

Ingeniería de Software 1

Apuntes

Juan Vanecek

Junio 2015

Índice

1. Definiciones	2
2. Modelos	2
2.1. Modeo de Jackson	2
2.2. Modelo de agentes	3
2.2.1. Diagrama de contexto	3
2.3. Modelo de objetivos	3
2.3.1. Diagrama de objetivos	3
2.4. Modelo de operaciones	4
2.4.1. Diagrama de casos de uso	4
2.5. Modelo conceptual	5
2.5.1. Diagrama de clases	5
2.6. Modelo de comportamientos	5
2.6.1. Diagrama de actividad	6
3. Finite State Machine (FSM)	7
3.1. Máquina de Estado	7
3.2. LTS	7
4. Testing Funcional (Caja Negra)	9
5. Testing Estructural (Caja Blanca)	10

1. Definiciones

1. **Aserción descriptiva:** cosas que son o presumimos verdaderas en el mundo. Taxonomias:
 - a) **Propiedades del Dominio:** son las aserciones descriptivas que son propiedades físicas.
 - b) **Hipótesis del Dominio:** propiedades físicas que pueden ser cambiadas.
2. **Aserciones prescriptivas:** cosas que esperamos que sean verdaderas. Dos tipos:
 - a) **Objetivos** (multi-agentes): acerca de fenomenos en el mundo. [Cosas que esperamos sean ciertas en el mundo una vez afectado por el sistema.]. [asercion prescriptiva que el sistema debiera satisfacer a traves de la cooperacion de sus agentes.]
 - b) **Requerimientos** (objetivo uni-agente): acerca de fenomenos en la interfaz. [Cosas que debemos hacer ciertas en la interfaz.]Taxonomias:
 - 1) **Expectativas:** responsabilidad de un agente externo
 - 2) **Requerimientos:** responsabilidad de nuestro sistema

Los objetivos con fenomenos globales, los requerimientos son objetivos uniagentes concretos.

3. **Operación:** es una función que toma un estado del mundo y devuelve otro estado, en el que solo cambiaron las variables controladas por la maquina. Son introducidas por un objetivo uni-agente (requerimiento) del modelo de objetivos. Los requerimientos (2.2.2) inducen operaciones del software, y las expectativas (2.2.1) inducen operaciones de agentes. Consta de:
 - Operación: nombre
 - Responsable: actor responsable de la operación
 - Usuarios
 - Definición: explicación de la operación
 - Entrada
 - Salida
 - Pre-condicion: condicion necesaria para que la operacion pueda realizarse.
 - Post-condicion: condicion garantizada despues de la operacion.
 - Trigger: condicion que si se da, la operacion ocurre.
4. **Objeto conceptual:** denota una entidad o concepto del dominio del problema. Puede ser: objeto pasivo, activo, personas, estructuras, etc.
5. **Clase conceptual:** denota un conjunto de objetos conceptuales que comparten características comunes.
6. **Comportamiento** es el conjunto de respuestas, reacciones o movimientos hechos por un organismo en cualquier situación.

2. Modelos

2.1. Modeo de Jackson

Estructura el mundo, la maquina y la interfaz. Aserciones descriptivas y prescriptivas.

2.2. Modelo de agentes

Estructura para los fenomenos del mundo.

2.2.1. Diagrama de contexto

- + Nodos: agentes, máquina.
- + Aristas: fenómenos

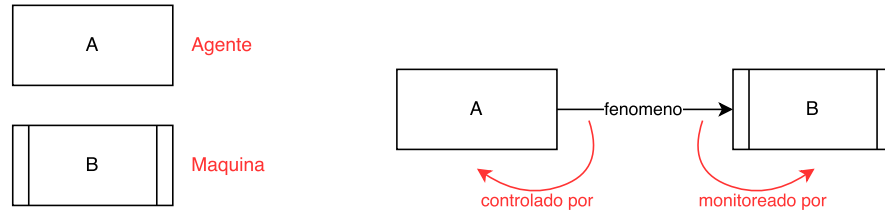


Figura 1: Diagrama de contexto

2.3. Modelo de objetivos

Estructura para las aserciones del mundo. Deberan estar dadas en funcion de fenomenos en la interfaz de agentes, y deben ser declarativas, no operacionales (describir el objetivo y no el como).

