

## 第二章 8088/8086微处理器的指令系统

---

### 2.1 8088/8086的寻址方式

### 2.2 8088/8086的指令系统



## 2.1 8088/8086的寻址方式

---

- **指令**是微处理器执行某种操作的命令，微处理器全部指令的集合称为指令系统。
- 指令有两种书写格式：机器指令和符号指令。
- 符号指令是用规定的助记符和规定的书写格式书写的指令。符号指令的书写格式为：

操作码助记符 操作数助记符

**MOV AL, 1**

10110000 00000001



# 8086/8088指令格式

- 指令格式

操作码	操作数	...	操作数
-----	-----	-----	-----

例

ADD AL, 10H

## (1) 操作码

指明CPU要执行什么样的操作。

是一条指令必不可少的部分，用助记符表示。

按功能

数据传送  
算术运算  
逻辑运算  
串操作  
控制转移  
处理机控制

## (2) 操作数

指明参与操作的数据或数据所在的地方。

了解操作数的来源、个数、类型。

---

---

## □ 操作数个数

按指令格式中，操作数个数的多少分为四类：

**无操作数：**指令只有一个操作码，没有操作数

**单操作数：**指令中给出一个操作数

**双操作数：**指令中给出两个操作数。

**三操作数：**指令中给出三个操作数。

---



---

---

① 无操作数： 指令只有一个操作码，没有操作数。

有两种可能：

▲ 有些操作不需要操作数。

如 HLT，NOP等处理机控制指令。

▲ 操作数隐含在指令中。

如 AAA ， DAA等调整指令。

---



---

---

## ② 单操作数： 指令中给出一个操作数。

有两种可能：

▲有些操作只需要一个操作数

如      `INC      AL ;    (AL) ←    (AL) + 1`

▲有些操作将另一个操作数隐含在指令中

如      `MUL      BL ;    (AX) ←    (AL) × (BL)`

---



---

---

③ 双操作数： 指令中给出两个操作数。

如 ADD      AL,    BL      ; (AL) ← (AL) + (BL)

