

# Problemas de valor inicial

Matteo Bonforte, Rafael Orive  
Universidad Autónoma de Madrid

Madrid, Septiembre 2020

## Objetivos

- Repaso EDO
- Lema de Gronwall
- Resultado(s) de existencia. Picard
- Qué es un problema de valor inicial
- Discretización, mallados
- Diferenciación numérica.

## Algunos métodos numéricos

- Euler: forward, backward
- Leap-frog y euler modificado
- Método de Taylor
- Trapecio

# PVI: Problema de Valor Inicial

El marco teórico de los métodos numéricos se va a plantear sobre la siguiente EDO

## Definition (PVI)

El problema de valor inicial

$$Y'(t) = f(t, Y(t)), \quad Y(t_0) = Y_0, \quad t \in [t_0, T], \quad (1)$$

con  $f$  continua en  $D = (t_0, T) \times \mathbb{R}^d$  y Lipschitz con respecto a la segunda variable en  $D$ .

El problema discreto es dado un **mallado**  $\{t_0, \dots, t_N\} \subset [t_0, T]$ , conjunto discreto de puntos, vamos a calcular unos valores  $y_0, \dots, y_N$  de  $\mathbb{R}^d$  que permitan aproximar a la solución  $Y(t)$  de (1), i.e.,

$$Y(t_n) = y_n + \text{error}_n, \quad n = 0, \dots, N$$

**Observación.** Error de arranque. Error propio del algoritmo.

# Objetivos. Convergencia

- Obtener valores  $y_n$  que puedan sustituir a  $Y(t_n)$  porque no sabemos resolver  $Y(t)$  (o es imposible, o es muy costoso)
- Problema 1: Identificar fórmulas (algoritmos) para calcular  $y_n$ .
- Problema 2: Controlar  $\text{error}_n$

Sea  $h_n = t_{n+1} - t_n$ , el paso  $n$  del mallado, y sea  $h = \max\{h_n, n = 0, \dots, N-1\}$ , nos planteamos que nuestro método **converge** si

$$\lim_{h \rightarrow 0} \|Y(t_n) - y_n\| = 0, \quad \forall n,$$

y que **converge con orden  $k$**  si

$$\|\text{error}_n\| \leq Ch^k \quad \forall n = 0, \dots, N-1,$$

con  $C$  independiente de  $h$  y  $N$ .



Utilizando el desarrollo de Taylor, existe  $s \in (t_n, t_{n+1})$  tal

$$Y(t_{n+1}) = Y(t_n) + \underbrace{h_n}_{t_{n+1} - t_n} Y'(t_n) + \frac{1}{2} \underbrace{Y''(s)}_{\text{residuo}} h_n^2.$$

Usando (1)

$$Y(t_{n+1}) = Y(t_n) + h_n f(t_n, Y(t_n)) + \frac{1}{2} Y''(s) h_n^2.$$

Considerando  $\{Y(t_n)\} \approx \{y_n\}$  y prescindiendo del residuo

$$y_{n+1} = y_n + h_n f(t_n, y_n) = y_n + h_n f_n$$

Euler explícito

# Error de truncamiento de Euler

El error de truncamiento viene de utilizar una fórmula aproximada (Euler) en vez de la fórmula exacta (1).

- Tomo  $y_n = Y(t_n)$
- Aplico Euler  $y_{n+1} = y_n + h f(t_n, y_n) = Y(t_n) + h f(t_n, Y(t_n))$
- Por Taylor  $Y(t_{n+1}) - y_{n+1} = \frac{1}{2} Y''(s) h^2, s \in (t_n, t_{n+1})$ :

consistencia

$$\text{Error local de truncamiento: } \tau_{n+1} = \frac{Y(t_{n+1}) - y_{n+1}}{h_n} = \frac{h_n}{2} Y''(s).$$

$$\text{Error global de truncamiento: } \tau(h) = \max_{n=1, \dots, N} |\tau_n| = \frac{Mh}{2}.$$

$$\text{donde } M = \max_{s \in [t_0, T]} |Y''(s)|.$$

**Atención:** el error de truncamiento es el originado al avanzar una vez el algoritmo. Como consecuencia, el método de Euler es un método de orden 1.

