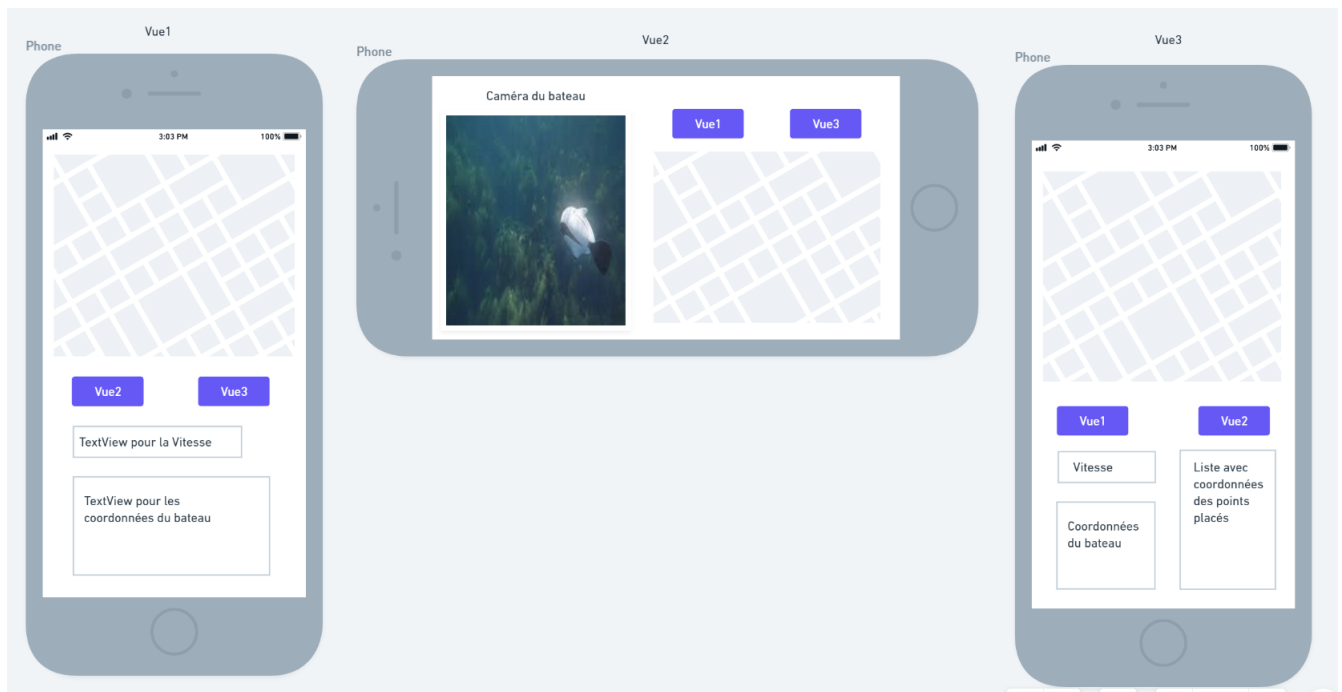


Spécifications fonctionnelles détaillées



Vue 1:

La vue 1 comporte une map qui représente la trajectoire suivie par le drone. Il y a également 2 boutons qui nous permettent d'accéder aux autres vues ainsi qu'un TextView pour la vitesse du drone et un autre pour les coordonnées du bateau.

Vue 2:

Sur la vue 2 on retrouve la caméra du drone, une map pour suivre sa trajectoire ainsi que deux boutons pour accéder aux autres vues. C'est également sur cette vue que l'on pilote le drone via les accéléromètres du téléphone.

Vue 3:

Enfin sur la dernière vue l'utilisateur aura la possibilité de définir la trajectoire du drone à partir de waypoints qu'il placera sur la map. Comme pour la première vue on aura toujours un TextView pour la vitesse du drone, un autre pour les coordonnées du bateau et les 2 boutons pour accéder aux autres vues. On aura également un autre TextView avec une liste des points placés et leurs coordonnées.