

计算机组成实验1

单周期CPU核心模块设计仿真

518030910283 王航宇

一、实验目的和要求

1、采用Verilog硬件描述语言在Quartus II EDA设计平台中，基于Intel cyclone II系列FPGA完成具有执行20条MIPS基本指令的单周期CPU模块的设计。根据提供的单周期 CPU示例程序的Verilog代码文件将设计代码补充完整，实现该模块的电路设计。

1、利用实验提供的标准测试程序代码，完成单周期CPU模块的功能仿真测试，验证CPU执行所设计的20条RISC指令功能的正确性。

从而理解计算机五大组成部分的协调工作原理，理解存储程序自动执行的原理和掌握运算器、存储器、控制器的设计和实现原理。

二、核心代码

alu.c补充代码

```
module alu (a,b,aluc,s,z);
    input [31:0] a,b;
    input [3:0] aluc;
    output [31:0] s;
    output z;
    reg [31:0] s;
    reg z;
    always @ (a or b or aluc)
    begin
        // event
        casex (aluc)
            4'bx000: s = a + b; //x000 ADD
            4'bx100: s = a - b; //x100 SUB
            4'bx001: s = a & b; //x001 AND
            4'bx101: s = a | b; //x101 OR
            4'bx010: s = a ^ b; //x010 XOR
            4'bx110: s = {b[15:0],16'b0}; //x110 LUI: imm << 16bit
            4'b0011: s = b << a; //0011 SLL: rd <- (rt << sa)
            4'b0111: s = b >> a; //0111 SRL: rd <- (rt >> sa) (logical)
            4'b1111: s = $signed(b) >>> a; //1111 SRA: rd <- (rt >> sa) (arithmetic)
            default: s = 0;
        endcase
        if (s == 0 ) z = 1;
        else z = 0;
    end
endmodule
```

根据给定的aluc信号，判断是哪一种运算，写出对应运算的实现代码，具体对应如下图

控制信號的意義

- pccsource(1..0)
 - 0 0: 選擇PC+4
 - 0 1: 選擇轉移地址
 - 1 0: 選擇寄存器地址
 - 1 1: 選擇跳轉地址
- aluc(3..0)
 - x 0 0 0: ADD (指令: add, addi, lw, sw)
 - x 1 0 0: SUB (指令: sub, beq, bne)
 - x 0 0 1: AND (指令: and, andi)
 - x 1 0 1: OR (指令: or, ori)
 - x 0 1 0: XOR (指令: xor, xori)
 - x 1 1 0: LUI (指令: lui)
 - 0 0 1 1: SLL (指令: sll)
 - 0 1 1 1: SRL (指令: srl)
 - 1 1 1 1: SRA (指令: sra)

