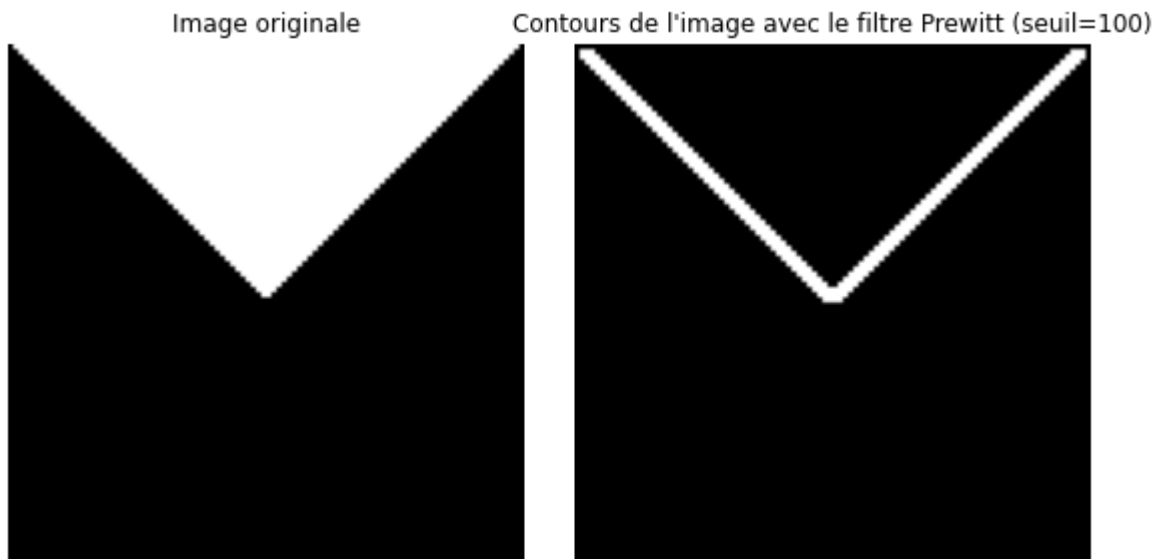


Filtrage et convolution pour la détection des caractéristiques

Détection de contours

- 1) Détection des contours des triangles du AIIP 1, Partie 1(a) par le filtre Prewitt.



2)

- a) Détection de contours de l'image dans le fichier « lena.jpg » par le filtre Sobel



b) Varier les seuils, puis observer et expliquer les résultats obtenus avec différents seuils : seuil fort et seuil faible

Seuil : 50



Seuil : 100



Seuil : 200



c) Détection de contours par le seuillage hystérésis (algorithme et programme)

Image originale



Contours de l'image par le seuillage hystérésis



3) Détection de contours de l'image « lena » par les filtres Laplaciens



Détection des points d'intérêt

Écrire un programme de détection des points d'intérêt par le détecteur de Harris (sans puis avec convolution par un filtre Gaussien) et l'appliquer sur les images de test qui sont des triangles du AIP.1, puis 'cameraman.tif'.

