b].push_back(a);
40
41
42
        low.assign(n, -1);
43
        dfs_num.assign(n, -1);
44
45
        parent.assign(n, -1);
46
```

1.4 Močno povezane komponente

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav.

Izhod: Seznam povezanih komponent grafa v obratni topološki ureditvi in kvocientni graf, to je DAG, ki ga dobimo iz grafa, če njegove komponente stisnemo v točke. Morebitnih več povezav med dvema komponentama seštejemo.

Časovna zahtevnost: O(V + E)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2012/2012_3kolo/zakladi

```
3
    namespace {
    vector<int> low;
 4
    vector<int> dfs_num;
 6
    stack<int> S;
    vector<int> component; // maps vertex to its component
 8
9
    10
            vector<vector<int>>& comps) {
12
         static int dfs_num_counter = 1;
        low[u] = dfs_num[u] = dfs_num_counter++;
13
14
        S.push(u);
15
        for (const auto& v : graf[u]) {
16
             if (dfs_num[v.first] == 0) // not visited yet
17
                 strongly_connected_components_internal(v.first, graf, comps);
18
               (dfs_num[v.first] != -1) // not popped yet
19
                 low[u] = min(low[u], low[v.first]);
20
        }
^{21}
22
        if (low[u] == dfs_num[u]) { // extract the component}
23
             int cnum = comps.size();
24
             comps.push_back({}); // start new component
25
26
             int w;
             do {
27
                 w = S.top(); S.pop();
28
                 comps.back().push_back(w);
29
                 component[w] = cnum;
dfs_num[w] = -1; // mark popped
30
31
32
            } while (w != u);
        }
33
    }
34
35
    void strongly_connected_components(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf,
36
             vector<vector<int>>& comps, vector<map<int, int>>& dag) {
37
        int n = graf.size();
38
        low.assign(n, 0);
39
        dfs_num.assign(n, 0);
40
41
        component.assign(n, -1);
43
        for (int i = 0; i < n; ++i)
             if (dfs_num[i] == 0)
44
                 strongly_connected_components_internal(i, graf, comps);
45
46
47
        dag.resize(comps.size());
                                    // zgradimo kvocientni graf, teza povezave je vsota tez
        for (int u = 0; u < n; ++u) {
  for (const auto& v : graf[u]) {
    if (component[u] != component[v.first]) {
48
49
50
                     dag[component[u]][component[v.first]] += v.second; // ali max, kar zahteva naloga
51
52
            }
53
        }
54
    }
55
```

1.5 Najkrajša pot v grafu

1.5.1 Dijkstra

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav in dve točki grafa. Povezave morajo biti pozitivne.

Izhod: Dolžina najkrajša poti od prve do druge točke. Z lahkoto vrne tudi pot, glej kvadratično verzijo za implementacijo.

Časovna zahtevnost: $O(E \log(E))$

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013_1kolo/wolowitz

```
typedef pair<int, int> pii;
    int dijkstra(const vector<vector<pii>>>& graf, int s, int t) {
         int n = graf.size(), d, u;
         priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>> q;
         vector<bool> visited(n, false);
8
9
         vector<int> dist(n);
10
         q.push({0, s});
                          // {cena, tocka}
11
        while (!q.empty()) {
    tie(d, u) = q.top();
12
13
             q.pop();
14
15
             if (visited[u]) continue;
16
             visited[u] = true;
17
             dist[u] = d:
18
19
             if (u == t) break; // ce iscemo do vseh tock spremeni v --n == 0
20
21
22
             for (const auto& p : graf[u])
23
                 if (!visited[p.first])
                      q.push({d + p.second, p.first});
24
25
26
         return dist[t];
    }
```

1.5.2 Dijkstra (kvadratičen)

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav in dve točki grafa. Povezave morajo biti pozitivne.

Izhod: Najkrajša pot med danima točkama, dana kot seznam vmesnih vozlišč skupaj z obema krajiščema.

Časovna zahtevnost: $O(V^2)$, to je lahko bolje kot $O(E \log(E))$.

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013_1kolo/wolowitz

```
vector<int> dijkstra_square(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf, int s, int t) {
       int INF = numeric_limits<int>::max();
       int n = graf.size(), to, len;
5
       vector<int> dist(n, INF), prev(n);
6
       dist[s] = 0;
       vector<bool> visited(n, false);
8
       for (int i = 0; i < n; ++i) {
9
           int u = -1;
for (int j = 0; j < n; ++j)
10
11
               if (!visited[j] && (u == -1 || dist[j] < dist[u]))
12
           13
14
15
           visited[u] = true;
16
17
           for (const auto& edge : graf[u]) {
               tie(to, len) = edge;
19
               if (dist[u] + len < dist[to]) { // if path can be improved via me
20
                   dist[to] = dist[u] + len;
21
```

```
22
                    prev[to] = u;
23
24
            }
25
        } // v dist so sedaj razdalje od s do vseh, ki so bližje kot t (in t)
        vector<int> path; // ce je dist[t] == INF, je t v drugi komponenti kot s
        for (int v = t; v != s; v = prev[v])
27
            path.push_back(v);
        path.push_back(s);
29
        reverse(path.begin(), path.end());
31
        return path;
   }
```

1.5.3 Bellman-Ford

Vhod: Seznam sosednosti s težami povezav in točka grafa. Povezave ne smejo imeti negativnega cikla (duh).

Izhod: Vrne razdaljo od dane točke do vseh drugih. Ni nič ceneje če iščemo samo do določene točke.

Časovna zahtevnost: O(EV)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013_1kolo/wolowitz

```
vector<int> bellman_ford(const vector<vector<pair<int, int>>>& graf, int s) {
         int INF = numeric_limits<int>::max();
4
5
         int n = graf.size(), v, w;
         vector<int> dist(n, INF);
6
         vector<int> prev(n, -1);
         vector<bool> visited(n, false);
9
10
         dist[s] = 0;
         for (int i = 0; i < n-1; ++i) { // i je trenutna dolžina poti
11
             for (int u = 0; u < n; ++u) {
12
                  for (const auto& edge : graf[u]) {
13
                      tie(v, w) = edge;
15
                       if (dist[u] != INF \&\& dist[u] + w < dist[v]) {
                           dist[v] = dist[u] + w;
                           prev[v] = u;
18
19
             }
20
         }
21
         for (int u = 0; u < n; ++u) { // cycle detection
23
             for (const auto& edge : graf[u]) {
24
                  tie(v, w) = edge;
25
                  if (dist[u] != INF && dist[u] + w < dist[v])
    return {}; // graph has a negative cycle !!</pre>
26
27
28
29
         return dist:
30
```

1.5.4 Floyd-Warhsall

Vhod: Število vozlišč, število povezav in seznam povezav. Povezave ne smejo imeti negativnega cikla (duh).

Izhod: Vrne matriko razdalj med vsemi točkami, d[i][j] je razdalja od i-te do j-te točke. Če je katerikoli diagonalen element negativen, ima graf negativen cikel. Rekonstrukcija poti je možna s pomočjo dodatne tabele, kjer hranimo naslednika.

Časovna zahtevnost: $O(V^3)$, dober za goste grafe.

Prostorska zahtevnost: $O(V^2)$

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2013/2013_1kolo/wolowitz

```
3
     vector<vector<int>>> floyd_warshall(int n, int m, const int E[][3]) {
          int INF = numeric_limits<int>::max();
vector<vector<int>> d(n, vector<int>(n, INF));
4
5
           // vector<vector<int>> next(n, vector<int>(n, -1)); // da dobimo pot
 6
          for (int i = 0; i < m; ++i) {
               int u = E[i][0], v = E[i][1], c = E[i][2];
 8
               d[u][v] = c;
                // next[u][v] = v
10
11
12
          for (int i = 0; i < n; ++i)
13
               d[i][i] = 0;
14
15
          for (int k = 0; k < n; ++k)
16
               for (int i = 0; i < n; ++i)
  for (int j = 0; j < n; ++j)
    if (d[i][k] != INF && d[k][j] != INF && d[i][k] + d[k][j] < d[i][j])
        d[i][j] = d[i][k] + d[k][j];</pre>
17
18
19
20
                              // next[i][j] = next[i][k];
21
          return d; // ce je kateri izmed d[i][i] < 0, ima graf negativen cikel
22
     }
23
```

1.6 Minimalno vpeto drevo

1.6.1 Prim

Vhod: Neusmerjen povezan graf s poljubnimi cenami povezav.

Izhod: Vrne ceno najmanjšega vpetega drevesa. Z lahkoto to zamenjamo z maksimalnim (ali katerokoli podobno operacijo) drevesom.

Časovna zahtevnost: $O(E \log(E))$, dober za goste grafe.

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: UVa 11631

```
3
    typedef pair<int, int> pii;
    int prim_minimal_spanning_tree(const vector<vector<pii>>>& graf) {
        int n = graf.size(), d, u;
        vector<bool> visited(n, false);
        priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>> q; // remove greater for max-tree
8
        q.push({0, 0});
10
        int sum = 0;
                                 // sum of the mst
11
        int edge_count = 0;
                                 // stevilo dodanih povezav
12
        while (!q.empty()) {
13
            tie(d, u) = q.top();
14
            q.pop();
15
16
            if (visited[u]) continue;
17
            visited[u] = true;
18
19
            sum += d:
20
            if (++edge_count == n) break; // drevo, jebeš solato
21
22
            for (const auto& edge : graf[u])
23
24
                if (!visited[edge.first])
                    q.push({edge.second, edge.first});
25
        } // ce zelimo drevo si shranjujemo se previous vertex.
26
27
        return sum;
    }
28
```

1.6.2 Kruskal

Vhod: Neusmerjen povezan graf s poljubnimi cenami povezav.

Izhod: Vrne ceno najmanjšega vpetega drevesa. Z lahkoto to zamenjamo z maksimalnim (ali katerokoli podobno operacijo) drevesom.

Časovna zahtevnost: $O(E \log(E))$, dober za redke grafe. Če so povezave že sortirane, samo $O(E\alpha(V))$.

Prostorska zahtevnost: O(V + E)Testiranje na terenu: UVa 11631

```
namespace {
     vector<int> parent;
 4
     vector<int> rank;
     int find(int x) {
         if (parent[x] != x)
    parent[x] = find(parent[x]);
10
          return parent[x];
11
12
13
     bool unija(int x, int y) {
14
         int xr = find(x);
int yr = find(y);
15
16
17
          if (xr == yr) return false;
18
          if (rank[xr] < rank[yr]) {</pre>
                                             // rank lahko tudi izpustimo, potem samo parent[xr] = yr;
19
         parent[xr] = yr;
} else if (rank[xr] > rank[yr]) {
20
^{21}
              parent[yr] = xr;
22
23
          } else {
              parent[yr] = xr;
24
25
              rank[xr]++;
26
27
          return true;
    }
28
29
     int kruskal_minimal_spanning_tree(int n, int m, int E[][3]) {
30
          rank.assign(n, 0);
31
32
          parent.assign(n, 0);
          for (int i = 0; i < n; ++i) parent[i] = i;</pre>
33
34
          vector<tuple<int, int, int>> edges;
          for (int i = 0; i < m; ++i) edges.emplace_back(E[i][2], E[i][0], E[i][1]);
          sort(edges.begin(), edges.end());
36
38
          int sum = 0, a, b, c, edge_count = 0;
         for (int i = 0; i < m; ++i) {
    tie(c, a, b) = edges[i];
40
              if (unija(a, b)) {
41
                   sum += c;
42
                   edge_count++;
43
44
              if (edge_count == n - 1) break;
45
46
          return sum:
47
48
```

1.7 Najnižji skupni prednik

Vhod: Drevo, podano s tabelo staršev. Vozlišče je koren, če je starš samemu sebi. Za queryje najprej potrebuješ pomožno tabelo skokov na višja vozlišča in tabelo nivojev.

Izhod: Za dani vozlišči u in v, vrne njunega najnižjega skupnega prednika, to je tako vozlišče p, da je p leži na poti od u do korena in od v do korena, ter je najdlje stran od korena drevesa.

Časovna zahtevnost: $O(\log(n))$ na query, s $O(n\log(n))$ predprocesiranja.

Prostorska zahtevnost: $O(n \log(n))$

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/LCA/

```
vector<vector<int>> preprocess(const vector<int>& parent) {
   int n = parent.size();
   int logn = 1;
   while (1 << ++logn < n);
   vector<vector<int>> P(n, vector<int>(logn, -1));

for (int i = 0; i < n; i++) // previ prednik za i je parent[i]
   P[i][0] = parent[i];
</pre>
```