sc_cu.v補充代碼

```
module sc_cu (op, func, z, wmem, wreg, regrt, m2reg, aluc, shift,
              aluimm, pccsource, jal, sext);
  input  [5:0] op, func;
  input      z;
  output      wreg, regrt, jal, m2reg, shift, aluimm, sext, wmem;
  output [3:0] aluc;
  output [1:0] pccsource;
  wire r_type = ~|op;
  wire i_add = r_type & func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              ~func[2] & ~func[1] & ~func[0]; //100000
  wire i_sub = r_type & func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              ~func[2] & func[1] & ~func[0]; //100010

  wire i_and = r_type & func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              func[2] & ~func[1] & ~func[0]; //100100
  wire i_or  = r_type & func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              func[2] & ~func[1] & func[0]; //100101
  wire i_xor = r_type & func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              func[2] & func[1] & ~func[0]; //100110
  wire i_sll = r_type & ~func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              ~func[2] & ~func[1] & ~func[0]; //000000
  wire i_srl = r_type & ~func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              ~func[2] & func[1] & ~func[0]; //000010
  wire i_sra = r_type & ~func[5] & ~func[4] & ~func[3] &
              ~func[2] & func[1] & func[0]; //000011
  wire i_jr  = r_type & ~func[5] & ~func[4] & func[3] &
              ~func[2] & ~func[1] & ~func[0]; //001000

  wire i_addi = ~op[5] & ~op[4] & op[3] & ~op[2] & ~op[1] & ~op[0]; //001000
  wire i_andi = ~op[5] & ~op[4] & op[3] & op[2] & ~op[1] & ~op[0]; //001100
```

```

wire i_ori = ~op[5] & ~op[4] & op[3] & op[2] & ~op[1] & op[0]; //001101
wire i_xori = ~op[5] & ~op[4] & op[3] & op[2] & op[1] & ~op[0]; //001110
wire i_lw = op[5] & ~op[4] & ~op[3] & ~op[2] & op[1] & op[0]; //100011
