

1. 配置

通过232接口与配置软件配置

- 波特率
- 设备地址
- 感应磁场极性：N极 & S极
- 通讯协议
 - 485：问答模式，
 - can：广播模式，广播间隔



2. 测试

测量偏移范围-70~70mm，实际有效范围-50~50mm。数据稳定

- 长磁钉：有效左右偏移范围-50mm~50mm，安装高度 20mm~53mm，误差小于2mm。

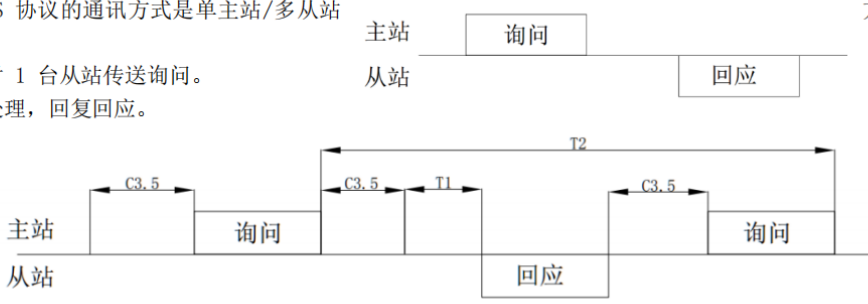
- 磁条：有效左右偏移范围-55mm~50mm，安装高度 12mm~28mm，误差小于4mm，(磁条表面与传感器表面不平行，误差大)
- 短磁钉：有效左右偏移范围-60mm~60mm，安装高度12mm~28mm,误差小于3mm。

3. 单片机驱动

- 485modbus总线：问答模式，设备状态，偏移位置，磁场强度信息，需要发送不同的请求命令

7.4.2 主从站通讯时序

MODBUS 协议的通讯方式是单主站/多从站 方式，
 单播模式
 主站对 1 台从站传送询问。
 从站执行处理，回复回应。



编号	名称	内容
C3.5	静止间隔	作为发送等待时间，请务必空 3.5 个字以上的间隔。3.5 字数不满则驱动器无法应答。通讯速度超过 19200 bps 时，请间隔 1.75 ms 以上。
T1	发送等待时间	从主站接收询问之后，从站将通讯线路切换成发送状态，到开始回复回应为止的时间。以发送等待时间 10 ms。实际的发送等待时间会变成静止间隔（C3.5）+命令处理时间+发送等待时间（T1）
T2	通讯超时	可以在 0.05s - 1s 时间内可配置

重要提示

由于 RS485 通讯不能同时发送和接受，在通讯时序时，建议通讯间隔控制在 30—50ms。并在确认上次发送完成后再继续下次发送。

- can总线：传感器20ms广播一帧数据，数据包括：设备状态，设备感应状态，偏移位置。
 can总线需要增加120终端电阻，否则无法正常通信。

广播模式