                 ↗                   ↖

目的操作数                                  源操作数

操作后的结果通常存放在目的操作数中。



---

---

④ 三操作数： 指令中给出三个操作数。

如 **IMUL BX, DX, 6** ; (BX)  $\leftarrow$  (DX) \*6

**目的操作数**      **源操作数**      **立即数**

操作后的结果通常存放在目的操作数中。





---

## 操作数的来源

寻址方式：寻找指令中操作数地址的方式。

操作数有三种可能的存放方式：

- 直接包含在指令中

立即数

立即数寻址

- 包含在某个寄存器中

寄存器操作数

寄存器寻址

- 在内存中

存储器操作数（内存操作数）

存储器寻址

---

---

---

内存实际地址由两部分组成：存储单元所在段的基地址/段内偏移地址（偏移量）

**MOV ES:[3000H], AL**

段内偏移地址可以由如下四个部分组成（称为偏移地址四元素）：

- 基址寄存器内容
- 变址寄存器内容
- 比例因子（**Pentium**处理器才有,8086为1）
- 位移量

由四元素组合形成的**偏移地址**称为有效地址EA：

**EA=基址+(变址×比例因子)+位移量**

---

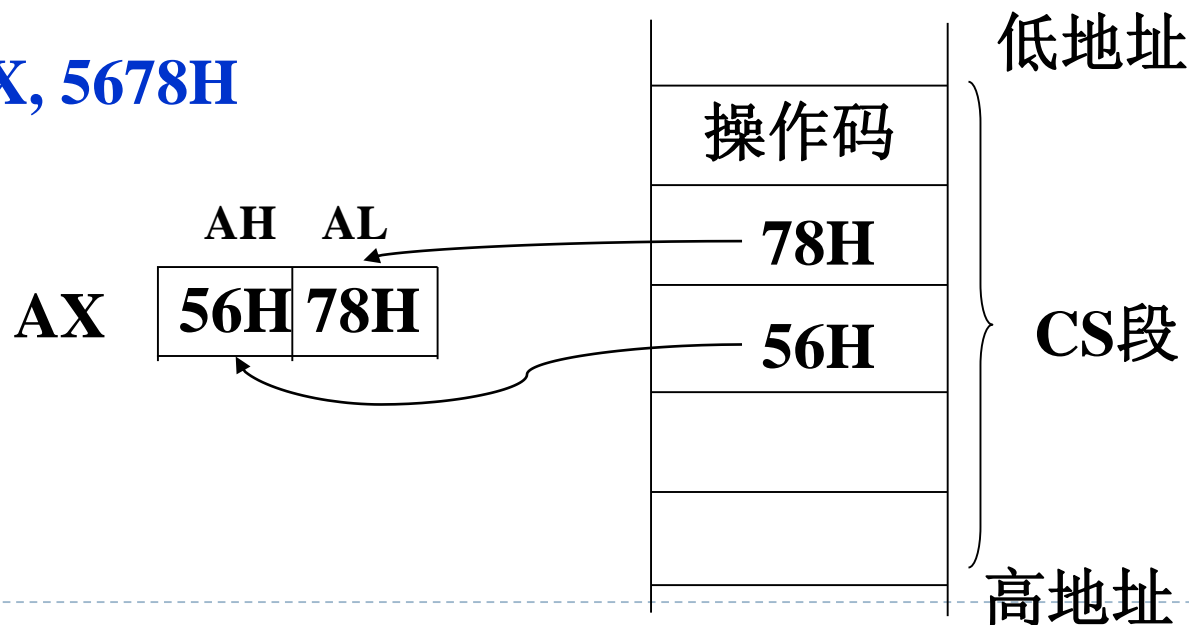
► **EA<sub>8088/8086</sub>=基址+变址+位移量**

由四元素可组合出多种寻址方式。8088/8086共有7种寻址方式

### 1. 立即寻址

操作数作为立即数直接存在指令中，紧跟在操作码后，放在代码段。**立即寻址方式只能出现在源操作数的寻址中，目的地操作数不能采用此种方式。**

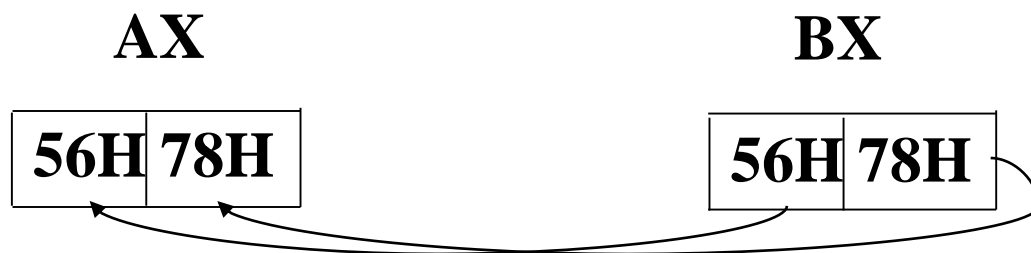
**MOV AX, 5678H**



## 2. 寄存器寻址

这种寻址方式的操作数在CPU的内部寄存器中。

**MOV AX, BX**

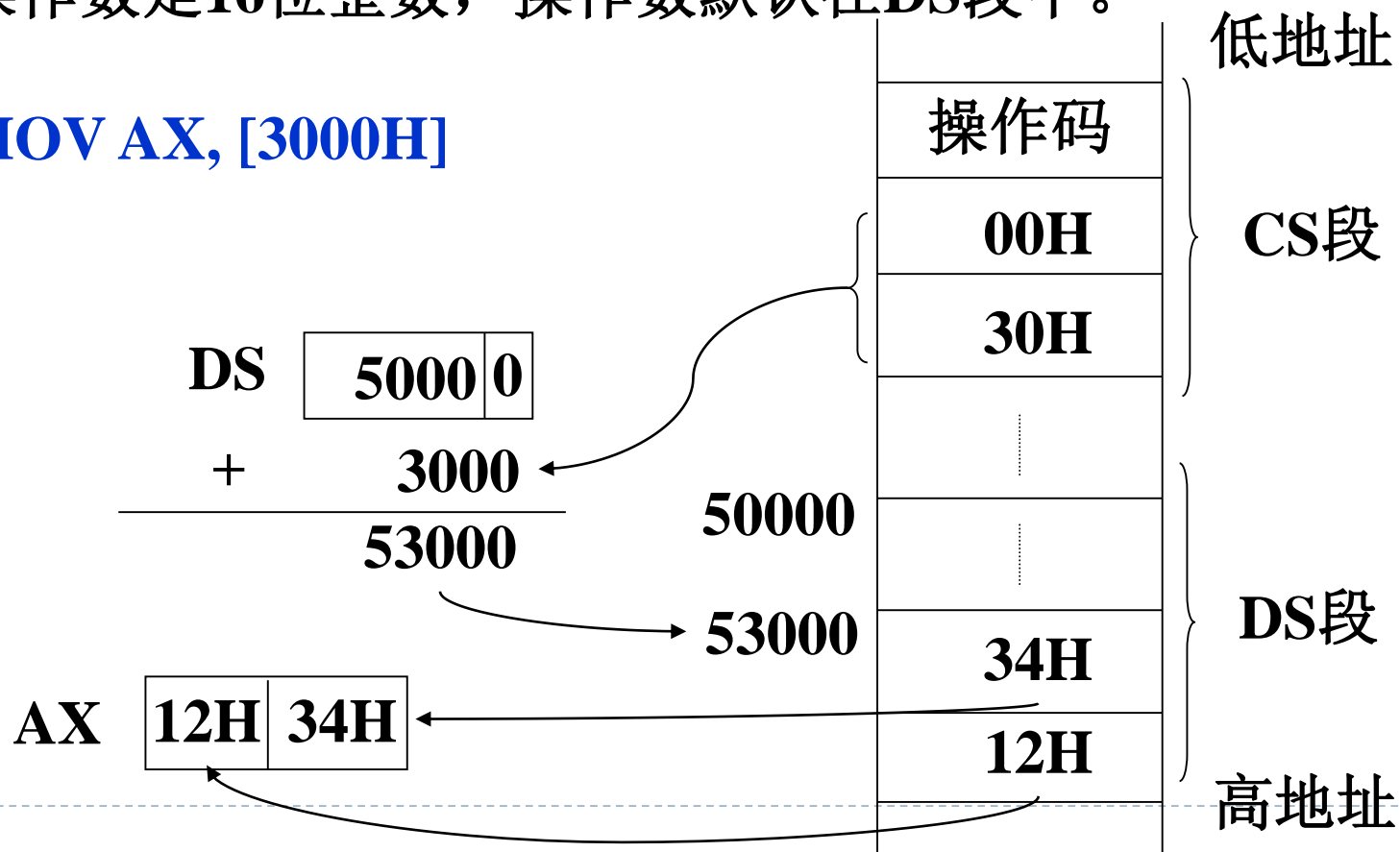


寄存器寻址由于无需从存储器中取操作数，故执行速度快。

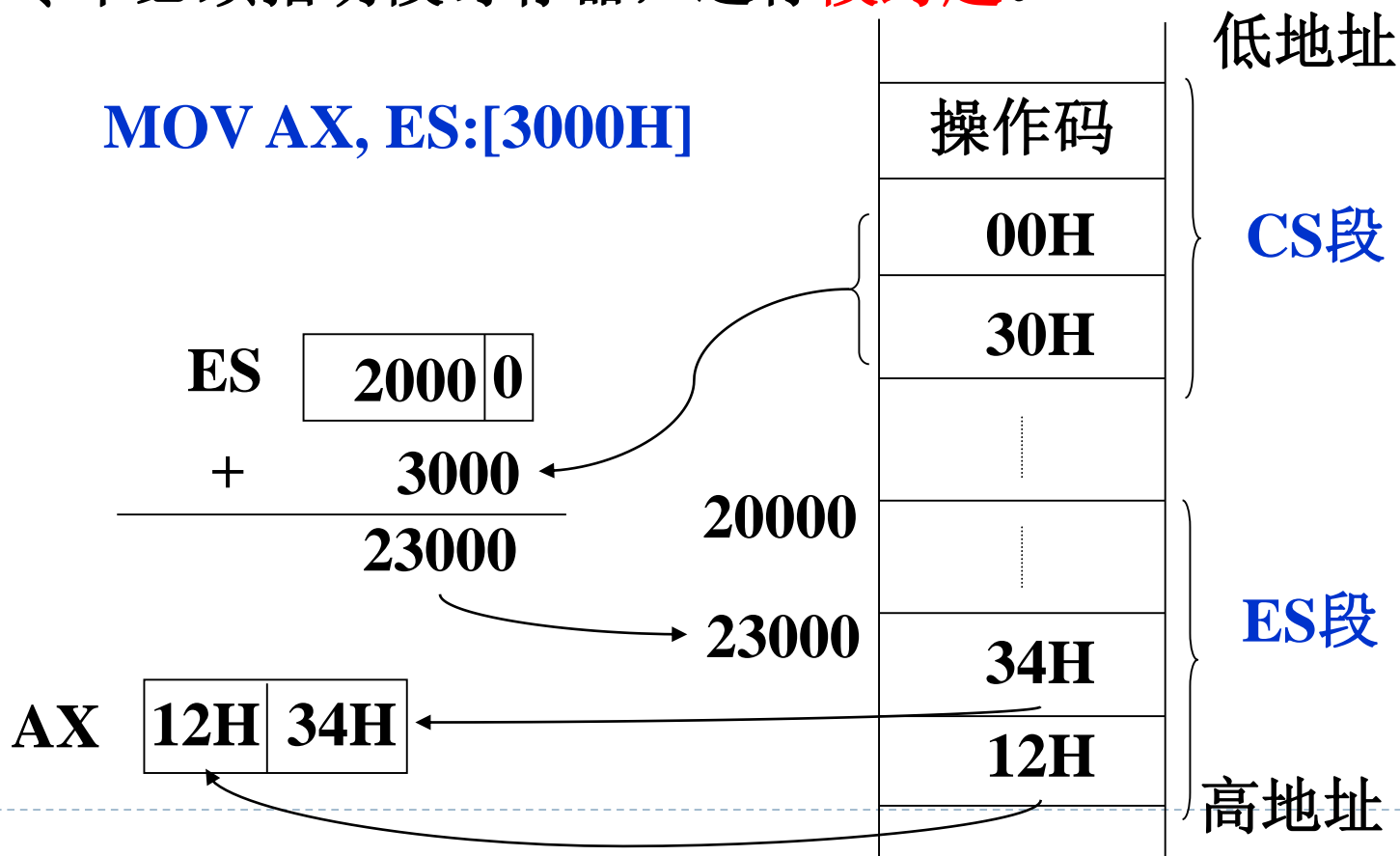
### 3. 直接寻址

指令中的操作数部分直接给出操作数的有效地址EA，  
操作数是16位整数，操作数默认在DS段中。

**MOV AX, [3000H]**



如果操作数在DS以外的其他段（CS,SS,ES）中，指令中必须指明段寄存器，这称**段跨越**。



---

## 4. 寄存器间接寻址

操作数地址的有效地址EA存放在**寄存器**中

16位偏移地址放在SI,DI,BP,BX中

以**SI,DI, BX**间接寻址，默认操作数在**DS**段中

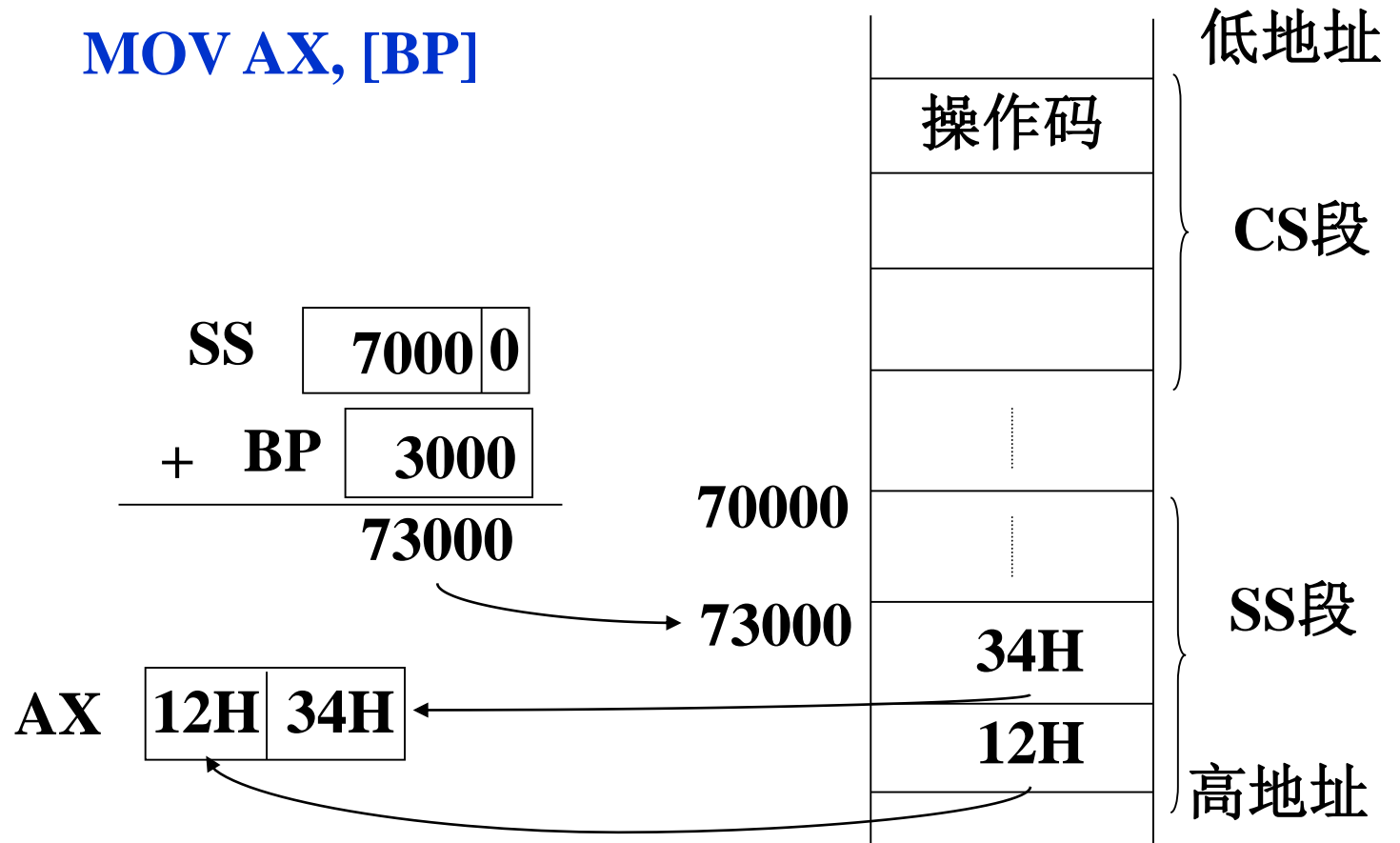
**MOV AX, [SI]**

以**BP**间接寻址，默认操作数在**SS**段中

**MOV AX, [BP]**



**MOV AX, [BP]**





---

## 5. 基址寻址

$EA = [\text{基址寄存器}] + \text{位移量}$   
方括号表示寄存器中的内容是偏移地址。

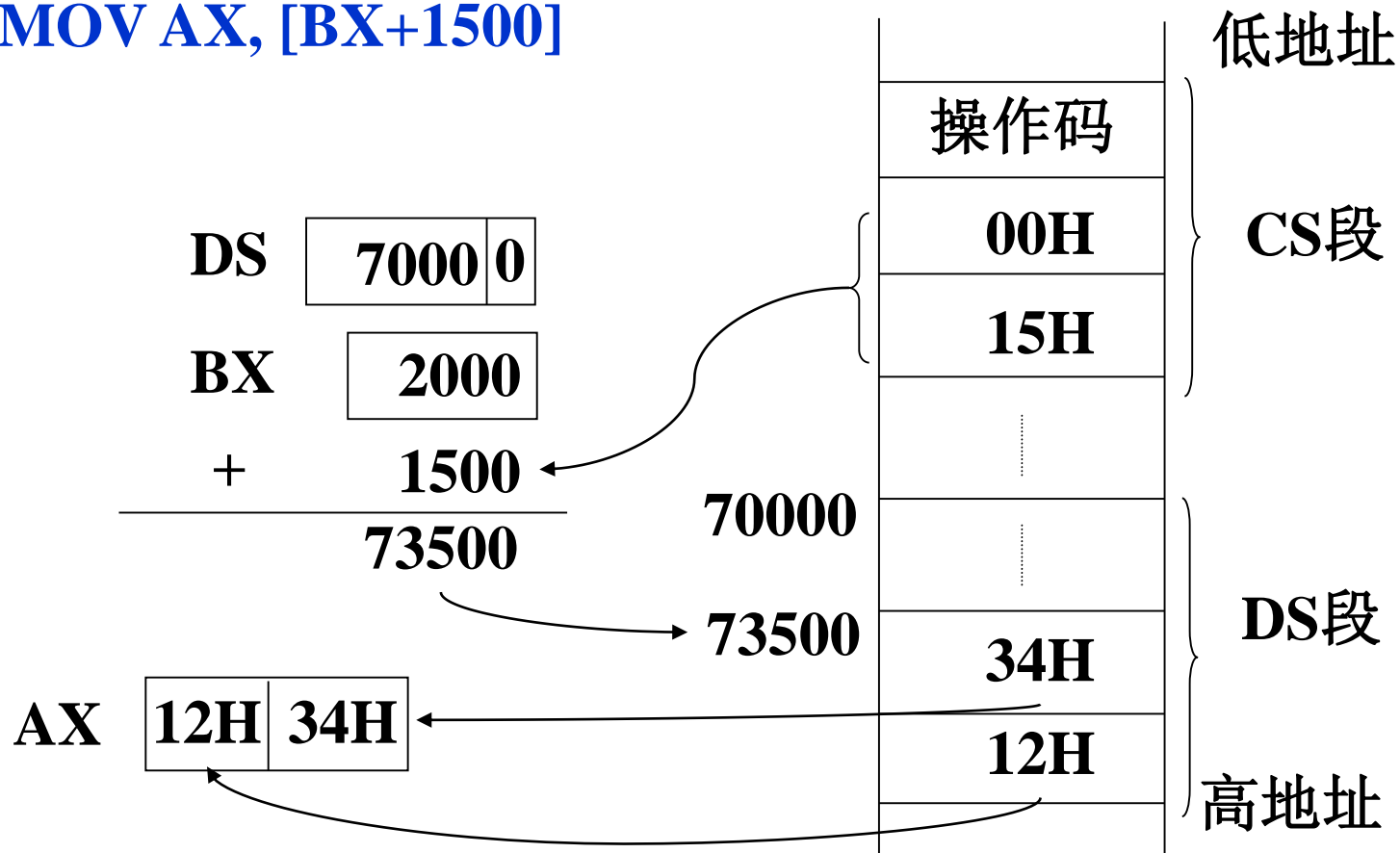
**BP, BX**为基址寄存器

**BX, DS**为默认段寄存器

**BP, SS**为默认段寄存器



**MOV AX, [BX+1500]**



---

## 6. 变址寻址

**EA=[变址寄存器]+位移量**

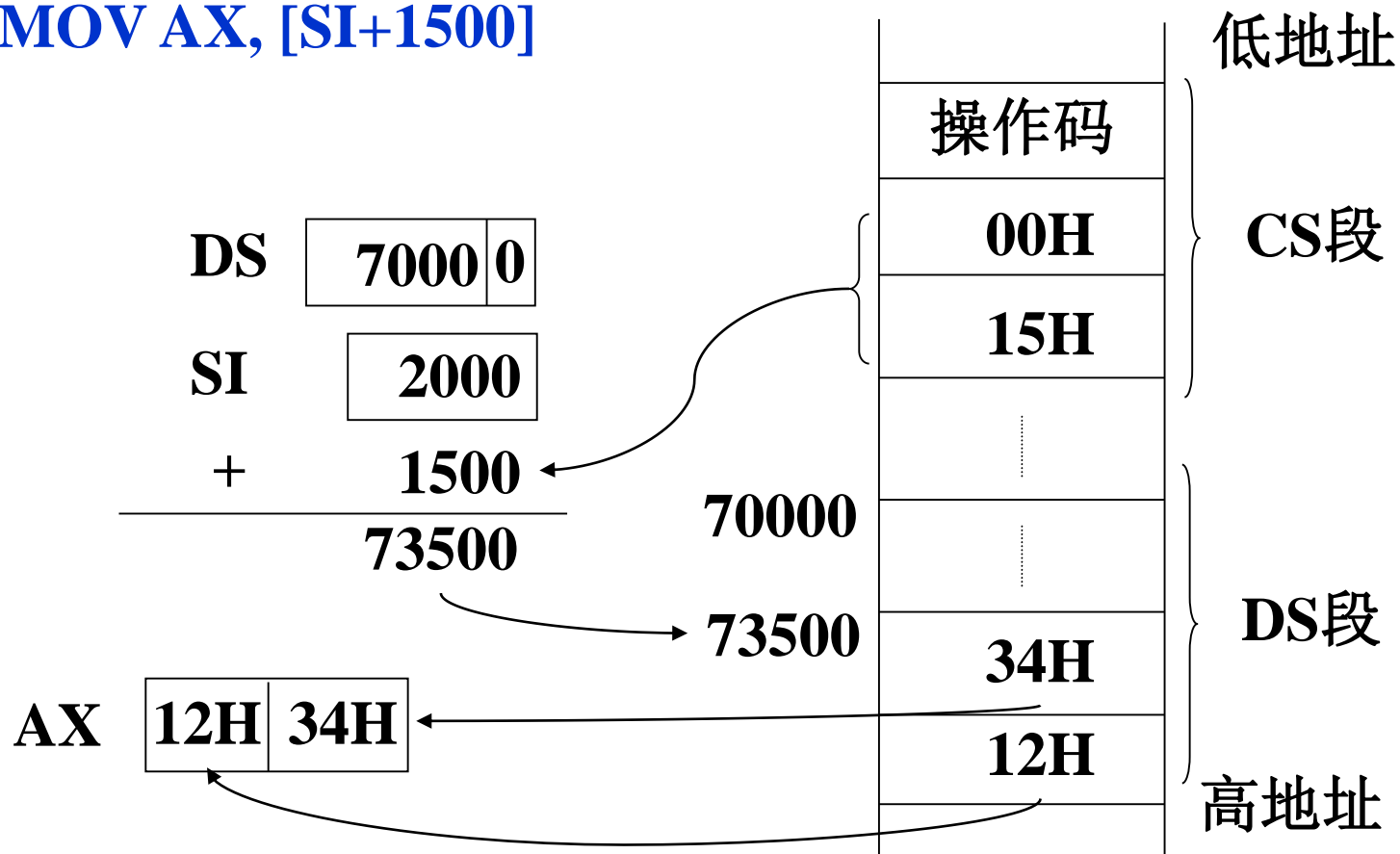
**SI,DI**为变址寄存器, **DS**为默认段寄存器

**MOV AH, [SI+5]**

变址寻址适用于对一维数组的元素进行操作。



**MOV AX, [SI+1500]**



---

## 7. 基址加变址寻址

$EA = [\text{基址寄存器}] + [\text{变址寄存器}] + \text{偏移量}$

通常把BX和BP作为基址寄存器，把SI和DI作为变址寄存器，一共有四种组合。

**BX** DS为默认段寄存器

**BP** SS为默认段寄存器

**MOV AX, COUNT[BX+SI]**

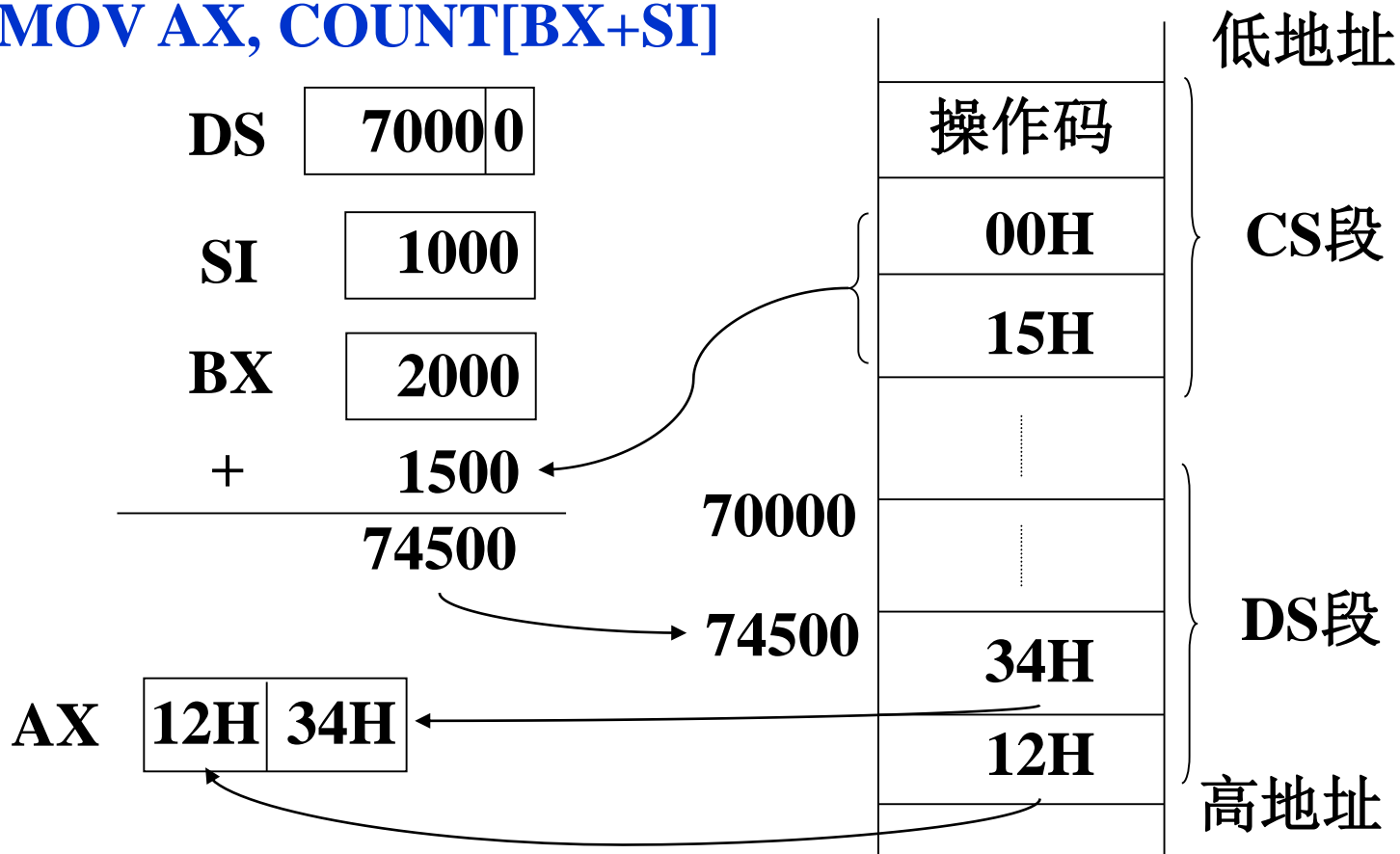
**MOV AX, [BP+SI]**

基址加变址寻址主要用于二维数组操作和二重循环



设COUNT=1500H

**MOV AX, COUNT[BX+SI]**



# 练习题

现有 (DS)=2000H , (BX)=0100H , (SI)=0002H ,  
(20100H)=12H , (20101H)=34H , (20102H)=56H ,  