wire i_sw = op[5] & ~op[4] & op[3] & ~op[2] & op[1] & op[0]; //101011
wire i_beq = ~op[5] & ~op[4] & ~op[3] & op[2] & ~op[1] & ~op[0]; //000100
wire i_bne = ~op[5] & ~op[4] & ~op[3] & op[2] & ~op[1] & op[0]; //000101
wire i_lui = ~op[5] & ~op[4] & op[3] & op[2] & op[1] & op[0]; //001111
wire i_j = ~op[5] & ~op[4] & ~op[3] & ~op[2] & op[1] & ~op[0]; //000010
wire i_jal = ~op[5] & ~op[4] & ~op[3] & ~op[2] & op[1] & op[0]; //000011

assign pcsource[1] = i_jr | i_j | i_jal;
assign pcsource[0] = (i_beq & z) | (i_bne & ~z) | i_j | i_jal;

assign wreg = i_add | i_sub | i_and | i_or | i_xor |
              i_sll | i_srl | i_sra | i_addi | i_andi |
              i_ori | i_xori | i_lw | i_lui | i_jal;

assign aluc[3] = i_sra;
assign aluc[2] = i_sub | i_beq | i_bne | i_or | i_ori | i_lui | i_srl | i_sra;
assign aluc[1] = i_xor | i_sll | i_srl | i_sra | i_xori | i_lui;
assign aluc[0] = i_and | i_andi | i_or | i_ori | i_sll | i_srl | i_sra;
assign shift = i_sll | i_srl | i_sra;

assign aluimm = i_addi | i_andi | i_ori | i_xori | i_lw | i_sw | i_lui;
assign sext = i_addi | i_lw | i_sw | i_beq | i_bne;
assign wmem = i_sw;
assign m2reg = i_lw;
assign regrt = i_addi | i_andi | i_ori | i_xori | i_lw | i_lui;
assign jal = i_jal;

endmodule

```

首先判断指令类型，r_type用于判断指令是否是R型指令。

如果是R型指令，根据对应的func处代码写出逻辑表达式，生成表示指令的中间变量

如果是I型或是J型指令，根据op处代码写出逻辑表达式，也生成表示指令的中间变量

控制部件設計

首先確認是什麼指令，即對指令進行譯碼

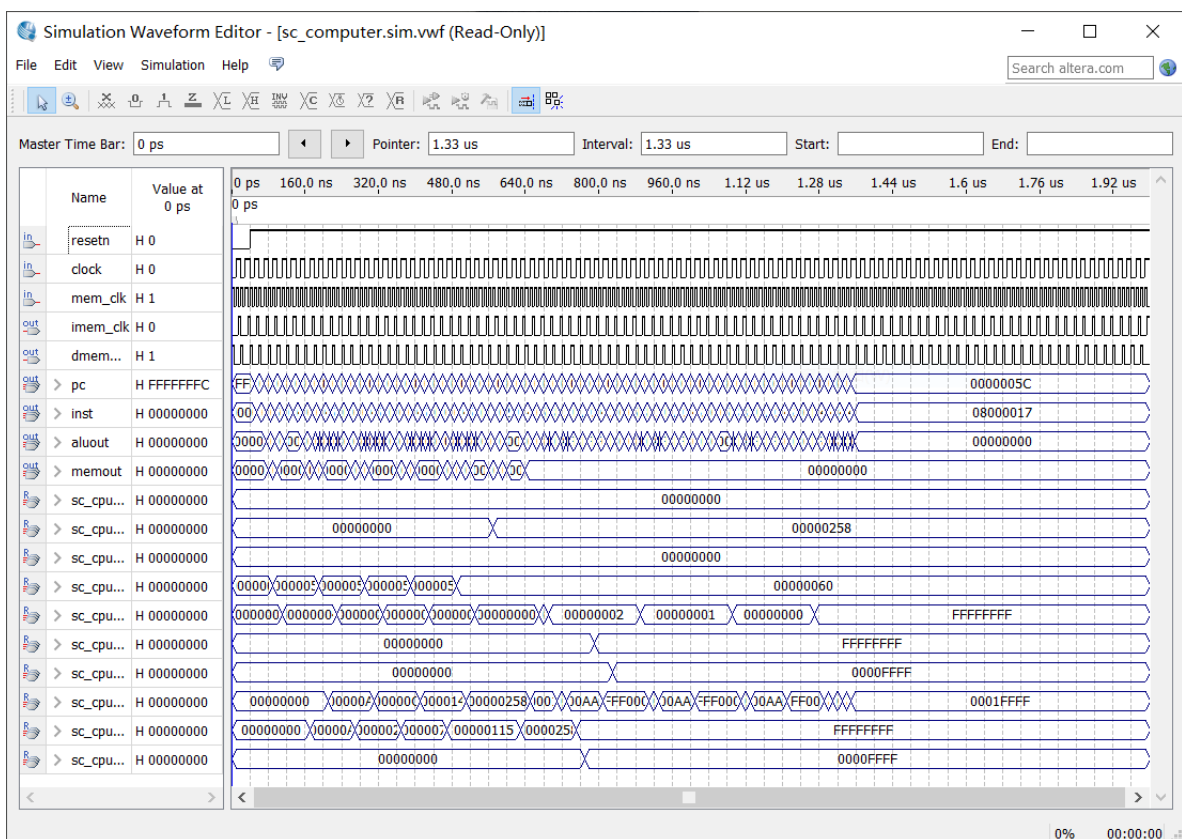
R 類型			I 類型	
指令	op(5..0)	func(5..0)	指令	op(5..0)
add	000000	100000	addi	001000
sub	000000	100010	andi	001100
and	000000	100100	ori	001101
or	000000	100101	xori	001110
xor	000000	100110	lw	100011
sll	000000	000000	sw	101011
srl	000000	000010	beq	000100
sra	000000	000011	bne	000101
jr	000000	001000	lui	001111
J 類型				
指令	op(5..0)		指令	op(5..0)
j	000010		jal	000011

