

Índice

| | |
|--|---|
| 1. Errores globales, sobre teoría y consejos generales | 1 |
| 2. Errores en la primera parte del curso (Examen 17/04/2021) | 3 |
| 3. Errores en la segunda parte del curso (Examen 04/06/2021) | 5 |
| 4. Errores en la convocatoria extraordinaria (Examen 07/07/2021) | 8 |

1. Errores globales, sobre teoría y consejos generales

📌 **Importante:** A algunos/as os convendría

- 1) Repasar las propiedades de potencias, logaritmos y exponenciales.
- 2) Repasar la integración tanto en una variable como en varias.

📌 “Definir” un objeto matemático (concepto, función, propiedad,...) significa: “*en términos generales, es delimitar, o sea, indicar, expresar el límite que separa este objeto de todos los demás*”. **NO** significa describir una idea de lo que (se cree que) este objeto significa, ó para qué se utiliza o algún ejemplo bien/mal avenido.

- **P.ej.**, se pedía “Definir el sesgo de un estimador para un parámetro poblacional”:

RESPUESTA CORRECTA

Siendo $T = T(X_1, \dots, X_n)$ un estimador para el parámetro θ , el sesgo de T se define mediante:

$$b(T) = E[T] - \theta.$$

- **P.ej.**, se pedía “Para X variable aleatoria discreta, definir función de verosimilitud de una muestra aleatoria simple de X ”:

RESPUESTA CORRECTA

Siendo (X_1, \dots, X_n) una m.a.s. de una var. aleatoria X discreta con parámetro desconocido θ y función de masa de probabilidad $p_\theta(x)$, la función de verosimilitud $L(X_1, \dots, X_n; \theta)$ de (X_1, \dots, X_n) se define como la función de masa de probabilidad conjunta de la muestra. Además, como la muestra es aleatoria y simple, ésta se puede expresar como el producto

$$L(X_1, \dots, X_n; \theta) = p_\theta(x_1) \cdot p_\theta(x_2) \cdots p_\theta(x_n) = \prod_{i=1}^n p_\theta(x_i),$$

(Nota: Esta última expresión también valdría como definición, pero expresamente para muestras aleatorias simples)

- ✚ “Enunciar” una propiedad significa dar el enunciado matemático (correcto) de lo que se está pidiendo (hipótesis, condiciones y conclusión). NO significa describir una idea de lo que (se cree que) la propiedad significa y algún ejemplo bien/mal avenido.

P.ej., se pedía “*Enunciar la propiedad de falta de memoria para X una variable geométrica*”:

RESPUESTA CORRECTA

Sea $X \sim \mathcal{G}(p)$ de parámetro p . Para todo $m, k \in \mathbb{N}$, se tiene:

$$P(X = m + k | X > m) = P(X = k).$$

- ✚ “Demostrar” una propiedad significa dar el conjunto de pasos y silogismos lógicos que nos llevan de las hipótesis y condiciones del enunciado a las consecuencias.

P.ej., se pedía “*Demostrar la propiedad de falta de memoria para X una variable geométrica*”:

RESPUESTA (“EXCESIVAMENTE”) DETALLADA

Demostración. Para una v.a. geométrica $X \sim \mathcal{G}(p)$, sabemos que $P(X = k) = q^{k-1}p$ para todo $k \geq 1$, donde $q = 1 - p$. Del mismo modo, $P(X > k) = q^k$. Ahora, usando la definición de probabilidad condicional:

$$\begin{aligned} P(X = m + k | X > m) &= \frac{P(\{X = m + k\} \cap \{X > m\})}{P(X > m)} = \frac{P(X = m + k)}{P(X > m)} \\ &= \frac{q^{m+k-1}p}{q^m} = q^{k-1}p = P(X = k). \end{aligned}$$

Donde la igualdad

$$P(\{X = m + k\} \cap \{X > m\}) = P(X = m + k)$$

proviene del hecho que el suceso $\{X = m + k\}$ implica el suceso $\{X > m\}$ (el que X sea $m + k$ ya implica automáticamente que X es mayor que m , o si se quiere: “primer éxito en el $(m + k)$ -ésimo intento implica que fracasamos al menos m veces”), por lo que

$$\{X = m + k\} \cap \{X > m\} = \{X = m + k\}.$$

□

- ✚ **Importante:** Es conveniente:

- Detallar los cálculos que no son “directos”, para justificar los diversos resultados.
- Decir que se está usando un cierto teorema o propiedad a la hora de aplicarlo para cálculos: p.e. el Teorema de la Probabilidad Total, el Teorema de Bayes,...
- Definir los objetos que se usan, como por ejemplo las variables aleatorias que usamos en un problema:
 - P.ej.**, X = “núm. de mensajes que se recibe en una hora” ó Y = “núm de mensajes que se reciben en 1000 oficinas en una hora”, etc...