(20103H)=78H , (21200H)=2AH , (21201H)=4CH ,  
(21202H)=B7H , (21203H)=65H , 试说明下列各条指令执行完后AX寄存器的内容。

- ▶ (1) MOV AX, 1200H
- ▶ (2) MOV AX, BX
- ▶ (3) MOV AX, [1200H]
- ▶ (4) MOV AX, [BX]
- ▶ (5) MOV AX, 1100[BX]
- ▶ (6) MOV AX, [BX][SI]
- ▶ (7) MOV AX, 1100[BX][SI]

## 2.2 8088/8086的指令系统

---

8088/8086指令系统（共130多种）可分为以下6组：

1. 数据传送（Data transfer）指令 (14)
2. 算术运算（Arithmetic）指令 ( $3+5+2+2+2+6=20$ )
3. 逻辑运算（Logic）指令 ( $4+8=12$ )
4. 串操作（String manipulation）指令 ( $5*2=10$ )
5. 控制转移（Control transfer）指令 ( $1+8+10+2+2+2=23$ )
6. 处理器控制（Processor control）指令





## 注意一： 学习指令的要点

---

从以下几个方面来掌握一条指令：

- 指令的助记符
- 指令的格式：操作数的个数、类型（B，W，DW）
- 执行的操作：指令执行后的结果

包括：哪些寄存器、内存单元的值发生了变化  
对标志位有无影响，哪些受影响

- 特殊要求及注意事项

只介绍常用的指令，其他需要时可自学。



# 注意二：利用DEBUG学习指令系统（示例）

编程完成 B5h + 8Fh = ? 学习加法ADD指令及其对状态标志位的影响。

D:\>DEBUG ↵

- A ↵ ;汇编指令

0AF8:0100 MOV AL,B5 ↵

0AF8:0102 ADD AL, 8F ↵

0AF8:0104 ↵

- R ↵ ;显示指令执行前各寄存器的值

AX=0000 BX=0000 CX=0000 DX=0000 、 、 、 、 、 、

CS=0AF8 IP=0100

NV UP EI PL NZ NA PO NC

- T=100 2↵ ;执行指令，查看结果

AX=0044 BX=0000 CX=0000 DX=0000 、 、 、 、 、 、

CS=0AF8 IP=0104

OV UP EI PL NZ AC PE CY

0AF8:0104 2080FC01 AND [BX+SI+01FC], AL

- ▶

10110101

10001111

进位 111111

01000100

### 注意三： 书写指令注意事项：

- 不区分字母的大小写。

下列写法表示同一条指令：

**MOV** AX , 1ABDH

**mov** ax, 1abdh

- 不添加指令系统没有的指令，即不自创助记符。

将 **MOV** AL , 0 写成 **MOVE** AL , 0

**JMP** lable 写成 **JUMP** lable



## 注意四：注意操作数的范围

---

**对字节操作指令 0 ~ FFH    0 ~ 255**

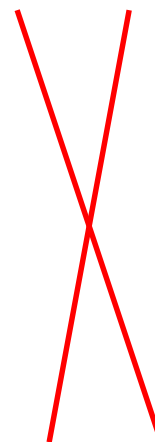
**对字操作指令 0 ~ FFFFH    0 ~ 65535**

**MOV    AL , 260**

**MOV    AX , 70000**

**MOV    AL, 1FFH**

**MOV    AL, 2ABCDH**



## 注意五：注意操作数的格式

---

- 对无操作数指令，不添加操作数。

STC AL X

- 对单操作数指令，操作数不能是立即数。

IMUL 6 X



## ● 对双操作数指令

- ① 不能两个同为存储器操作数

MOV [DI], [SI] X

- ② 目的操作数不能是立即数

ADD 3, AL X

- ③ 两个操作数的类型应相同

SUB AX, BL X

若 value 定义为字类型存储器变量：

MOV CL, value [BX] X

---

---

- 内存操作数的类型属性应明确。

MOV [ BX ] , 0 X

MOV byte ptr [ BX ] , 0 ✓

MOV word ptr [ BX ] , 0 ✓

MOV [ BX ] , AL ✓

MOV [ BX ] , AX ✓



- 
- 
- A、B、C、D、E、F开头的十六进制数前面加0，与H结尾的标识符区别。

如 寄存器名：AH、BH、CH、DH

变量名：abcdH 等

**例**

mov AL, 0AH



mov AL, AH



mov BX, 0abcdH





## 注意六：个别寄存器的特殊性

- CS 和 IP的值只在**控制转移指令**中修改。
- 对非控制转移指令，取完指令后IP值自动 指向下条指令。
- 段寄存器CS的值，只在MOV、PUSH中可作操作数，且这两条指令执行结果不改变CS值。