然后，根据不同指令对于不同控制信号的需要列出表格，写出控制信号的逻辑表达式

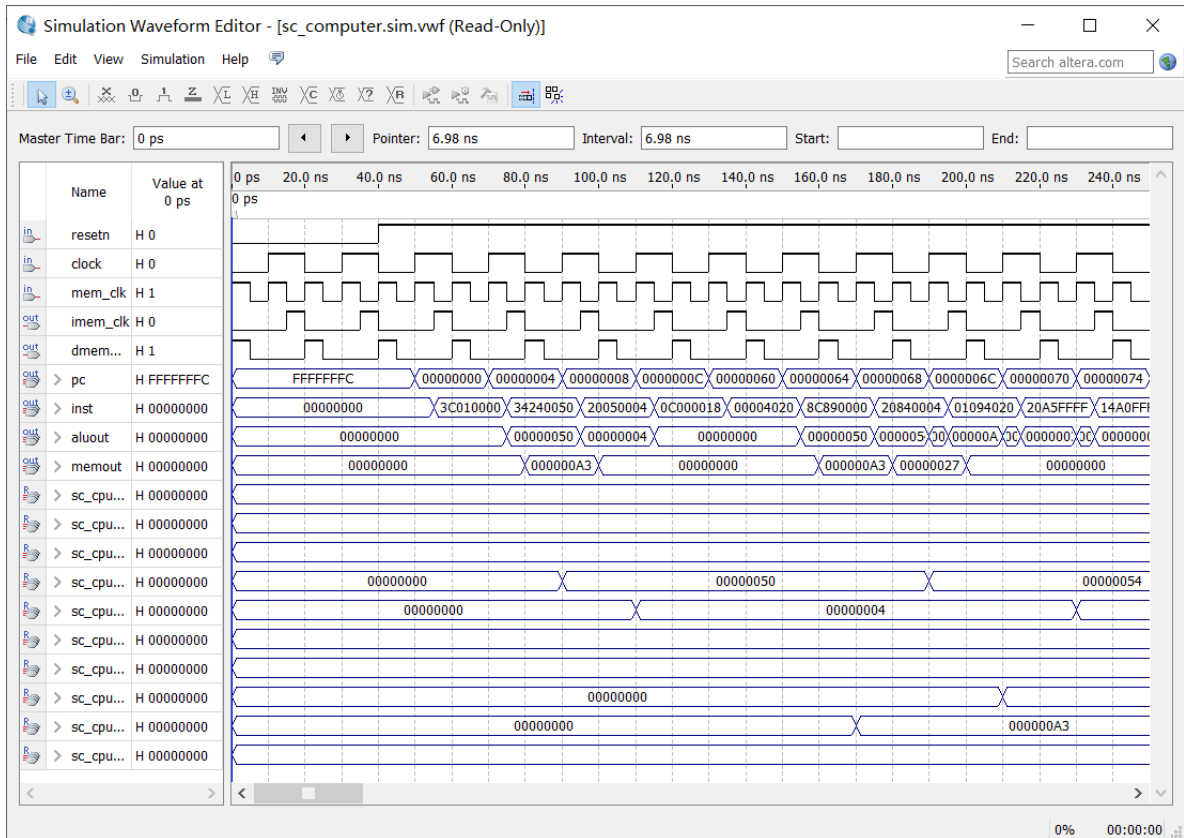
指令	指令格式	aluc	shift	aluimm	sext	wmem	wreg	m2reg	regrt	call
		[3..0]								jal
add	add rd, rs, rt	x 0 0 0	0	0	x	0	1	0	0	0
sub	sub rd, rs, rt	x 1 0 0	0	0	x	0	1	0	0	0
and	and rd, rs, rt	x 0 0 1	0	0	x	0	1	0	0	0
or	or rd, rs, rt	x 1 0 1	0	0	x	0	1	0	0	0
xor	xor rd, rs, rt	x 0 1 0	0	0	x	0	1	0	0	0
sll	sll rd, rt, sa	0 0 1 1	1	0	x	0	1	0	0	0
srl	srl rd, rt, sa	0 1 1 1	1	0	x	0	1	0	0	0
sra	sra rd, rt, sa	1 1 1 1	1	0	x	0	1	0	0	0
jr	jr rs	x x x x	x	x	x	0	0	x	x	x
addi	addi rt, rs, imm	x 0 0 0	0	1	1	0	1	0	1	0
andi	andi rt, rs, imm	x 0 0 1	0	1	0	0	1	0	1	0
ori	ori rt, rs, imm	x 1 0 1	0	1	0	0	1	0	1	0
xori	xori rt, rs, imm	x 0 1 0	0	1	0	0	1	0	1	0
lw	lw rt, imm(rs)	x 0 0 0	0	1	1	0	1	1	1	0
sw	sw rt, imm(rs)	x 0 0 0	0	1	1	1	0	0	0	0
beq	beq rs, rt, imm	x 1 0 0	0	0	1	0	0	0	0	0
bne	bne rs, rt, imm	x 1 0 0	0	0	1	0	0	0	0	0
lui	lui rt, imm	x 1 1 0	x	1	x	0	1	0	1	0
						0				
j	j addr	x x x x	x	x	x	0	0	x	x	x
jal	jal addr	x x x x	x	x	x	0	1	x	x	1