2.3.1. Diagrama de objetivos

- + Nodos: Objetivos duros y blandos, agentes, presunción del dominio
- + Aristas: “Contribuye a”

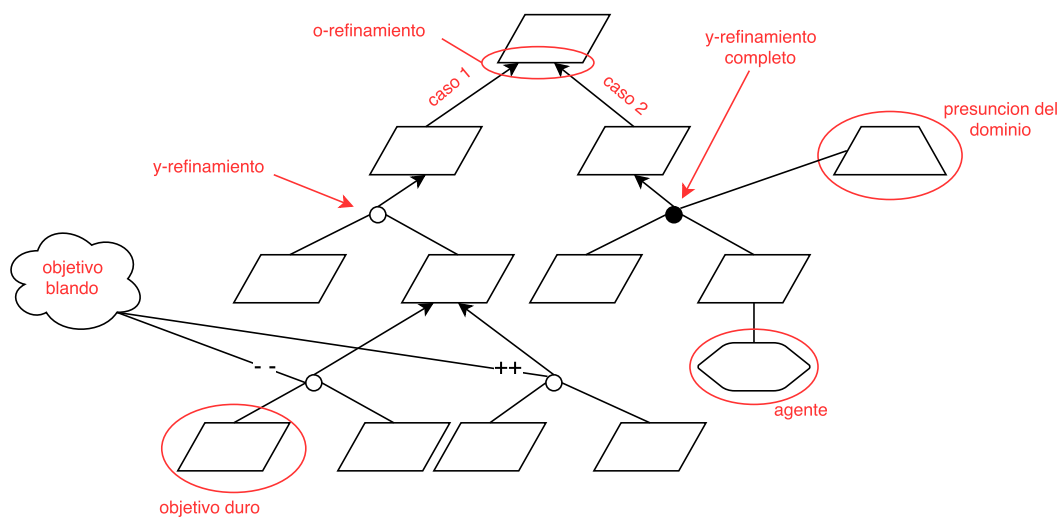


Figura 2: Diagrama de objetivos

2.4. Modelo de operaciones

Sirve para estructurar las operaciones y poder validarlas.

2.4.1. Diagrama de casos de uso

Describen bajo la forma de acciones y reacciones las operaciones provistas por una máquina desde el punto de vista del usuario, pero solo interesan las interacciones máquina-agente. Delimita el alcance del software a construir.

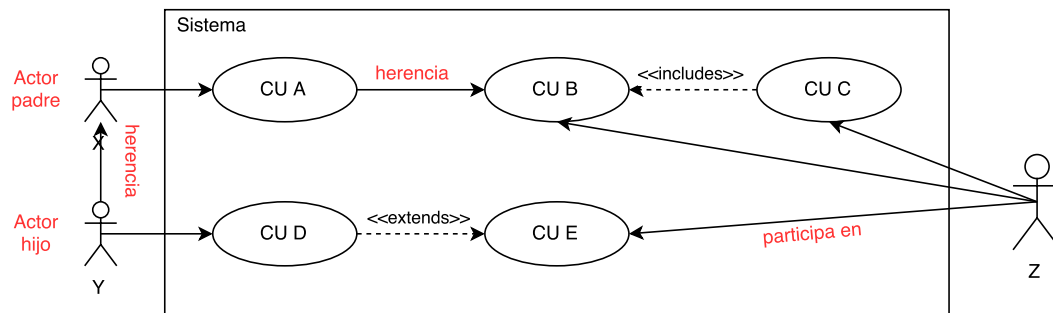


Figura 3: Diagrama de Casos de Uso

- + Nodos: Actor, Máquina, Caso de uso.
- + Aristas: Participa en, Herencia, Inclusión, Extend.

Cada caso de uso involucra participación de actores, y esta tiene que ser explicada en el caso de uso detallado.

Caso de uso detallado

Especifica una o varias secuencias de acción que el sistema puede llevar a cabo interactuando con sus actores.

El nombre se expresa con un verbo en gerundio.

Caso de Uso: CU E

Actors: Actores que participan

Pre: Precondicion del caso de uso

Post: Postcondicion

Curso Normal

1. ...
2. EXTIENDE Caso de uso CU D
3. FIN CU

Curso Alternativo

Cuadro 1: CU E

Caso de Uso: CU C**Actors:** Actores que participan**Pre:** Precondicion del caso de uso**Post:** Postcondicion**Curso Normal**

1. ...
2. USA Caso de uso CU B
3. FIN CU

Curso Alternativo

Cuadro 2: CU C

Durante la ejecución de un caso de uso suelen aparecer errores o excepciones, lo que produce un desvío del curso normal al curso alternativo.

Semántica de las relaciones

Extensión: Decir que el caso de uso B extiende al caso de uso A, significa que hay instancias de A que incluirán, a veces, el comportamiento del caso de uso B.

Puede que hayan escenarios descritos por el caso de uso B que no aparecen en escenarios denotados por A. Ejemplo,

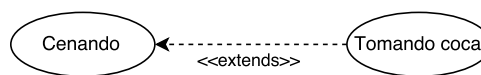


Figura 4

Inclusión: Decir que el caso de uso A usa (o incluye) al caso de uso B, significa que toda instancia de A incluye al comportamiento descrito por el caso de uso B.