# Euler implícito

Utilizando el desarrollo de Taylor, existe  $s \in (t_n, t_{n+1})$  tal

$$Y(t_n) = Y(t_{n+1}) - h_n Y'(t_{n+1}) + \frac{1}{2} Y''(s) h_n^2.$$

Usando (1)  $g(x) \approx g(x_0) + (x-x_0)g'(x_0) + \frac{1}{2}(x-x_0)^2 g''(s)$   $s \in [x, x_0]$

$$Y(t_n) = Y(t_{n+1}) - h_n f(t_{n+1}, Y(t_{n+1})) + \frac{1}{2} Y''(s) h_n^2.$$

$y_n = y_{n+1} - h f(t_{n+1}, y_{n+1})$

Considerando  $\{Y(t_n)\} \approx \{y_n\}$  y prescindiendo del residuo

$$y_{n+1} = y_n + h_n f(t_{n+1}, y_{n+1}) = y_n + h_n f_{n+1}$$

Euler implícito

**Atención:** no es (en general) inmediatamente resoluble porque puede ser no lineal. Entonces necesitaremos de métodos de resolución no lineales (Newton)

# Truncatura implícito

$$y_n = y(t_n) \quad y_{n+1} = y_n + h_n f(t_{n+1}, y_{n+1})$$

$$y(t_{n+1}) - y_{n+1} = y(t_{n+1}) - y(t_n) - h_n f(t_{n+1}, y_{n+1})$$

$$y(t_n) = y(t_{n+1}) - h_n y'(t_{n+1}) + \frac{h_n^2}{2} y''(\xi)$$

$$y(t_n) - y(t_{n+1}) + h_n y'(t_{n+1}) = \frac{h_n^2}{2} y''(\xi)$$

$$= y(t_{n+1}) - y(t_n) - h_n f(t_{n+1}, y(t_{n+1})) + h_n f(t_{n+1}, y_{n+1})$$

$$|y(t_{n+1}) - y_{n+1}| \leq \frac{h_n^2}{2} |y''(\xi)| + h_n |f(t_{n+1}, y(t_{n+1})) - f(t_{n+1}, y_{n+1})|$$

$$\leq \frac{h_n^2}{2} |y''(\xi)| + h_n L |y(t_{n+1}) - y_{n+1}|$$

$$(1 - h_n L) |y(t_{n+1}) - y_{n+1}| \leq \frac{h_n^2}{2} M \Rightarrow \frac{|y(t_{n+1}) - y_{n+1}|}{h_n} \leq \frac{h_n^2}{2} \frac{M}{h_n} = \frac{1}{2} M h_n$$

$$\Rightarrow 1 - h_n L \geq \frac{1}{2} \Leftrightarrow h_n \leq \frac{1}{L}$$



# Método de Taylor

Utilizando el desarrollo de Taylor, existe  $s \in (t_n, t_{n+1})$  tal

$$Y(t_{n+1}) = Y(t_n) + h_n Y'(t_n) + \frac{1}{2} Y''(t_n) h_n^2 + \frac{1}{6} Y'''(s) h_n^3.$$

Usando (1), que  $Y''(t_n) = f_t(t_n, Y(t_n)) + f_y(t_n, Y(t_n)) Y'(t_n)$

$$\begin{aligned} Y(t_{n+1}) = & Y(t_n) + h_n f(t_n, Y(t_n)) + \frac{1}{2} f_t(t_n, Y(t_n)) h_n^2 \\ & + \frac{1}{2} f_y(t_n, Y(t_n)) f(t_n, Y(t_n)) h_n^2 + \frac{1}{6} Y'''(s) h_n^3. \end{aligned}$$

Considerando  $\{Y(t_n)\} \approx \{y_n\}$  y prescindiendo del residuo

$$y_{n+1} = y_n + h_n f_n + \frac{h_n^2}{2} (f_t(t_n, y_n) + f_n f_y(t_n, y_n))$$

Taylor orden 2

Orden de truncatura 2 y explícito, pero necesita evaluar 2 funciones más...