MOV AX, CS

PUSH CS

- IP、PSW两个寄存器不作为操作数在指令中出现。

mov IP, 1234H

mov PSW, 0F0FH

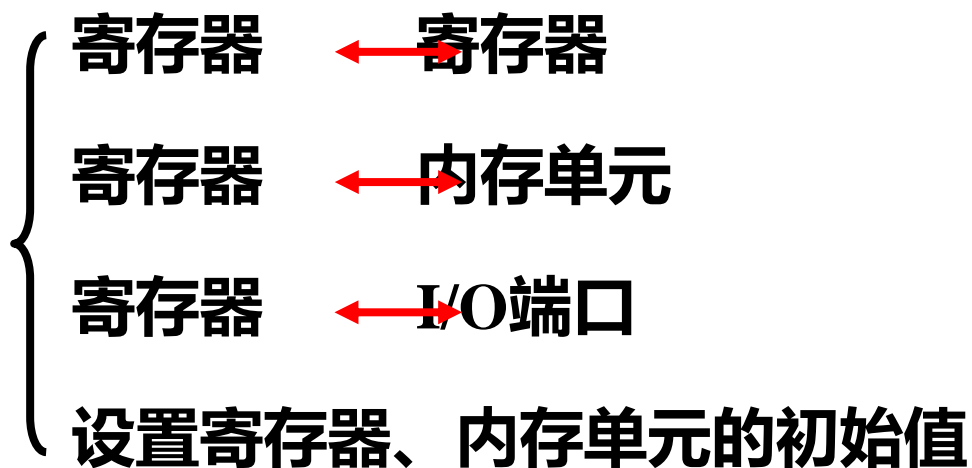


- PSW状态寄存器的值由指令执行后确定，  
不同的指令对各标志的影响不同。

# 一、数据传送指令

---

- ▲ 数据传送是最基本、最重要的一种操作  
实际程序中，使用的比例最高



---

---

执行后不影响标志位，源操作数不变，有四类：

通用传送指令

地址传送指令

累加器专用传送指令

标志传送指令

### （一）通用数据传送指令

包括MOV PUSH POP XCHG

- MOV 目标操作数（OPRD1），源操作数(OPRD2)

1) 源操作数可以是8/16位的立即数、寄存器操作数、内存操作数。目标操作数不允许为立即数，其余同源操作数。源、目不能同时为内存操作数。



---

---

2) 源、目操作数类型必须匹配, 属性明确

**MOV BYTE PTR [BX], 12H**

3) 不能向段寄存器写立即数

**MOV DS, 2000 (错误)    MOV AX, 2000**

**MOV DS, AX**

4) 以CS和IP为目的操作数的一切传送指令都是非法的



---

---

## ► 练习：判断指令对错

**MOV AL, BL**

**MOV DS, AX**

**MOV CX, [1000]**

**MOV [SI], 4050**

**MOV CS, AX**

**MOV [SI], [1000]**



**例** 编程将CL寄存器的内容传送到**200:100H**单元中。

---

MOV [200:100H ], CL



**编程1：**

MOV AX, 200H

MOV **DS** , AX ; (DS) = 200H

MOV **[100H ]**, CL ;(02100H) = (CL)

**编程2：**

MOV AX, 200H

MOV **DS** , AX ; (DS) = 200H

MOV DI, 100H ; (DI) = 100H

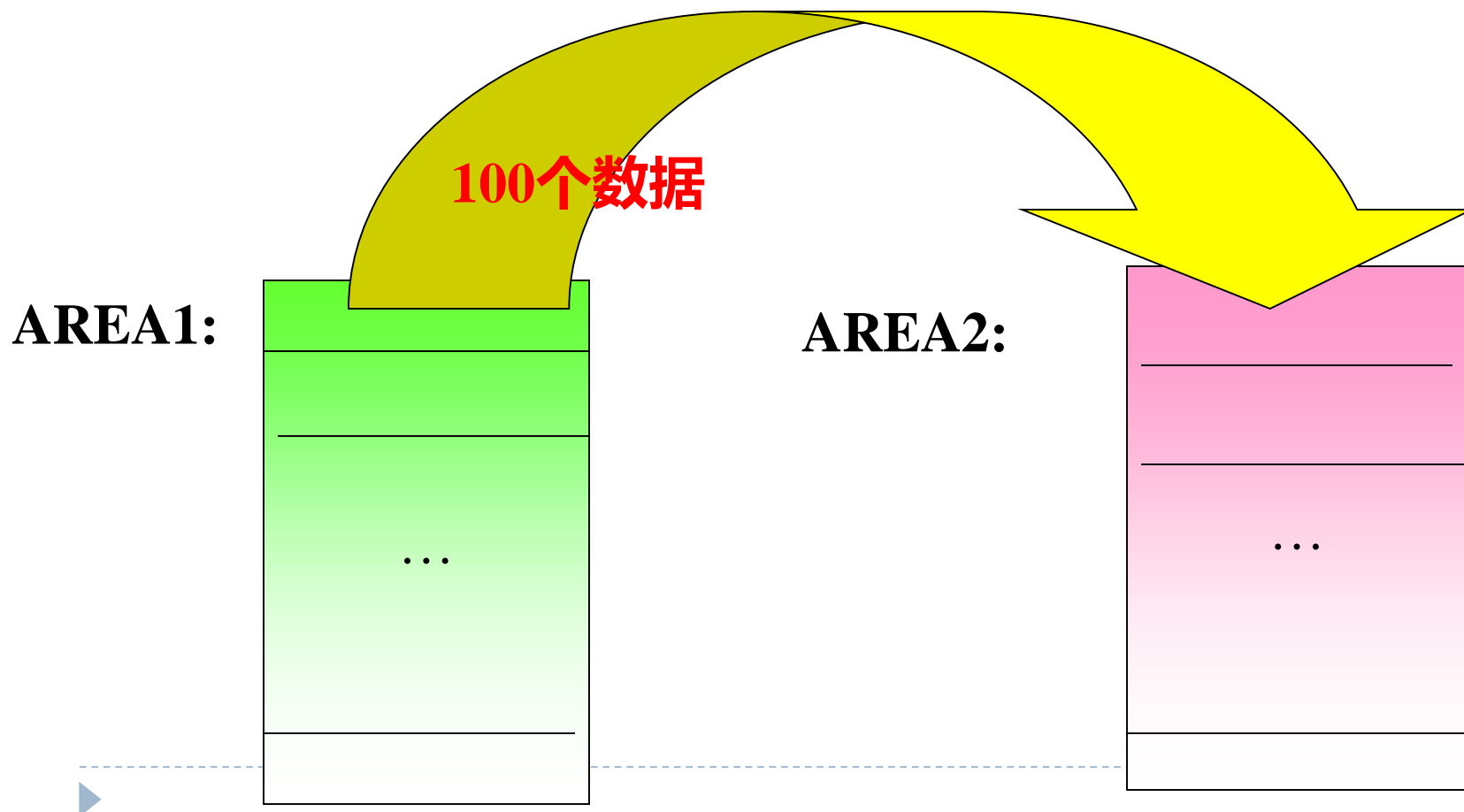
MOV **[ DI ]**, CL ;(02100H) = (CL)



## ◆ MOV指令应用

例：

实现将AREA1开始的100个数据传送到AREA2开始的单元。



---

---

## 分析题意：

- ① 可以用200条MOV指令来完成100个数据传送，  
指令操作重复，每个数据传送后的地址是变化的。
- ② 可以利用循环，  
但每循环一次要修改地址（源地址和目的地址），  
必须把地址放在寄存器当中，用寄存器间接寻址来寻找操作数。





得到如下程序：

---

...

MOV SI , **OFFSET** AREA1

MOV DI , **OFFSET** AREA2

MOV CX , 100

AGAIN : MOV AL , [SI]

MOV [DI] , AL

**INC SI ; 修改地址指针**

**INC DI ; 修改地址指针**

**DEC CX ; 修改个数**

JNZ AGAIN

---

...

# 堆栈操作指令

---

## 什么是堆栈，为什么需要堆栈

- 堆栈是按照**先进后出**原则组织的一段内存区，存在于堆栈段中，SP在任何时候都指向栈顶。

❖ 通常用于存放一些重要数据，  
如：程序的地址、或是需要恢复的数据。

- 为方便数据的存放和恢复，  
设置专门的指针，指向堆栈中要操作的单元。  
段值由 SS 给出，偏移地址由 SP 给出

SS → 堆栈段寄存器 (stack segment)

SP → 堆栈指针寄存器 (stack point)

---

## 堆栈使用的场合

- 用堆栈保存恢复信息
- 子程序的调用、返回以及中断调用、返回
- 用堆栈传送数据



---

---

## •PUSH 源操作数 （操作数必须为16位，不能是立即数）

进栈指令，先调整堆栈指针，再把源操作数压栈

( I )  $SP \leftarrow SP-1$

( II )  $OPRDH \rightarrow (SP)$

( III )  $SP \leftarrow SP-1$

( IV )  $OPRDL \rightarrow (SP)$

**PUSH AX**

**PUSH WORD PTR [SI+5]**



例： 假设  $(AX) = 2107H$ ，执行 **PUSH AX**



# 例 利用DEBUG学习PUSH指令

D:\MASM>DEBUG

-A ;汇编两条指令

1693:0100 MOV AX, 1234

1693:0103 PUSH AX

1693:0104

-R ;显示指令执行前寄存器值

AX=0000 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=FFEE BP=0000 SI=0000 DI=0000

DS=1693 ES=1693 SS=1693 CS=1693 IP=0100 NV UPEI PL NZ NA PO NC

1693:0100 B83412 MOV AX, 1234

-T=100 2 ;执行CS:100开始处的两条指令

....

AX=1234 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=FFEC BP=0000 SI=0000 DI=0000

DS=1693 ES=1693 SS=1693 CS=1693 IP=0104 NV UPEI PL NZ NA PO NC

1693:0104 03C6 ADD AX,SI

-D SS:FFEC L10 ;查看栈顶内容

1693:FFE0 34 12 00 00 4...