2. Errores en la primera parte del curso (Examen 17/04/2021)

✚ Estudiar la independencia de sucesos A y B requiere verificar que $P(A \cap B) = P(A)P(B)$ o, equivalentemente, que $P(B|A) = P(B)$.

✚ Tres sucesos A, B, C son independientes si lo son dos a dos y además

$$P(A \cap B \cap C) = P(A)P(B)P(C).$$

Es decir, que lo sean dos a dos es una condición necesaria, pero no suficiente.

P.ej., en el Ejercicio 1-(b) del examen, se comprobaba que los sucesos S_1, S_2, S_3 no eran independientes dos a dos, por lo que “*no son independientes conjuntamente, ya que no lo son dos a dos*”.

✚ **Cuidado:** No confundir los sucesos y sus operaciones (*conjuntos*) con las probabilidades (*números*.)

| “¿Qué va a ocurrir?” | | “¿Con qué probabilidad?” |
|------------------------------|------------------------|---|
| SUCESOS | | PROBABILIDAD |
| | A | $P(A)$ |
| “no A ” | \bar{A} | $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$ |
| “ A o B ” | $A \cup B$ | $P(A \cup B) = P(A) + P(B) + P(A \cap B)$ |
| “ A y B ” | $A \cap B$ | $P(A \cap B) = P(A B)P(B) = P(A B)P(B)$ |
| “ A o B ” | $A \cup B$ | $P(A \cup B) = P(A) + P(B) + P(A \cap B)$ |
| “algo ocurre” | Ω | $P(\Omega) = 1$ |
| “ A y B incompatibles” | $A \cap B = \emptyset$ | $P(\emptyset) = 0$ |
| “ A y B ” independientes | | $P(A \cap B) = P(A)P(B)$ |

✚ En los vectores aleatorios (X, Y) :

- $E[X]$, $E[X^2]$ se calculan mediante una integral simple de x o x^2 contra la función de densidad marginal $f_X(x)$, no sobre la conjunta $f(x, y)$:

$$E[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f_X(x) dx \quad E[X^2] = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \cdot f_X(x) dx.$$

- El que $\text{Cov}[X, Y] = 0$ es una condición necesaria para que las v.a. X e Y sean independientes, pero no suficiente. Es decir, si $\text{Cov}[X, Y] \neq 0$ entonces X e Y no son independientes, pero si $\text{Cov}[X, Y] = 0$ no podemos concluir nada en principio.

✚ Si vais a usar una v.a. X en un contexto concreto, definirla correctamente: p.ej. en el Ejercicio 3-(a) del examen, $X =$ “núm. de bolas negras en 9 extracciones”.

✚ Una binomial $X \sim \mathcal{B}(n, p)$ se puede aproximar bien por una Poisson $Y \sim \mathcal{P}(\lambda)$ de parámetro $\lambda = np$ cuando n es grande y p es pequeño. Pero $p = \frac{1}{3}$ no es pequeño.

- ✚ Al aproximar una va.a discreta X por una normal $Y \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma)$, se ha de aplicar la corrección de Yates para obtener una mejor aproximación sobre los extremos de los intervalos cerrados en la X , no después cuando se ha tipificado (consultar el Resumen sobre el TCL en MOODLE). En el Ejercicio de examen:

$$P(X > 30) = P(X \geq 31) \approx P(Y \geq 30.5) = \text{tipificación} = \dots$$

Bestiario de burradas avistadas:

✘ $\frac{1}{3} + \frac{1}{4} = \frac{1}{12}.$

✘ $\left(x - \frac{5}{9}\right)^2 = \left(x^2 - \frac{25}{81}\right).$

✘ $P(A) \cup P(B).$

✘ $f_{X,Y}(x,y) = x+y \implies \begin{cases} f_X(x) = x, & x \in [0,1] \\ f_Y(y) = y, & y \in [0,1] \end{cases}.$

✘ A y B son independientes si $P(A \cap B) = 0.$

✘ $\int_0^1 x + y \, dy = x \left[\frac{y^2}{2} \right]_0^1.$

3. Errores en la segunda parte del curso (Examen 04/06/2021)

- ✚ Una función de densidad $f_\theta(x)$ de una población X de parámetro desconocido θ debe verificar tanto que ES NO NEGATIVA como que ESTÁ NORMALIZADA:

a) $f_\theta(x) \geq 0$, para todo $x \in \mathbb{R}$.

b) $\int_{-\infty}^{+\infty} f_\theta(x) dx = 1$.