# Leap-frog. Salto de rana

Utilizando el desarrollo de Taylor, existe  $s_1, s_2 \in (t_n, t_{n+1})$  tal

$$Y(t_{n+1}) = Y\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) + \frac{h_n}{2} Y'\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) + \frac{1}{2} Y''\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) \left(\frac{h_n}{2}\right)^2 + \frac{1}{6} Y'''(s_1) \left(\frac{h_n}{2}\right)^3,$$

$$Y(t_n) = Y\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) - \frac{h_n}{2} Y'\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) + \frac{1}{2} Y''\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) \left(\frac{h_n}{2}\right)^2 - \frac{1}{6} Y'''(s_2) \left(\frac{h_n}{2}\right)^3,$$

$$g(x) = g(x_0) + (x-x_0)g'(x_0) + \frac{(x-x_0)^2}{2}g''(x_0)$$

$$Y(t_{n+1}) - Y(t_n) = h_n f\left(t_n + \frac{h_n}{2}, Y\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right)\right) + \frac{1}{3} Y'''(s) \left(\frac{h_n}{2}\right)^3.$$

Mejor orden pero el punto intermedio no está en el mallado.  $s \in (t_n, t_{n+1})$

Aproximamos el valor intermedio con Taylor

$$Y\left(t_n + \frac{h_n}{2}\right) = Y(t_n) + \frac{h_n}{2}f(t_n, Y(t_n)) + \frac{1}{2}Y''(s)\left(\frac{h_n}{2}\right)^2.$$

Considerando  $\{Y(t_n)\} \approx \{y_n\}$  y prescindiendo del residuo

$$y_{n+1} = y_n + h_n f\left(t_n + \frac{h_n}{2}, y_n + \frac{h_n}{2}f_n\right)$$

Método de Runge

Es un **método Runge-Kutta** explícito de 2 etapas

$$K_1 = f(t_n, y_n), \quad K_2 = f\left(t_n + \frac{h_n}{2}, y_n + \frac{h_n}{2}K_1\right), \quad y_{n+1} = y_n + h_n K_2.$$

**Demostrar que es de orden de truncatura 2.**

## Solución 2

Tomamos mallaado **equidistante** ( $h_n \equiv h$ ) y los pasos  $t_n, t_{n+1}, t_{n+2}$  y existe  $s \in [t_n, t_{n+2}]$  tal

$$Y(t_{n+2}) = Y(t_n) + 2hf(t_{n+1}, Y(t_{n+1})) + \frac{1}{3}Y'''(s)h^3$$

$Y'(t_{n+1})$   
 $f(t_{n+1}, Y(t_{n+1})) = f_{n+1}$

Considerando  $\{Y(t_n)\} \approx \{y_n\}$  y prescindiendo del residuo

$$\boxed{y_{n+2} = y_n + 2hf_{n+1}} \quad \text{Tipo leap-frog}$$

Método **multipaso** (de dos pasos) y explícito. **Demostrar** que es de orden de truncatura 2.

$y_0$ , calculo  $y_1$  con un metodo de un paso (Euler)  $y_1 \Rightarrow^L y_2$   
 $y_1, y_2 \Rightarrow y_3$

### Solución 3. Crank-Nicolson.

Utilizando la aproximación del punto intermedio existe  $s \in [t_n, t_{n+1}]$  tq

$$Y' \left( t_n + \frac{h_n}{2} \right) = \frac{Y'(t_n) + Y'(t_{n+1})}{2} + \frac{1}{2} Y'''(s) h_n^2$$