```
for (int j = 1; 1 << j < n; j++)
    for (int i = 0; i < n; i++)
    if (P[i][j - 1] != -1)</pre>
12
13
                                                                     // P[i][j] = 2^j-ti prednik i-ja
14
                          P[i][j] = P[P[i][j-1]][j-1];
15
     }
17
     int level_internal(const vector<int>& parent, vector<int>& L, int v) {
19
           if (L[v] != -1) return L[v];
21
           return L[v] = (parent[v] == v) ? 0 : level_internal(parent, L, parent[v]) + 1;
22
23
24
     vector<int> levels(const vector<int>& parent) {
           vector<int> L(parent.size(), -1);
25
           for (size_t i = 0; i < parent.size(); ++i) level_internal(parent, L, i);</pre>
26
27
           return L:
28
29
     int find_lca(const vector<int>& parent, int u, int v,
30
           const vector<vector<int>>& P, const vector<int>& L) { if (L[u] < L[v]) // if u is on a higher level than v then we swap them
31
32
                swap(u, v);
33
34
35
          int log = 1;
while (1 << ++log <= L[u]);</pre>
36
           log--; // we compute the value of [log(L[u)]]
37
38
             for (int i = log; i >= 0; i--)
if (L[u] - (1 << i) >= L[v])
                                                        // we find the ancestor of node u situated on // the same level as v using the values in P
39
40
                       u = P[u][i];
41
42
             if (u == v) return u;
43
44
             for (int i = log; i >= 0; i--) // we compute LCA(u, v) using the values in P if (P[u][i] != -1 && P[u][i] != P[v][i])
                       u = P[u][i], v = P[v][i];
48
49
             return parent[u];
     }
```

1.8 Največji pretok in najmanjši prerez

1.8.1 Edmonds-Karp

Vhod: Matrika kapacitet, vse morajo biti nenegativne.

Izhod: Vrne maksimalen pretok, ki je enak minimalnemu prerezu. Konstruira tudi matriko pretoka.

Časovna zahtevnost: $O(VE^2)$ Prostorska zahtevnost: $O(V^2)$ Testiranje na terenu: UVa 820

```
3
    namespace {
    const int INF = numeric_limits<int>::max();
4
5
    struct triple { int u, p, m; };
6
    int edmonds_karp_maximal_flow(const vector<vector<int>>% capacity, int s, int t) {
9
        int n = capacity.size();
10
        vector<vector<int>> flow(n, vector<int>(n, 0));
11
        int maxflow = 0;
        while (true) {
12
            vector<int> prev(n, -2); // hkrati tudi visited array
                                       // bottleneck
14
            int bot = INF;
            queue<triple> q;
            q.push({s, -1, INF});
            while (!q.empty()) {
                                      // compute a possible path, add its bottleneck to the total flow
17
                int u = q.front().u, p = q.front().p, mini = q.front().m; // while such path exists
18
                q.pop();
20
                if (prev[u] != -2) continue;
22
                prev[u] = p;
23
                if (u == t) { bot = mini; break; }
24
```

```
25
26
                  for (int i = 0; i < n; ++i) {
                      int available = capacity[u][i] - flow[u][i];
27
                      if (available > 0) {
28
                           q.push({i, u, min(available, mini)}); // kumulativni minimum
30
                  }
             }
32
             if (prev[t] == -2) break;
             maxflow += bot;
36
             for (int u = t; u != s; u = prev[u]) { // popravimo tretnurni flow nazaj po poti flow[u][prev[u]] -= bot;
37
38
                  flow[prev[u]][u] += bot;
39
40
41
         return maxflow;
42
43
```

1.9 Največje prirejanje in najmanjše pokritje

V angleščini: maximum cardinality bipartite matching (če bi dodali še kakšno povezavo bi se dve stikali) in minimum vertex cover (če bi vzeli še kakšno točko stran, bi bila neka povezava brez pobarvane točke na obeh koncih).

Vhod: Dvodelen neutežen graf, dan s seznamom sosedov. Prvih left vozlišč je na levi strani.

Izhod: Stevilo povezav v MCBM = število točk v MVC, prvi MVC vrne tudi neko minimalno pokritje. Velja tudi MIS = V - MCBM, MIS pomeni $maximum\ independent\ set$.

Časovna zahtevnost: O(VE)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: UVa 11138

```
namespace {
    vector<int> match, vis;
4
5
6
    int augmenting_path(const vector<vector<int>>& graf, int left) {
        if (vis[left]) return 0:
8
        vis[left] = 1;
9
        for (int right : graf[left]) {
10
            if (match[right] == -1 || augmenting_path(graf, match[right])) {
11
                match[right] = left;
12
                match[left] = right;
13
14
                return 1:
            }
15
        }
16
17
        return 0;
18
    }
19
    void mark_vertices(const vector<vector<int>>% graf, vector<bool>% cover, int v) {
20
^{21}
        if (vis[v]) return;
        vis[v] = 1;
22
        cover[v] = false;
23
        for (int r : graf[v]) {
    cover[r] = true;
24
25
            if (match[r] != -1)
                mark_vertices(graf, cover, match[r]);
27
    }
29
30
31
    int bipartite_matching(const vector<vector<int>>& graf, int left_num) {
        int n = graf.size();
32
33
        match.assign(2*n, -1);
        34
35
            vis.assign(n, 0);
36
            mcbm += augmenting_path(graf, left);
37
```

```
39
         return mcbm;
    }
40
41
     vector<int> minimal_cover(const vector<vector<int>>& graf, int left_num) {
         bipartite_matching(graf, left_num);
43
         int n = graf.size();
44
         vis.assign(2*n, 0);
45
         vector<bool> cover(n, false);
46
47
         fill(cover.begin(), cover.begin() + left_num, true);
         for (int left = 0; left < n; ++left)</pre>
48
             if (match[left] == -1)
49
                  mark_vertices(graf, cover, left);
50
51
         vector<int> result; // ni potrebno, lahko se uporablja kar cover
52
         for (int i = 0; i < n; ++i)
    if (cover[i])</pre>
53
54
                  result.push_back(i);
55
         return result:
56
    }
57
```

2 Podatkovne strukture

2.1 Statično binarno iskalno drevo

Operacije: Klasično uravnoteženo binarno iskalno drevo.

- vstavi: doda +1 k countu na mestu idx
- briši: vrne true/false glede na to ali element obstaja in če, zmanjša njegov count za 1
- \bullet najdi k-tega: vrne indeks k-tega elementa. Zero based.

Časovna zahtevnost: $O(\log(n))$ na operacijo

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2011/2011_finale/kitajci

```
int depth = 10; // depth of the tree
int n = 1 << 10; // number of different elements stored</pre>
 4
 5
     vector<int> tree(2*n); // numer of elements in the tree = tree[0]
9
     void insert(int idx, int val = 1) {
10
          int i = n - 1 + idx;
11
          while (i > 0) {
             tree[i] += val;
12
13
              i >>= 1;
14
15
          tree[0] += val;
16
     }
17
18
     int get_kth(int k) {
19
          int i = 0;
while (i < n - 1) {</pre>
20
21
              int lc = tree[2*i+1];
22
              if (lc <= k) {
23
                   i = 2*i + 2;
24
                   k -= lc;
25
              } else {
26
                   i = 2*i + 1;
27
28
          }
29
30
          return i - n + 1;
    }
31
32
33
     bool remove(int idx) {
          if (tree[n-1 + idx] <= 0) return false;</pre>
34
          insert(idx, -1);
35
36
          return true;
37
    }
```

```
39  void print() {
40     for (int i = 0; i <= depth; ++i) {
41         cout << string((1 << (depth - i)) - 1, '');
42         for (int j = (1 << i) - 1; j < (1 << (i+1)) - 1; ++j) {
43             cout << tree[j] << string((1 << (depth - i + 1)) - 1, '');
44         }
45         cout << '\n';
46     }
47 }</pre>
```

2.2 Drevo segmentov

Operacije: Segment tree deljen po fiksnih točkah z dinamično alokacijo node-ov. Ob ustvarjanju roota povemo razpon vstavljanja, končne točke so postavljene po celih številih.

Za remove, ki ne zagotavlja nujno, da obstajajo stvari ki jih brišemo, se je treba malo bolj potruditi. Najprej odstranimo vse na trenutnem levelu, kolikor lahko, nato pa se v vsakem primeru pokličemo dalje (če je še kaj za odstranit in node-i obstajajo). Prav tako lahko vrnemo število izbrisanih stvari.

- vstavi neko vrednost na intervalu [a, b]
- briši na intervalu [a, b]
- dobi vrednost na intervalu [a, b]
- najdi k-tega

Časovna zahtevnost: $O(\log(n))$ na operacijo

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2014-finale/izstevanka

```
struct Node { // static division points, [l, r] intervals
        int 1, m, r;
        Node* left, *right;
        int here_count, total_count;
        Node(int 11, int rr) : 1(11), m((11+rr) / 2), r(rr),
10
                                left(nullptr), right(nullptr), here_count(0), total_count(0) {}
11
        int insert(int f, int t, int inc = 1) { // insert inc elemnts into [f, t]. use for removal too
12
             if (f <= 1 \&\& r <= t) {
13
                here_count += inc;
14
                 int lb = max(1, f), rb = min(r, t);
15
                 int inserted = (rb - lb + 1) * inc;
16
                 total_count += inserted;
17
                 return inserted:
18
            }
19
            int inserted = 0:
20
             if (f <= m) {
21
                 if (left == nullptr) left = new Node(1, m);
22
                 inserted += left->insert(f, t, inc);
23
24
             if (m + 1 \le t) {
25
                 if (right == nullptr) right = new Node(m + 1, r);
26
                 inserted += right->insert(f, t, inc);
27
28
29
            total_count += inserted;
30
             if (left != nullptr && right != nullptr) { // move full levels up (speedup, ne rabiš)
31
                 int child_here_count = min(left->here_count, right->here_count);
32
                 left->here_count -= child_here_count;
33
                 right->here_count -= child_here_count;
34
                 here_count += child_here_count;
                 left->total_count -= (m - 1 + 1) * child_here_count;
36
                 right->total_count -= (r - m) * child_here_count;
            } // end speed up
38
            return inserted;
39
40
41
        int count(int f, int t) { // count on interval [f, t]
42
             if (f <= 1 && r <= t) return total_count;</pre>
43
             int sum = 0, 1b = max(1, f), rb = min(r, t);
44
             if (f <= m && left != nullptr) sum += left->count(f, t);
45
```

```
46
               if (m + 1 <= t && right != nullptr) sum += right->count(f, t);
 47
               return sum + (rb - lb + 1) * here_count;
 48
 49
          int get_kth(int k, int parent_count = 0) { // zero based
               int above_count = here_count + parent_count;
int lc = above_count * (m - 1 + 1) + get_cnt(left);
 51
               if (k < lc) {
                   if (left == nullptr) return 1 + k/above_count;
                   return left->get_kth(k, above_count);
               } else {
 57
                   if (right == nullptr) return m + 1 + k/above_count;
 58
 59
                   return right->get_kth(k, above_count);
 60
          }
 61
 62
          void print(int 1, int r) {
    printf("[%d, %d]: here: %d, total: %d\n", 1, r, here_count, total_count);
 63
 64
               if (left) left->print(l, m);
 65
               if (right) right->print(m+1, r);
 66
 67
 68
 69
        private:
          int get_cnt(Node* left) {
 70
               return (left == nullptr) ? 0 : left->total_count;
 71
 72
     };
 73
 74
      // poenostavitev, ce ne rabimo intervalov struct SimpleNode { \ //\ static\ division\ points
 75
 76
          SimpleNode* left, *right;
 78
          int cnt;
          SimpleNode() : left(nullptr), right(nullptr), cnt(0) {}
 80
          void insert(int 1, int r, int val) {
               if (1 == r) { cnt++; return; }
               int mid = (1 + r) / 2; // watch overflow
 82
               if (val <= mid) \{
 83
                   if (left == nullptr) left = new SimpleNode();
                   left->insert(1, mid, val);
 85
               } else {
 86
 87
                   if (right == nullptr) right = new SimpleNode();
                   right->insert(mid + 1, r, val);
 88
               }
 89
               cnt++;
 90
          }
 91
 92
          int pop_kth(int 1, int r, int k) {
                                                  // one based
 93
               if (1 == r) { cnt--; return 1; }
int mid = (1 + r) / 2;
 94
 95
               if (k <= get_cnt(left)) {
 96
                   cnt.--
97
 98
                   return left->pop_kth(1, mid, k);
99
               } else {
100
                   k -= get_cnt(left);
101
                   cnt--
102
                   return right->pop_kth(mid + 1, r, k);
              }
103
104
          }
105
106
        private:
107
          int get_cnt(SimpleNode* x) {
               if (x == nullptr) return 0;
109
               return x->cnt;
110
111
      };
      #endif // IMPLEMENTACIJA_PS_SEGMENT_TREE_H_
```

2.3 Avl drevo

Operacije: Klasično uravnoteženo binarno iskalno drevo.

- vstavi: doda +1 k countu, če obstaja
- najdi: vrne pointer na node ali nullptr, če ne obstaja
- briši: vrne true/false glede na to ali element obstaja in samo zmanjša njegov count (memory overhead, ampak who cares)

• najdi n-tega, vrne nullptr če ne obstaja

Časovna zahtevnost: $O(\log(n))$ na operacijo

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2014-finale/izstevanka Opombe: To je lepa implementacija. V praksi ne rabimo vsega public interface-a je dovolj samo imeti nekje globalen root in private metode.