1693:FFF0 FF FF FF FF FF FF FF FF-FF FF FF FF FF FF FF FF .....  
-

注意相关寄存器和内存单元内容的变化

---

---

## •POP 目标操作数

出栈指令，先将栈顶2字节送目标操作数，再调整堆栈指针

( I ) (SP)  $\longrightarrow$  OPRDL

( II ) SP  $\longleftarrow$  SP+1

(III) (SP)  $\longrightarrow$  OPRDH

(IV) SP  $\longleftarrow$  SP+1

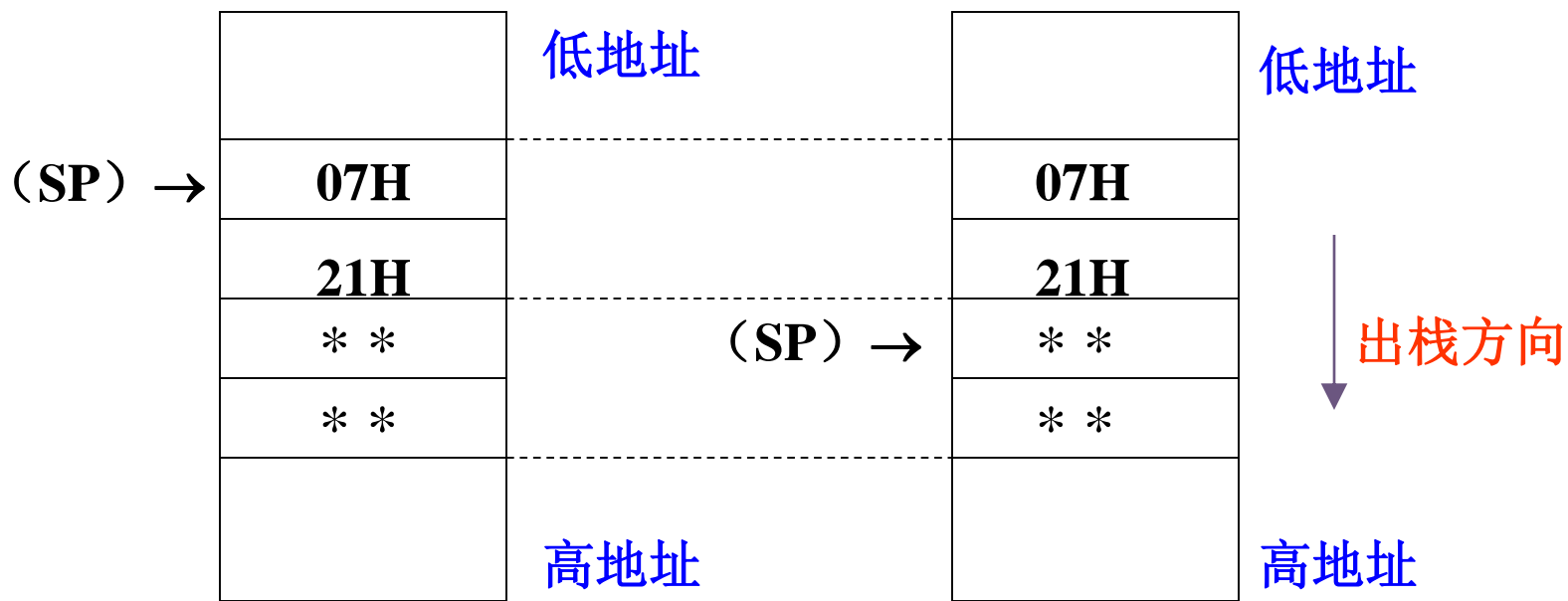
**POP AX**

**POP WORD PTR [SI+5]**

**注意：**堆栈操作只能对十六位的操作数进行操作，且为寄存器或存储器操作数。如：**PUSH AL** 是错误的。

---

## 例： POP BX



POP BX 执行后

**(BX) = 2107H**



# 例 在DEBUG下学习POP指令

-A

```
1693:0100  MOV  BP, SP           ;取当前栈顶地址
1693:0102  MOV  WORD PTR [BP], 1234 ;用MOV指令使栈顶内容为1234H
1693:0107  POP  BX           ;出栈指令
1693:0108
```

-R

;查看指令执行前状态

AX=0000 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=FFEE BP=0000 SI=0000 DI=0000

DS=1693 ES=1693 SS=1693 CS=1693 IP=0100 NV UP EI PL NZ NA PO NC

```
1693:0100 89E5      MOV  BP, SP
```

-T=100

;执行CS:100处的第一条mov指令

AX=0000 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=FFEE BP=FFEE SI=0000 DI=0000

DS=1693 ES=1693 SS=1693 CS=1693 IP=0102 NV UP EI PL NZ NA PO NC

```
1693:0102 C746003412  MOV  WORD PTR [BP+00], 1234      SS:FFEE=0000
```

-T

;执行下一条mov指令

AX=0000 BX=0000 CX=0000 DX=0000 SP=FFEE BP=FFEE SI=0000 DI=0000

DS=1693 ES=1693 SS=1693 CS=1693 IP=0107 NV UP EI PL NZ NA PO NC

```
1693:0107 5B      POP  BX
```

-T

;执行pop指令，注意BX, SP的变化

AX=0000 BX=1234 CX=0000 DX=0000 SP=FFF0 BP=FFEE SI=0000 DI=0000

DS=1693 ES=1693 SS=1693 CS=1693 IP=0108 NV UP EI PL NZ NA PO NC

```
1693:0108 F5      CMC
```

-

## 交换指令

---

### •XCHG 目标操作数, 源操作数

将源操作数与目的操作数的内容互换

XCHG AL, BL

XCHG [2500H], DX

- 1) 可以是字节交换也可以是字交换
- 2) 可以是寄存器与寄存器之间进行交换
- 3) 可以是寄存器与存储器之间进行交换
- 4) 不可以是存储器与存储器之间交换
- 5) CS和IP不能用来进行交换



---

---

例:    **XCHG BX, [ BP+SI ]**  
         **XCHG AL, BH**

**注意:**

- \* 两个操作数中必须有一个在寄存器**
- \* 可进行字或字节操作, 不影响标志位**
- \* 不允许对立即数、段寄存器做操作数**

**XCHG AX, 4**

**XCHG BX, DS**



## （二）累加器专用传送指令

---

### 1、查表转换指令

- **XLAT** 转换表名（即转换表首地址）

从转换表中查找出一个字节的内容，用其**取代AL**寄存器中的内容。

#### **XLAT TABLE**

转换表最长为256个字节，是由用户设计的。执行查表指令前，**BX**应指向转换表的起点。**AL**的内容被用作查表时索引，即被查找数在表中的位置。



## 格雷码转换表查找举例

**MOV AL, 5**

**MOV BX, OFFSET TABLE**

**XLAT TABLE**

执行结果为AL得到0AH，即5的格雷码。

格雷码转换表

TABLE

1

2

3

4

5

6

7

8

9

18H

34H

05H

06H

09H

0AH

0CH

11H

12H

14H

## 2. 输入/输出指令

---

完成累加器和I/O端口之间的数据传送

- **IN** 累加器, 端口号

- **OUT** 端口号, 累加器

端口号为8位时, 直接寻址, 最多可访问256个端口。

**IN AL, PORT**

**OUT PORT, AL**

端口地址为16位时, 间接寻址, 端口地址必须放在**DX**寄存器中, 最多可访问65536个端口。

**IN AL, DX**

**OUT DX, AL**



```
例:  IN  AX, 28H      ; MOV  DX, 28H
      ; IN   AX, DX
```

**例:    MOV   DX, 3FCH  
         IN    AX, DX**

**例: OUT 5, AL**

**例：**测试某状态寄存器（端口号**27H**）的第**2**位是否为**1**

```
IN      AL, 27H
TEST    AL, 00000100B
JNZ     ERROR      ;若第2位为1，转ERROR处理
```

### (三) 地址传送指令

---

- **LEA 目标寄存器, 源操作数**

有效地址传送指令，源操作数为内存操作数，将内存单元的**有效地址**（而不是内容）传送到目标寄存器，即将目的操作数的偏移地址送寄存器。

**LEA R, SRC** ; SRC代表源操作数, R代表寄存器

**例：**将TABLE的偏移地址送SI

**LEA SI, TABLE**

与**MOV SI, OFFSET TABLE**等效。



---

---

## •LDS/LES 目标寄存器， 源操作数

指针传送指令， 将一个存放在4个存储单元中共计32位的目标指针（段地址和偏移量）传送到两个目的寄存器。

**LDS DI, [2130H]**

把2132H， 2133H中的内容送DS， 把2130H， 2131H的内容送DI。

**LES**与**LDS**基本相同， 区别只是把目的段地址送**ES**寄存器。

---



例:

**TABLE**  
**(DS):1000H**

<b>40 H</b>
<b>00 H</b>
<b>00 H</b>
<b>30 H</b>

**MOV BX, TABLE** ; (BX)=0040H

**MOV BX, OFFSET TABLE** ; (BX)=1000H

**LEA BX, TABLE** ; (BX)=1000H

**LDS BX, TABLE** ; (BX)=0040H

; (DS)=3000H

**LES BX, TABLE** ; (BX)=0040H

; (ES)=3000H

## （四）标志传送指令

---

- **LAHF** （PSW低8位——》 AH）

把标志寄存器中SF、ZF、AF、PF、CF五个标志位传到AH的第7、6、4、2、0，第5、3、1没定义。

- **SAHF**

作用与LAHF相反，将AH中的内容送至标志寄存器中。

- **PUSHF**

把标志寄存器压栈。

- **POPF**

将标志寄存器退栈。



- 
- 
- 例：**将标志寄存器的 TF 置 1 。

**PUSHF**

**POP AX**

**OR AX , 0100H**

**PUSH AX**

**POPF**

---



## 二、算术运算指令

加、减、乘、除，运算对象8/16位有符号/无符号整数，以及BCD码，影响标志位。

### 1. 加法指令

• **ADD** 目标操作数， 源操作数

源操作数+目标操作数——>目标操作数

• **ADC** 目标操作数， 源操作数

源操作数+目标操作数+CF——>目标操作数

影响A,C,O,P,S,Z 6个标志位

• **INC** 目标操作数

目标操作数+1——>目标操作数

影响A,O,P,S,Z 5个标志位

加法指令对**条件标志位**（CF/OF/ZF/SF）的影响：

---

$$\text{SF} = \begin{cases} 1 & \text{结果为负} \\ 0 & \text{否则} \end{cases}$$

$$\text{ZF} = \begin{cases} 1 & \text{结果为0} \\ 0 & \text{否则} \end{cases}$$

$$\text{CF} = \begin{cases} 1 & \text{和的最高有效位 有 向高位的进位} \\ 0 & \text{否则} \end{cases}$$

$$\text{OF} = \begin{cases} 1 & \text{两个操作数符号相同，而结果符号与之相反} \\ 0 & \text{否则} \end{cases}$$

CF 位表示 **无符号数** 相加的溢出。

OF 位表示 **带符号数** 相加的溢出。



## n=8bit 带符号数(-128~127) 无符号数(0~255)

0 0 0 0 0 1 0 0

+ 0 0 0 0 1 0 1 1

0 0 0 0 1 1 1 1

带:  $(+4) + (+11) = +15$  OF=0

无:  $4 + 11 = 15$  CF=0

带符号数和无符号数都不溢出

1 0 0 0 0 1 1 1

+ 1 1 1 1 0 1 0 1

0 1 1 1 1 1 0 0

带:  $(-121) + (-11) = +124$  OF=1

无:  $135 + 245 = 124$  CF=1

带符号数和无符号数都溢出

0 0 0 0 0 1 1 1

+ 1 1 1 1 1 0 1 1

0 0 0 0 0 0 1 0

带:  $(+7) + (-5) = +2$  OF=0

无:  $7 + 251 = 2$  CF=1

无符号数溢出

0 0 0 0 1 0 0 1

+ 0 1 1 1 1 1 0 0

1 0 0 0 0 1 0 1

带:  $(+9) + (+124) = -123$  OF=1

无:  $9 + 124 = 133$  CF=0

带符号数溢出

## 例：双精度数的加法

---

**(DX) = 0002H    (AX) = 0F365H**

**(BX) = 0005H    (CX) = 0E024H**

指令序列 (1) **ADD AX, CX**

(2) **ADC DX, BX**

(1) 执行后, **(AX) = 0D389H**

**CF=1    OF=0    SF=1    ZF=0**

(2) 执行后, **(DX) = 0008H**

**CF=0    OF=0    SF=0    ZF=0**





## 2. 减法指令

---

- **SUB** 目标操作数， 源操作数

目标操作数-源操作数→目标操作数

- **SBB** 目标操作数， 源操作数

目标操作数-源操作数-CF→目标操作数

- **DEC** 目标操作数

目标操作数-1→目标操作数

- **NEG** 目标操作数

0-目标操作数→目标操作数， 即对给出的字节或字操作数**求补**

影响A,C,O,P,S,Z6个标志位

---

---

---

•**CMP** 目标操作数， 源操作数

比较指令，执行两数相减操作，但不送回相减结果只是影响标志位。

(1) 两数为无符号数的比较

如果**CF**为**0**则表示无借位，被减数大于减数；如果**CF**为**1**，则表示有借位，被减数小于减数。

(2) 两数为有符号数的比较

如果**OF**和**SF**相等，则表示被减数大于减数；如果**OF**和**SF**不相等（相异），则表示被减数小于减数。

---



**例：**  $x$ 、 $y$ 、 $z$  均为双精度数，分别存放在地址为  $X$ ,  $X+2$ ;  
 $Y$ ,  $Y+2$ ;  $Z$ ,  $Z+2$  的存储单元中，用指令序列实现  
 $w \leftarrow x + y + 24 - z$ ，并用  $W$ ,  $W+2$  单元存放  $w$

```
MOV    AX,    X
MOV    DX,    X+2
ADD    AX,    Y
ADC    DX,    Y+2           ;  x+y
ADD    AX,    24
ADC    DX,    0             ;  x+y+24
SUB    AX,    Z
SBB    DX,    Z+2          ;  x+y+24-z
MOV    W,     AX
MOV    W+2,   DX           ;  结果存入W, W+2单元
```