Usandolo

$$Y(t_{n+1}) - Y(t_n) = \frac{h_n}{2} \left( \overset{Y'(t_n)}{\parallel} f(t_n, Y(t_n)) + \overset{Y'(t_{n+1})}{\parallel} f(t_{n+1}, Y(t_{n+1})) \right) + O(h_n^3)$$

Considerando  $\{Y(t_n)\} \approx \{y_n\}$  y prescindiendo del residuo

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h_n}{2} (f_n + f_{n+1})$$

Crank-Nicolson. Trapecio

Método implícito. **Demostrar que es de orden de truncatura 2.**

# Crank-Nicolson. Regla de trapecio

Otra forma de obtener fórmulas. Por el Teorema Fundamental del Cálculo Integral

$$Y'(t) = f(t, Y(t)) \quad Y(t_n) \\ Y(t_{n+1}) - Y(t_n) = \int_{t_n}^{t_{n+1}} f(s, Y(s)) ds$$

Aproximamos la integral con reglas de cuadratura, p.e., la regla del trapecio

$$\int_a^b f(s) ds = \frac{b-a}{2} (f(a) + f(b)) - \frac{(b-a)^3}{12} f''(\xi), \quad \xi \in [a, b].$$

Aplicando esta regla obtenemos Crank-Nicolson (trapecio) y se prueba que es de orden de truncatura 2.

$$Y(t_{n+1}) - Y(t_n) = \frac{h_n}{2} (f(t_n, Y(t_n)) + f(t_{n+1}, Y(t_{n+1}))) - \frac{h_n^3}{12} Y'''(s) \quad s \in (t_n, t_{n+1}) \\ Y_{n+1} \approx Y_n + \frac{h_n}{2} \left( f(t_n, Y_n) + f(t_{n+1}, Y_{n+1}) \right)$$

$$y_k'(t) = f_k(t, y(t)) \quad y = (y_1, \dots, y_d) \quad k=1, \dots, d$$

$$y_k''(t) = \partial_t (f_k(t, y(t))) = \frac{\partial f_k}{\partial t}(t, y(t)) + \sum_{i=1}^d \frac{\partial f_k}{\partial y_i}(t, y(t)) y_i'(t)$$

$$y''(t) = \frac{\partial f}{\partial t}(t, y(t)) + \frac{\partial f}{\partial y}(t, y(t)) y'(t)$$

$\frac{\partial f}{\partial y}$  es una matriz cuadrada de tamaño  $d$  cuya

fila  $i$  y columna  $j$  es el coeficiente  $\frac{\partial f_i}{\partial y_j}(t, y(t))$

$$\{y_n\} \approx \{Y(t_n)\}$$

Método de Runge

$$Y(t_n + \frac{h_n}{2}) \approx y_n + \frac{h_n}{2} f(t_n, y_n) *$$

$$Y(t_{n+1}) \approx Y(t_n) + h_n f(t_n + \frac{h_n}{2}, Y(t_n + \frac{h_n}{2}))$$

$$y_{n+1} \approx y_n + h_n f(t_n + \frac{h_n}{2}, Y(t_n + \frac{h_n}{2})) \approx y_n + h_n f(t_n + \frac{h_n}{2}, y_n + \frac{h_n}{2} f(t_n, y_n)) *$$

$$\frac{f(a) + f(b)}{2} - f(x) = 0 \quad x \in (a, b) \quad f \text{ es continua} \quad \text{LEMMA DE BOLZANO}$$

$$Y(t_n + 2h) = Y(t_{n+2}) = Y(t_{n+1}) + h Y'(t_{n+1}) + \frac{h^2}{2} Y''(t_{n+1}) + O(h^3)$$

$$Y(t_n) = Y(t_{n+1}) - h Y'(t_{n+1}) + \frac{h^2}{2} Y''(t_{n+1}) + O(h^3)$$

$$Y(t_{n+2}) - Y(t_n) = 2h Y'(t_{n+1}) + O(h^3)$$

$$f(t_{n+1}, Y(t_{n+1}))$$