三、仿真结果

总仿真图



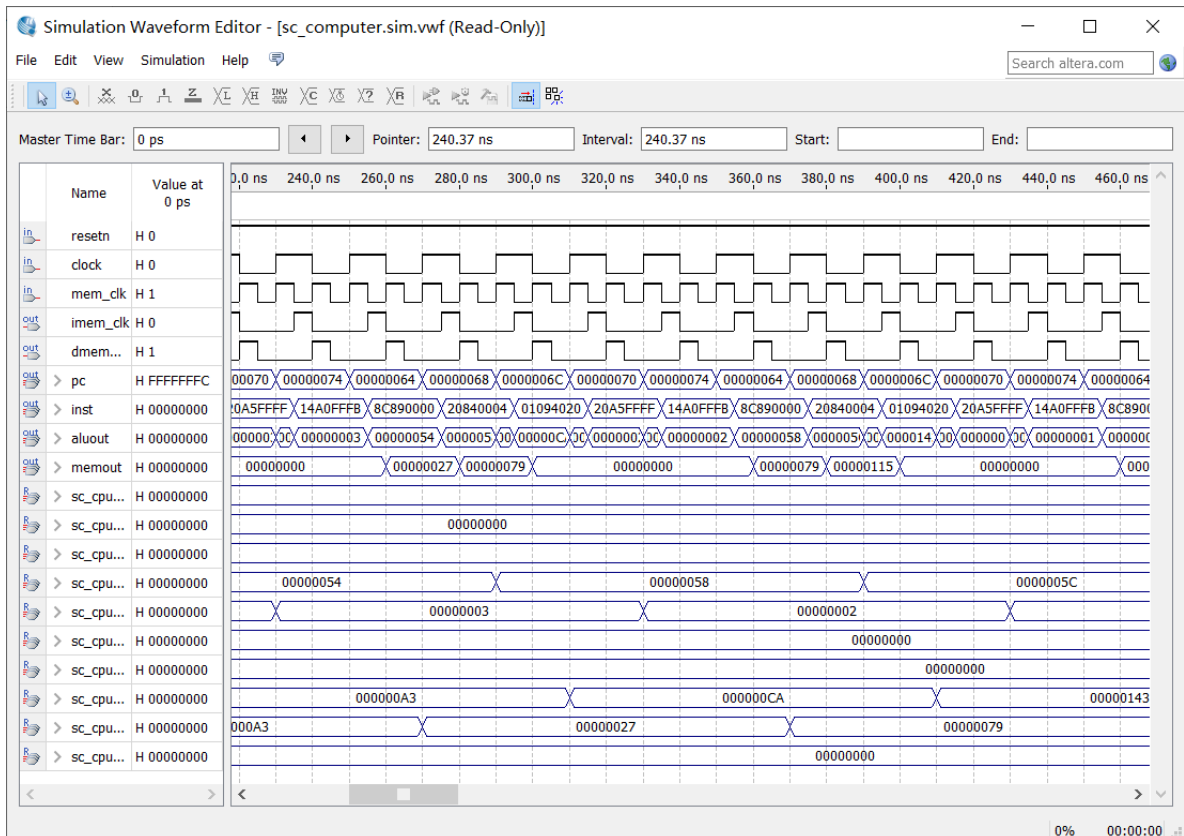
仿真细节图1



可以看到，PC在resetn置1且每个clock上升沿时加4，然后inst在每个imem_clk上升沿时取址。

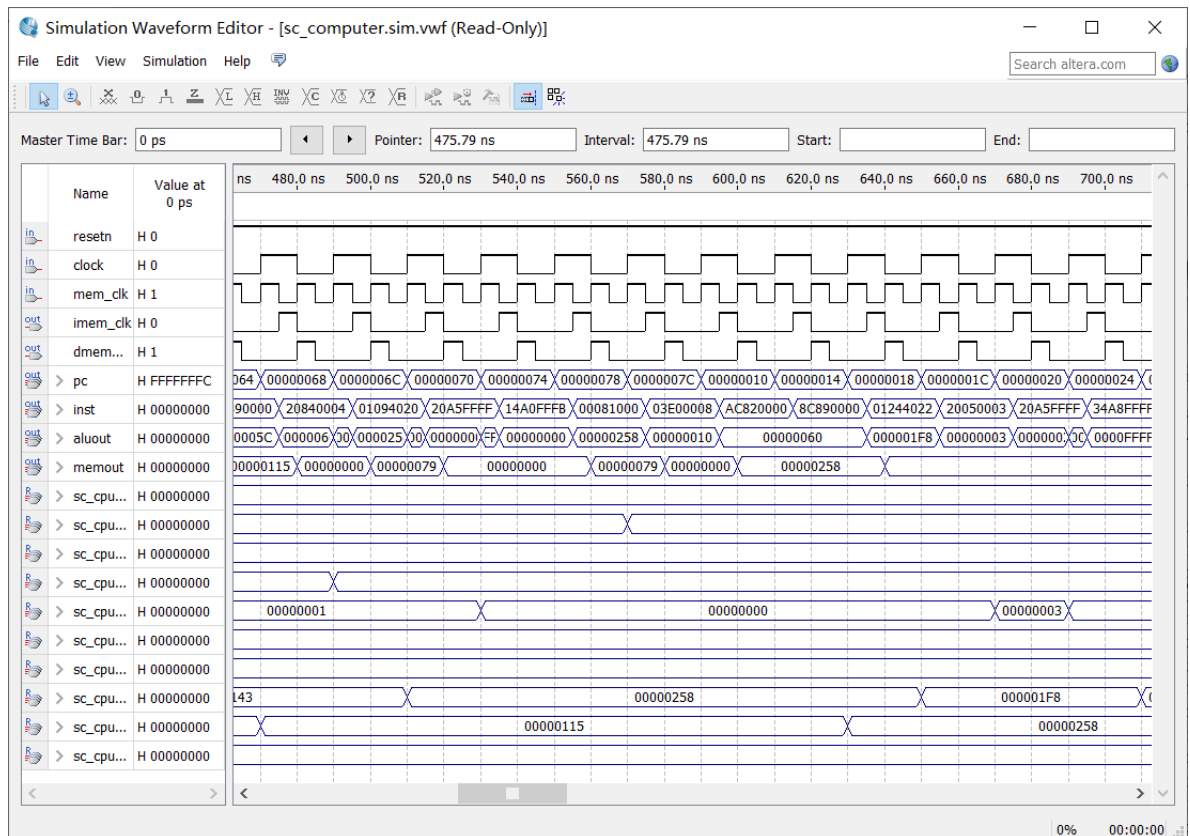
事实上，imem_clk和dmem_clk分贝作为指令ROM和数据RAM的同步时钟