```
6
    template<typename T>
    class AvlNode {
      public:
        AvlNode<T>* left, *right;
        size_t height, size, count;
11
        AvlNode(const T& v) : left(nullptr), right(nullptr), height(1), size(1), count(1), value(v) {}
13
        ostream& print(ostream& os, int indent = 0) {
             if (right != nullptr) right->print(os, indent+2);
14
             for (int i = 0; i < indent; ++i) os << ''; // or use string(indent, '')
15
             os << value << endl;
16
             if (left != nullptr) left->print(os, indent+2);
17
             return os;
18
        }
19
    };
20
21
    template<typename T>
22
    class AvlTree {
23
      public:
24
        AvlTree() : root(nullptr) {}
25
        int size() const {
26
27
            return size(root);
28
        AvlNode<T>* insert(const T& val) {
29
30
            return insert(val, root);
31
        bool erase(const T& val) {
32
            return erase(val, root);
33
34
35
        const AvlNode<T>* get_nth(size_t index) const {
            return get_nth(root, index);
36
37
        const AvlNode<T>* find(const T& value) const {
            return find(root, value);
39
40
41
        template<typename U>
        friend ostream& operator<<(ostream& os, const AvlTree<U>& tree);
42
43
44
        int size(const AvlNode<T>* const& node) const {
45
             if (node == nullptr) return 0;
46
             else return node->size;
47
48
        size_t height(const AvlNode<T>* const& node) const {
49
             if (node == nullptr) return 0;
50
            return node->height;
51
52
        int getBalance(const AvlNode<T>* const& node) const {
53
             return height(node->left) - height(node->right);
54
55
        void updateHeight(AvlNode<T>* const& node) {
    node->height = max(height(node->left), height(node->right)) + 1;
56
57
58
59
        void rotateLeft(AvlNode<T>*& node) {
             AvlNode<T>* R = node->right;
60
61
             node->size -= size(R->right) + R->count; R->size += size(node->left) + node->count;
             node->right = R->left; R->left = node; node = R;
62
             updateHeight(node->left); updateHeight(node);
63
         void rotateRight(AvlNode<T>*& node) {
65
             AvlNode<T>* L = node->left;
             node->size -= size(L->left) + L->count; L->size += size(node->right) + node->count;
             node->left = L->right; L->right = node; node = L;
             updateHeight(node->right); updateHeight(node);
71
         void balance(AvlNode<T>*& node)
             int b = getBalance(node);
if (b == 2) {
72
73
                 if (getBalance(node->left) == -1) rotateLeft(node->left);
74
```

```
rotateRight(node);
76
              } else if (b == -2) {
                   if (getBalance(node->right) == 1) rotateRight(node->right);
77
                   rotateLeft(node);
78
              } else {
                   updateHeight(node);
          \label{eq:const_Taylor} $$\operatorname{AvlNode}_T>* \ \operatorname{insert}(\operatorname{const}\ T\&\ \operatorname{val},\ \operatorname{AvlNode}_T>*\&\ \operatorname{node})\ \{$
83
               if (node == nullptr) return node = new AvlNode<T>(val);
84
               node->size++;
 85
               AvlNode<T>* return_node = node;
 86
               if (val < node->value) return_node = insert(val, node->left);
87
               else if (node->value == val) node->count++;
 88
               else if (node->value < val) return_node = insert(val, node->right);
89
               balance(node);
90
               return return_node:
91
92
          bool erase(const T& val, AvlNode<T>*& node) {
93
               if (node == nullptr) return false;
94
               if (val < node->value) {
95
                   if (erase(val, node->left)) {
96
97
                       node->size--;
98
                       return true;
99
100
              } else if (node->value < val) {</pre>
101
                   if (erase(val, node->right)) {
102
                       node->size--;
103
                       return true;
104
105
              } else if (node->value == val && node->count > 0) {
                   node->count--;
106
107
                   node->size--;
                   return true;
               return false;
111
          const AvlNode<T>* get_nth(const AvlNode<T>* const& node, size_t n) const {
112
113
               size_t left_size = size(node->left);
               if (n < left_size) return get_nth(node->left, n);
114
               else if (n < left_size + node->count) return node;
115
               else if (n < node->size) return get_nth(node->right, n - left_size - node->count);
116
               else return nullptr;
117
118
          const AvlNode<T>* find(const AvlNode<T>* const% node, const T% value) const {
119
               if (node == nullptr) return nullptr;
120
               if (value < node->value) return find(node->left, value);
121
               else if (value == node->value) return node;
122
               else return find(node->right, value);
123
124
125
          AvlNode<T>* root;
126
127
     };
128
129
     template<typename T>
130
      ostream& operator<<(ostream& os, const AvlTree<T>& tree) {
131
          if (tree.root == nullptr) os << "Tree empty";</pre>
132
          else tree.root->print(os);
133
          return os;
134
      #endif // IMPLEMENTACIJA_PS_AVL_TREE_H_
```

2.4 Fenwickovo drevo

Operacije: Imamo tabelo z indeksi $1 \le x \le 2^k$ v kateri hranimo števila. Želimo hitro posodabljati elemente in odgovarjati na queryje po vsoti podseznamov.

- preberi vsoto do indeksa x (za poljuben podseznam, read(b) read(a))
- \bullet posodobi število na indeksu x
- preberi število na indeksu x.

Casovna zahtevnost: O(k) na operacijo

Prostorska zahtevnost: $O(2^k)$

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2013-finale/safety

```
3
     namespace {
     const int MAX_INDEX = 16;
     vector<int> tree(MAX_INDEX+1, 0); // global tree, 1 based!!
5
6
     void update(int idx, int val) { // increments idx for value
         while (idx <= MAX_INDEX) {
    tree[idx] += val;</pre>
9
10
             idx += (idx & -idx);
11
12
    }
13
14
    int read(int idx) { // read sum of [1, x], read(0) == 0, duh.}
         while (idx \stackrel{\checkmark}{>} 0) {
             sum += tree[idx];
             idx -= (idx & -idx);
20
         return sum;
22
23
     int readSingle(int idx) { // read \ a \ single \ value, \ readSingle(x) == read(x) - read(x-1)
24
         int sum = tree[idx];
25
         if (idx > 0) {
26
              int z = idx - (idx & -idx);
27
              idx--;
28
             while (idx != z) {
29
                  sum -= tree[idx]:
30
                  idx -= (idx & -idx);
31
32
         }
33
34
         return sum;
    }
35
```

2.5 Fenwickovo drevo (n-dim)

Operacije: Imamo n-dim tabelo dimenzij $d_1 \times d_2 \times \cdots \times d_n$ z zero-based indeksi v kateri hranimo števila. Želimo hitro posodabljati elemente in odgovarjati na queryje po vsoti podkvadrov.

- \bullet preberi vsoto do vključno indeksa \underline{x}
- \bullet posodobi število na indeksu x
- preberi vsoto na podkvadru (pravilo vključitev in izključitev)

Funkcije so napisane za 3D, samo dodaj ali odstrani for zanke za višje / nižje dimenzije in na ne kockasto tabelo.

Časovna zahtevnost: kumulativna vsota in update $O(\log(d_1 + \cdots + d_n))$, za vsoto podkvadra $O(2^d \log(d_1 + \cdots + d_n))$.

Prostorska zahtevnost: $O(d_1 \cdots d_n)$

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2010/2010_3kolo/stanovanja

```
typedef vector<vector<int>>> vvvi;
3
     int sum(int x, int y, int z, const vvvi& tree) { // [0,0,0 - x,y,z] vključno
5
6
          int result = 0:
          for (int i = x; i \ge 0; i = (i & (i+1)) - 1)
               for (int j = y; j >= 0; j = (j & (j+1)) - 1)
for (int k = z; k >= 0; k = (k & (k+1)) - 1)
9
                         result += tree[i][j][k];
10
          return result;
11
12
     void inc(int x, int y, int z, int delta, vvvi& tree) { // povečaj na koordinatah, 0 based
14
          int n = tree.size(); // lahko so tudi različni n-ji za posamezno dimenzijo for (int i = x; i < n; i |= i+1)
              for (int j = y; j < n; j |= j+1)

for (int k = z; k < n; k |= k+1)

tree[i][j][k] += delta;
18
```

```
20
    }
^{21}
     int subsum(int x1, int y1, int z1,
                  int x2, int y2, int z2, const vvvi& tree) { // usota na [x1,y1,z1 - x2,y2,z2], uključno
23
         x1--; y1--; z1--;
25
         return sum(x2, y2, z2, tree)
                  sum(x1, y2, z2, tree) -
sum(x2, y1, z2, tree) -
                                               // pravilo vključitev in izključitev
27
                  sum(x2, y2, z1, tree)
                  sum(x1, y1, z2, tree)
                  sum(x1, y2, z1, tree)
                  sum(x2, y1, z1, tree)
sum(x1, y1, z1, tree);
31
32
33
```

2.6 Trie

Operacije: Prefix tree, hranimo besede, crko po crko na nivoju.

- vstavi besedo
- največji skupen prefix z dano besedo
- največji skupen prefix med besedami v drevesu (vrne ena preveč)

Časovna zahtevnost: O(w) za add in common_prefix ter O(#nodes) za najdaljši prefix med vsemi besedami.

Prostorska zahtevnost: O(nw), kjer je n število besed, v praksi manj, ker se prekrivajo.

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/PRHYME/ TODO

```
struct Node {
         int words, total; // koliko besed se konča tukaj, koliko besed je v poddrevesu
8
         Node* nodes[26];
         Node() : words(0), total(0) {
             for (int i = 0; i < 26; ++i) nodes[i] = nullptr;</pre>
10
11
         void add(const string& word, size_t idx = 0) {
12
              if (idx == word.size()) { words++; return; }
13
              int p = word[idx]-'a';
14
              if (nodes[p] == nullptr) nodes[p] = new Node();
15
              total++;
16
             nodes[p]->add(word, idx+1);
17
18
         void print(int n, string& prefix) {
19
              if (n == 0) return;
20
             for (int j = 0; j < words; ++j)
    printf("%s\n", prefix.c_str());</pre>
21
22
23
             for (int i = 0; i < 26; ++i) {
24
                  if (nodes[i] != nullptr) {
25
26
                      prefix.push_back('a'+i);
27
                       nodes[i]->print(n-1, prefix);
28
                      prefix.pop_back();
29
30
             }
         }
31
         int longest_common_prefix_length() { // najdaljši skupen prefix med besedami v drevesu + 1
32
              int childc = 0;
              int maxl = 0;
34
              for (int i = 0; i < 26; ++i) {
                  if (nodes[i] != nullptr) {
36
37
                      maxl = max(maxl, nodes[i]->longest_common_prefix_length());
38
39
40
              if (maxl > 0) return maxl+1; // ce je match v poddrevesu, imamo match+1
41
             return childc > 1 || (childc == 1 && words > 0) || (words > 1);
42
            // sicer imamo match ce sta dve isti ali imamo otroka in mi eno besedo ali dva otroka
43
         int common_prefix(const string& s, size_t x = 0) { // koliko
   if (nodes[s[x]-'a'] == nullptr || x == s.size()) return x;
                                                                  // koliko crk imata skupnih
44
45
              return nodes[s[x]-'a']->common_prefix(s, x+1);
46
47
         int size() { return total+words; }
48
          ~Node() {
49
```

3 Algoritmi

3.1 Najdaljše skupno podzaporedje

Vhod: Dve zaporedji a in b dolžin n in m.

Izhod: Najdaljše skupno podzaporedje (ne nujno strnjeno) LCS. Lahko dobimo samo njegovo dolžino. Problem je povezan z najkrajšim skupnim nadzaporedjem (SCS). Velja SCS + LCS = n + m.

Časovna zahtevnost: O(nm)

Prostorska zahtevnost: O(nm) za podzaporedje, O(m) za dolžino.

Testiranje na terenu: UVa 10405

```
// lahko pridemo na O(n sqrt(n))
     vector<int> longest_common_subsequence(const vector<int>& a, const vector<int>& b) {
         int n = a.size(), m = b.size();
5
         vector<vector<int>> c(n + 1, vector<int>(m + 1, 0));
6
         for (int i = 1; i <= n; ++i)
             for (int j = 1; j <= m; ++j)
if (a[i-1] == b[j-1])
8
9
                      c[i][j] = c[i-1][j-1] + 1;
10
                  else
11
                      c[i][j] = max(c[i][j-1], c[i-1][j]);
12
         vector<int> sequence;
13
         int i = n, j = m;
while (i > 0 && j > 0) {
    if (a[i-1] == b[j-1]) {
14
15
16
                  sequence.push_back(a[i-1]);
17
18
             } else if (c[i][j-1] > c[i-1][j]) {
19
             j--;
} else {
20
21
22
                  i--;
              }
23
24
25
         reverse(sequence.begin(), sequence.end());
26
         return sequence;
    }
27
     // O(n) prostora, lahko tudi zgornjo verzijo, ce je dovolj spomina.
30
     int longest_common_subsequence_length(const vector<int>& a, const vector<int>& b) {
         int n = a.size(), m = b.size(); // po moznosi transponiraj tabelo, ce je malo spomina
         vector<vector<int>> c(2, vector<int>(m + 1, 0));
         bool f = 0;
33
34
         for (int i = 1; i <= n; ++i) {
             for (int j = 1; j <= m; ++j)
if (a[i-1] == b[j-1])
35
36
                      c[f][j] = c[!f][j-1] + 1;
37
                  else
38
                       c[f][j] = max(c[f][j-1], c[!f][j]);
39
              f = !f;
40
41
         return c[!f][m];
42
43
```

3.2 Najdaljše naraščajoče podzaporedje

Vhod: Zaporedje elementov na katerih imamo linearno urejenost.

Izhod: Najdaljše naraščajoče podzaporedje.

Casovna zahtevnost: $O(n \log(n))$ in $O(n^2)$

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: UVa 103

Opomba: Za hitro verzijo je zaradi bisekcije potrebna linearna urejenost elementov. Pri n^2 verziji je dovolj delna urejenost. V tem primeru je elemente morda treba urediti, tako da je potem potrebno za urejanje izbrati neko linearno razširitev dane delne urejenosti. Pri obeh verzijah elementi niso omejeni na števila, vendar pri prvi ne moremo samo zamenjati tipa, ki ga funkcija vrača, lažje je spremeniti, da vrača indekse elementov namesto dejanskega zaporedja.