### 3. 乘法指令

---

•**MUL** 乘数  
无符号乘法

•**IMUL** 乘数  
有符号乘法

(1) 字节乘，**被乘数放在AL中**，乘积结果的低8位放在AL中，高8位放在AH中。

(2) 字乘，**被乘数放在AX中**，乘积结果的低16位放在AX中，高16位放在DX中。



## 4. 除法指令

---

• **DIV** 除数  
无符号除法

• **IDIV** 除数  
有符号除法

**注意：**除数必须为被除数的一半字长

(1) 字节除，被除数放在**AX**，则商放在**AL**中，余数放在**AH**中。

(2) 字除，被除数放在**DX AX**中，则商放在**AX**中，余数放在**DX**中。

## ● 类型转换指令

### CBW

**AL → AX (字节扩展成字)**

执行操作：若  $AL < 80H$ ，则  $(AH) = 00H$

若  $AL \geq 80H$ ，则  $(AH) = 0FFH$

### CWD

**AX → (DX, AX) (字扩展成双字)**

执行操作：若  $AX < 8000H$ ，则  $(DX) = 0000H$

若  $AX \geq 8000H$ ，则  $(DX) = 0FFFFH$

例：  $(AX) = 0BA45H$

**CBW ; (AX)=0045H**

**CWD ; (DX)=0FFFFH (AX)=0BA45H**

**注意：**

- \* 无操作数指令
- \* 隐含对AL 或AX 进行符号扩展
- \* 不影响条件标志位

例:  $x, y, z, v$  均为16位带符号数, 计算  
 $(v - (x * y + z - 540)) / x$

```
MOV    AX, X
IMUL   Y           ; x*y
MOV    CX, AX
MOV    BX, DX
MOV    AX, Z
CWD
ADD    CX, AX
ADC    BX, DX      ; x*y+z
SUB    CX, 540
SBB    BX, 0        ; x*y+z-540
MOV    AX, V
CWD
SUB    AX, CX
SBB    DX, BX      ; v-(x*y+z-540)
IDIV   X           ; (v-(x*y+z-540))/x
```

## 5. BCD码运算指令

---

- 十进制调整指令

**BCD码：**用二进制编码的十进制数，又称**二进制十进制数**

**组合的BCD码：**用 4 位二进制数表示 1 位十进制数

例：  $(59)_{10} = (0101\ 1001)_{\text{BCD}}$

**非组合的BCD码：**用 8 位二进制数表示 1 位十进制数

例：  $(59)_{10} = (0000\ 0101\ 0000\ 1001)_{\text{BCD}}$





例：写出 $(3590)_{10}$ 的组合BCD码和非组合BCD码，并分别把它们存入数据区**PACKED**和**UNPACK**。

---

**组合BCD：**  $(3590)_{10} = (0011\ 0101\ 1001\ 0000)_{\text{BCD}}$

**非组合BCD：**

$(3590)_{10} = (00000011\ 00000101\ 00001001\ 00000000)_{\text{BCD}}$

**PACKED**

90H
35H

**UNPACK**

00H
09H
05H
03H

## 组合的BCD码调整指令

## 问题的提出:

$$\begin{array}{r}
 19 \quad \text{组合BCD:} \quad 0001 \ 1001 \\
 + 08 \quad \quad \quad + 0000 \ 1000 \\
 \hline
 27 \quad \quad \quad \boxed{0010 \ 0001} + 110
 \end{array}$$

$(0010 \ 0111)_{\text{BCD}}$

$AF=1$

## 加法的十进制调整指令：DAA

执行操作:  $(AL) \rightarrow (AL)_{\text{组合BCD}}$

## 注意:

## 减法的十进制调整指令：DAS

执行操作:  $(AL) \rightarrow (AL)_{\text{组合BCD}}$

- \* 隐含的操作寄存器为AL
- \* 紧接在加减指令之后使用
- \* 影响条件标志位  
(对OF无定义)

---

## 组合的BCD码运算调整指令 **DAA**

两个组合的BCD码相加，**结果在AL中**，执行该指令后将结果调整为十进制，放在AL中。

**MOV AL, 56H**

**ADD AL, 47H ; AL: 9DH**

**DAA ; AL: 03H CF=1**



---

---

## 未组合的BCD码运算调整指令 AAA

两个未组合的BCD码相加，结果在AL中，执行该指令后将结果调整为十进制，放在AX中。

**MOV AL, 7H**

**ADD AL, 5H ; AL: 0CH**

**AAA ; AX: 0102H CF=AF=1**



---

---

- DAS**

减法的组合BCD码调整指令

- AAS**

减法的非组合BCD码调整指令

- AAM**

BCD码的乘法十进制调整指令

- AAD**

BCD码除法十进制调整指令



# 三 逻辑运算指令

---

## 👉 位操作

**AND** 目标操作数, 源操作数

**OR** 目标操作数, 源操作数

**XOR** 目标操作数, 源操作数

**NOT** 目标操作数

## 👉 位操作

**AND** 按位**相与**，主要用于将二进制数的某些位清0。

**AND BL, 0FH**

	<b>xxxxxxxx</b>	<b>(BL)</b>
<b>AND</b>	<b>00001111</b>	<b>0F</b>
	<hr/>	
	<b>0000xxxx</b>	<b>结果</b>

## 👉 位操作

**OR** 按位 **相或**，主要用于将二进制数的某些位置1。

**OR BL, 0FH**

	<b>xxxxxxxx</b>	<b>(BL)</b>
<b>OR</b>	<b>00001111</b>	<b>0F</b>
	<hr/>	
	<b>xxxx1111</b>	<b>结果</b>



## 👉 位操作

**XOR** 按位**相异或**，主要用于将二进制数的某些位求反。

**XOR BL, 0FH**

	XXXXXXXX	(BL)
<b>XOR</b>	<b>00001111</b>	<b>0F</b>
<hr/>		
	XXXXXXXX	结果

---

## ☞ 位测试 TEST指令

**TEST** 与**AND**一样将两个操作数**按位相与**，但**结果不回送**，只影响标志位。

当被测试为为0时，ZF置位（ZF=1）；  
当被测试为为1时，ZF复位（ZF=0）

```
TEST AL, 1  
JNZ  RIGHT  
TEST AL, 128  
JNZ  LEFT
```



例：屏蔽AL的0、1两位

**AND AL, 0FCH**

	*	*	*	*	*	*	*	*	*
AND	1	1	1	1	1	1	0	0	
	*	*	*	*	*	*	0	0	

例：置AL的第5位为1

**OR AL, 20H**

	*	*	*	*	*	*	*	*	*
OR	0	0	1	0	0	0	0	0	
	*	*	1	*	*	*	*	*	

例：使AL的0、1位变反

**XOR AL, 3**

	*	*	*	*	*	*	*	*	*
XOR	0	0	0	0	0	0	1	1	
	*	*	*	*	*	*	*	*	

例：测试某些位是0是1

**TEST AL, 1**  
**JZ EVEN**

---

## 👉 移位操作

逻辑移位：无符号数    (**SHL,SHR**)

算术移位：有符号数    (**SAL,SAR**)

指令格式：

**SHL** 目标操作数，计数

移1位时，计数值可以为立即数1

移多位时，计数值必须先存入CL寄存器

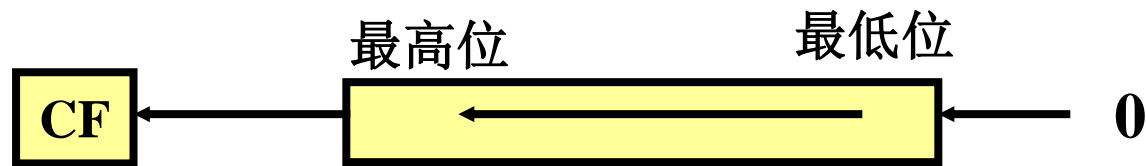
**MOV CL, 3**

**SHL AX, CL**

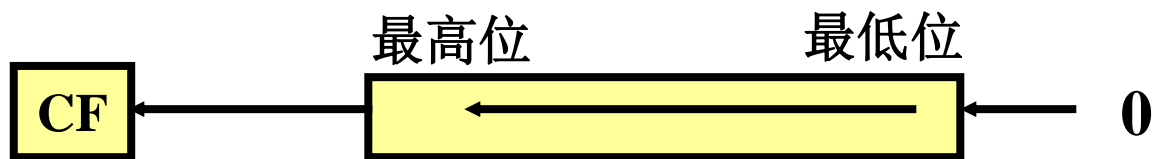
---

## ☞ 移位指令操作过程 —— 非循环移位

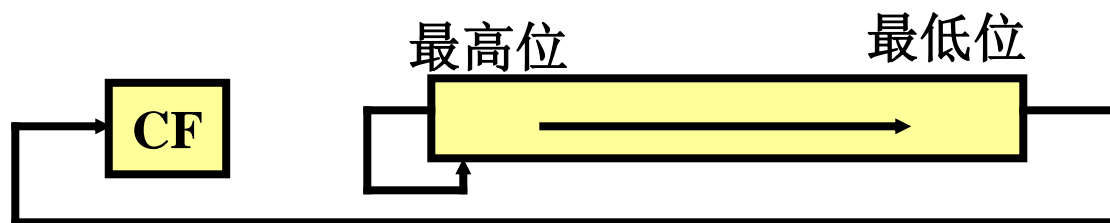
算术左移SAL



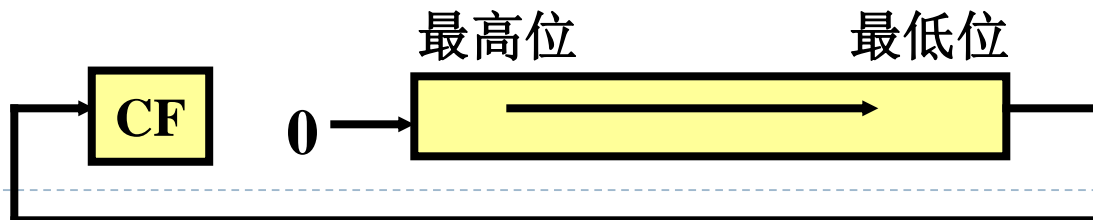
逻辑左移SHL



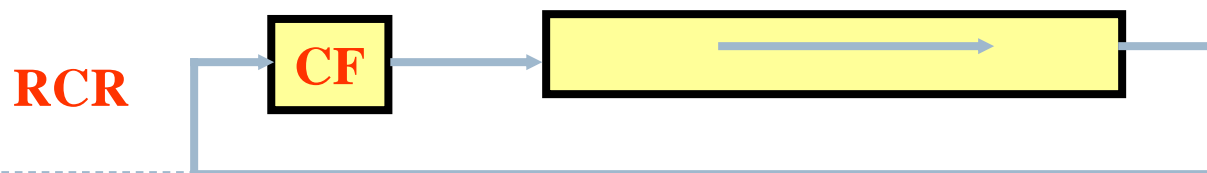
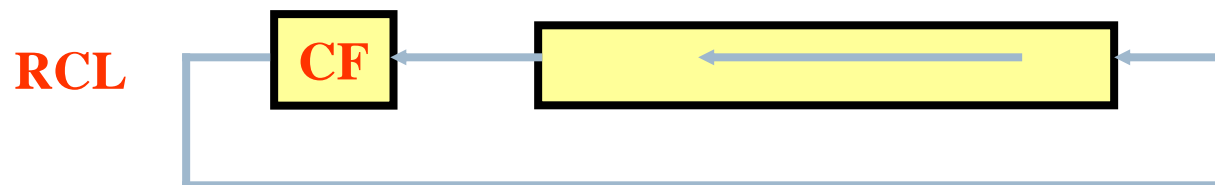
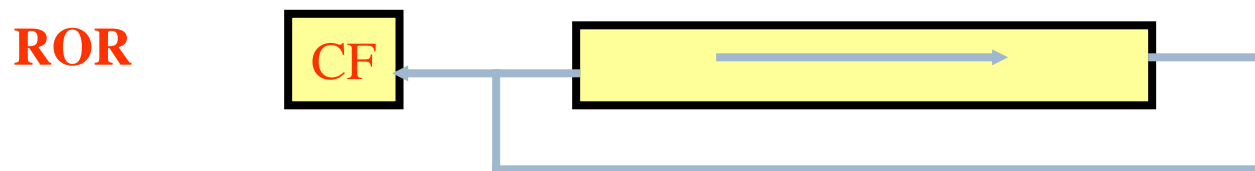
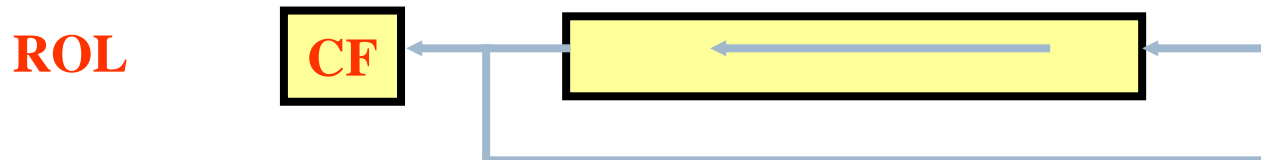
算术右移SAR