图二

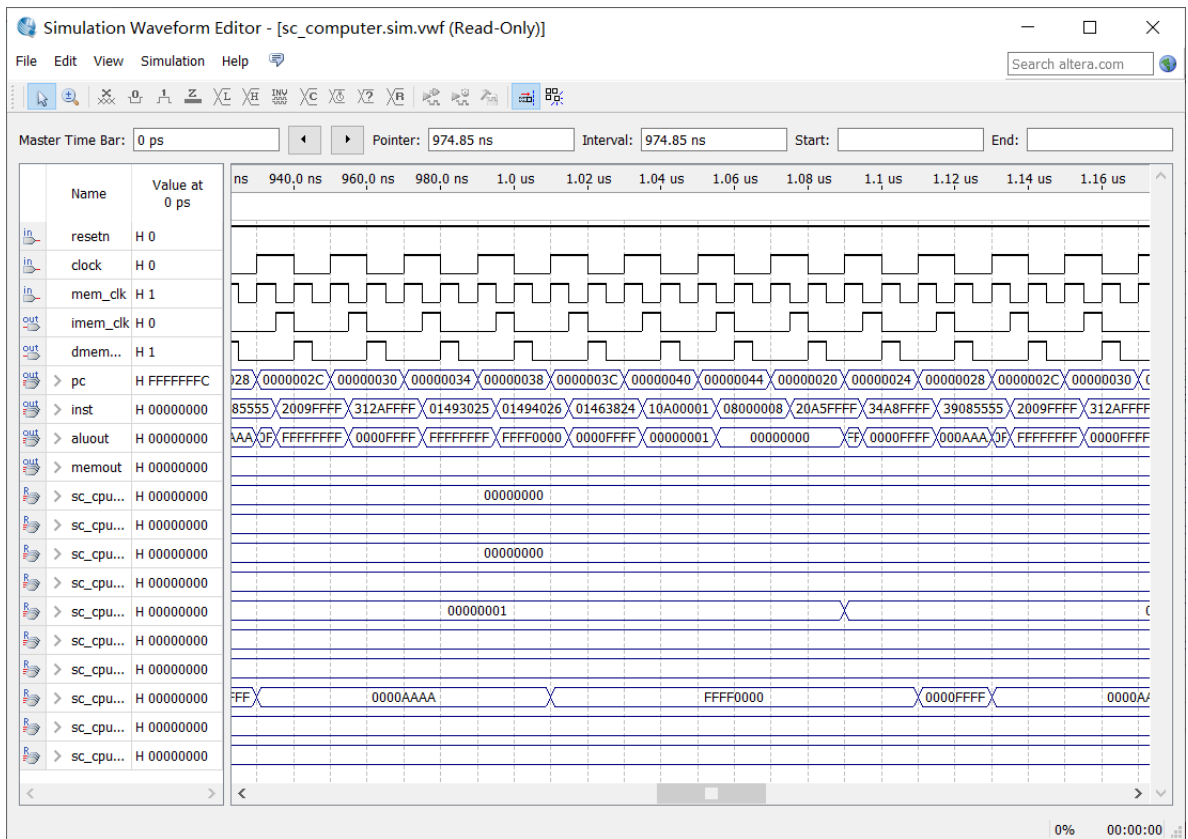


可以看到420ns时，pc=00000070，inst=20A5FFFF，aluout=00000001，memout=00000000

图三

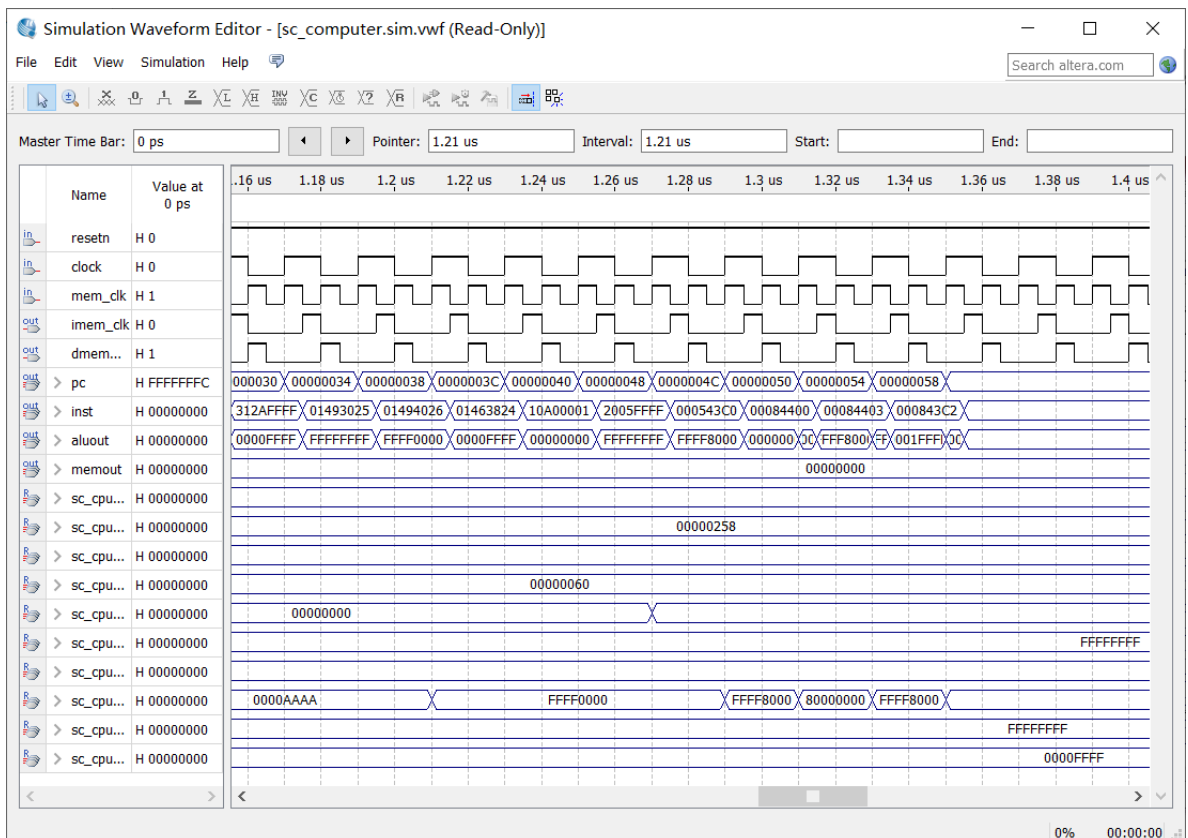


图五