```
vector<int> longest_increasing_subsequence(const vector<int>& a) {
          vector<int> p(a.size()), b;
          int u, v;
 6
          if (a.empty()) return {};
          b.push_back(0);
 9
          for (size_t i = 1; i < a.size(); i++) {</pre>
10
              if (a[b.back()] < a[i]) {
11
                   p[i] = b.back();
12
                   b.push_back(i);
13
                   continue;
14
15
16
              for (u = 0, v = b.size()-1; u < v;) {
   int c = (u + v) / 2;</pre>
17
18
                   if (a[b[c]] < a[i]) u = c + 1;
19
20
                   else v = c;
              }
21
22
              if (a[i] < a[b[u]]) {
23
24
                   if (u > 0) p[i] = b[u-1];
25
                   b[u] = i;
26
          }
27
28
          for (u = b.size(), v = b.back(); u--; v = p[v]) b[u] = a[v]; return b; // b[u] = v, če želiš indekse, ali ce ima a neinteger elemente
29
30
31
32
33
     vector<int> longest_increasing_subsequence_square(const vector<int>& a) {
34
          if (a.size() == 0) return {};
          int max_length = 1, best_end = 0;
          int n = a.size();
36
          vector\langle int \rangle m(n, 0), prev(n, -1); // m[i] = dolzina lis, ki se konca pri i
38
          m[0] = 1;
         prev[0] = -1;
39
40
          for (int i = 1; i < n; i++) {
41
              m[i] = 1;
42
              prev[i] = -1;
43
44
              for (int j = i-1; j >= 0; --j) {    if (m[j] + 1 > m[i] && a[j] < a[i]) {         m[i] = m[j] + 1;    }
45
46
47
                        prev[i] = j;
48
49
50
                   if (m[i] > max_length) {
51
52
                        best end = i:
                        max_length = m[i];
53
54
              }
55
56
          }
57
          vector<int> lis;
          for (int i = best_end; i != -1; i = prev[i]) lis.push_back(a[i]);
59
          reverse(lis.begin(), lis.end());
          return lis;
```

3.3 Najdaljši strnjen palindrom

Vhod: Niz s dolžine n.

Izhod: Števili f in t, tako da je niz s[f:t] palindrom največje dolžine, ki ga je možno najti v s. No nujno edini, niti prvi. Uporablja Mancherjev algoritem.

Casovna zahtevnost: O(n)Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/LPS/

```
pair<int, int> find_longest_palindrome(const string& str) { // returns [start, end)
         int n = str.length();
         if (n == 0) return \{0, 0\};
5
         if (n == 1) return {0, 1};
6
         n = 2*n + 1; // Position count
                       // LPS Length Array
         int L[n];
8
         L[0] = 0;
L[1] = 1;
9
10
                        // centerPosition
         int C = 1;
11
         int R = 2;  // centerRightPosition
int i = 0;  // currentRightPosition
int iMirror;  // currentLeftPosition
int maxLPSLength = 0, maxLPSCenterPosition = 0;
12
13
14
15
16
         int start = -1, end = -1, diff = -1;
17
         for (i = 2; i < n; i++) {
18
              iMirror = 2*C-i; // get currentLeftPosition iMirror for currentRightPosition i
19
             L[i] = 0;
diff = R - i; // If currentRightPosition i is within centerRightPosition R
20
^{21}
             if (diff > 0) L[i] = min(L[iMirror], diff);
23
                                                                                   // palindrome centered at
// currentRightPosition i Here
              while ( ((i + L[i]) < n && (i - L[i]) > 0) && (
                       ((i + L[i] + 1) \% 2 == 0) | |
25
                       }
                                                                                   // match then increment LPS
                                                                                    // Length by ONE If even
             if (L[i] > maxLPSLength) { // Track maxLPSLength
                                                                                   // position, we just increment
                  maxLPSLength = L[i];
                                                                                   // LPS by ONE without any
31
                  maxLPSCenterPosition = i;
                                                                                   // character comparison
33
34
             if (i + L[i] > R) { // If palindrome centered at currentRightPosition i
    C = i; // expand beyond centerRightPosition R,
35
36
                  R = i + L[i];
                                     // adjust centerPosition C based on expanded palindrome.
37
38
         }
39
         start = (maxLPSCenterPosition - maxLPSLength)/2;
40
41
         end = start + maxLPSLength:
42
         return {start, end};
43
```

3.4 Podseznam z največjo vsoto

Vhod: Zaporedje elementov a_i dolžine n.

Izhod: Največja možna vsota strnjenega podzaporedja a (lahko je tudi prazno). Alternativna verzija tudi vrne iskano zaporedje (najkrajše tako). Tretja verzija poišče k-to največjo vsoto.

Časovna zahtevnost: O(n), $O(n \log(n) + nk)$

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://www.codechef.com/problems/KSUBSUM

```
int maximum_subarray(const vector<int>& a) { // glej komentarje ce ne dovolimo prazne vsote
int max_ending_here = 0, max_so_far = 0; // A[0]
for (int x : a) { // a[1:]
max_ending_here = max(0, max_ending_here + x);
max_so_far = max(max_so_far, max_ending_here);
}
return max_so_far;
}
return max_so_far;

vector<int> max_ending_here = 0, max_so_far = 0;
```

```
14
          int idx_from = 0, total_to = 0, total_from = 0;
          for (size_t i = 0; i < a.size(); ++i) {
    if (max_ending_here + a[i] > 0) {
15
16
17
                     max_ending_here += a[i];
               } else {
                     idx_from = i + 1;
                if (max_ending_here > max_so_far) {
21
                     total_from = idx_from;
                     total_to = i + 1;
                     max_so_far = max_ending_here;
25
26
27
          return vector<int>(a.begin() + total_from, a.begin() + total_to);
     }
28
29
     int maximum_subarray(const vector<int>& a, int k) { // k = 1 \dots n(n-1)/2
30
          int n = a.size();
31
          vector<int> s(n+1, 0);
32
          vector<pair<int, int>> p(n+1);
33
          priority_queue<tuple<int, int, int>> q;
for (int i = 0, m = 0; i < n; ++i) {
    s[i+1] = s[i] + a[i];</pre>
34
35
36
                if (s[m] > s[i]) m = i;
37
               p[i+1] = make_pair(s[i+1], i+1);
38
                q.push(make_tuple(s[i+1]-s[m], i+1, m));
30
          }
40
41
          sort(p.begin(), p.end());
          vector<int> ss(n+1);
for (int i = 0; i <= n; ++i)</pre>
42
43
44
                ss[p[i].second] = i;
45
          int v = -1, i, j;
for (int l = 1; l <= k; ++l) {
    tie(v, i, j) = q.top();</pre>
46
47
48
                q.pop();
50
               for (int m = ss[j] + 1; m <= n; ++m) {
    if (p[m].second < i) {</pre>
                          q.push(make_tuple(s[i]-p[m].first, i, p[m].second));
53
                          break;
54
55
               }
56
          }
57
58
          return v;
     }
59
```

3.5 Leksikografsko minimalna rotacija

Vhod: Niz znakov s dolžine n.

Izhod: Indeks i, tako da je string s[i:] + s[:i] leksikografsko najmanjši, izmed vseh možnih rotacij s.

Časovna zahtevnost: O(n)

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: UVa 719

Opomba: Če smo res na tesnem s prostorom, lahko funkcija sprejme dejanski string in ga ne podvoji, ter dela vse indekse po modulu n.

```
int minimal_rotation(string s) {
    s += s;
    int len = s.size(), i = 0, j = 1, k = 0;
    while (i + k < len && j + k < len) {
        if (s[i+k] == s[j+k]) k++;
        else if (s[i+k] > s[j+k]) { i = i+k+1; if (i <= j) i = j+1; k = 0; }
        else if (s[i+k] < s[j+k]) { j = j+k+1; if (j <= i) j = i+1; k = 0; }
}
return min(i, j);
}
</pre>
```

3.6 BigInt in Karatsuba

Class za računanje z velikimi števili, v poljubni bazi. IO deluje samo v desetiški.

Operacije: Seštevanje, odštevanje, množenje, primerjanje.

- seštevanje: samostojno, za negativne rabi in <.
- odštevanje: samostojno, če bo razlika pozitivna. Za negativne prevedi na seštevanje a + (-b).
- množenje: rabi +, « in * s števko. Za negativne samo malo manipulacije predznakov. Lahko uporabiš tudi karatsubo.
- primerjanje: samostojno, za negativne samo malo manipulacije predznakov.

Jasno ni treba implementirati vsega. + in * nista tako zelo počasna, tako da verzije + = ipd. niso nujno potrebne.

Časovna zahtevnost: O(n) za +, -, * stevka, $O(n^2)$ za *, $O(n^{1.585})$ za karatsubo. Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/test_okolja/odstevanje in http://putka.upm.si/tasks/test_okolja/sestevanje

```
template<typename T>
     struct Number {
          bool sign = true; // true = 1 = +, false = 0 = -
 8
9
          deque<T> data;
          static const int base = 10; // bi se lahko spremenilo samo I/O nebi delal, matematika bi
10
          static const int KARATSUBA_LIMIT = 2; // kdaj preklopi na bruteforce množenje
11
12
          Number() {} // default constructor, positive zero
Number(const deque<T>& a, bool s = 1) : sign(s), data(a) { clear_zeros(); }
13
14
          Number(deque<T>&& a, bool s = 1) : sign(s), data(a) { clear_zeros(); } Number(const string& s) { from_string(s); }
15
16
          void from_string(const string& s) {
   if (s.size() == 0) data = {0};
17
18
               int i = 0;
19
               if (s[0] == '+') sign = 1, i = 1;
20
              if (s[0] == '-') sign = 0, i = 1;
int l = s.size(); data.resize(l-i);
21
22
              for (; i < 1; ++i) {
    if (!('0' <= s[i] && s[i] <= '9')) return; // silent quit po prvi ne stevilki
    data[l-i-1] = s[i] - '0';</pre>
23
24
25
26
               clear_zeros();
27
28
          string to_string() const {
30
               if (data.empty()) return "0";
               string s = (sign) ? "" : "-";
for (int i = data.size() - 1; i >= 0; --i)
                    s.push_back('0' + data[i]);
34
          Number operator+(const Number& o) const { // remove signs if using for positive only
               if (sign == 0) return -((-*this) + (-o));
               if (sign == 1 && o.sign == 0) return (*this < -o) ? -((-o) - *this) : *this - (-o);
38
              bool carry = false;
int i = 0, j = 0, n = data.size(), m = o.data.size();
39
40
               deque<T> r;
41
               while (i < n | | j < m) {
42
                    T c = ((i < n) ? data[i++] : 0) + ((j < m) ? o.data[j++] : 0) + carry;
43
                    carry = (c >= base);
44
                    r.push_back(c % base);
45
46
               if (carry) r.push_back(1);
47
               return Number(move(r));
48
49
          Number operator-() const { return Number(data, !sign); }
50
          bool operator==(const Number& o) const { return sign == o.sign && data == o.data; }
51
          bool operator<(const Number& o) const {</pre>
52
53
               if (sign == o.sign) {
                    if (sign == 0) return -o < -*this;
```