Puede que hayan escenarios descritos por el caso de uso B que no aparecen en escenarios denotados por A. Ejemplo,

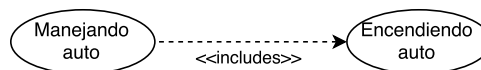


Figura 5

2.5. Modelo conceptual

Estructura la definición de los conceptos (sustantivos asociados al dominio de problema) mas relevantes.

2.5.1. Diagrama de clases

- + Nodos: rectángulos con el nombre de la clase, y debajo sus atributos.
- + Aristas: relaciones entre clases, con la cantidad y el nombre de la relación.

Se usa **OCL** para establecer las restricciones entre las relaciones.

2.6. Modelo de comportamientos

Describen comportamientos de los agentes. Se separan en dos: basados en estados, y basados en interacciones.

2.6.1. Diagrama de actividad

3. Finite State Machine (FSM)

3.1. Máquina de Estado

Las *Máquinas de Estado* denotan una familia de notaciones que tienen: (a) Estados; (b) Transiciones; y (c) Etiquetas .

Por ejemplo: Statecharts, FSM, LTS, Autómatas, Timed Autómatas, etc.

3.2. LTS

Definición 1 (LTS)

Sea *Estados* el universo de estados, *Act* el universo de acciones observables, y $Act_\tau = Act \cup \{\tau\}$ (τ es la acción no observable o silenciosa).

Un *LTS* es una tupla $P = \langle S, L, \Delta, s_0 \rangle$, donde $S \subseteq Estados$ es un conjunto finito, $L \subseteq Act_\tau$ es un conjunto de etiquetas, $\Delta \subseteq (S \times L \times S)$ es un conjunto de transiciones etiquetadas, y $s_0 \in S$ es el estado inicial.

Definimos el alfabeto de comunicaciones de P como $\alpha(P) = L \setminus \{\tau\}$.

Ej: $FSM_A = \langle \{1, 2, 3\}, \{a, d, c\}, \{(1, a, 2), (2, d, 3), (3, c, 1)\}, 1 \rangle$

Definición 2 (Ejecución)

Sea $P = \langle S, L, \Delta, s_0 \rangle$ una LTS. Una ejecución de P es una secuencia $w = q_0 l_0 q_1 l_1 \dots$ donde para todo $i \in [0, w/2)$, q_i es un estado y $l_i \in L$ tal que $q_0 = q$ y $(q_i, l_i, q_{i+1}) \in \Delta$.

Ej: Las ejecuciones de FSM_A son $(1, a, 2)$, $(1, a, 2)(2, d, 3)$ y $(1, a, 2)(2, d, 3)(3, c, 1)$

Definición 3 (Proyección)

Sea w una palabra $w_0 w_1 w_2 \dots$ y A un alfabeto. La proyección de w en A , que se denota como $w|_A$, es el resultado de eliminar de w todos los w_i que no están en A .

Definición 4 (Trazas)

Sea P una LTS. Una palabra w del alfabeto $\alpha(P)$ es una traza de P si hay una ejecución w' de P tal que $w = w'|_{\alpha(P)}$. Notar que las trazas no incluye acciones τ .

También se define $tr(P) = \{w | w \text{ es traza de } P\}$

Definición 5 (Transitar)

Una LTS $P = \langle S, L, \Delta, q \rangle$ transita con una etiqueta l a una LTS P' si $P' = \langle S, L, \Delta, q' \rangle$ y $(q, l, q') \in \Delta$.

Notación: $P \xrightarrow{l} P'$

Definición 6 (Composición Paralela)

Sean P_1 y P_2 LTSs, con $P_i = \langle S_i, L_i, \Delta_i, q_i \rangle$. La composición paralela $P_1 || P_2$ es una LTS $\langle S, L, \Delta, (q_1, q_2) \rangle$ con $S = S_1 \times S_2$, $L = L_1 \times L_2$ y $\Delta \subseteq (S \times \Delta_1 \cup \Delta_2 \times S)$ formada por:

- $((s, t), a, (s', t)) \in \Delta$, si $(s, a, s') \in \Delta_1$, $a \in \alpha(P_1)$ y $a \notin \alpha(P_2)$.
- $((s, t), a, (s, t')) \in \Delta$, si $(t, a, t') \in \Delta_2$, $a \notin \alpha(P_1)$ y $a \in \alpha(P_2)$.