Si $f_\theta(x)$ depende de un parámetro θ , estas condiciones nos dan eventuales restricciones sobre los posibles valores que puede tomar θ .

- ✚ Si las anteriores restricciones nos dan que “ θ = un cierto valor particular”, no hay nada que estimar ya que el valor de θ sólo puede ser ese. (Por lo que si obtenemos una condición de este estilo en un ejercicio de estimación de un examen, ¡algo habremos hecho mal!)

- ✚ El número $1^{\theta+1}$ SIEMPRE ES 1, ya que elevar 1 a cualquier número es siempre 1. Aunque esto es intuitivo, se puede justificar formalmente mediante la definición de potencia por números reales para bases positivas $a > 0$:

$$a^b := e^{b \ln(a)}$$

Por lo que:

$$1^x = e^{x \ln(1)} = e^0 = 1, \quad \text{para todo } x \in \mathbb{R}.$$

- ✚ Las distribuciones χ_n^2 y $F_{n,m}$ no toman valores negativos, (es decir $\chi_n^2 \geq 0$ y $F_{n,m} \geq 0$), por lo que la correspondiente región de aceptación o región crítica (dependiendo de si el contraste es de una o dos colas), comienza en el 0:

$$“R_0 = [0, \dots” \quad \text{ó} \quad “R_1 = [0, \dots”$$

- ✚ Para dos poblaciones normales e independientes $X \sim \mathcal{N}(\mu_X, \sigma_X)$ e $Y \sim \mathcal{N}(\mu_Y, \sigma_Y)$, podemos usar el estadístico para la diferencia de medias $\mu_X - \mu_Y$ dado por:

$$T = \frac{(\bar{X} - \bar{Y}) - (\mu_X - \mu_Y)}{\sqrt{\frac{n_X S_X^2 + n_Y S_Y^2}{n_X + n_Y - 2}} \times \sqrt{\frac{1}{n_X} + \frac{1}{n_Y}}} \sim t_{n_X + n_Y - 2}$$

solo SI SABEMOS QUE LAS VARIANZAS DE LAS POBLACIONES SON IGUALES: $\sigma_X^2 = \sigma_Y^2$. Es importante justificar esta condición para poder usar este estimador T .

- **P.ej.:** en el caso del 2º apartado del EJ. 2, esta igualdad entre varianzas se podía asumir gracias al resultado del contraste de hipótesis del primer apartado.

- ✚ Cuando se quiere demostrar que “la esperanza de la población X es mayor que la de Y con $\alpha = 0.1$ ”, queremos contrastar la hipótesis

$$H : \mu_X > \mu_Y$$

frente a los datos. Como esta hipótesis no incluye una desigualdad (o igualdad) estricta, debemos tomarla como la hipótesis alternativa H_1 frente a su contraria $\mu_X \leq \mu_Y$ la cual sí viene expresada de esta forma. Así,

$$\begin{array}{lll} H_0 : \mu_X \leq \mu_Y & & H_0 : \mu_X - \mu_Y \leq 0 \\ H_1 : \mu_X > \mu_Y & \text{o también} & H_1 : \mu_X - \mu_Y > 0 \end{array}$$

Por lo que nos queda un contraste de hipótesis sobre el parámetro $\theta = \mu_X - \mu_Y$ con una cola a derecha (ya que los “valores raros” vendrán dados por estimaciones de θ positivos y alejados del 0, como indica la H_1).