```
if (data.size() == o.data.size()) {
   for (int i = data.size() - 1; i >= 0; --i)
      if (data[i] == o.data[i]) continue;
55
56
57
58
                           else return data[i] < o.data[i];</pre>
 59
                   return data.size() < o.data.size();</pre>
60
              }
              return sign < o.sign;</pre>
62
63
64
          Number& operator+=(const Number& o) { // lahko tudi s +. Samo za pozitivne.
              65
66
67
68
                                        data[i] += carry;
                   else if (i < n)
69
                                        data.push_back(o.data[j++] + carry);
70
                   else
                   carry = data[i] / base;
71
                   data[i++] %= base;
72
              }
73
              if (carry) data.push_back(1);
74
75
              clear_zeros();
              return *this;
76
77
78
          Number operator*(const T% o) const { // z eno števko
79
              deque<T> r;
              int carry = 0, n = data.size();
for (int i = 0; i < n; ++i) {</pre>
80
81
82
                   T c = data[i]*o + carry;
83
                   carry = c / base;
                   c %= base;
84
85
                   r.push_back(c);
86
              }
87
              if (carry) r.push_back(carry);
              return Number(move(r), sign);
89
          Number operator<<(int n) const { // na zacetek dodamo n ničel
90
              deque<T> r(n, 0);
91
              r.insert(r.end(), data.begin(), data.end());
93
              return Number(move(r));
94
95
          Number operator*(const Number<T>& o) const {
              if (sign == 0 && o.sign == 0) return ((-*this) * (-o));
96
97
              if (sign == 0 && o.sign == 1) return -((-*this) * o);
              if (sign == 1 && o.sign == 0) return -(*this * (-o));
98
99
              Number r;
              int m = o.data.size();
100
              for (int i = 0; i < m; ++i)
r += (*this*o.data[i] << i);
101
102
              return r:
103
104
          Number operator-(const Number& o) const {
105
106
              deque<T> r;
              bool carry = false;
int i = 0, j = 0, n = data.size(), m = o.data.size();
while (i < n || j < m) {
    T c = data[i++] + base - ((j < m) ? o.data[j++] : 0) - carry;</pre>
107
108
109
110
111
                   carry = 1 - c / base;
112
                   c %= base;
                   r.push_back(c);
113
114
              }
115
              return Number(move(r));
116
          }
117
118
        private:
119
          void clear_zeros() {
              while (data.size() > 0 && data.back() == 0) data.pop_back();
120
121
              if (data.empty()) sign = 1;
          }
122
123
     };
124
      template<typename T> // karatsuba algorithm
125
      Number<T> karatsuba(const Number<T>& a, const Number<T>& b) {
126
          if (a.data.size() <= Number<T>::KARATSUBA_LIMIT || b.data.size() <= Number<T>::KARATSUBA_LIMIT)
127
              return a*b:
128
129
          if (a.sign == 0 \&\& b.sign == 0) return ((-a) * (-b));
130
          if (a.sign == 0 && b.sign == 1) return -((-a) * b);
131
          if (a.sign == 1 && b.sign == 0) return -(a * (-b));
132
133
          134
135
```

```
136
137
         a0.data.assign(a.data.begin(), a.data.begin()+m);
138
         a1.data.assign(a.data.begin()+m, a.data.end());
139
         b0.data.assign(b.data.begin(), b.data.begin()+m);
         b1.data.assign(b.data.begin()+m, b.data.end());
140
141
         c2 = karatsuba(a1, b1);
142
         c0 = karatsuba(a0, b0);
143
         c1 = karatsuba(a0+a1, b0+b1) - c0 - c2;
144
145
         return (c2 << 2*m) + (c1 << m) + c0;
146
147
     #endif // IMPLEMENTACIJA_ALGO_BIGINT_H_
148
```

3.7 2-SAT

Vhod: Formula $\varphi(x_1,\ldots,x_n)$ v 2-CNF obliki, torej

$$\varphi = S_1 \wedge \cdots \wedge S_n, \quad S_i = L_{i1} \vee L_{i2}, \quad L_{ij} \in \{x_1, \dots, x_n, \neg x_1, \dots, \neg x_n\}.$$

Za naše namene je predstavljena kot seznam parov števil od ± 1 do $\pm n$, kjer pozitivna število i pomeni literal x_i , negativno število -i pa literal $\neg x_i$. Na primer,

$$[(-2,3),(4,5),(-3,-1)]$$

predstavlja formulo

$$(\neg x_2 \lor x_3) \land (x_4 \lor x_5) \land (\neg x_3 \lor \neg x_1).$$

Izhod: Nabor n vrednosti za x_i , pri katerih je formula resnična. Če tak nabor ne obstaja, vrne $(-1, \ldots, -1)$.

Časovna zahtevnost: O(V + E)

Prostorska zahtevnost: O(V + E)

Testiranje na terenu: Uva 11294

```
int var2node(int var, int n) { // sprem. od \pm 1 do \pm n spremeni v vozlišče od 0 do 2n-1 return (var > 0) ? var - 1 : -var - 1 + n;
 4
     namespace {
     vector<int> postorder;
     vector<int> comp; // comp[i] pove v kateri componenti je i. Componente so top. urejene.
10
     vector<bool> visited;
11
12
13
     void get_postorder(const vector<vector<int>>& G, int v) { // izračuna čase odhodov iz vozlišč
14
          visited[v] = true;
15
          for (int u : G[v])
16
              if (!visited[u])
17
                   get_postorder(G, u);
18
          postorder[dfscount--] = v;
19
     }
20
^{21}
     void mark_comp(const vector<vector<int>>& G, int v, int secount) {    // najde povezane komponente
22
23
          comp[v] = scccount;
          for (int u : G[v])
24
25
              if (comp[u] == -1)
26
                   mark_comp(G, u, scccount);
27
     }
28
29
     vector<int> solve_2sat(const vector<pair<int, int>>& formula, int n) {
30
          vector<vector<int>> G(2*n), GR(2*n);
31
          int x, y;
          for (const auto& term : formula) { // Imamo stavek x v y. tie(x, y) = term; // Naredimo dva sklepa: -x \Rightarrow y, -y \Rightarrow x
33
              int tx = var2node(x, n), ty = var2node(y, n);
              int nx = var2node(-x, n), ny = var2node(-y, n);
```

```
G[nx].push_back(ty); G[ny].push_back(tx);  // naredimo graf implikacij
GR[ty].push_back(nx); GR[tx].push_back(ny);  // in obraten graf
36
37
38
39
           dfscount = 2*n-1;
           postorder.resize(2*n);
41
           visited.assign(2*n, false);
42
           for (int i = 0; i < 2*n; ++i)
43
                if (!visited[i])
44
45
                     get_postorder(G, i);
46
47
           comp.assign(2*n, -1);
           int scccount = 0;
48
           for (int v : postorder)
49
                if (comp[v] == -1)
50
                     mark_comp(GR, v, scccount++);
51
52
           for (int i = 0; i < n; ++i) {
53
               if (comp[i] == comp[n+i])
54
          return vector(int>(n, -1); // ali false
} // ce ne rabis resitve lahko das tukaj return true;
55
56
57
58
           vector<int> solution(n);
           for (int i = 0; i < n; ++i)
    solution[i] = comp[i] > comp[n+i];
59
60
61
           return solution;
     }
62
63
     bool evaluate(const vector<pair<int, int>>% formula, const vector<int>% values) {
64
           int x, y; // izračuna vrednost formule pri danem naboru vrednosti spremenljivk
65
           for (const auto% p : formula) { // pricakujemo da so v formuli stevilke od \pm 1 do \pm n tie(x, y) = p; // in da imamo n vrednosti, ki so 0 ali 1 bool vx = values[abs(x)-1] \hat{} (x < 0);
66
67
68
                bool vy = values[abs(y)-1] ^{\circ} (y < 0);
70
                if (!(vx || vy)) return false;
72
           return true;
     }
```

3.8 Knuth-Morris-Pratt

Vhod: Niz znakov s dolžine n in niz znakov p dolžine m. Posebej lahko izračunamo tudi failure function ali podamo indeks, da išče po nizu samo od nekje naprej.

Izhod: Najmanjši indeks $0 \le i < n$, tako da se v s na mestih s[i:i+m] nahaja p. Če tak indeks ne obstaja vrne -1. Program torej najde prvo pojavitev p v s. Hkrati izračuna tudi $failure_function$ ff, ki pove nekaj o samopodobnosti niza. Vrednost ff[i-1] pove indeks naslednje črke, ki jo moramo preveriti, če vemo, da smo na i-tem znaku ravno failali match podniza. Drugače, to je dolžina največjega pravega podniza p[:i+1], ki je hkrati prefix in suffix za niz p[:i+1]. Primer:

p	A	В	С	D	Α	В	D
i	0	1	2	3	4	5	6
ff	0	0	0	0	1	2	0

Časovna zahtevnost: O(n + m)Prostorska zahtevnost: O(m)

Testiranje na terenu: http://www.spoj.com/problems/NHAY/

```
3  vector<int> compute_failure_function(const string& p) {
4     int m = p.size();
5     vector<int> ff(m, 0);
6     for (int k = 0, i = 1; i < m; ++i) {
7         while (k > 0 && p[i] != p[k]) k = ff[k-1];
8         if (p[i] == p[k]) k++;
9         ff[i] = k;
10     }
```

```
11
         return ff;
12
13
14
     int knuth_morris_pratt(const string% s, const string% p, const vector<int>% ff, int start) {
         int k = 0, n = s.size(), m = p.size();
         for (int i = start; i < n; i++) {
 while (k > 0 \&\& p[k] != s[i]) k = ff[k-1];
16
17
             if (s[i] == p[k]) k++;
18
             if (k == m) return i - k + 1;
19
20
21
         return -1;
22
23
    int knuth_morris_pratt(const string& s, const string& p) {
24
         vector<int> ff = compute_failure_function(p);
25
         return knuth_morris_pratt(s, p, ff, 0);
26
27
28
    vector<int> find_all_occurences(const string& s, const string& p) {
29
         vector<int> ff = compute_failure_function(p), result;
30
         int i = -1;
31
         while ((i = knuth_morris_pratt(s, p, ff, i + 1)) != -1) {
32
             result.push_back(i); // or do something else
33
34
         return result:
35
    }
36
    vector<int> find_non_overlaping_occurences(const string& s, const string& p) {
37
38
         vector<int> ff = compute_failure_function(p), result;
39
         int i = -p.size();
         while ((i = knuth_morris_pratt(s, p, ff, i + p.size())) != -1) {
40
41
             result.push_back(i); // or do something else
42
43
         return result;
44
45
    int minimal_period(const string& s) {
         int n = s.size();
         vector<int> ff = compute_failure_function(s);
47
         int candidate = n - ff.back();
48
49
         if (n % candidate == 0) return candidate;
         return n;
50
    }
```

4 Teorija števil

4.1 Evklidov algoritem

Vhod: $a, b \in \mathbb{Z}$

Izhod: Največji skupni delitelj *a* in *b*. Za pozitivna števila je pozitiven, če je eno število 0, je rezultat drugo število, pri negativnih je predznak odvisen od števila iteracij.

Časovna zahtevnost: $O(\log(a) + \log(b))$

Prostorska zahtevnost: O(1)

```
3  int gcd(int a, int b) {
4    int t;
5    while (b != 0) {
6        t = a % b;
7        a = b;
8        b = t;
9    }
10    return a;
11 }
```

4.2 Razširjen Evklidov algoritem

Vhod: $a, b \in \mathbb{Z}$. Števili retx, rety sta parametra samo za vračanje vrednosti.

Izhod: Števila x, y, d, pri čemer $d = \gcd(a, b)$, ki rešijo Diofantsko enačbo ax + by = d. V posebnem primeru, da je b tuj a, je x inverz števila a v multiplikativni grupi Z_b^* .

Časovna zahtevnost: $O(\log(a) + \log(b))$

Prostorska zahtevnost: O(1)Testiranje na terenu: UVa 756

```
int ext_gcd(int a, int b, int& retx, int& rety) {
            int x = 0, px = 1, y = 1, py = 0, r, q;
while (b != 0) {
4
5
                  r = a % b; q = a / b; // quotient and reminder

a = b; b = r; // gcd swap

r = px - q * x; // x swap
6
                 r = px - q * x;

px = x; x = r;

r = py - q * y;

py = y; y = r;
9
                                                     // y swap
10
11
12
            retx = px; rety = py;
                                                      // return
13
14
            return a;
     }
```

4.3 Kitajski izrek o ostankih

Vhod: Sistem n kongruenc $x \equiv a_i \pmod{m_i}$, m_i so paroma tuji.

Izhod: Število x, ki reši ta sistem dobimo po formuli

$$x = \left[\sum_{i=1}^{n} a_i \frac{M}{m_i} \left[\left(\frac{M}{m_i} \right)^{-1} \right]_{m_i} \right]_M, \qquad M = \prod_{i=1}^{n} m_i,$$

kjer $[x^{-1}]_m$ označuje inverzx po modulu m. Vrnjeni x je med 0 in M.

Časovna zahtevnost: $O(n \log(\max\{m_i, a_i\}))$

Prostorska zahtevnost: O(n)

Potrebuje: Evklidov algoritem (str. 28)

Testiranje na terenu: UVa 756

Opomba: Pogosto potrebujemo unsigned long long namesto int.

```
int mul_inverse(int a, int m) {
3
         int x, y;
4
         ext_gcd(a, m, x, y);
5
         return (x + m) % m;
6
    // sprejme \ seznam \ [(a_i, m_i)], \ za \ enačbe \ x == a_i \ (mod \ m_i)
9
    int chinese_reminder_theorem(const vector<pair<int, int>>& cong) {
10
11
         for (size_t i = 0; i < cong.size(); ++i) {</pre>
12
             M *= cong[i].second;
13
14
         int x = 0, a, m;
15
         for (const auto& p : cong) {
16
             tie(a, m) = p;
x += a * M / m * mul_inverse(M/m, m);
17
18
19
             x %= M;
20
         return (x + M) % M;
21
   }
22
```

4.4 Hitro potenciranje

Vhod: Število g iz splošne grupe in $n \in \mathbb{N}_0$.

Izhod: Število q^n .

Časovna zahtevnost: $O(\log(n))$

Prostorska zahtevnost: O(1)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2010/2010_3kolo/nicle

4.5 Številski sestavi

Vhod: Število $n \in \mathbb{N}_0$ ali $\frac{p}{q} \in Q$ ter $b \in [2, \infty) \cap \mathbb{N}$.

Izhod: Število n ali $\frac{p}{q}$ predstavljeno v izbranem sestavu z izbranimi števkami in označeno periodo.

Časovna zahtevnost: $O(\log(n))$ ali $O(q \log(q))$

Prostorska zahtevnost: O(n) ali O(q)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2010/2010_finale/ulomki Opomba: Zgornja meja za bazo b je dolžina niza STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI.

