系统功能详细介绍

1. 全方位可视功能

系统全方位可视，5个关键位置摄像头监控。以下是对其安装位置和功能的详细介绍。

1. **塔机驾驶室摄像头**—安装位安装位置在驾驶室，作用是对塔机驾驶员的实时操作监；
2. **小车摄像头—**安装位置在塔机的移动小车上，摄像头可以随小车的行程轨迹进行移动。可以实时监控小车的移动位置和小车下端到地面。可以监控吊钩吊重物的全部过程。驾驶员可以通过小车摄像头看到驾驶室直视所看不到的位置；
3. **起重机构摄像头**—安装位置在起重机构前端，监控起重机构的运行状况；
4. **大臂摄像头**—安装位置在塔机的塔冒位置，监控塔机大臂的运行轨迹，避免大臂于其他障碍物发生碰撞;
5. **全景摄像头**—安装位置在驾驶室下端，高位置监控整个项目工地的任意位置，全景摄像头采用左右360度上下90度任意旋转控制;
6. 远程监控功能

远程监控功能有三种监控模式，以下是对三种模式的详细介绍；

1. PC端模式：PC端采用VMS视频监控程序
2. 手机APP模式:手机APP采用PS6程序
3. 地面监控平台:根据客户功能使用要求进行设计组合，监控平台使用单位和监管单位可以同时监控；
4. 大数据分析及备份功能：

系统采集视频数据、音频数据、行程限位、超载、故障、事故报警等数据进行备份和数据分析，提前对事故预判处理。当出现故障、事故时系统进行自动报警。报警信号通过网络报告给使用单位和监管单位，达到对事故的监管和预防作用。

1. 行程限位、超载、故障、事故报警保护功能

通过机械限位和系统测距限位，实现双重限位功能。超载、故障等报警装置第一时间传输到驾驶室显示屏上，驾驶员根据报警信号做出正确的处置；

1. 远程驾驶操作功能

远程驾驶功能，就是由传统的高空危险技术改为地面操控中心操作驾驶，从而减低驾驶员高空的危险系数，并提高了驾驶员的工作效率。

1. 人脸识别功能危险

人脸识别功能，对驾驶员进行人脸识别，特征设备需持有专业资格证的操作人员进行操作。系统可以自动识别驾驶员，避免非专业人员误操作。从而增加安全系数，降低事故风险；