🔗 **Cuidado con el léxico:** “algo” poblacional vs “algo” muestral,

| NOCIONES ASOCIADAS A UNA POBLACIÓN X | vs | NOCIONES ASOCIADAS A UNA MUESTRA ALEATORIA SIMPLE (X_1, \dots, X_n) |
|---|----|---|
| ESPERANZA POBLACIONAL $\mu_X = E[X]$ (parámetro, es decir, un número fijo determinado o a estimar propio de la población). | vs | MEDIA MUESTRAL $\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ (estadístico, es decir, una variable aleatoria obtenida a partir de la muestra que estima un parámetro). A partir de la observación 👁 de la muestra, toma un determinado valor, p.ej. $\bar{x} = 15$ |
| VARIANZA POBLACIONAL $\sigma_X^2 = V[X]$ (parámetro, es decir, un número fijo determinado o a estimar propio de la población). | vs | VARIANZA MUESTRAL $S_X^2 = \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^2 \right) - \bar{X}^2$ (estadístico, es decir, una variable aleatoria obtenida a partir de la muestra que estima un parámetro). A partir de la observación 👁 de la muestra, toma un determinado valor, p.ej. $s_X^2 = 4$ |

Bestiario de burradas avistadas:

❌ Razonamientos del tipo:

$$1^{\theta+1} = 1 \implies \theta + 1 = 1 \implies \theta = 0$$

$$1^{\theta+1} = 1 \implies \theta + 1 = 0 \implies \theta = -1$$

✅ Eventual razonamiento correcto:

$$1^{\theta+1} = 1 \implies (\theta + 1) \ln(1) = \ln(1) \implies 0 = 0,$$

obteniendo una relación trivial, por lo que no nos da una restricción sobre los valores de θ .

❌ $x \cdot (\theta + 1)x^\theta = (\theta + 1)x^{2\theta}.$

❌ $\int_0^1 x^\theta dx = \left[\frac{x^{2\theta}}{2} \right]_0^1.$

❌ $\left[\frac{\theta x^{\theta+1}}{\theta+1} \right]_0^1 = \frac{\theta^{\theta+1}}{\theta+1}.$

❌ $(\theta + 1) = \bar{X} \cdot (\theta + 2) \implies 1 = \frac{\bar{X} \cdot (\theta + 2)}{\theta}.$

$$\times (\theta+1)x_1^\theta \cdots (\theta+1)x_n^\theta = \begin{cases} (\theta+1)^n x^{n\theta}, \\ (\theta+1)^n (x_1 \cdots x_n)^{n\theta}, \\ (\theta+1)^n \left(\sum_i x_i \right)^\theta, \\ (\theta+1)^n \sum_i x_i^{n\theta}. \end{cases}$$

$$\times \ln \left((\theta+1)^n \cdot \prod_i x_i^\theta \right) = n \ln(\theta+1) \cdot \theta \ln \left(\prod_i x_i \right).$$

\times La varianza muestral es:

$$\times \sigma_X^2.$$

$$\times \hat{S}_X^2.$$

$$\times S_X.$$

$$\times \mu_X.$$

$$\times P(A) \cup P(B) \text{ ó } P(A) \cap P(B).$$

4. Errores en la convocatoria extraordinaria (Examen 07/07/2021)

✚ **Importante:** Revisar las listas de errores aparecidas anteriormente, porque algunos/as SEGUÍS EMPECINADOS/AS EN TROPEZAR n VECES CON LA MISMA PIEDRA.

En particular:

- No plantear el problema, justificar los resultados/teoremas que os permiten usar una fórmula...
- No describir las variables aleatorias que definís.
- El uso (correcto) de de la corrección de Yates a la hora de aproximar por la Normal.
- En un contraste, plantearlo con los datos del problema, plantear las hipótesis, determinar las colas, describir el estadístico, detallar cómo se obtienen las regiones de aceptación y rechazo...

✚ Confundís nociones de variables estadísticas (datos) con las de variables aleatorias. En el caso de la covarianza, se pedía la definición para dos variables aleatorias X, Y .

- Si X, Y son VARIABLES ALEATORIAS, se define:

$$\text{Cov}[X, Y] = \begin{cases} E[(X - E[X]) \cdot (Y - E[Y])] \\ \text{o alternativamente,} \\ E[XY] - E[X] \cdot E[Y] \end{cases}$$

- Si X e Y VARIABLES ESTADÍSTICAS sobre una misma población, con datos

$$\begin{array}{c|cccc} X & x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ \hline Y & y_1 & y_2 & \cdots & y_n \end{array}, \quad \text{se define:}$$

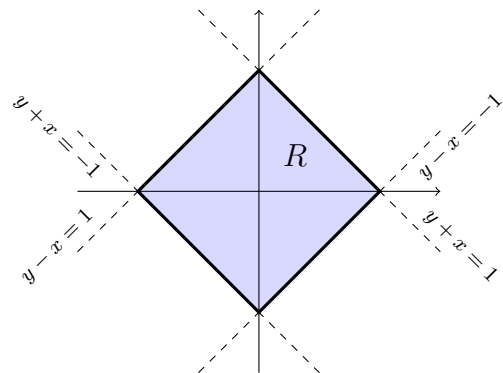
$$\text{Cov}[X, Y] = \begin{cases} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) \\ \text{o alternativamente,} \\ \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i y_i - \bar{x} \cdot \bar{y} \end{cases}$$

✚ El que la covarianza sea nula (es decir $\text{Cov}[X, Y] = 0$) NO IMPLICA la independencia de X e Y .