```
char STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI[] = "0123456789ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ";
    string convert_int(int n, int baza) {
   if (n == 0) return "0";
5
6
         string result;
8
         while (n > 0) {
             result.push_back(STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI[n % baza]);
9
10
             n /= baza;
11
12
         reverse(result.begin(), result.end());
         return result;
13
    }
15
    string convert_fraction(int stevec, int imenovalec, int base) {
         div_t d = div(stevec, imenovalec);
17
         string result = convert_int(d.quot, base);
         if (d.rem == 0) return result;
19
        string decimalke; // decimalni del
result.push_back('.');
23
         int mesto = 0;
         map<int, int> spomin;
         spomin[d.rem] = mesto;
25
         while (d.rem != 0) { // pisno deljenje
26
             mesto++;
d.rem *= base;
27
28
             decimalke += STEVILSKI_SESTAVI_ZNAKI[d.rem / imenovalec];
29
             d.rem %= imenovalec;
30
             if (spomin.count(d.rem) > 0) { // periodicno
  result.append(decimalke.begin(), decimalke.begin() + spomin[d.rem]);
31
32
                  result.push_back('(');
33
                  result.append(decimalke.begin() + spomin[d.rem], decimalke.end());
34
                  result.push_back(')');
35
36
                  return result;
             }
37
38
              spomin[d.rem] = mesto;
         }
39
40
         result += decimalke;
41
         return result; // koncno decimalno stevilo
    }
42
```

4.6 Eulerjeva funkcija ϕ

Vhod: Število $n \in \mathbb{N}$.

Izhod: Število $\phi(n)$, to je število števil manjših ali enakih n in tujih n. Direktna formula:

$$\phi(n) = n \cdot \prod_{p \mid n} (1 - \frac{1}{p})$$

Časovna zahtevnost: $O(\sqrt{n})$

Prostorska zahtevnost: O(1)

Testiranje na terenu: https://projecteuler.net/problem=69

4.7 Eratostenovo rešeto

Vhod: Število $n \in \mathbb{N}$.

Izhod: Seznam praštevil manjših od n in seznam, kjer je za vsako število manjše od n notri njegov najmanjši praštevilski delitelj. To se lahko uporablja za faktorizacijo števil in testiranje praštevilskosti.

Časovna zahtevnost: $O(n \log(n))$

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: UVa 10394

4.8 Število deliteljev

Vhod: Število $n \in \mathbb{N}$.

Izhod: Število pozitivnih deliteljev $n, \tau(n)$. Velja, da je za $n = p_1^{\alpha_1} \cdots p_k^{\alpha_k}$,

$$\tau(n) = (\alpha_1 + 1) \cdots (\alpha_k + 1).$$

Časovna zahtevnost: $O(\sqrt{n})$

Prostorska zahtevnost: O(1)

Testiranje na terenu: https://projecteuler.net/problem=12

```
int number_of_divisors(int n) {
int tau = 1;
int i = 2;
```

4.9 Binomski koeficienti

Vhod: Števili $n, k \in \mathbb{Z}$.

Izhod: Binomski koeficient $\binom{n}{k} = \begin{cases} \frac{n!}{k!(n-k)!} & n, k \ge 0 \\ 0 & \text{sicer} \end{cases}$

Za velike vrednosti lahko izračunamo aproksimacijo s pomočjo logaritma gama funkcije. Če rabiš isto vrednost $\binom{n}{k}$ več kot enkrat, se morda splača shraniti cel Pascalov trikotnik.

Časovna zahtevnost: $O(\min\{k, n-k\})$ za enega, $O(n^2)$ za Pascalov trikotnik.

Prostorska zahtevnost: O(1) za enega, $O(n^2)$ za Pascalov trikotnik

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2015/2015_3kolo/minsko_polje

```
int binomial(int n, int k) {
    if (k < 0 || k > n) return 0;
3
4
          if (k == 0 || k == n) return 1;
5
 6
          k = min(k, n - k);
          int r = 1;
          for (int i = 0; i < k; ++i) {
              r *= n - i;

r /= i + 1; // deljenje se vedno izide
9
10
         }
11
12
          return r:
    }
14
     double binomial_approx(double n, double k) {
16
         return exp(lgamma(n+1) - lgamma(k+1) - lgamma(n-k+1));
17
18
     vector<vector<int>>> pascal_triangle(int n) {
19
20
         vector<vector<int>>> ret(n, vector<int>(n, 0));
          ret[0][0] = 1;
          for (int i = 1; i < n; ++i) {
22
              ret[i][0] = 1;
23
              for (int j = 1; j <= i; ++j) {
    ret[i][j] = ret[i-1][j] + ret[i-1][j-1];
24
25
26
27
         return ret;
28
29
```

4.10 Binomski koeficienti po modulu

Vhod: Števili $n, k \in \mathbb{Z}$ in $p \in \mathbb{P}$. Lahko posplošimo na poljubno število, ki v praštevilskem razcepu nima potenc praštevil.

Izhod: Ostanek pri deljenju binomskega koeficienta $\binom{n}{k}$ s p. Če je p praštevilo, lahko uporabiš binomial_modp, sicer pa binomial_mod. Pri deljenju s praštevilom uporabimo Lucasov izrek:

$$\binom{n}{k} \equiv \binom{n_r}{k_r} \binom{n_{r-1}}{k_{r-1}} \cdots \binom{n_1}{k_1} \binom{n_0}{k_0},$$

kjer sta $n = n_r \dots n_0$ in $k = k_r \dots k_0$ zapisa števil n in k v p-jiškem sistemu. Sicer število razcepimo na tuja si števila (prafaktorje) in uporabimo skupaj za vsako praštevilo posebej zgornji postopek, nato pa združimo s kitajskim izrekom o ostankih.

Časovna zahtevnost: $O(p \cdot (\log_p(n) + \log_p(k)))$ za praštevilo p.

Prostorska zahtevnost: O(1)

Potrebuje: Kitajski izrek o ostankih (str. 29)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/tasks/2015/2015_3kolo/minsko_polje

```
int binomial_modp(int n, int k, int p) {
         if (k < 0 \mid k > n) return 0;
         if (k == 0 || k == n) return 1;
5
         int r = 1;
 6
         while (n > 0) {
             int ni = n % p, ki = k % p;

r *= binomial(ni, ki); // če imaš zračunano vnaprej, uporabi tisto

r %= p; // sicer pa delaj modulo tudi znotraj binomial
 8
9
10
              n /= p;
11
              k /= p;
12
         }
13
14
         return r;
    }
15
16
     // funkcija je tu bolj za demonstracijo, v praksi racunaj vse rezultate po modulih
17
     int binomial_mod(int n, int k, int m) { // prafaktorjev in sele na koncu rekunstruiraj
18
19
         if (m == 1) return 0;
         if (k < 0 | | k > n) return 0;
20
         if (k == 0 | | k == n) return 1;
21
         vector<pair<int, int>> mods;
22
         int i = 2;
while (i * i <= m) {</pre>
23
              int p = 0; while (m % i == 0) { // i je prafaktor n, s potenco p
25
                  m /= i;
                  p++;
29
              {\tt assert(p <= 1 \&\& "Invalid number, numbers containing prime powers not supported.");}\\
30
              if (p == 1) mods.emplace_back(binomial_modp(n, k, i), i);
31
32
33
             // kar ostane mora biti praštevilo ali 1
34
         if (m != 1) mods.emplace_back(binomial_modp(n, k, m), m);
35
36
         return chinese reminder theorem(mods):
37
38
```

5 Geometrija

Zaenkrat obravnavamo samo ravninsko geometrijo. Točke predstavimo kot kompleksna števila. Daljice predstavimo z začetno in končno točko. Premice s koeficienti v enačbi ax + by = c. Premico lahko konstruiramo iz dveh točk in po želji hranimo točko in smerni vektor. Pravokotnike predstavimo z spodnjim levim in zgornjim desnim ogliščem. Večkotnike predstavimo s seznamom točk, kot si sledijo, prve točke ne ponavljamo. Tip ITYPE predstavlja različne vrste presečišč ali vsebovanosti: $\tt OK$ pomeni, da se lepo seka oz. je točka v notranjosti. $\tt NO$ pomeni, da se ne seka oz. da točna ni vsebovana, $\tt EQ$ pa pomeni, da se premici prekrivata, daljici sekata v krajišču ali se pokrivata, oz. da je točka na robu.

5.1 Osnove

Funkcije:

- skalarni in vektorski produkt
- pravokotni vektor in polarni kot
- ploščina trikotnika in enostavnega mnogokotnika
- razred za premice
- razdalja do premice, daljice, po sferi
- vsebovanost v trikotniku, pravokotniku, enostavnem mnogokotniku
- presek dveh premic, premice in daljice in dveh daljic
- konstrukcije krogov iz treh točk, iz dveh točk in radija

Vhod: Pri argumentih funkcij.

Izhod: Pri argumentih funkcij.

Časovna zahtevnost: O(št. točk)

Prostorska zahtevnost: O(št. točk)

Testiranje na terenu: Bolj tako, ima pa obsežne unit teste...

```
6
     const double pi = M_PI;
     const double eps = 1e-9;
     const double inf = numeric_limits<double>::infinity();
 8
9
    enum ITYPE : char { OK, NO, EQ };
10
11
     typedef complex<double> P;
12
13
    template<typename T>
    struct line_t { // premica, dana z enačbo ax + by = c ali z dvema točkama
double a, b, c; // lahko tudi int
line_t() : a(0), b(0), c(0) {}
17
         line_t(int A, int B, int C) {
              if (A < 0 \mid | (A == 0 \&\& B < 0)) a = -A, b = -B, c = -C;
              else a = A, b = B, c = C;
19
              int d = gcd(gcd(abs(a), abs(b)), abs(c)); // same sign as A, if nonzero, else B, else C
20
                                                          // in case of 0 0 0 input
^{21}
22
              b /= d;
23
              c /= d;
24
25
         line_t(T A, T B, T C) {
   if (A < 0 || (A == 0 && B < 0)) a = -A, b = -B, c = -C;</pre>
26
27
              else a = A, b = B, c = C;
28
29
         \label{eq:line_t(const P& p, const P& q): line_t(imag(q-p), real(p-q), cross(p, q)) {} \\ P \ normal() \ const { return {a, b}; } \\
30
31
         double value(const P& p) const { return dot(normal(), p) - c; }
32
         bool operator<(const line_t<T>& line) const { // da jih lahko vržemo v set, če T = int
33
34
              if (a == line.a) {
35
                   if (b == line.b) return c < line.c;</pre>
                   return b < line.b;</pre>
36
              }
37
38
              return a < line.a;
39
         bool operator==(const line_t<T>& line) const {
40
              return cross(normal(), line.normal()) < eps && c*line.b == b*line.c;
41
42
43
     template<typename T>
44
    ostream& operator<<(ostream& os, const line_t<T>& line) {
         os << line.a << "x + " << line.b << "y == " << line.c; return os;
46
47
48
    typedef line_t<double> L;
49
50
    #endif // IMPLEMENTACIJA_GEOM_BASICS_H_
51
    double dot(const P& p, const P& q) {
    return p.real() * q.real() + p.imag() * q.imag();
3
     double cross(const P& p, const P& q) {
         return p.real() * q.imag() - p.imag() * q.real();
     double cross(const P& p, const P& q, const P& r) {
```