- $((s, t), a, (s', t')) \in \Delta$, si $(s, a, s') \in \Delta_1$, $(t, a, t') \in \Delta_2$, $a \in \alpha(P_1) \cap \alpha(P_2)$

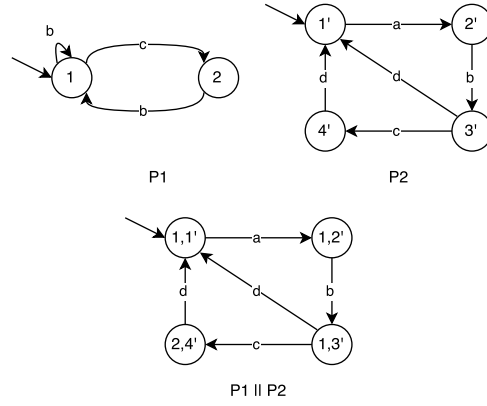


Figura 6: Ejemplo de composición 1

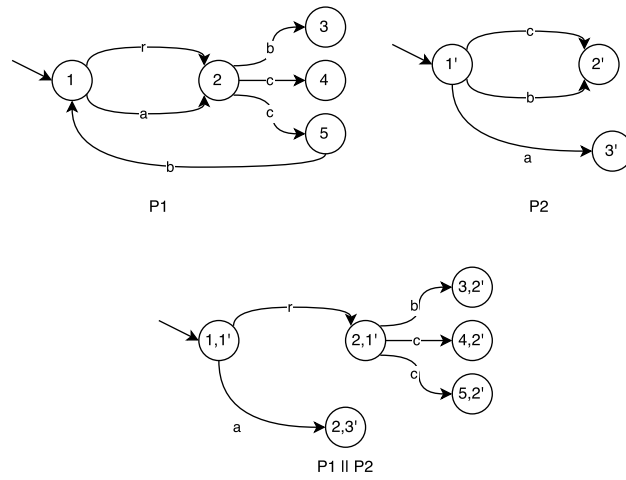


Figura 7: Ejemplo de composición 2

Propiedad 1 (Leyes algebraicas)

En la composición en paralelo valen las leyes algebraicas:

- **Conmutatividad:** $P || Q = Q || P$
- **Asociatividad:** $P || (Q || R) = (P || Q) || R = P || Q || R$

4. Testing Funcional (Caja Negra)

Para el testing funcional hay que seguir los pasos:

1. Elegir la **funcionalidad** a testear (de todas las que vengan con los requerimientos).
2. Determinar los **factores**.
3. Determinar las **categorías** (lo que yo quiero observar de los factores).
4. Determinar las **elecciones** (particionar el dominio de los factores según lo que se quiera testear).
5. Poner las **características** (“Error” o “Único”)

5. Testing Estructural (Caja Blanca)

Sirve para testear programas secuenciales, con un único punto de ingreso y un único punto de terminación.

Una ejecución del programa que termina satisfactoriamente, está asociada a un **camino completo** en el flowgraph del programa (va desde el nodo inicial hasta el nodo asociado a la terminación).

Un **camino no factible** es aquel que no puede ser realizado porque es lógicamente imposible. Proceso para hacer un test estructural:

1. Con el código como base, dibujamos el grafo de flujo de control
2. Determinamos el conjunto de todos los caminos completos.
3. Preparamos los datos de test que forzarán la ejecución de cada camino. Para ello hay que conseguir conjunto de valores de entrada tal que:
 - (a) Cubra todas las sentencias (nodos del flowgraph).
 - (b) Cubra todos los branches (ejes del flowgraph).
 - (c) Cubra todos los casos (True y False) de las condiciones.
 - (d) Cubra todas las duas (terna $[d, u, x]$ tal que: d es un nodo que tiene la definición de la variable x , u es un nodo o arco en donde se usa x , y hay al menos un camino desde d hasta u que no contiene otra definición de x).
 - (e) Cubra todos los demás caminos que los incisos anteriores no cubren.
4. Evaluamos que cada test cumpla con los criterios.
5. Eventualmente, iteramos hasta terminar con todos los tests hasta tener cubiertos todos los caminos.

Lo que buscamos testear acá son todos los caminos que puede tomar un programa. Para ello hay que graficar el CFG, un grafo de flujo o *flowgraph* que representa el flujo de control de un programa.

Cuadro 3: Ejemplo de código y CFG asociado

```

1 void calculo(int x, int y) {
2   int w = 0;
3   if( x%2 == 0 ){
4     w = 21;
5   }else{
6     w = 31;
7   }
8   int z = x + y;
9   if( z==0 || z==1 ){
10    while( z<w ){
11      z = z+10;
12    }
13  }
14  if( z!=30 ){
15    print( "no llegamos a 30" );
16  }
17 }

```