1.08us时, pc=00000020, inst=20A5FFFF, aluout=00000000, memout=00000000

图六



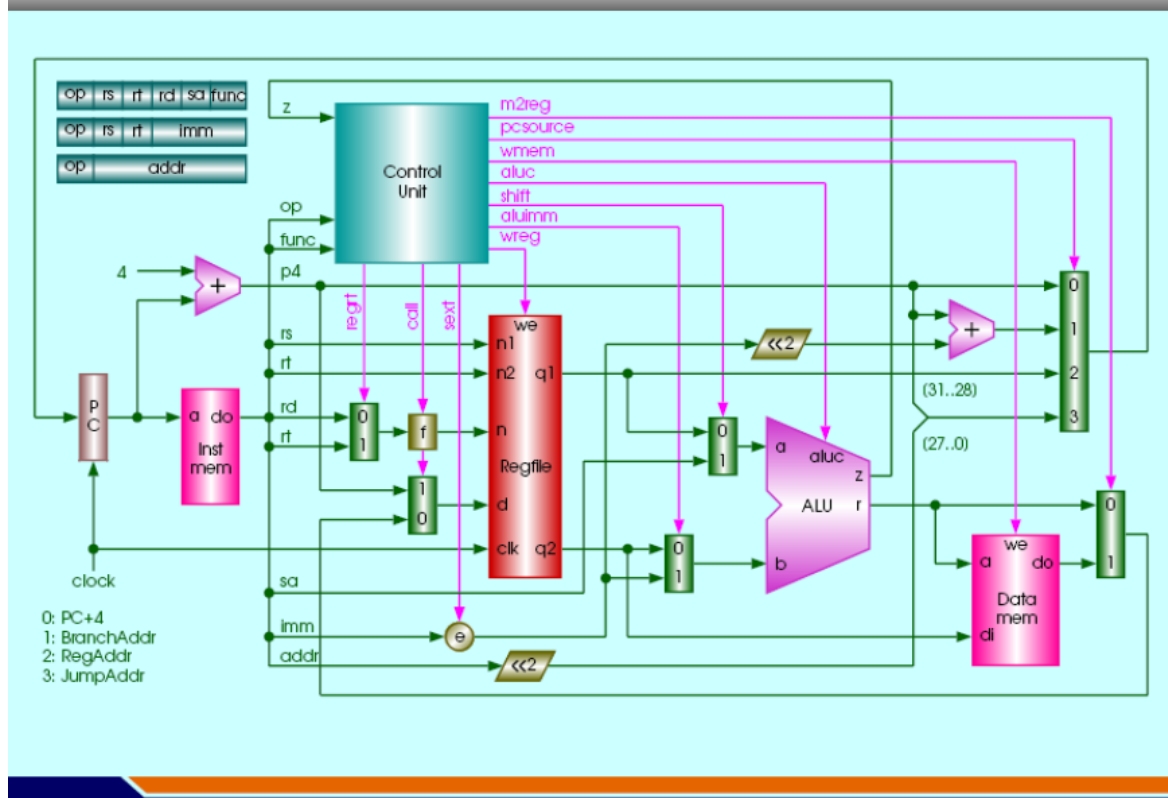
1.355us时, 程序跳转到死循环, pc=00000058, inst=000843C2, aluout=0001FFFF