```
10
         return cross(q - p, r - q); // > 0 levo, < 0 desno, = 0 naravnost
11
     // true is p->q->r is a left turn, straight line is not, if so, change to -eps
12
     bool left_turn(const P& p, const P& q, const P& r) {
   return cross(q-p, r-q) > eps;
13
14
15
     P perp(const P& p) {
                             // get left perpendicular vector
16
         return P(-p.imag(), p.real());
17
18
19
     int sign(double x) {
20
         if (x < -eps) return -1;
         if (x > eps) return 1;
21
22
         return 0;
23
     double polar_angle(const P& p) { // phi in [0, 2pi) or -1 for (0,0)
24
         if (p == P(0, 0)) return -1;
25
         double a = arg(p);
26
         if (a < 0) a += 2*pi;
27
         return a:
28
     }
29
     double area(const P& a, const P& b, const P& c) { // signed
30
         return 0.5 * cross(a, b, c);
31
32
33
     double area(const vector<P>& poly) { // signed
34
         double A = 0:
35
         int n = poly.size();
         for (int i = 0; i < n; ++i) {
   int j = (i+1) % n;
36
37
38
              A += cross(poly[i], poly[j]);
39
         7
40
         return A/2;
     }
41
     double dist_to_line(const P& p, const L& line) {
   return abs(line.value(p)) / abs(line.normal());
42
43
44
     double dist_to_line(const P& t, const P& p1, const P& p2) { // t do premice p1p2
45
         return abs(cross(p2-p1, t-p1)) / abs(p2-p1);
46
47
48
     double dist_to_segment(const P& t, const P& p1, const P& p2) { // t do daljice p1p2
         P s = p2 - p1;
49
         P w = t - p1;
double c1 = dot(s, w);
50
51
         if (c1 <= 0) return abs(w);</pre>
52
         double c2 = norm(s);
53
         if (c2 <= c1) return abs(t-p2);
54
         return dist_to_line(t, p1, p2);
55
     }
56
     double great_circle_dist(const P& a, const P& b) { // pairs of (latitude, longitude) in radians
57
         double R = 6371.0; // compute great circle distance double u[3] = { cos(a.real()) * sin(a.imag()), cos(a.real()) * cos(a.imag()), sin(a.real()) };
58
59
         double v[3] = { cos(b.real()) * sin(b.imag()), cos(b.real()) * cos(b.imag()), sin(b.real()) };
60
         double dot = u[0]*v[0] + u[1]*v[1] + u[2]*v[2];
61
         bool flip = false;
if (dot < 0.0) {</pre>
62
63
              flip = true;
64
              for (int i = 0; i < 3; i++) v[i] = -v[i];
65
66
         67
         double theta = asin(sqrt(cr[0]*cr[0] + cr[1]*cr[1] + cr[2]*cr[2]));
68
69
          double len = theta * R;
          if (flip) len = pi * R - len;
70
         return len;
71
     bool point_in_rect(const P& t, const P& p1, const P& p2) { // ali je t v pravokotniku p1p2
73
         return min(p1.real(), p2.real()) <= t.real() && t.real() <= max(p1.real(), p2.real()) && min(p1.imag(), p2.imag()) <= t.imag() && t.imag() <= max(p1.imag(), p2.imag());
75
76
77
     bool point_in_triangle(const P& t, const P& a, const P& b, const P& c) { // orientation independent
         return abs(abs(area(a, b, t)) + abs(area(a, c, t)) + abs(area(b, c, t)) // edge inclusive
78
                      - abs(area(a, b, c))) < eps;</pre>
79
80
     pair<ITYPE, P> line_line_intersection(const L& p, const L& q) {
    double det = cross(p.normal(), q.normal()); // če imata odvisni normali (ali smerna vektorja)
81
82
         if (abs(det) < eps) { // paralel
83
              if (abs(p.b*q.c - p.c*q.b) < eps && abs(p.a*q.c - p.c*q.a) < eps) { return {EQ, P()}; // razmerja koeficientov se ujemajo
84
85
              } else {
86
                  return {NO, P()};
87
              }
88
         } else {
89
90
              return {OK, P(q.b*p.c - p.b*q.c, p.a*q.c - q.a*p.c) / det};
```

```
91
           }
 92
      pair<ITYPE, P> line_segment_intersection(const L& p, const P& u, const P& v) {
 93
 94
            double u_on = p.value(u);
           double v_on = p.value(v);
if (abs(u_on) < eps && abs(v_on) < eps) return {EQ, u};</pre>
 96
           if (abs(u_on) < eps) return {OK, u};
           if (abs(v_on) < eps) return {OK, v};
if ((u_on > eps && v_on < -eps) || (u_on < -eps && v_on > eps)) {
100
                return line_line_intersection(p, L(u, v));
101
           return {NO, P()};
102
103
      pair<ITYPE, P> segment_segment_intersection(const P% p1, const P% p2, const P% q1, const P% q2) {
104
           int o1 = sign(cross(p1, p2, q1)); // daljico p1p1 sekamo z q1q2
105
            int o2 = sign(cross(p1, p2, q2));
106
           int o3 = sign(cross(q1, q2, p1));
107
           int o4 = sign(cross(q1, q2, p2));
108
109
           // za pravo presecisce morajo biti o1, o2, o3, o4 != 0 
// vemo da presecišče obstaja, tudi ce veljata samo prva dva pogoja if (o1 != o2 && o3 != o4 && o1 != 0 && o2 != 0 && o3 != 0 && o4 != 0)
110
111
112
                 return line_line_intersection(L(p1, p2), L(q1, q2));
113
114
            // EQ = se dotika samo z ogliscem ali sta vzporedni
115
           if (o1 == 0 && point_in_rect(q1, p1, p2)) return {EQ, q1}; // q1 lezi na p if (o2 == 0 && point_in_rect(q2, p1, p2)) return {EQ, q2}; // q2 lezi na p if (o3 == 0 && point_in_rect(p1, q1, q2)) return {EQ, p1}; // p1 lezi na q
116
117
118
119
           if (o4 == 0 && point_in_rect(p2, q1, q2)) return {EQ, p2};
120
121
            return {NO, P()};
122
123
      ITYPE point_in_poly(const P& t, const vector<P>& poly) {
124
           int n = poly.size();
            int cnt = 0;
125
            double x2 = rand() \% 100;
126
            double y2 = rand() % 100;
127
           P dalec(x2, y2);
for (int i = 0; i < n; ++i) {
   int j = (i+1) % n;</pre>
128
129
130
131
                 if (dist_to_segment(t, poly[i], poly[j]) < eps) return EQ; // boundary
                 ITYPE tip = segment_segment_intersection(poly[i], poly[j], t, dalec).first;
132
                 if (tip != NO) cnt++; // ne testiramo, ali smo zadeli oglisce, upamo da nismo
133
134
           if (cnt \% 2 == 0) return NO;
135
           else return OK;
136
137
      pair < P, \ \ double > \ get\_circle (const \ P\& \ p, \ const \ P\& \ q, \ const \ P\& \ r) \ \ \{ \ \ // \ \ circle \ through \ 3 \ points \ \}
138
139
           P v = q-p;
           P w = q-r;
140
           if (abs(cross(v, w)) < eps) return {P(), 0};</pre>
141
142
           P x = (p+q)/2.0, y = (q+r)/2.0;
           ITYPE tip;
143
144
           P intersection;
           \label{eq:line_intersection} \mbox{tie(tip, intersection(L(x, x+perp(v)), L(y, y+perp(w)));}
145
146
           return {intersection, abs(intersection-p)};
147
148
       // circle through 2 points with given r, to the left of pq
      P get_circle(const P& p, const P& q, double r) {
149
           double d = norm(p-q);
double h = r*r / d - 0.25;
150
151
           if (h < 0) return P(inf, inf);</pre>
152
           h = sqrt(h);
           return (p+q) / 2.0 + h * perp(q-p);
154
      }
```

5.2 Konveksna ovojnica

Vhod: Seznam n točk.

Izhod: Najkrajši seznam h točk, ki napenjajo konveksno ovojnico, urejen naraščajoče po kotu glede na spodnjo levo točko.

Časovna zahtevnost: $O(n \log n)$, zaradi sortiranja

Prostorska zahtevnost: O(n)

Potrebuje: Vektorski produkt, str. 33.

Testiranje na terenu: UVa 681

```
typedef complex<double> P; // ali int
3
    bool compare(const P& a, const P& b, const P& m) {
5
         double det = cross(a, m, b);
6
         if (abs(det) < eps) return abs(a-m) < abs(b-m);
         return det < 0;</pre>
8
9
10
    11
12
         if (points.size() <= 2) return points;</pre>
         P m = points[0]; int mi = 0;
13
14
         int n = points.size();
         for (int i = 1; i < n; ++i) {
             if (points[i].imag() < m.imag() ||</pre>
16
                 (points[i].imag() == m.imag() && points[i].real() < m.real())) {
                  m = points[i];
                  mi = i;
20
             // m = spodnja leva
22
23
         swap(points[0], points[mi]);
24
         sort(points.begin()+1, points.end(),
               [&m] (const P& a, const P& b) { return compare(a, b, m); });
25
26
         vector<P> hull;
27
         hull.push_back(points[0]);
28
         hull.push_back(points[1]);
29
30
         for (int i = 2; i < n; ++i) { // tocke, ki so na ovojnici spusti, ce jih hoces daj -eps while (hull.size() >= 2 && cross(hull.end()[-2], hull.end()[-1], points[i]) < eps) { hull.pop_back(); // right turn
31
32
33
34
35
             hull.push_back(points[i]);
36
37
38
         return hull;
    }
39
```

5.3 Ploščina unije pravokotnikov

Vhod: Seznam n pravokotnikov P_i danih s spodnjo levo in zgornjo desno točko.

Izhod: Ploščina unije danih pravokotnikov.

Casovna zahtevnost: $O(n \log n)$

Prostorska zahtevnost: O(n)

Testiranje na terenu: http://putka.upm.si/competitions/upm2013-2/kolaz

```
typedef complex<int> P;
                 struct vert { // vertical sweep line element
   6
                                int x, s, e;
                                bool start;
                                vert(int a, int b, int c, bool d) : x(a), s(b), e(c), start(d) {}
   8
                                bool operator<(const vert& o) const {</pre>
  9
                                               return x < o.x:
10
11
                };
12
13
                vector<int> points; // y-coordinates of rect sides (can be double)
14
15
                struct Node { // segment tree
16
                                int s, e, m, c, a; // start, end, middle, count, area
17
18
                                Node *left, *right;
                                Node(int s\_, int e\_) : s(s\_), e(e\_), m((s+e)/2), c(0), a(0), left(nullptr), right(nullptr) \{ (s+e)/2, (s+e)/2
19
20
                                                if (e-s == 1) return;
21
                                               left = new Node(s, m);
                                               right = new Node(m, e);
22
23
24
                                int add(int f, int t) { // returns area
                                                if (f <= s && e <= t) {
25
                                                               c++;
27
                                                               return a = points[e] - points[s];
                                               }
```

```
if (f < m) left->add(f, t);
30
                if (t > m) right->add(f, t);
                if (c == 0) a = left->a + right->a; // če nimam lastnega intervala, izračunaj
31
32
                return a;
33
          int remove(int f, int t) {    // returns area
    if (f <= s && e <= t) {</pre>
                     if (c == 0) { // če nima lastnega intervala
if (left == nullptr) a = 0; // če je list je area 0
else a = left->a + right->a; // če ne je vsota otrok
38
39
40
                     return a:
41
42
               if (f < m) left->remove(f, t);
43
                if (t > m) right->remove(f, t);
44
                if (c == 0) a = left->a + right->a;
45
               return a;
46
          }
47
     };
48
49
     int rectangle_union_area(const vector<pair<P, P>>& rects) {
50
51
          int n = rects.size();
52
          vector<vert> verts; verts.reserve(2*n);
53
          points.resize(2*n); // use točke čez katere napenjamo intervale (stranice)
54
55
          P levo_spodaj, desno_zgoraj; // pravokotniki so dani tako, ce v nalogi niso, zamenjaj x1 <-> x2 for (int i = 0; i < n; ++i) {
56
57
               tie(levo_spodaj, desno_zgoraj) = rects[i];
58
59
                int a = levo_spodaj.real();
                                                                     ----+ (c, d)
                                                    //
                int c = desno_zgoraj.real();
60
               int b = levo_spodaj.imag(); // / /
int d = desno_zgoraj.imag(); // (a, b) +------+
61
                verts.push_back(vert(a, b, d, true));
               verts.push_back(vert(c, b, d, false));
               points[2*i] = b;
65
               points[2*i+1] = d;
66
67
68
          sort(verts.begin(), verts.end());
sort(points.begin(), points.end());
69
70
          points.resize(unique(points.begin(), points.end())-points.begin()); // zbrišemo enake
71
72
          Node * sl = new Node(0, points.size()); // sweepline segment tree
73
74
          int area = 0, height = 0; // area = total area. height = trenutno pokrita višina int px = -(1 << 30); // value smaller than smallest x coordinate for (int i = 0; i < 2*n; ++i) {
75
76
77
                area += (verts[i].x-px)*height; // trenutno pometena area
78
79
                int s = lower_bound(points.begin(), points.end(), verts[i].s) - points.begin();
80
               int e = lower_bound(points.begin(), points.end(), verts[i].e) - points.begin();
if (verts[i].start) height = sl->add(s, e); // segment tree sprejme indexe, ne koordinat
81
82
83
                else height = sl->remove(s, e);
84
               px = verts[i].x;
85
86
          return area;
87
     }
88
```

5.4 Najbližji par točk v ravnini

Vhod: Seznam $n \ge 2$ točk v ravnini.

Izhod: Kvadrat razdalje med najbližjima točkama. Z lahkoto se prilagodi, da vrne tudi točki.

Časovna zahtevnost: $O(n \log n)$, nisem sure...:

Prostorska zahtevnost: $O(n \log n)$

Testiranje na terenu: UVa 10245

```
3 typedef complex<double> P;
4 typedef vector<P>::iterator RAI; // or use template
5
6 bool byx(const P& a, const P& b) { return a.real() < b.real(); }</pre>
```