P. ej. vimos en clase que si (X, Y) tienen función de densidad conjunta:

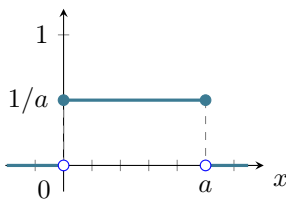
$$f_{X,Y}(x, y) = \begin{cases} \frac{1}{2}, & (x, y) \in R, \\ 0, & (x, y) \notin R, \end{cases}$$

siendo R la región acotada del plano delimitada por las rectas $y + x = -1$, $y - x = 1$, $x + y = 1$ y $x - y = 1$; es fácil comprobar que $\text{Cov}[X, Y] = 0$, pero que X e Y no son independientes (basta ver que R no viene dado por un rectángulo del tipo $[a, b] \times [c, d]$).



✚ Lo que SÍ ES CIERTO es que la independencia de X e Y IMPLICA que $\text{Cov}[X, Y] = 0$. (Por lo tanto, si $\text{Cov}[X, Y] \neq 0$ entonces X e Y no son independientes)

✚ La función de densidad de una var. aleatoria uniforme $X \sim \mathcal{U}([0, a])$ es:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{a} & \text{(constante), } x \in [0, a] \\ 0, & \text{resto.} \end{cases}$$


ya que la densidad debe de ser **constante** sobre $[0, a]$ y estar normalizada:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \int_0^a \frac{1}{a} dx = \frac{a}{a} = 1.$$

✚ **Burrada conceptual MUY recurrente:** Para estudiar si un estadístico T para un parámetro θ desconocido de una población X es: *centrado, consistente, etc...*



Se han de estudiar las propiedades (esperanza, varianza,...) del estadístico T ,
NO las de la población X .

- *Sesgo de T :* $b(T) = E[T] - \theta$,
- *Riesgo (error cuadrático medio) de T :* $r(T) = E[(T - \theta)^2] = V[T] + b(T)^2$.

En el caso del EJ. 2 del examen, el estadístico es $T = \hat{a}$ dado por $\hat{a} = 2\bar{X}$ para el parámetro desconocido $\theta = a$ de la población $X \sim \mathcal{U}([0, a])$. Por lo que se pedía estudiar:

- *Sesgo de \hat{a} :* $b(\hat{a}) = E[\hat{a}] - a$,
- *Riesgo (error cuadrático medio) de \hat{a} :* $r(\hat{a}) = E[(\hat{a} - a)^2] = V[\hat{a}] + b(\hat{a})^2$,

y todo esto se puede calcular para $\hat{a} = 2\bar{X}$ usando propiedades de \bar{X} , la esperanza y la varianza, como está detallado en la solución.

✚ En el contraste de la proporción de la variedad G del EJ. 3, habeis tomado el estadístico

$$T = \frac{\bar{X} - p}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} \sim \mathcal{N}(0, 1),$$

el cual es correcto, SIN EMBARGO la media muestral \bar{X} en este caso corresponde a la frecuencia muestral de aparición de la variedad G, es decir:

$$\bar{x} = \hat{p} = \frac{20}{100} = 0.2.$$

¿Por qué? Pues porque este problema se plantea considerando:

- **Población:** $X = \text{"Individuo de la especie es de la variedad G"} \sim \mathcal{Ber}(p)$, donde p es la proporción teórica de aparición de la variedad G.
- **Muestra:** (X_1, \dots, X_{100}) con $X_i \sim \mathcal{Ber}(p)$ independientes (es decir, si el individuo observado es de la variedad G o no). La media muestral por tanto corresponde a la frecuencia muestral observada:

$$\bar{X} = \frac{X_1 + \dots + X_n}{n} = \frac{\text{"núm. observado de la variedad G de 100 individuos"}}{100} = \hat{p}.$$