四、设计思路分析

单周期CPU指的是一条指令的执行在一个时钟周期内完成，然后开始下一条指令的执行，即一条指令用一个时钟周期完成。电平从低到高变化的瞬间称为时钟上升沿，两个相邻时钟上升沿之间的时间间隔称为一个时钟周期。

CPU在处理指令时，一般需要经过以下几个步骤：取指令IF、指令译码ID、指令执行EXE、存储器访问MEM、结果写回WB。单周期CPU，是在一个时钟周期内完成这五个阶段的处理。

單周期 CPU + 指令存儲器 + 數據存儲器



上图就是单周期CPU数据通路和控制线路图，其中指令和数据存储在不同的存储器中。

从顶层文件sc_computer中可知，此单周期sc_computer由CPU、指令ROM、数据RAM共三个模块组成。三个模块之间由定义为wire型连接信号线的多路数据连接信号线通过各个模块的输入输出端口（信号）进行互联。同层同名的信号线连通不同模块的端口，一个模块的输出信号可做为一个或者多个模块的输入信号。

详细理解cpu模块下子模块功能：

alu:al_unit：输入为a,b和aluc，根据控制信号aluc对a, b两个数进行运算操作，并把最终结果赋给输出s，如果s为零，输出z置1，否则z置0

mux2x32:alu_a：用于选择ALU操作数a。如果控制信号shift为1，那么输出alua就等于sa，否则alua等于ra

mux2x32:alu_b：用于选择ALU操作数b。如果控制信号aluimm为1，那么输出alub就等于immediate，否则alub等于data

cla32:br_adr：用于计算跳转指令时下一条指令的地址。令adr的值等于p4+offset

sc_cu:cu：根据op和func段指令和ALU输出的z控制信号，生成用于之后操作的控制信号

- pcsource用于选择下一条指令的地址
- wreg是寄存器堆的写使能信号
- aluc控制ALU的运算
- shift控制ALU操作数a的值

- aluimm控制ALU操作数b的值
- sext控制符号扩展和零扩展
- wmem控制数据存储器写入
- m2reg控制寄存器写入
- regrt控制写入的目标寄存器
- jal控制jal指令的跳转

dff32:ip: 给PC设计一个D寄存器

mux2x32:link: 用于选择下一条指令是否需要跳转。如果控制信号jal为1, 那么输出res就等于p4, 否则res就等于alu_mem的值

mux4x32:pcsource: 根据控制信号pcsource的值, 选择下一条指令的地址

cla32:pcplus4: $p4 = pc + 4$, 为下一条指令的地址

mux2x5:reg_wn: 用于选择是取rt还是rd作为写入的目标寄存器地址。如果控制信号regrt为1, 输出reg_dest就取rt, 否则就取rd

mux2x32:result: 用于选择是ALU的计算结果还是数据存储器器的数据。如果控制信号m2reg为1, alu_mem就取mem的值, 否则就取alu的值

regfile:rf: (1)输入寄存器rna、rnb, 输出读取的内容qa、qb;

(2)根据时钟信号clk、clrn和写信号we, 在指定寄存器wn处写入数据d;

(3)根据时钟信号和复位信号clrn, 将所有32个寄存器清零