```
7
     bool byy(const P& a, const P& b) { return a.imag() < b.imag(); }</pre>
9
      double najblizji_tocki_bf(RAI s, RAI e) {
           double m = numeric_limits<double>::max();
for (RAI i = s; i != e; ++i)
    for (RAI j = i+1; j != e; ++j)
10
12
                     m = min(m, norm(*i - *j));
           return m:
15
16
      double najblizji_tocki_divide(RAI s, RAI e, const vector<P>& py) {
           if (e - s < 50) return najblizji_tocki_bf(s, e);</pre>
17
18
           size_t m = (e-s) / 2;
19
           double d1 = najblizji_tocki_divide(s, s+m, py);
20
           double d2 = najblizji_tocki_divide(s+m, e, py);
21
           double d = min(d1, d2);
22
           // merge
23
           double meja = (s[m].real() + s[m+1].real()) / 2;
24
           int n = py.size();
for (double i = 0; i < n; ++i) {</pre>
25
26
                if (meja-d < py[i].real() && py[i].real() <= meja+d) {
27
28
                     double j = i+1;
29
                     while (j < n && c < 7) { // navzdol gledamo le 7 ali dokler ni dlje od d if (meja-d < py[j].real() && py[j].real() <= meja+d) { double nd = norm(py[j]-py[i]);
30
31
32
33
                                d = min(d, nd);
                                if (py[j].imag() - py[i].imag() > d) break;
34
35
                          }
36
                          ++j;
37
                     }
38
39
                }
           }
40
41
           return d:
43
      double najblizji_tocki(const vector<P>& points) {
          vector<P> px = points, py = points;
sort(px.begin(), px.end(), byx);
sort(py.begin(), py.end(), byy);
45
46
47
           return najblizji_tocki_divide(px.begin(), px.end(), py);
     }
48
```

6 Matematika

Vrste:

$$\sum_{i=1}^{n} i = \frac{n(n+1)}{2} \qquad \sum_{i=1}^{n} i^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} \qquad \sum_{i=1}^{n} i^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$$
$$\sum_{i=1}^{n} q^i = q \frac{q^n - 1}{q - 1} \qquad \sum_{i=1}^{n} i q^i = \frac{nq^{n+2} - (n+1)q^{n+1} + q}{(q-1)^2}$$

Geometrija:

Trikotnik (stranice a, b, c, oglišča A, B, C s koordinatami (x_i, y_i) , ploščina p, polobseg s, r radij včrtanega in R očrtanega kroga):

$$p = \operatorname{abs}\left(\frac{1}{2}\det\begin{pmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{pmatrix}\right) = \frac{(B - A) \times (B - C)}{2} = \frac{c \cdot v_c}{2} = \frac{a \cdot b \cdot \sin \gamma}{2} = \frac{\sqrt{s(s - a)(s - b)(s - c)}}{2} = rs = \frac{abc}{4R}$$

Pravilni mnogokotnik (stranica a, obseg o, ploščina p, $\varphi = \frac{2\pi}{n}$ središčni kot, r radij včrtanega in R očrtanega kroga):

$$p = \frac{nar}{2} = \frac{nR^2 \sin \varphi}{2} = \frac{na^2}{4 \tan \frac{\varphi}{2}} = nr^2 \tan \frac{\varphi}{2}$$

Linearna algebra: Dano imamo rekurzivno zvezo $z_{n+2} = az_{n+1} + bz_n$ in pogoja $z_0 = c_0$ in $z_1 = c_1$. Tako zvezo lahko napišemo v matriko (dodamo trivialne enakosti, če je potrebno):

$$\begin{bmatrix} z_{n+2} \\ z_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_{n+1} \\ z_n \end{bmatrix}$$

Krajše zapisano dobimo $\vec{x}_{n+1} = A\vec{x}_n$, kar odvijemo do $\vec{x}_{n+1} = A^{n+1}\vec{x}_0$, kjer so vse količine znane. S hitrim potenciranjem lahko izračunamo \vec{x}_{n+1} v $O(\log n)$ časa.

Kombinatorika:

$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!} = \prod_{i=0}^{k-1} \frac{n-i}{i+1} = \binom{n-1}{k} + \binom{n-1}{k-1}$$

$$C_n = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} = \sum_{i=0}^{n-1} C_i C_{n-1-i} = \prod_{i=2}^{n} \frac{n+i}{i} = \frac{2(2n-1)}{n+1} C_{n-1}$$

$$F_n = F_{n-1} + F_{n-2} = \binom{1}{0} \binom{1}{1}_{11}^{n-1} \qquad F_m F_n + F_{m-1} F_{n-1} = F_{m+n-1} \qquad F_m F_{n+1} + F_{m-1} F_n = F_{m+n}$$

Izbori k elementov iz n množice:

urejeni/ponavljanje	DA/DA	DA/NE	NE/DA	NE/NE
število	n^k	$n^{\underline{k}}$	$\binom{n+k-1}{k}$	$\binom{n}{k}$

Binomska in multinomska števila:

Velja:
$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n {n \choose k} a^{n-k} b^k$$
 $\sum_{k=0}^n {n \choose k} = 2^n$ $\sum_{k=0}^n {n \choose k}^2 = {2n \choose n}$

Pravilo vključitev in izključitev: $|A_1 \cup \cdots \cup A_n| = \alpha_1 - \alpha_2 + \cdots + (-1)^{n+1} \alpha_n$

 α_i = vsota moči vseh možnih presekov po i množic.

V posebnem, če so vsi preseki po i množic enako močni: $|\bigcup_{i=1}^n A_i| = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+1} \binom{n}{i} |\bigcap_{j=1}^i A_j|$ Ce je problem lep, je to možno implementirati v $O(n^2)$ časa.

Stirlingova števila 2. vrste:

S(n,k) je število možnih razbitij n-množice na k nepraznih kosov.

Definiramo S(0,0) = 1 in S(n,0) = 0 za $n \ge 1$.

Rekurzivna zveza: $S(n,k) = S(n-1,k-1) + k \cdot S(n-1,k)$

Velja: $x^n = \sum_{k=1}^n S(n,k) x^{\underline{k}}$ $S(n+1,m+1) = \sum_{k=1}^n {n \choose k} S(k,m)$ Število surjekcij: $k! S(n,k) = \sum_{i=1}^n (-1)^i {k \choose i} (k-i)^n$

Lahova števila:

L(n,k) je število možnih razbitij n-množice na k linearno urejenih nepraznih kosov.

Definiramo L(0,0) = 1 in L(n,0) = 0 za $n \ge 1$.

Rekurzivna zveza: $L(n,k) = L(n-1,k-1) + (n+k-1) \cdot L(n-1,k)$

Eksplicitna formula: $L(n,k) = \frac{n!}{k!} \binom{n-1}{k-1} = \frac{(n-1)!}{(k-1)!} \binom{n}{k}$.

Velja: $x^{\bar{n}} = \sum_{k=1}^{n} L(n,k) x^{\underline{k}}$

Stirlingova števila 1. vrste:

s(n,k) je število permutacij n množice, ki se zapišejo kot produkt k disjunktnih ciklov.

Definiramo s(0,0) = 1 in s(n,0) = 0 za $n \ge 1$.

Rekurzivna zveza: $s(n, k) = s(n - 1, k - 1) + (n - 1) \cdot s(n - 1, k)$

Velja: $x^{\overline{n}} = \sum_{k=1}^{n} s(n,k) x^k$

Bellova števila:

B(n) je število vseh možnih razbitij n množice. Očitno velja: $\sum_{k=0}^{n} S(n,k) = B(n)$. Rekurzivna zveza: $B(n+1) = \sum_{k=0}^{n} {n \choose k} B(k)$

Particije števila:

Particija števila n je zapis $n = \lambda_1 + \cdots + \lambda_k$, kjer velja $0 < \lambda_1 \le \lambda_2 \le \cdots \le \lambda_k$. λ_i

so kosi.

Rekurzivna zveza: p(n;k)=p(n-1;k-1)+p(n-k;k), št. particij n na k kosov. $p(n;k)=p(n-k;\leqslant k)=\sum_{i=1}^{n-k}p(n-k;i)$

Dvanajstera pot:

Razporejamo n predmetov v r predalov. Ali ločimo elemente, dopuščamo prazne predale, dopuščamo več kot en predmet v predalu? Glejmo $f: [n] \to [r]$.

$\boxed{\text{predmeti/predali} \setminus f}$	poljubna	injektivna	surjektivna
DA/DA	r^n	$r^{\underline{n}}$	r!S(n,r)
NE/DA	$\binom{r+n-1}{n}$	$\binom{r}{n}$	$\binom{n-1}{r-1}$
DA/NE	$\sum_{k=1}^{r} S(n,k)$	$n \leqslant r$	S(n,r)
NE/NE	$\sum_{k=1}^{r} p(n;k)$	$n \leqslant r$	p(n;r)

Binomska števila: $\binom{n}{k}$

$n \backslash k$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
0	1														
1	1	1													
2	1	2	1												
3	1	3	3	1											
4	1	4	6	4	1										
5	1	5	10	10	5	1									
6	1	6	15	20	15	6	1								
7	1	7	21	35	35	21	7	1							
8	1	8	28	56	70	56	28	8	1						
9	1	9	36	84	126	126	84	36	9	1					
10	1	10	45	120	210	252	210	120	45	10	1				
11	1	11	55	165	330	462	462	330	165	55	11	1			
12	1	12	66	220	495	792	924	792	495	220	66	12	1		
13	1	13	78	286	715	1287	1716	1716	1287	715	286	78	13	1	
14	1	14	91	364	1001	2002	3003	3432	3003	2002	1001	364	91	14	1

Stirlingova števila 2. vrste: S(n,k) in Bellova števila B(n)

	0				, ,			()			
$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	B(n)
1	1										1
2	1	1									2
3	1	3	1								5
4	1	7	6	1							15
5	1	15	25	10	1						52
6	1	31	90	65	15	1					203
7	1	63	301	350	140	21	1				877
8	1	127	966	1701	1050	266	28	1			4140
9	1	255	3025	7770	6951	2646	462	36	1		21147
10	1	511	9330	34105	42525	22827	5880	750	45	1	115975

Stirlingova števila 1. vrste: s(n,k)

Sullin	Stirmigova stevila 1. viste. $S(n,n)$													
$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10				
1	1													
2	1	1												
3	2	3	1											
4	6	11	6	1										
5	24	50	35	10	1									
6	120	274	225	85	15	1								
7	720	1764	1624	735	175	21	1							
8	5040	13068	13132	6769	1960	322	28	1						
9	40320	109584	118124	67284	22449	4536	546	36	1					
10	362880	1026576	1172700	723680	269325	63273	9450	870	45	1				

Lahova števila: L(n,k)

$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
1	1									
2	1	1								
3	1	5	1							
4	1	26	11	1						
5	1	157	103	19	1					
6	1	1100	981	274	29	1				
7	1	8801	9929	3721	593	41	1			
8	1	79210	108091	50860	10837	1126	55	1		
9	1	792101	1268211	718411	191741	26601	1951	71	1	
10	1	8713112	16010633	10607554	3402785	590756	57817	3158	89	1

Particije števila: p(n;k)

	a trelje stevila. $p(n,n)$														
$n \backslash k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	1														
2	1	1													
3	1	1	1												
4	1	2	1	1											
5	1	2	2	1	1										
6	1	3	3	2	1	1									
7	1	3	4	3	2	1	1								
8	1	4	5	5	3	2	1	1							
9	1	4	7	6	5	3	2	1	1						
10	1	5	8	9	7	5	3	2	1	1					
11	1	5	10	11	10	7	5	3	2	1	1				
12	1	6	12	15	13	11	7	5	3	2	1	1			
13	1	6	14	18	18	14	11	7	5	3	2	1	1		
14	1	7	16	23	23	20	15	11	7	5	3	2	1	1	
15	1	7	19	27	30	26	21	15	11	7	5	3	2	1	1

42

Številske ocene:

i	2^i	$\log_{10}(2^i)$	i!	$\log_{10}(i!)$	10^i int-ov	C_i	F_i
1	2	0,30	1	0,00	40 B	1	1
2	4	0,60	2	0,30	400 B	2	1
3	8	0,90	6	0,77	$3,9\mathrm{kiB}$	5	2
4	16	1,20	24	1,38	39 kiB	14	3
5	32	1,50	120	2,07	$400\mathrm{kiB}$	42	5
6	64	1,80	720	2,85	3,8 MiB	132	8
7	128	2,10	5040	3,70	38 MiB	429	13
8	256	2,40	40320	4,60	$380\mathrm{MiB}$	1430	21
9	512	2,70	362880	5,55	$3,7\mathrm{GiB}$	4862	34
10	1.024	3,01	3628800	6,55	•	16796	55
11	2.048	3,31	39916800	7,60	•	58786	89
12	4.096	3,61	•	8,68	•	208012	144
13	8.192	3,91	•	9,79		742900	233
14	16.384	4,21	•	10,94		2674440	377
15	32.768	4,51		12,11		9694845	610
16	65.536	4,81		13,32		•	987
17	131.072	5,11		14,55		•	1597
18	262.144	5,41		15,80		•	2584
19	524.288	5,71		17,08			4181
20	1.048.576	6,02		18,38			6765
21	2.097.152	6,32		19,70			10946
22	4.194.304	6,62		21,05			17711
23	8.388.608	6,92		22,41			28657
24	16.777.216	7,22		23,79			46368
25	33.554.432	$7,\!52$		25,19			75025
26	67.108.864	7,82		26,60			121393
27	134.217.728	8,12		28,03			196418
28	268.435.456	8,42		29,48			317811
29	536.870.912	8,72		30,94			514229
30	1.073.741.824	9,03		32,42			832040
31	2.147.483.648	9,33		33,91			1346269
32	4.294.967.296	9,63		35,42			2178309
64		19,26		89,10	Google		