逻辑右移SHR



## 移位指令操作过程 — 循环移位指令



**例：** (AX)= 0012H, (BX)= 0034H, 把它们装配成(AX)= 1234H

*MOV CL, 8*

*ROL AX, CL*

*ADD AX, BX*

**例：** (BX)=84F0H

(1) (BX)为无符号数, 求(BX)/2

*SHR BX, 1* ; (BX) = 4278H

(2) (BX)为带符号数, 求(BX)/2

*SAR BX, 1* ; (BX) = 0C278H

(3) 把(BX)中的16位数每4位压入堆栈

*MOV CH, 4* ; 循环次数

*MOV CL, 4* ; 移位次数

*NEXT: ROL BX, CL*

*MOV AX, BX*

*AND AX, 000FH*

*PUSH AX*

*DEC CH*

*JNZ NEXT*

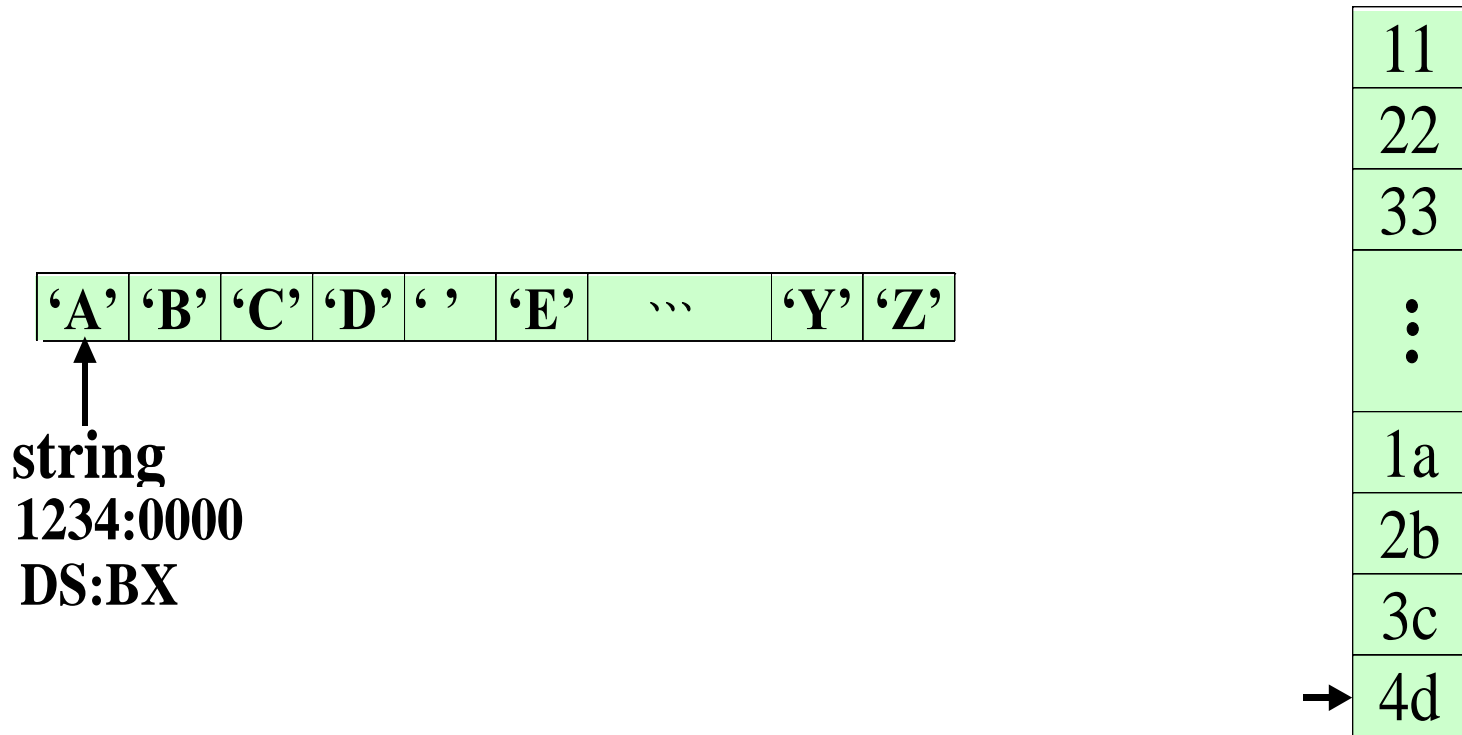
	← (SP)
0000	
000F	
0004	
0008	

## 四、串操作指令

- 串的基本概念

顺序存放在内存中的一组数据，称为串。

用串的首（末）地址、元素类型、串的长度表示。





---

---

## 👉 串传送

**MOVSB**      将一个字节/字从  
**MOVSW**      **DS:SI** → **ES:DI**

指令前要先将源串首地址 → **DS:SI**  
目标串首地址 → **ES:DI**

---

## 👉 串传送

完成操作后**自动修改SI、DI**，使其指向串的下一个元素

串操作方向由**CLD**和**STD**指令设置

**CLD**      地址递增方向 (**DF=0**)

**STD**      地址递减方向 (**DF=1**)



---

---

## 👉 串传送

——重复前缀

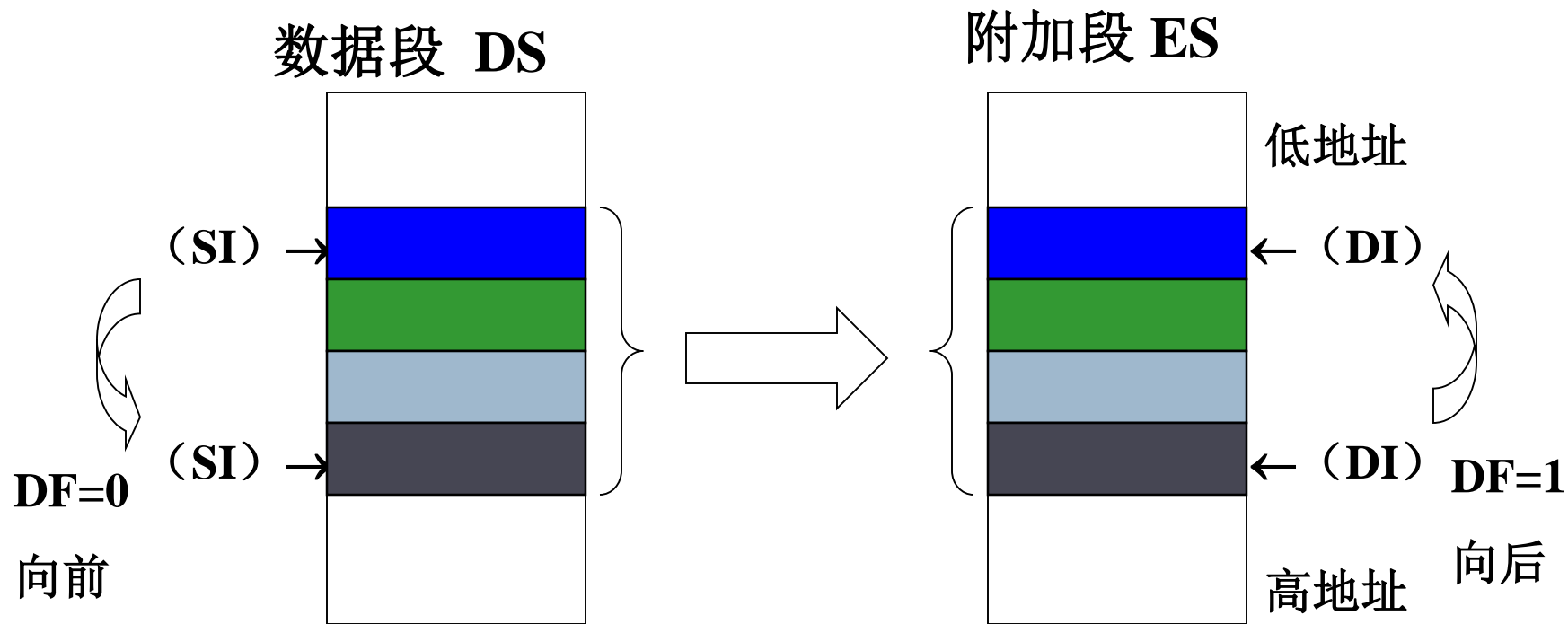
**REP MOVSB**

**REP MOVSW**

需要先将串的长度存入**CX寄存器**

每处理完一个元素自动使**CX-1**,直到**CX=0**  
才结束串传送——完成整个串的传送





例

```
dataarea segment  
mess1 db 'personal_computer'  
dataarea ends
```

```
extra segment  
mess2 db 17 dup (?)  
extra ends
```

```
code segment
```

...

```
lea si, mess1  
lea di, mess2  
mov cx, 17  
cld  
rep movsb
```

...

```
code ends
```

```
lea si, mess1+16  
lea di, mess2+16  
mov cx, 17  
std  
rep movsb
```

---

---

## 👉 串比较

**CMPSB**      比较地址为**DS:SI**、**ES:DI**的两个  
**CMPSW**      字节/字，同时修改**SI**和**DI**指向下一个元素。

指令前通常加重重复前缀**REPZ/REPE**,  
**REPNZ/REPNE**，从而当发现两个串不同  
(或相同) 时结束比较,这样就可以找到两个  
串中第一个不相等元素或第一个相等的元  
素。



---

---

## 👉 串比较

例:

```
MOV SI, OFFSET S1  
MOV DI, OFFSET S2  
MOV CX, xx  
REPZ CMPSB  
JNZ Not_Equal
```

**Equal:**

.....

**Not\_Equal:**

.....

---



---

## 👉 目标串搜索指令

<b>SCASB</b>	在首地址为 <b>ES:DI</b> 的串中搜索
<b>SCASW</b>	某个元素（字节/字），同时 修改 <b>DI</b> 指向下一个元素。

事先要将待搜索的元素存入**AL/AX**

指令前通常加重复前缀**REPZ/REPNE**，  
从而当发现待搜索的元素时结束搜索。





---

---

## 👉 串搜索

例:

```
MOV DI, OFFSET String  
MOV CX, xx  
MOV AL, 'h'  
REPNZ SCASB  
JNZ Not_Found
```

**Found:**

.....

**Not\_Found:**

.....



---

---

## 串装载

**LODSB**

**LODSW**

将地址为**DS:SI**的一个字节/字  
装入**AL/AX**，同时修改**SI**指向  
下一个元素。

串装入指令没有重复前缀



---

## 👉 串装载

例：

```
MOV SI, OFFSET String
MOV CX, 8
NextChar: LODSB
           MOV DL, AL
           MOV AH, 2
           INT 21
           LOOP NextChar
```



---

## 👉 串存储

<b>STOSB</b>	将 <b>AL/AX</b> 的值存入地址为
<b>STOSW</b>	<b>ES:DI</b> 的内存单元，并修改 <b>DI</b>
	指向下一个元素。

利用重复前缀**REP**，可以建立一个取值相同的数据串。



## 五、程序控制指令

---

控制程序的流向：

无条件转移

条件转移

循环控制

过程调用与返回

中断指令



---

---

👉 无条件转移

相当于goto语句

**JMP Label1**

.....

**Label1:**

(1)段内直接转移      **JMP 2000H ; IP=2000H**

(2)段内间接转移      **JMP AX ; IP=(AX)**

(3)段间直接转移      **JMP 2500H:0100H**  
**;CS=2500H,IP=0100H**

(4)段间间接转移      **JMP DWORD PTR[SI]**

**;IP和CS的内容用内存中2个连续的字来替代。**

---

---

## 👉 条件转移

根据执行上一指令后标志寄存器的状态而决定是否转移

### 1、判断无符号数大小的条件转移

**JA/JNBE     ; > ,CF v ZF=0**

**JAE/JNB     ; >=,CF=0**

**JB/JNAE     ; < ,CF=1**

**JBE/JNA     ; <=,CF v ZF=1**



---

---

## 👉 条件转移

### 2、判断有符号数大小的条件转移

**JG/JNLE    ;> ,ZF=0且SF xor OF=0**

**JGE/JNL    ;>= ,SF xor OF=0**

**JL/JNGE    ;< ,SF xor OF=1**

**JLE/JNG    ;<= ,ZF=1或Sf xor OF=1**





---

## 条件转移

### 3、单标志位条件转移

**JZ/JE ;ZF=1**

**JNZ/JNE ;ZF=0**

**JC ;CF=1**

**JNC ;CF=0**

**JO ;OF=1**

**JNO ;OF=0**

**JP/JPE ;PF=1**

**JNP/JPO ;PF=0**

**JS ;SF=1**

**JNS ;SF=0**



例

**X>50, 转到TOO\_HIGH;  
计算X-Y, 溢出转到OVERFLOW, 否则  
|X-Y|→RESULT**

---

---

```
MOV AX, X  
CMP AX, 50  
JNLE TOO_HIGH  
SUB AX, Y  
JO OVERFLOW  
JNS NONNEG  
NEG AX  
NONNEG:  MOV RESULT, AX  
          INT 20H  
TOO_HIGH: ...  
          INT 20H  
OVERFLOW: ...  
          INT 20H
```



---

## 👉 循环控制

循环控制指令所控制的目的地地址都用**标号**表示，该标号都在距当前IP：-128~+127范围，且与CX配合使用，CX存放循环次数。

**LOOP**

**LOOPE/LOOPZ**

**LOOPNE/LOOPNZ**

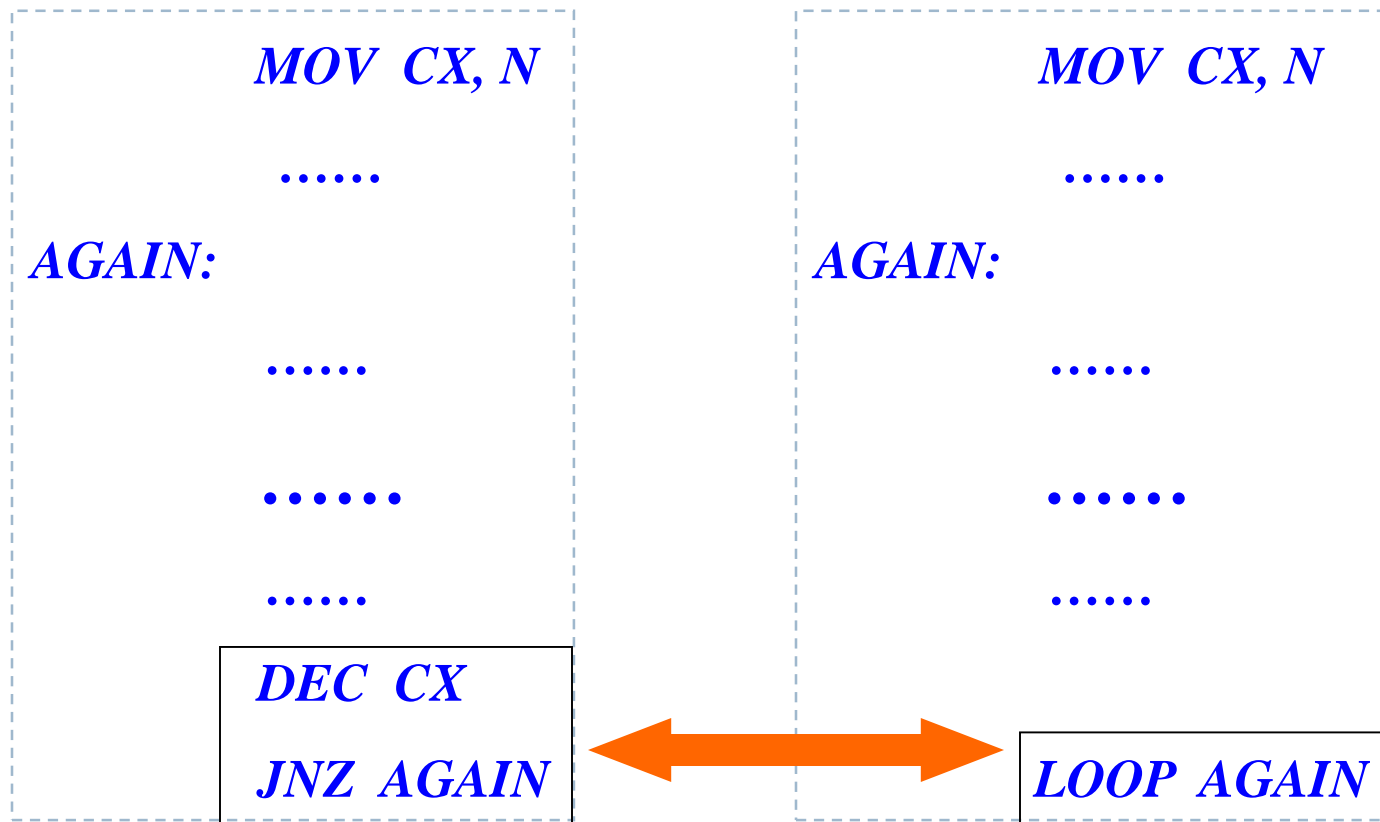
结束条件：

； CX=0

； CX=0或者ZF=0

； CX=0或者ZF=1





循环的条件转移指令  
实现方法

循环的循环指令实现方法

## 例：在多重循环的程序结构中，CX计数器的保存和恢复

```
        MOV CX, M
AGAIN:  .....
        PUSH CX
        MOV CX, N
NEXT:   .....
        LOOP NEXT
        .....
        POP CX
        LOOP AGAIN
```

```
        MOV DI, M
AGAIN:  .....
        MOV CX, N
NEXT:   .....
        LOOP NEXT
        .....
        DEC DI
        JNZ AGAIN
```

## 👉 子程序调用和返回指令

---

段内直接调用: **CALL 1000H** ;IP=1000H

**CALL LABEL**; IP=LABEL地址

段内间接调用: **CALL AX** ;IP=(AX)

段间直接调用: **CALL 2500:1000H**

**;IP=1000H , CS=2500H**

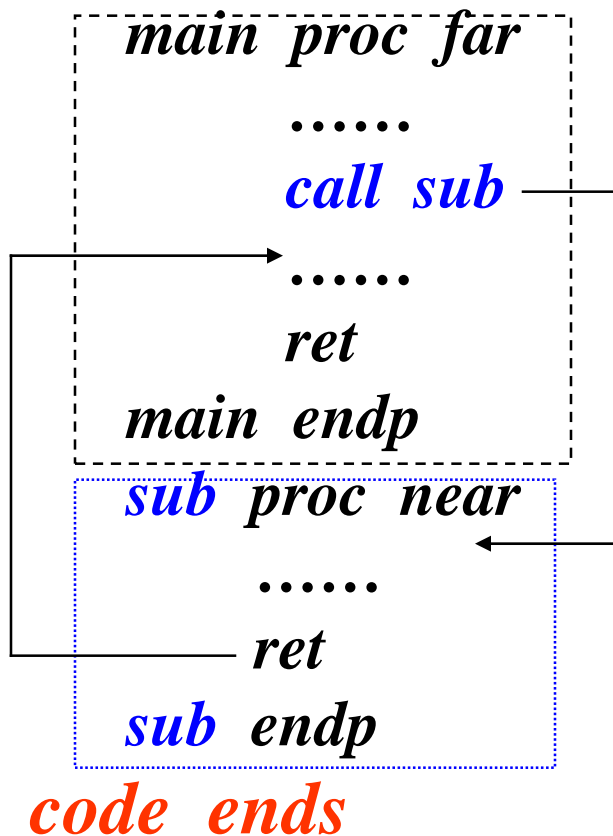
段间间接调用: **CALL DWORD PTR [SI]**

**;IP在SI指向的单元中, CS  
在IP+2指向的单元中**

▶ 返回指令: **RET** ;弹出IP和CS, 返回主程序

# 子程序调用和返回指令

## *code segment*



## *code1 segment*

```
main proc far
    .....
    call sub
    .....
    ret
main endp
code1 ends
```

## *code2 segment*

```
sub proc far
    .....
    ret
sub endp
code2 ends
```

段内调用和返回

段间调用和返回

# 中断指令

---

## 1、什么是中断？

当系统运行或程序运行期间在遇到某些特殊情况时，需要计算机自动执行的一组专门的例行程序进行处理。

## 2、什么是中断例行程序？

中断时所执行的这组程序

## 3、CPU响应一次中断的过程是怎样的？

类似与子程序的调用，只不过多了保护**FLAGS**

## 4、什么是中断向量？

---

▶ 中断例行程序的入口地址



## 中断向量区

00000	类型0的(IP)	}	类型0
	类型0的(CS)		
00004	类型1的(IP)	}	类型1
	类型1的(CS)		
4*N		}	类型N
	类型N的(IP)		
	类型N的(CS)		
003FC	类型255的(IP)	}	类型255
	类型255的(CS)		

中断向量:

中断例行程序的入口地址，存放于中断向量区。

---

## ☞ 中断指令 **INT n**, **INTO** 和 **IRET**

执行 **INT n** 时，会引起 CPU 转入一个中断服务程序。其过程为：

- ( I ) 首先标志位入堆栈
- ( II ) 清除中断允许标志 **IF** 和单步标志 **TF**
- ( III ) 保护断点，即断点地址入栈
- ( IV ) 将  $n \times 4$  得到的中断向量送 **IP** 和 **CS**



---

---

## ☞ 中断指令INT n, INTO和IRET

**INTO** 为溢出中断指令，当OF=1是，INTO的中断处理程序会给出出错标志。

**INTO=INT 4**

**IRET** 中断返回指令，和中断指令配套使用，用以退出中断过程，返回到主程序。



---

---

## 👉 处理器控制指令

### 1、标志操作指令

**CLC**      ;清CF=0

**CMC**      ;使CF取反

**STC**      ;置CF=1

**CLD**      ;清DF=0

**STD**      ;置DF=1

**CLI**      ;清IF=0

**STI**      ;置IF=1



---

## 👉 处理器控制指令

### 2. 处理器暂停指令 HLT

以下三种情况可使8088脱离暂停状态:

- (1) 在RESET上有复位信号
- (2) 在NMI线上有非屏蔽中断请求
- (3) 中断允许 (IF=1) 时, INTR上有请求



---

## ☞ 处理器控制指令

### 3. 处理器交权指令ESC

用于向外部处理机提供了从8088获得操作码和存储器操作数的手段，用于多处理机中，即8088的最大工作模式。

### 4. 等待指令WAIT

使CPU进入等待状态，直至TEST线上的信号有效为止，用于与外部接口电路的同步。

---

---

## 👉 处理器控制指令

### 5. 总线封锁指令LOCK

可以放在任何一条指令前，是一个指令前缀。用于最大工作模式。在执行紧跟在LOCK前缀之后的那条指令期间，发出总线封锁信号，并使该信号保持到该指令执行完。LOCK信号有效期间其它处理机不得占用总线。

### 6. 空操作指令NOP

NOP使CPU不做任何工作，它不影响标志，主要用于时序配合。

---